

ميكانيكا الكم

Quantum Mechanics

إعداد

د/أرباب إبراهيم أرباب
كلية المعلمين بالرياض
قسم الفيزياء

د/إبراهيم بشري تمساح
كلية المعلمين بالرياض
قسم الفيزياء

ميكانيكا الكم

Quantum Mechanics

إعداد

أ.د/ أرباب إبراهيم أرباب

د/ إبراهيم بشري تمسام

جامعة القصيم – المملكة العربية السعودية

مقدمة عن محتويات الكتاب

من دوافع إعداد هذا الكتاب هو عدم توفر المراجع والكتب الدراسية العربية التي تخدم علم ميكانيكا الكم كما وصفه العالم هايزنبرج. لقد لاحظنا أيضاً أن معظم الكتب العربية المتوفرة تتناول ميكانيكا الكم كما وصفها العالم شرودنجر في ما يُعرف بالوصف الموجي. من المتوقع أن القاري له إلمام جيد بميكانيكا الكم بصياغة شرودنجر قبل تصفح هذا الكتاب. ونتمنى أن يجد طلاب السنوات النهائية الجامعية وطلاب الدراسات العليا هذا الكتاب ذا فائدة كبيرة في إعادتهم لفهم ميكانيكا الكم بطريقة جيدة. لقد أوردنا في هذا الكتاب العديد من الأمثلة لكي يتتني للطلاب فهم هذه المادة والالإلمام بخفاياها.

يحتوي هذا الكتاب علي ستة فصول. يبدأ الكتاب بمقدمة عن ميكانيكا الكم كما صاغها شرودنجر وهايزنبرج بطريقتين متكافئتين. لقد صاغ هايزنبرج ميكانيكا الكم بدلالة المصفوفات ولذلك سنتناول في الفصل الأول مقدمة عن خصائص المتجهات والمؤثرات وكتابتها بدلالة المصفوفات. في هذا الوصف نجد أن دالة الحالة تُكتب علي صورة عمود ومرافقها علي صورة صف. أما المؤثرات فتكتب علي صورة مصفوفة. في الفصل الثاني ندرس أهم مثال لمنظومة كمية هي حركة المهتز التوافقي البسيط. في هذه الدراسة نتناول كيفية معالجة نظرية الكم لحركة المهتز التوافقي البسيط. ندرس في الفصل الثالث حركة الإلكترون الدائرية حول النواة. في هذه الحركة نعلم أن كمية الحركة الزاوية الكلية تكون محافظة. في هذا الفصل ندرس كيفية معالجة ميكانيكا الكم لكمية الحركة الزاوية للإلكترون وشروط التكمية لهذه الحركة. في الوقت نفسه نجد أن للإلكترون كمية حركة زاوية ترتبط بدوران الإلكترون حول نفسه ($spin$) ونري كيفية معالجة ميكانيكا الكم لها. نتناول في هذا الباب أيضاً كيفية جمع كميتي الحركة الزاوية للإلكترونات (الذرة).

يشتمل الفصل الرابع علي طرق التقريب لدراسة المنظومات المضطربة المستقلة عن الزمن. نري في هذا الباب كيف أن هذه الطرق نجحت في وصف

الظواهر الفيزيائية المرتبطة بهذا الإضطراب. نتناول الإضطراب المعتمد علي الزمن في الفصل الخامس حيث نتحدث عن بعض الظواهر الفيزيائية التي يؤثر فيها مثل هذا الاضطراب ومن أمثلتها الإنتقالات الذرية المستحثة. ونختم هذا الكتاب بالفصل السادس حيث نتناول طريقة تقريب WKB للحالات الفيزيائية الشبيهة بالمسائل الكلاسيكية. نأمل أن نكون قد وفقنا في عرض هذه المادة الممتعة بطريقة سهلة ومفهومة للقاري العربي.

المؤلفان

المحتويات

1	المقدمة: مقدمة عن ميكانيكا الكم
	الفصل الأول: الوصف الاتجاهي والمصفوفي
12	1.1 فضاء المتجهات الخطية
12	1.2 فضاء الضرب الاتجاهي
20	1.3 المؤثر الخطي
23	1.4 عناصر مصفوفة المؤثرات
27	1.5 معادلة القيمة الذاتية
41	1.6 المؤثرات المتوافقة وغير المتوافقة
42	1.7 القيم المتوسطة
56	1.8 دالة حالة الجسم عند أي لحظة زمنية
64	1.9 معادلة تغير المؤثرات
65	1.10 العلاقة بين وصف شرودنجر وهايزنبرج لميكانيكا الكم

الفصل الثاني: المهز التوافقي البسيط

96	2.1 دالة الموجة للمهز التوافقي باستخدام المؤثرات
97	2.2 دالة الموجة للمهز بدلالة قواعد الطاقة
103	2.3 مصفوفتي المؤثر الخافض والرافع

- 2.4** مصفوفة مؤثر H هاملتون ومؤثر العدد N **105**
- 2.5** مصفوفة مؤثر الموقع X وكمية الحركة الخطية P **107**
- 2.6** دالة الحالة للجسم بدلالة الموقع- التمثيل الاحداثي **110**

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

- 3.1** مركبات كمية الحركة الزاوية المدارية **133**
- 3.2** مؤثرات كمية الحركة الزاوية المدارية **139**
- 3.3** مركبات كمية الحركة الزاوية المغزلية **157**
- 3.4** مركبات كمية الحركة الزاوية الكلية **164**
- 3.5** طريقة جمع كميات الحركة الزاوية **169**

الفصل الرابع: الإضطراب المستقل عن الزمن

- 4.1** اضطراب حالات ساكنة **206**
- 4.2** تطبيقات لحالات غير منحلة **213**
- 4.3** تطبيقات لحالات منحلة **232**
- 4.4** الطريقة التغيرية **242**

الفصل الخامس: الإضطراب المتغير مع الزمن

- 5.1** المعالجة شبه الكلاسيكية **280**
- 5.2** تطبيقات لحالات غير منحلة **280**

281 5.3 الإضطراب المعتمد علي الزمن

300 5.4 مُعدلات الإنتقال

الفصل السادس: تقرب WKB

303 6.0 تقرب WKB

مدخل:

لقد كان نشوء النظرية الكمية فى العقود الأولى من القرن العشرين ثورة كبيرة. وأصبحت تُعرف فيزياء ما قبل النظرية الكمية الآن بالنظرية الكلاسيكية. وتشمل هذه النظرية الكلاسيكية الميكانيكا النيوتونية ونظرية ماكسويل للموجات الكهرومغناطيسية. ولقد كانتا هاتين النظريتين الدعامتين الأساسيتان للفيزياء حتى منتصف القرن التاسع عشر. وقد نجحتا بصورة رائعة فى تفسير العالم الطبيعي كما كان في ذلك الزمان ، حتى أن بعض الفيزيائيين كانوا يعتقدون بأن هاتين النظريتين كانتا من حيث المبدأ كافيتان لتفسير جميع الظواهر الطبيعية فى الكون. ولكن فى الواقع لم تكن هاتان النظريتان متسقتان مع بعضهما البعض من حيث فروضهما الأساسية مما أدى الى صعوبة فى فهم ديناميكا الأجسام المشحونة كهربيا. وفي الفترة من عام 1905م الى 1916م قدم أنشتين نظرية النسبية الخاصة التى أزالَت عدم الاتساق بين النظريتين عبر فهم جديد للمكان والزمان. وتعتبر هذه النظرية تنويع لأعظم إنجازات الفيزياء الكلاسيكية. ويبدو غريبا انه فى أثناء الفترة التى توج فيها أنشتين النظرية النسبية تراكمت الأدلة العملية عن الظواهر الذرية والتي أدت الى تقويض الأسس التى بنيت عليها الفيزياء الكلاسيكية ، بل أن أنشتين نفسه هو الذى لعب دورا رياديا فى ذلك واصبح اسمه اليوم وآخرين مثل بلانك وبوهر ودبروقلى وشرود نقر وهازينبرج هو الذى نذكره اليوم عند الحديث عن الثورة الكمية.

وفى محاولة لفهم الفيزيائيون طبيعة الذرة ومكوناتها الأساسية وكيفية تفاعلها مع الإشعاع الكهرومغناطيسى بدءوا يتعرفون على عجز الفيزياء الكلاسيكية فى تفسير ذلك. لقد كان بلانك وأنشتين أول من ادخلوا مفاهيم الكم على أنها حزم منفصلة من الطاقة تعرف بالفوتونات. وقد كان بوهر أول من اقترح أنموذجا كميًا للذرة رافضا فيه الوصف الكهرومغناطيسى الكلاسيكية فى أن الأجسام المشحونة المتسارعة تشع موجات كهر ومغناطيسية مستبدلا بالأنموذج الكمي (فوتوني). حيث لا يحدث إشعاع للجسم إلا إذا انتقل من مدار إلى آخر. كما سنرى ، أن هذا الأنموذج قد نجح فى تفسير العديد من خطوط الطيف الذرية لذرة الهيدروجين والذرات المشابهة له. وعلى أية حال ، لقد كان هذا النجاح محدودا بسبب انه مستمد من مزيج من أفكار كلاسيكية وأخرى كمية متعارضة معها. وتأخر ظهور نظرية كمية تعتمد (تعنى) بالمفاهيم الكمية فحسب قبل

ظهور افتراض ثوري (جزري) جديد ومن ثم فهمه. لقد كان ذلك الافتراض هو الطبيعة الموجية للجسيمات التي قدمها العالم الفرنسي لويس دبروكلي والذي استخدمه شرودنجر لدراسة حركة الجسيمات في معادلاته المعروفة بمعادلة شرودنجر والتي تعتبر البديل الكمي لقانون نيوتن الثاني الكلاسيكي. وتوج العالم الإنجليزي ديراك تلك المجهودات بمزج ميكانيكا الكم مع النسبية الخاصة فيما يُعرف اليوم بنظرية الكم الكهروديناميكية، وتعتبر هذه النظرية أكثر النظريات نجاحاً في الوقت الحالي.

لقد نشأ وتقدم علم ميكانيكا الكم Quantum Mechanics كما نفهمه اليوم. وتصاغ ميكانيكا الكم الحديثة بطريقتين متكافئتين هما :

(1) الميكانيكا الموجية Wave Mechanic ولقد قدمها العالم Schrodinger وتعتمد على عمل العالم الفرنسي Debroglie.

(2) الميكانيكا المصفوفية Matrix Mechanic وتعزى للعالم Heisenberg رغم مشاركة العالمان Born و Jordan في تقديمها. وسنقوم في هذا الكتاب باستخدام الميكانيكا المصفوفية لمعالجة الظواهر الكمية المرتبطة بحركة الجسيمات. ونأمل أن يكون القارئ مُلماً بميكانيكا شرودنجر الموجية.

فرضيات ميكانيكا الكم

توصف الحالة العامة للمنظومة بالدالة $|\Psi(x,t)\rangle$ حيث تحقق هذه الدالة معادلة شرودنجر

$$H |\Psi(x,t)\rangle = E |\Psi(x,t)\rangle$$

حيث E هي الطاقة الكلية للمنظومة وهي مقدار ثابت. ونكتب الدالة $|\Psi(x,t)\rangle$ علي الصورة

$$|\psi, t\rangle = \sum_n c_n(t) |n\rangle$$

لتصبح معادلة شرودنجر في الصورة

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi, t\rangle = \sum_n i\hbar \frac{dc_n(t)}{dt} |n\rangle = \sum_n \hat{H} c_n(t) |n\rangle = \sum_n E_n c_n(t) |n\rangle$$

والتي نحصل منها علي

$$i\hbar \frac{dc_n(t)}{dt} = E_n c_n(t) \implies c_n(t) = e^{-iE_n t/\hbar} c_n(0)$$

لتصبح الدالة العامة في الصورة

$$|\psi, t\rangle = \sum_n e^{-iE_n t/\hbar} c_n(0) |n\rangle$$

ومنها نجد أن

$$\langle\psi, t| = \sum_n e^{iE_n t/\hbar} c_n(0)^* \langle n|$$

وبم أن الدالة $|\Psi(x, t)\rangle$ دالة عيارية فإن

$$1 = \langle\psi, t|\psi, t\rangle = \sum_m \sum_n c_m^*(t) c_n(t) \langle m|n\rangle = \sum_n |c_n(t)|^2 = \sum_n |c_n(0)|^2$$

وفى بعض الأحيان نكتب $|\varphi_n\rangle \equiv |n\rangle$ للتبسيط.

ويمكن فصل الدالة $|\Psi(x, t)\rangle = |\psi(t)\rangle |\varphi(x)\rangle$ علي الصورة
 $|\Psi(x, t)\rangle = \sum_n c_n e^{-iE_n t/\hbar} |\varphi_n\rangle$ ونُعرف الدوال الذاتية $|\varphi_n\rangle$ الغير معتمدة على

الزمن بالقواعد. وتحقق الدوال هذه الدوال الشرط

$$\langle\varphi_n|\varphi_m\rangle = \delta_{n,m} = \begin{cases} 1 & n = m \\ 0 & n \neq m \end{cases}$$

ونُكتب دالة الموجة المستقلة عن الزمن على الصورة

$$|\varphi(x)\rangle = \sum_n c_n |\varphi_n\rangle$$

وتحقق الثوابت c_n المعادلة $\sum_n |c_n|^2 = 1$ ويمثل $|c_1|^2$ إحتمال وجود الجسم في

الحالة $|\varphi_1\rangle$ و $|c_2|^2$ إحتمال وجود الجسم في الحالة $|\varphi_2\rangle$ وهكذا.... ونُعرف القواعد $|\varphi_n\rangle$ بأنها مكتملة إذا حققت الشرط $\sum_n |\varphi_n\rangle \langle\varphi_n| = 1$. ويُعرف

الفضاء الذي تعمل فيه $|\varphi_n\rangle$ بفضاء هيلبرت.

تكون عناصر مصفوفة أي مؤثر \hat{C} في القواعد $|\varphi_n\rangle$ علي الصورة

$$C_{mn} = \langle\varphi_m|\hat{C}|\varphi_n\rangle$$

حيث يُمثل $|\varphi_n\rangle$ الصف و $|\varphi_m\rangle$ العمود.

ونُكتب مصفوفة المؤثر C في القواعد $|\varphi_0\rangle, |\varphi_1\rangle, |\varphi_2\rangle$ في الصورة العامة

$$\hat{C} = \begin{pmatrix} \langle \varphi_0 | \hat{C} | \varphi_0 \rangle & \langle \varphi_0 | \hat{C} | \varphi_1 \rangle & \langle \varphi_0 | \hat{C} | \varphi_2 \rangle \\ \langle \varphi_1 | \hat{C} | \varphi_0 \rangle & \langle \varphi_1 | \hat{C} | \varphi_1 \rangle & \langle \varphi_1 | \hat{C} | \varphi_2 \rangle \\ \langle \varphi_2 | \hat{C} | \varphi_0 \rangle & \langle \varphi_2 | \hat{C} | \varphi_1 \rangle & \langle \varphi_2 | \hat{C} | \varphi_2 \rangle \end{pmatrix}$$

يُعرف المؤثران A و B بأنهما متوافقان إذا كان قوس التبادل لهما يساوي صفراً، أي $[A, B] = 0$ ويعنى هذا أن الدالة الذاتية لـ A و B مشتركة (واحدة). وفى ميكانيكا الكم نجد أن لكل مؤثر دالة ذاتية واحدة يتم فيها قياس الكمية الفيزيائية التي يمثلها المؤثر. ولا يجوز قياس كميتين لدالة ذاتية واحدة ما لم يكونا متوافقين. فعند تكرار عملية القياس تتغير النتيجة وذلك لقياس كمية فيزيائية ما نجري عددا كبيرا من التجارب ويُعطي متوسط أي كمية فيزيائية مؤثرها A بالمعادلة هو $\langle A \rangle = \langle \varphi | \hat{A} | \varphi \rangle$.

نجد أن قوس التبادل للمؤثرين A و B تحقق

$$[\hat{A}, \hat{B}^n] = n [\hat{A}, \hat{B}] \hat{B}^{n-1}$$

و

$$[\hat{A}, f(\hat{B})] = [\hat{A}, \hat{B}] f'(\hat{B})$$

إذا كان ناتج $[A, B]$ عدداً. أما إذا كان ناتج $[A, B]$ مؤثراً آخر فإن

$$[\hat{A}, \hat{B}^n] = [\hat{A}, \hat{B}] \hat{B}^{n-1} + \hat{B} [\hat{A}, \hat{B}] \hat{B}^{n-2} + \hat{B}^2 [\hat{A}, \hat{B}] \hat{B}^{n-3} + \dots + \hat{B}^{n-1} [\hat{A}, \hat{B}] \hat{B} + \hat{B}^{n-1} [\hat{A}, \hat{B}]$$

وكذلك

$$e^{\hat{B}} \hat{A} e^{-\hat{B}} = \hat{A} + [\hat{B}, \hat{A}] + \frac{1}{2} [\hat{B}, [\hat{B}, \hat{A}]] + \dots$$

وإذا كان $[A, [A, B]] = 0$ فإن

$$e^{\hat{B}} \hat{A} e^{-\hat{B}} = \hat{A} + [\hat{B}, \hat{A}]$$

فإذا كان $[\mathbf{A}, \mathbf{B}] = 0$ فإن $e^{\mathbf{A}} e^{\mathbf{B}} = e^{\mathbf{A}+\mathbf{B}}$.

ونجد أيضاً أن

$$e^{\mathbf{A}} \mathbf{B} e^{-\mathbf{B}} = e^{\mathbf{A}+\mathbf{B}+\frac{1}{2}[\mathbf{A}, \mathbf{B}]}$$

تمثل كل الكميات الفيزيائية بمؤثرات هيرميتية وذلك لان قيمها الذاتية تكون حقيقية.

وتحقق الشرط $\langle A\varphi|\psi\rangle=\langle\varphi|A\psi\rangle$ وتعني أن $A=A^+$.
وفي وصف شرودنجر تكون دالة الموجة معتمدة على الزمن بينما يكون المؤثر غير ذلك. أما في وصف هايزنبرج المكمل لشرودنجر يكون المؤثر متعمدا على الزمن بينما لا تعتمد دالة الموجة على الزمن. ومن معادلة شرودنجر المعتمدة على الزمن نجد أن

$$|\psi(t)\rangle = e^{i\hat{H}(t-t_0)/\hbar}|\psi(t_0)\rangle$$

و

$$U(t, t_0) = e^{i\hat{H}(t-t_0)/\hbar}$$

واختصاراً نكتب

$$|\psi_H\rangle = U^\dagger(t, t_0)|\psi(t)\rangle,$$

$$\hat{\Omega}_H(t) = U^\dagger(t, t_0)\hat{\Omega}U(t, t_0),$$

ويُعرف U بالمؤثر الأحادي ويحقق الشرط $UU^+=U^+U=1$ (حيث يرمز الدليل H للدالة والمؤثر في وصف هايزنبرج). ويكون الاحتمال دائماً متساو في الوصفين، حيث يُعطي الاحتمال بـ

$$\langle\psi_H|\psi_H\rangle=\langle\psi(t)|UU^+|\psi(t)\rangle=\langle\psi(t)|\psi(t)\rangle=1$$

بم أن المؤثر U أحادي. وتحكم المؤثر U المعادلة

$$i\hbar\frac{d\hat{U}(t)}{dt}=\hat{H}\hat{U}(t)$$

(1) القيم الذاتية للمؤثر الهيرميتية حقيقية

$$H|h\rangle=h|h\rangle$$

فإذا كان H مؤثر هيرميتي، أي $H=H^+$ فإن

$$\langle h'|Hh\rangle=h\langle h'|h\rangle,$$

$$\langle h'|H^\dagger h\rangle=\langle Hh'|h\rangle=h'^*\langle h'|h\rangle$$

$$(h-h'^*)\langle h'|h\rangle=0$$

وبوضع $h=h'$ نجد أن

$$(h-h^*)\|h\|=0$$

وبم أن $h=h^*$ و $\|h\|\neq 0$ فإن

$$(h - h') \langle h' | h \rangle = 0$$

وبالتالي إذا كان $h \neq h'$ فإن $\langle h' | h \rangle = 0$ أي متعامدة.

(2) القيم الذاتية للمؤثر الأحادي تساوي الوحدة

$$U |u\rangle = u |u\rangle$$

تحقق المؤثرات الأحادية (U) الشرط $UU^\dagger = U^\dagger U = 1$ وبالتالي

$$\langle u' | U^\dagger U u \rangle = \langle U u' | U u \rangle = u'^* u \langle u' | u \rangle = \langle u' | u \rangle$$

وبالتالي نحصل علي

$$(1 - u'^* u) \langle u' | u \rangle = 0$$

فإذا كان

$$u' = u, (1 - |u|^2) \|u\| = 0$$

وعليه يجب أن يكون $|u| = 1$.

(3) إذا كان $AB = 1$ فإن A^{-1} و B^{-1} موجودان. نجد أن

$$\det[AB] = \det[A] \det[B] = \det[I] = 1$$

وبالتالي نلاحظ أن محددة A و محددة B لا يمكن أن تكون صفراً. وعليه فإن المعكوس يكون موجوداً لكل من A و B .

(4) إذا كان $C = A + iB$ فإن $C^\dagger = A - iB$. بفرض أن C مؤثر خطي نجد أن للدالتين $|\psi\rangle$ و $|\phi\rangle$ يُعطي المؤثر C^\dagger بالمعادلة

$$\begin{aligned} \langle \psi | C^\dagger \phi \rangle &= \langle C \psi | \phi \rangle = [\langle \phi | C \psi \rangle]^* = [\langle \phi | (A + iB) \psi \rangle]^* \\ &= [\langle \phi | A \psi \rangle]^* - i [\langle \phi | B \psi \rangle]^* = \langle A \psi | \phi \rangle - i \langle B \psi | \phi \rangle \\ &= \langle \psi | A^\dagger \phi \rangle - i \langle \psi | B^\dagger \phi \rangle = \langle \psi | (A^\dagger - iB^\dagger) \phi \rangle. \end{aligned}$$

وبالتالي يكون $C^\dagger = A^\dagger - iB^\dagger$ كما هو متوقع.

(5) يمكن كتابة أي مؤثر C في الصورة $C = A + iB$ حيث A و B مؤثران هيرميتيان. أولاً يمكن أن نكتب C علي الصورة

$$C = \frac{1}{2} [C + C^\dagger] + \frac{1}{2} [C - C^\dagger] \equiv A + iB$$

حيث

$$A = \frac{1}{2} [C + C^\dagger], \quad B = \frac{1}{2i} [C - C^\dagger]$$

ومن الواضح جدا أن $A = A^\dagger$ و $B = B^\dagger$ ويكمل هذا الإثبات.
(6) من معادلة شرودنجر نجد أن

$$\hat{H} |\Psi(t)\rangle = i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\Psi(t)\rangle$$

ويكتب متوسط \hat{A} ، حيث لا يعتمد \hat{A} على الزمن مباشرة، علي الصورة
 $\langle \hat{A}(t) \rangle = \langle \Psi(t) | \hat{A} | \Psi(t) \rangle$

ومنها يكون

$$\frac{\partial}{\partial t} \langle \hat{A}(t) \rangle = \langle \Psi(t) | [\hat{A}, H] | \Psi(t) \rangle / (i\hbar)$$

أو

$$\begin{aligned} \partial_t \langle \hat{A}(t) \rangle &= \langle \partial_t \Psi(t) | \hat{A} | \Psi(t) \rangle + \langle \Psi(t) | \hat{A} | \partial_t \Psi(t) \rangle \\ &= \{ \langle \hat{H} \Psi(t) | \hat{A} | \Psi(t) \rangle - \langle \Psi(t) | \hat{A} | \hat{H} \Psi(t) \rangle \} / (i\hbar) \\ &= \{ \langle \Psi(t) | (\hat{H} \hat{A} - \hat{A} \hat{H}) | \Psi(t) \rangle \} / (i\hbar) \\ &= \langle \Psi(t) | [\hat{A}, \hat{H}] | \Psi(t) \rangle / (i\hbar), \end{aligned}$$

حيث نعلم أن H مؤثر هيرميتي.

الفصل الأول

التمثيل الاتجاهي والمصفوفي لميكانيكا الكم

1.1 فضاء المتجهات الخطية (Linear Vector Space)

فضاء المتجه الخطي هو مجموعة المتجهات $(V_1, V_2, V_3, V_4, \dots)$ التي يمكن جمعها وضربها بالأعداد، بحيث أن عمليات الجمع والضرب تعطى عناصر داخل المجموعة أعلاه (إغلاق)، وأن الجمع والضرب في أعداد يحقق الشروط التالية:

- (التبادل) $V_i + V_j = V_j + V_i$
- (التجميع) $(V_i + (V_j + V_k)) = (V_i + V_j) + V_k$ لأي متجه V_i, V_j, V_k
- العنصر المحايد $V_i + 0 = V_i$
- (المعكوس) $V_i + (-V_i) = 0$
- $\alpha(V_i + V_j) = \alpha V_i + \alpha V_j$
- $(\alpha + \beta)V_i = \alpha V_i + \beta V_i$
- $(\alpha(\beta V))_i = (\alpha\beta)V_i$

قدم العالم ديراك في ميكانيكا الكم ترميزاً لهذه المتجهات بحيث يمثل المتجه V_i بـ $|V_i\rangle$ ومرافقه V_i^* بـ $\langle V_i|$.

1.2 فضاء الضرب الداخلي (Inner-Product)

هذا الضرب تعميم للضرب القياسي للمتجهات الحقيقية في ثلاثة أبعاد $(\vec{A} \cdot \vec{B})$ ، وهو عبارة عن دالة قياسية (Scalar Function). ويحقق ضرب متجهين $|V_i\rangle, |V_j\rangle$ الشروط التالية:

- $\langle V_i | V_i \rangle \geq 0$
- $\langle V_i | V_j \rangle = \langle V_j | V_i \rangle^*$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\langle V_i | \alpha V_j + \beta V_k \rangle = \alpha \langle V_i | V_j \rangle + \beta \langle V_i | V_k \rangle \quad \bullet$$

$$\langle \alpha V_i + \beta V_j | V_k \rangle = \alpha^* \langle V_i | V_k \rangle + \beta^* \langle V_j | V_k \rangle \quad \bullet$$

ويُمثل $\langle V | V' \rangle$ قوساً (Bracket). ويُعرف الجزء $\langle V |$ بالـ Bra والجزء $| V \rangle$ بالـ Ket.

ويُعرف طول المتجه (norm) بـ $| V_i |$ بـ $(\langle V_i | V_i \rangle)^{\frac{1}{2}}$. ويُقال بأن المتجه مُعاير (normalized) إذا كان طوله (norm) يساوى الوحدة. إذا كان المتجه

$$| V \rangle = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \quad (1.1)$$

فان المتجه المُعاير له يكون

$$| V \rangle = \frac{1}{\sqrt{|a|^2 + |b|^2 + |c|^2}} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \quad (1.2)$$

وإذا كان حاصل ضرب متجهين صفراً، يقال بأن المتجهين متعامدين (orthogonal). ويُقال لمجموعة المتجهات (e_1, e_2, \dots) بأنها orthonormal إذا كانت تحقق الشرط

$$\langle e_i | e_j \rangle = \delta_{ij} \quad (1.3)$$

حيث أن

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & i = j \\ 0 & i \neq j \end{cases} \quad (1.4)$$

وُتعرف δ_{ij} بدلتا كرونكر (Kronecker).

أما إذا كانت القواعد غير متعامدة، أي $\langle e_i | e_j \rangle = g_{ij} \neq \delta_{ij}$ ، فإننا نُعرف قواعد أخرى علي الصورة $| e^i \rangle$ ، حيث $i = 1, 2, 3, \dots$ ، تكون متعامدة على القواعد القديمة $| e_i \rangle$ وبالتالي يكون

$$\langle e^i | e_j \rangle = \langle e_i | e^j \rangle = \delta_{ij}$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

وكذلك

$$\sum_i |e_i\rangle\langle e^i| = \sum_i |e^i\rangle\langle e_i| = 1 \quad (1.5)$$

نلاحظ أن المتجهات $|e^i\rangle$ غير متعامدة مع بعضها البعض وليست مُعَايرة. ونجد أن

$$\sum_i g_{ij} g^{jk} = \langle e_i | e^k \rangle = \delta_{ik}$$

حيث g^{ij} هي مقلوب مصفوفة g_{ij} . نجد أن

$$|e^j\rangle = \sum_i g^{ij} |e_i\rangle \quad \text{و} \quad |e_j\rangle = \sum_i g_{ij} |e^i\rangle$$

ويمكن كتابة أي متجه بدلالة قواعد متعامدة ومُعَايرة (Orthonormal basis) في الصورة

$$|V\rangle = \sum_{i=1}^n v_i e_i \quad (1.6)$$

أو

$$|V\rangle = \sum_{i=1}^n v_i |e_i\rangle = v_1 |e_1\rangle + v_2 |e_2\rangle + v_3 |e_3\rangle + \dots \quad (1.7)$$

حيث أن $|e_i\rangle$ هي قواعد المتجه و v_i هي مركباته. وفي ثلاثة أبعاد يمكن كتابة

$$|e_1\rangle = i, \quad |e_2\rangle = j, \quad |e_3\rangle = k, \quad v_1 = v_x, \quad v_2 = v_y, \quad v_3 = v_z$$

تُمثل مركبات المتجه $|V\rangle$ في صورة عمود على النحو التالي

$$|V\rangle = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \\ \dots \end{pmatrix} \quad (1.8)$$

أما المتجه $\langle V|$ هو المرافق لـ $|V\rangle$ وتُمثل مركباته بصف على النحو التالي

$$\langle V| = (v_1^*, v_2^*, v_3^*, v_4^*, \dots)$$

ونحصل عليه بتحويل كل عمود إلي صف مع أخذ المرافق لكل عنصر. تُعرف هذه العملية بـ Adjoint، أي

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\langle V | V \rangle = (| V \rangle)^*$$

ومنها نجد أن

$$\langle V | V \rangle = (v_1^*, v_2^*, v_3^*, v_4^*, \dots) \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \\ \dots \end{pmatrix}$$

التي تُعطي المقدار

$$\langle V | V \rangle = v_1^* v_1 + v_2^* v_2 + v_3^* v_3 + v_4^* v_4 + \dots$$

ويُكتب الضرب أعلاه في صورة المجموع

$$\langle V | V \rangle = \sum_{i=1}^n v_i^* v_i = \sum_{i=1}^n |v_i|^2$$

حيث n هو بُعد (dimension) المتجه. تُمثل القواعد $|e_i\rangle$ بالعمود

$$|e_i\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1^{ith} \\ 0 \\ \dots \end{pmatrix} = |i\rangle$$

حيث نجد أن العدد واحد يكون عند الحد رقم i في ترتيب العناصر. يمكن كتابة المعادلة (1.6) في الصورة

$$|V\rangle = \sum_{i=1}^n v_i |i\rangle \quad (1.9)$$

و المرافق لها في الصورة

$$\langle V | = \sum_{i=1}^n v_i^* \langle i |$$

وفي كثير من الحالات تحذف علامة الـ \sum من التعريف، وتُكتب المتجهات أعلاه في الصورة

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\langle V | = v_i^* \langle i | \quad \text{و} \quad | V \rangle = v_i | i \rangle$$

ويُعرف هذا الوضع باصطلاح أنشتين (Einstein convention). وبضرب طرفي المعادلة أعلاه في $\langle j |$ من جهة اليسار نحصل على

$$\langle j | V \rangle = v_i \langle j | i \rangle = v_i \delta_{ij} = v_j$$

(راجع خواص δ_{ij}) وتُعرف $\langle j | V \rangle$ بإسقاط (مركبة) المتجه

(projection) في اتجاه $| j \rangle$.

ونعرف مؤثر الإسقاط (projection operator) بالمعادلة

$$P_i = | i \rangle \langle i |$$

ومنها نجد أن

$$\sum_i P_i = \sum_i | i \rangle \langle i | = 1$$

ونقول بان القواعد $| i \rangle$ مكتملة (complete).

ونلاحظ أن:

$$P_i | V \rangle = \sum_i | i \rangle \langle i | V \rangle = \sum_i | i \rangle \langle i | \sum_j v_j | j \rangle$$

$$P_i | V \rangle = \sum_i \sum_j v_j | i \rangle \langle i | j \rangle = \sum_i v_j | i \rangle \delta_{ij} = v_i | i \rangle \quad (1.10)$$

أي أن P_i أختار المركبة في اتجاه $| i \rangle$ من بين مركبات المتجه $| V \rangle$ المختلفة. ولذلك يُعرف هذا بالمُسقط (projection operator). ويمكن كتابة المتجه

$$| \psi \rangle = c_i | i \rangle$$

في الصورة

$$| \psi \rangle = \langle i | \psi \rangle | i \rangle \quad (1.11)$$

حيث نجد أن

$$\langle j | \psi \rangle = c_i \langle j | i \rangle = c_i \delta_{ij} = c_j$$

أو $\langle j | \psi \rangle = c_j$ (أو $\langle i | \psi \rangle = c_i$) وذلك بضرب المعادلة أعلاه من جهة اليمين في $\langle j |$.

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

مثال (1):

أكتب المتجه $\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}$ بدلالة القواعد $|e_1\rangle$ و $|e_2\rangle$ و $|e_3\rangle$ حيث

$$|e_1\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ و } |e_2\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ و } |e_3\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

الحل

أولا يمكن كتابة المتجه \vec{r} في الصورة (بوضع $i=|e_1\rangle$ و $j=|e_2\rangle$ و $k=|e_3\rangle$)

$$\vec{r} = x|e_1\rangle + y|e_2\rangle + z|e_3\rangle$$

وبالتعويض عن $|e_1\rangle$ و $|e_2\rangle$ و $|e_3\rangle$ نحصل علي

$$\vec{r} = x \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

أو

$$|r\rangle = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

ويمكننا بالتالي كتابة المتجه $|\chi\rangle = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ علي الصورة

$$|\chi\rangle = a \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = a|1\rangle + b|2\rangle + c|3\rangle$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

حيث $|1\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ و $|2\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ و $|3\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ هما القاعدتان الأساسيتان للمتجه (وهي نفس القواعد السابقة $|e_1\rangle, |e_2\rangle, |e_3\rangle$).

مثال (2):

إذا كانت $|\psi_1\rangle = 5|1\rangle - 3|2\rangle + 2|3\rangle$ و $|\psi_2\rangle = |1\rangle - 5|2\rangle + x|3\rangle$. أوجد قيمة x التي تجعل الدالتين متعامدين.

الحل

من شرط التعامد $\langle \psi_1 | \psi_2 \rangle = 0$ نحصل علي

$$\langle \psi_1 | \psi_2 \rangle = (5\langle 1| - 3\langle 2| + 2\langle 3|)(|1\rangle - 5|2\rangle + x|3\rangle)$$

$$\langle \psi_1 | \psi_2 \rangle = 5 + 15 + 2x = 0$$

ومنها نجد أن $x = -10$ ، حيث

$$\langle 1|1\rangle = \langle 2|2\rangle = \langle 3|3\rangle = 1 \text{ و } \langle 2|1\rangle = \langle 1|3\rangle = \langle 2|3\rangle = 0$$

مثال (3):

إذا كان $|e_1\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ و $|e_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} i \\ 1 \end{pmatrix}$ فإن $\langle e_1| = (1 \ 0)$

و $\langle e_2| = \frac{1}{\sqrt{2}}(-i \ 1)$ ، أجد القواعد المتعامدة علي هذه القواعد.

الحل

نجد أن مصفوفة التحويل

$$g_{ij} = \begin{pmatrix} g_{11} & g_{12} \\ g_{21} & g_{22} \end{pmatrix}$$

والتي يُمكن كتابتها في الصورة

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$g_{ij} = \begin{pmatrix} \langle e_1 | e_1 \rangle & \langle e_1 | e_2 \rangle \\ \langle e_2 | e_1 \rangle & \langle e_2 | e_2 \rangle \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \frac{i}{\sqrt{2}} \\ \frac{-i}{\sqrt{2}} & 1 \end{pmatrix}$$

حيث

$$\langle e_k | e_j \rangle = \sum_i \langle e_k | g_{ij} e^i \rangle = \sum_i g_{ij} \langle e_k | e^i \rangle = \sum_i g_{ij} \delta_{ik} = g_{kj}$$

أي

$$\langle e_k | e_j \rangle = g_{kj}$$

ويكون مقلوب g_{ij} هو

$$g^{ij} = \begin{pmatrix} 2 & -i\sqrt{2} \\ i\sqrt{2} & 2 \end{pmatrix}$$

ومن المعادلة $|e^j\rangle = \sum_i g^{ij} |e_i\rangle$ نجد أن (بوضع $j=1$)

$$|e^1\rangle = \sum_i g^{i1} |e_i\rangle = g^{11} |e_1\rangle + g^{21} |e_2\rangle$$

وبالتعويض نجد أن

$$|e^1\rangle = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + i\sqrt{2} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} i \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}$$

ومن المعادلة $|e^j\rangle = \sum_i g^{ij} |e_i\rangle$ نجد أن (بوضع $j=2$)

$$|e^2\rangle = \sum_i g^{i2} |e_i\rangle = g^{12} |e_1\rangle + g^{22} |e_2\rangle$$

وبالتعويض نجد أن

$$|e^2\rangle = -i\sqrt{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} i \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \sqrt{2} \end{pmatrix}$$

ونجد الآن أن المتجهين $|e^1\rangle, |e^2\rangle$ متعامدان علي $|e_1\rangle, |e_2\rangle$ وذلك حسب

$$\langle e^i | e_j \rangle = \langle e_i | e^j \rangle = \delta_{ij}$$

1.3 المؤثر الخطي (Linear Operator)

يعمل المؤثر عموماً على تحويل متجه إلى متجه آخر. ويُمثل عمل المؤثر Ω على المتجه $|V\rangle$ بالمعادلة

$$\Omega |V\rangle = |V'\rangle \quad (1.12)$$

وعليه يقال بأن المؤثر Ω عمل على تحويل المتجه $|V\rangle$ إلى المتجه $|V'\rangle$. ويجب أن يكون هذه المتجه الجديد $|V'\rangle$ ضمن متجهات الفضاء في المسألة. ويحقق المؤثر الخطي العلاقات التالية:

$$\Omega \alpha |V\rangle = \alpha \Omega |V\rangle$$

$$\Omega (\alpha |V_i\rangle + \beta |V_j\rangle) = \alpha \Omega |V_i\rangle + \beta \Omega |V_j\rangle \quad (1.13)$$

$$(\langle V_i | \alpha + \langle V_j | \beta) \Omega = \alpha \langle V_i | \Omega + \beta \langle V_j | \Omega$$

وهناك مؤثر الوحدة I ويعمل على الصورة

$$|V\rangle = |V\rangle I \quad \blacksquare$$

$$\langle V | I = \langle V | \quad \blacksquare$$

فعندما يعمل المؤثر على متجه ما فإنه يغير قواعده ومركباته، علي النحو

$$\Omega |V\rangle = \Omega v_i |i\rangle = v_i \Omega |i\rangle = v_i |i'\rangle \equiv |V'\rangle \quad (1.14)$$

حيث

$$|V\rangle = v_i |i\rangle \quad (1.14a)$$

و

$$\Omega |i\rangle = |i'\rangle$$

و

$$|V'\rangle = v_i |i'\rangle \quad (1.14b)$$

نجد في ميكانيكا الكم أن جميع الكميات الفيزيائية لها مؤثر رياضي. وتمثل حالة الجسيم بمتجه. ويتم قياس الكمية الفيزيائية بتأثير هذا المؤثر على حالة الجسيم. ويجب ألا يغير المؤثر حالة الجسيم بعد عملية القياس.

1.4 عناصر مصفوفة المؤثرات

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

نود هنا أن نوجد العلاقة بين القواعد الجديدة $|i'\rangle$ للمتجه الجديد $|V'\rangle$ مع القواعد القديمة $|i\rangle$. نعلم مما سبق أن (1.15)

$$\Omega|i\rangle = |i'\rangle \quad (1.15)$$

بضرب طرفي المعادلة (1.15) من جهة اليسار في $\langle j|$ نحصل على

$$\langle j|\Omega|i\rangle = \langle j|i'\rangle \quad (1.16)$$

وبكتابة

$$\Omega_{ij} \equiv \langle j|\Omega|i\rangle \quad (1.16a)$$

تصبح Ω_{ij} عبارة عن مصفوفة يُمثل فيها i , j رتبة الصف والعمود علي الترتيب.

ولكن من المعادلة (1.14) نجد أن

$$\Omega|V\rangle = |V'\rangle$$

وبضرب المعادلة أعلاه من اليسار في $\langle i|$ نجد أن

$$\begin{aligned} \langle i|\Omega|V\rangle &= \langle i|V'\rangle \\ \langle i|\Omega v_j|j\rangle &= v_j \langle i|\Omega|j\rangle \end{aligned} \quad (1.16b)$$

$$\langle i|\Omega|V\rangle = v_j \Omega_{ij}$$

أي

$$v'_i = \Omega_{ij} v_j \quad (1.16c)$$

حيث $v'_i = \langle i|V'\rangle$ ويمكن كتابة المعادلة أعلاه في صورة مصفوفة علي النحو

التالي (حيث $|i\rangle, |j\rangle = 1, 2, 3$)

$$\begin{pmatrix} v'_1 \\ v'_2 \\ v'_3 \\ \dots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \langle 1|\Omega|1\rangle & \langle 1|\Omega|2\rangle & \langle 1|\Omega|3\rangle & \dots \\ \langle 2|\Omega|1\rangle & \langle 2|\Omega|2\rangle & \langle 2|\Omega|3\rangle & \dots \\ \langle 3|\Omega|1\rangle & \langle 3|\Omega|2\rangle & \langle 3|\Omega|3\rangle & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ \dots \end{pmatrix} \quad (1.16d)$$

أو

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\begin{pmatrix} v'_1 \\ v'_2 \\ v'_3 \\ \dots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \Omega_{11} & \Omega_{12} & \Omega_{13} & \dots \\ \Omega_{21} & \Omega_{22} & \Omega_{23} & \dots \\ \Omega_{31} & \Omega_{32} & \Omega_{33} & \dots \\ \dots & & & \dots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ \dots \end{pmatrix}$$

حيث $\Omega_{ij} = \langle i | \Omega | j \rangle$. نلاحظ أن مركبات المتجه الجديدة تعتمد على المركبات القديمة بالإضافة إلى عناصر المصفوفة المكونة من القواعد القديمة (Ω_{ij}) . ولقد قدم العالم هايزنبرج صياغة أخرى لميكانيكا الكم وذلك بتمثيل دالة الموجة بعمود والمؤثر بمصفوفة، كما يتضح لنا هذا التمثيل لاحقاً.

مثال (1):

ما هو المتجه $|V'\rangle$ التي ينتج من تأثير المؤثر $\Omega = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ على المتجه $|V\rangle$ ؟ ومن ثم أوجد مصفوفة المسقط P_1 و P_2 .

الحل

أولاً: إذا كانت قواعد المتجه $|V\rangle$ هي $|1\rangle$ و $|2\rangle$ والذي يمكن تمثيله بـ

$$|1\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad |2\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

فإن مركبات وقواعد المتجه الجديدة $|V'\rangle$ يمكن معرفتها من المعادلتين (1.15) و (1.16c).

يمكن كتابة المتجه $|V\rangle$ في صورة $|V\rangle = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$. ومن المعادلة (1.16d)

نجد أن

$$\begin{pmatrix} v'_1 \\ v'_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \langle 1 | \Omega | 1 \rangle & \langle 1 | \Omega | 2 \rangle \\ \langle 2 | \Omega | 1 \rangle & \langle 2 | \Omega | 2 \rangle \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$$

و الآن فإن

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\Omega_{11} = \langle 1 | \Omega | 1 \rangle = (1 \ 0) \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 1,$$

$$\Omega_{12} = \langle 1 | \Omega | 2 \rangle = (1 \ 0) \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = -1$$

$$\Omega_{21} = \langle 2 | \Omega | 1 \rangle = (0 \ 1) \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 0,$$

$$\Omega_{22} = \langle 2 | \Omega | 2 \rangle = (0 \ 1) \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 1$$

ويصبح المتجه الجديد $|V'\rangle$ علي الصورة

$$\begin{pmatrix} v'_1 \\ v'_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_1 - v_2 \\ v_2 \end{pmatrix}$$

أي

$$v'_1 = v_1 - v_2, \quad v'_2 = v_2$$

ولإيجاد المركبات الجديدة نستخدم المعادلة

$$|i'\rangle = \Omega |i\rangle$$

$$|1'\rangle = \Omega |1\rangle, \quad |2'\rangle = \Omega |2\rangle$$

$$|1'\rangle = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad |2'\rangle = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{إذاً}$$

وعليه فإن

$$|1'\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad |2'\rangle = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

ومنها يكون المتجه $|V'\rangle$ علي الصورة

$$|V'\rangle = v'_1 |1'\rangle + v'_2 |2'\rangle = \begin{pmatrix} v_1 - v_2 \\ v_2 \end{pmatrix}$$

وفى القواعد $|1\rangle$ و $|2\rangle$ يكون متجه الإسقاط علي الصورة

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$P_1 = |1\rangle\langle 1| = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

و

$$P_2 = |2\rangle\langle 2| = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

والآن نجد أن مسقط $|V\rangle$ في الاتجاه $|1\rangle$ هو

$$P_1 |V\rangle = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = v_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = v_1 |1\rangle$$

وكذلك مسقط $|V\rangle$ في الاتجاه $|2\rangle$ هو

$$P_2 |V\rangle = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = v_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = v_2 |2\rangle$$

لقد ذكرنا في ما سبق أن القواعد المختلفة تكون متعامدة والمتساوية تكون مُعَايِرة، وكتبنا ذلك في الصورة

$$\langle i | j \rangle = \delta_{i,j}$$

نلاحظ أن القواعد $|2'\rangle$, $|1'\rangle$ لا تحقق شرطي التعامد والمُعَايِرة. وللحصول على قواعد تحقق هذين الشرطين نستخدم قاعدة جرام - شمت (Gram-Schmidt) وذلك بوضع القواعد الجديدة ($|m\rangle$) على النحو التالي:

$$|m_1\rangle = |i\rangle$$

$$|m_2\rangle = |j\rangle - \frac{\langle j | m_1 \rangle}{|m_1|^2} |m_1\rangle$$

$$|m_3\rangle = |k\rangle - \frac{\langle k | m_1 \rangle}{|m_1|^2} |m_1\rangle - \frac{\langle k | m_2 \rangle}{|m_2|^2} |m_2\rangle$$

وتكون في هذه الحالة القواعد $|m_1\rangle$ و $|m_2\rangle$ و $|m_3\rangle$ متعامدة حتى أن لم تكن $|i\rangle$ و $|j\rangle$ و $|k\rangle$ متعامدة. نلاحظ أن القواعد $|1'\rangle$ و $|2'\rangle$ غير متعامدة

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

ولتكوين قواعد متعامدة منها نستخدم قاعدة جرام- شمت بأخذ $|i\rangle = |1'\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ و

$$|j\rangle = |2'\rangle = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ في المثال أعلاه لنحصل علي}$$

$$|m_1\rangle = |1'\rangle$$

$$|m_2\rangle = |2'\rangle - \frac{\langle 2'|1'\rangle}{\langle 1'|1'\rangle} |1'\rangle = |2'\rangle - \frac{-1}{1} |1'\rangle = |2'\rangle + |1'\rangle \text{ و}$$

والآن نجد أن $\langle m_1 | m_1 \rangle = \langle m_2 | m_2 \rangle = 1$ و $\langle m_1 | m_2 \rangle = 0$ إذا $|m_1\rangle$ و $|m_2\rangle$ قواعد متعامدة.

تمرين:

أثبت أن للقواعد المُعَايِرة والمتعامدة $|e_1\rangle$ و $|e_2\rangle$ و $|e_3\rangle$ يكون $\sum_{i=1}^3 |e_i\rangle \langle e_i| = 1$.

فضاء هيلبرت ودوال الموجة

نجد أن الفضاء الذي يهمننا في ميكانيكا الكم هو فضاء هيلبرت والذي يكون فيه تكامل مربع القيمة المطلقة للدوال موجوداً في ذلك الفضاء. في بُعد واحد نجد أن $\int |\psi(x)|^2 dx < \infty$ وهذا الفضاء هو فضاء متجهي له بُعد لانهائي بحيث يكون

$$\langle \phi | \psi \rangle = \int \phi^*(x) \psi(x) dx$$

توجد قواعد مُعَايِرة ومتعامدة لانهائية علي الصورة $\{u_n(x)\}$ ، أي

$$\int u_n^*(x) u_m(x) dx = \delta_{n,m}$$

ويمكن كتابة أي دالة $(\psi(x))$ في هذا الفضاء علي الصورة

$$\psi(x) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n u_n(x)$$

حيث

$$c_n = \int u_n^*(x) \psi(x) dx$$

بوضع $|\psi\rangle \equiv \psi(x)$ كمتجه في فضاء هيلبرت تكون

$$|\psi\rangle = \sum_n |u_n\rangle \langle u_n | \psi \rangle$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

حيث $\langle u_n | \psi \rangle = c_n$ متجه عمودي بُعده لانهائي. يعمل المؤثر \hat{A} علي المتجه $|\psi\rangle$ علي الصورة $|\psi\rangle = |\phi\rangle \hat{A}$. بضرب طرفي هذه المعادلة من جهة اليسار في $\langle u_n |$ ثم إستخدام علاقة الإكتمال للقواعد $|u_n\rangle$ نعلم أن $\sum_m |\langle u_m | \psi \rangle \langle u_m| = 1$.

والآن تصبح المعادلة $\hat{A}|\psi\rangle = |\phi\rangle$ في الصورة

$$\sum_m \langle u_n | \hat{A} | u_m \rangle \langle u_m | \psi \rangle = \langle u_n | \phi \rangle$$

وهي معادلة مصفوفية لانهائية علي الصورة A_{nm} . في الواقع نهتم فقط في وصف المصفوفات التي لها بُعد محدد في دراستنا لميكانيكا الكم كما سنري لاحقاً أن شاء الله.

التمثيل للكميات المستمرة

نجد أن بعض المؤثرات لها قيم ذاتية متصلة مثل مؤثري الموقع وكمية الحركة حيث تكون قيمها الذاتية $-\infty < x < \infty$ و $-\infty < p < \infty$ علي الترتيب. ونجد أن هذه القيم لا تقع في فضاء هيلبرت، ولكن تقع في الفضاء الثنائي له (dual space) والتي يمكن إستخدامها لإيجاد تمثيل هذه المؤثرات. إذا كان $\langle x | \psi \rangle = \psi(x)$ هو تمثيل للدالة بواسطة الموقع x فإن تمثيل الدالة بدلالة كمية الحركة p هي $\langle p | \psi \rangle = \tilde{\psi}(p)$. تصبح علاقتي إكتمال القواعد $|x\rangle$ و $|p\rangle$ علي النحو التالي

$$\int_{-\infty}^{\infty} |x\rangle \langle x| dx = \int_{-\infty}^{\infty} |p\rangle \langle p| dp = 1$$

وبإدخال هاتين العلاقتين يمكن كتابة الآتي:

$$\langle \phi | \psi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} \langle \phi | x \rangle \langle x | \psi \rangle dx = \int_{-\infty}^{\infty} \phi^*(x) \psi(x) dx$$

$$\langle \phi | \psi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} \langle \phi | p \rangle \langle p | \psi \rangle dp = \int_{-\infty}^{\infty} \tilde{\phi}^*(p) \tilde{\psi}(p) dp$$

حيث

$$|\psi\rangle = \int_{-\infty}^{\infty} |x\rangle \langle x | \psi \rangle dx = \int_{-\infty}^{\infty} \psi(x) |x\rangle dx$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\tilde{\psi}(p) = \langle p | \psi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} \psi(x) \langle p | x \rangle dx$$

مع العلم بأن $\langle p | x \rangle = \langle x | p \rangle^* = u_p^*(x)$ فإذا كان

$$\langle x | p \rangle = \frac{1}{\sqrt{2\pi\hbar}} \exp\left(\frac{i}{\hbar} p x\right)$$

فإن

$$u_p^*(p) = \langle x | p \rangle^* = \frac{1}{\sqrt{2\pi\hbar}} \exp\left(-\frac{i}{\hbar} p x\right)$$

ومن ثم تكون

$$\tilde{\psi}(p) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi\hbar}} \exp\left(-\frac{i}{\hbar} p x\right) \psi(x) dx$$

وتمثل عملية تحويل للقواعد، أي كتابة الدالة بقواعد كمية الحركة بدلاً عن قواعد الموقع. ويُعرف هذا التحويل بتحويل فورييه (Fourier Transform). نجد في القواعد المتصلة $\{|x\rangle\}$ و $\{|p\rangle\}$ أن المؤثرات لا يمكن تمثيلها بدلالة المصفوفات ولكن بدلالة مؤثرات تفاضلية. فعلى سبيل المثال خذ تأثير مؤثر الموقع وكمية الحركة على الدالة $|\psi\rangle$ ، أي $\hat{x}|\psi\rangle$ و $\hat{p}|\psi\rangle$. ففي تمثيل الموقع نكتب

$$\langle x | \hat{x} | \psi \rangle = x \langle x | \psi \rangle = x \psi(x)$$

و

$$\langle x | \hat{p} | \psi \rangle = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x} \langle x | \psi \rangle = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial \psi}{\partial x}$$

وفي تمثيل الموقع نجد أن

$$\langle p | \hat{x} | \psi \rangle = -\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial p} \langle p | \psi \rangle = -\frac{\hbar}{i} \frac{\partial \tilde{\psi}}{\partial p}$$

و

$$\langle p | \hat{p} | \psi \rangle = p \langle p | \psi \rangle = p \tilde{\psi}(p)$$

وتكون عناصر المصفوفة في تمثيل الموقع للمؤثرات على الصورة

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\langle \phi | \hat{A} | \psi \rangle = \int \phi^*(x) (\hat{A} \psi(x)) dx$$

وبم أن المؤثر \hat{A} يعمل علي ϕ في الصورة كالمؤثر \hat{A}^+ فإن

$$\langle \phi | \hat{A} | \psi \rangle = \int (\hat{A}^+ \phi)^* \psi(x) dx$$

وبهذه الطريقة يُعرّف المؤثر بأنه مؤثر هيرميتي إذا تحقق الشرط

$$\int \phi^*(x) (\hat{A} \psi(x)) dx = \int (\hat{A} \phi)^* \psi(x) dx$$

1.5 معادلة القيمة الذاتية (The Eigen Value Problem)

إذا كانت نتيجة عمل المؤثر Ω على المتجه $|V\rangle$ هو

$$\Omega |V\rangle = \omega |V\rangle \quad (1.17)$$

حيث ω عدد (مركب)، يطلق على المعادلة أعلاه معادلة القيمة الذاتية. وفي هذه الحالة نقول بأن المتجه $|V\rangle$ عبارة عن دالة ذاتية (Eigen function) للمؤثر Ω . من المعادلة (1.17) نجد أن

$$(\Omega - \omega I) |V\rangle = 0 \quad (1.18)$$

ويكمن حلها في أن $|V\rangle \neq 0$ ، وهذا يعني أن محددة المقدار

$$|\Omega - \omega I| = 0$$

بضرب المعادلة (1.18) في $\langle i|$ من جهة اليسار نحصل على

$$\langle i | \Omega - \omega I | V \rangle = 0$$

أو

$$\langle i | \Omega | V \rangle - \omega I \langle i | V \rangle = 0$$

حيث $|V\rangle = v_j |j\rangle$.

وبإستخدام المعادلات (1.14a), (1.14), (1.16a) نحصل علي

$$\sum_j (\Omega_{ij} - \omega \delta_{ij}) v_j = 0 \quad (1.19)$$

حيث $(v_i = \delta_{ij} v_j)$. ويكون حل هذه المعادلة في صورة $\sum_m \omega^m = 0$ والتي

تُعرف بالمعادلة المميزة (Characteristic Equation)، ومنها نحصل علي قيم ω والتي تُعرف بالقيم الذاتية (Eigen - values).

1.5.1 أنواع المؤثرات

الفصل الأول: التمثيل الإتجاهي والمصفوفي

(1) المؤثر الهرميتي (Hermitian Operator)

يُعرف المؤثر Ω بأنه مؤثر هرميتي إذا كان $\Omega = \Omega^\dagger$. ومن خواصه (a) القيم المميزة لأي مؤثر هرميتي تكون حقيقية. البرهان: خذ معادلة القيمة الذاتية

$$\Omega | \omega \rangle = \omega | \omega \rangle \quad (1.20)$$

وبضرب طرفي المعادلة اعلاه في $\langle \omega |$ نحصل على

$$\langle \omega | \Omega | \omega \rangle = \omega \langle \omega | \omega \rangle \quad (1.21)$$

وبأخذ الـ Adjoint لطرفي المعادلة (1.20) نحصل على

$$\langle \omega | \Omega^\dagger = \omega^* \langle \omega | \quad (1.22)$$

وبضرب طرفي المعادلة (1.22) في $| \omega \rangle$ من جهة اليمين نحصل على

$$\langle \omega | \Omega^\dagger | \omega \rangle = \omega^* \langle \omega | \omega \rangle \quad (1.23)$$

من المعادلتين (1.21) و (1.23) و بم أن $\Omega^\dagger = \Omega$ فإن

$$\langle \omega | \Omega | \omega \rangle = \omega^* \langle \omega | \omega \rangle \quad (1.24)$$

وبطرح (1.21) من (1.24) نحصل على

$$(\omega - \omega^*) \langle \omega | \omega \rangle = 0 \quad (1.25)$$

وبم أن $\langle \omega | \omega \rangle \neq 0$ فإن $\omega = \omega^*$ أي أن ω عدد حقيقي (real). إذاً القيم المميزة لأي مؤثر هرميتي تكون قيم حقيقية.

(b) المتجهات الذاتية (vectors-basis) المختلفة لأي مؤثر هرميتي تكون متعامدة والمتساوية تكون مُعايرة.

البرهان:

$$\Omega | \omega_i \rangle = \omega_i | \omega_i \rangle \quad (1.26)$$

$$\Omega | \omega_j \rangle = \omega_j | \omega_j \rangle \quad (1.27)$$

بضرب المعادلة (1.26) في $\langle \omega_j |$ والمعادلة (1.27) في $| \omega_i \rangle$ نحصل على

$$\langle \omega_j | \Omega | \omega_i \rangle = \omega_i \langle \omega_j | \omega_i \rangle \quad (1.28)$$

$$\langle \omega_i | \Omega | \omega_j \rangle = \omega_j \langle \omega_i | \omega_j \rangle \quad (1.29)$$

وبأخذ Adjoint للمعادلة (1.28) نحصل على

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\langle \omega_i | \Omega^+ | \omega_j \rangle = \omega_i^* \langle \omega_i | \omega_j \rangle \quad (1.30)$$

وبطرح (1.30) من (1.29) نحصل على

$$(\omega_i - \omega_j^*) \langle \omega_i | \omega_j \rangle = 0$$

إذا كان $i = j$ نحصل على $\langle \omega_i | \omega_j \rangle \neq 0$ وعليه فإن $\omega_i = \omega_i^*$

أما إذا كان $i \neq j$ نحصل على $\langle \omega_i | \omega_j \rangle = 0$ ، أي أن القواعد $|\omega_i\rangle$ تكون

متعامدة لأي مؤثر هيرميتي **Hermitian**.

و كل المؤثرات الفيزيائية تكون مؤثرات هيرميتية وذلك لان القيم الذاتية لها قيم حقيقية (فيزيائية).

(2) المؤثر الأحادي (Unitary Operator)

يُعرف المؤثر Ω بأنه أحادي إذا حقق الشرط التالي

$$\Omega \Omega^+ = \Omega^+ \Omega = 1$$

حيث نحصل علي Ω^+ من مدورة Ω ثم نأخذ المرافق لكل عنصر في المصفوفة.

مثال (1):

خُذ المؤثر

$$\Omega = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

(1) أوجد القيم الذاتية والدوال الذاتية للمؤثر Ω ؟

(2) هل المؤثر Ω هيرميتي ؟

الحل

(1) نعلم أن المعادلة المميزة هي

$$|\Omega - \omega I| = 0$$

و منها نجد أن

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\begin{vmatrix} 1-\omega & 0 & 0 \\ 0 & -\omega & -1 \\ 0 & 1 & 0-\omega \end{vmatrix} = (1-\omega)(\omega^2 + 1) = 0$$

وبحل هذه المعادلة نحصل على $\omega = 1, \pm i$ وهي تمثل القيم الذاتية للمؤثر. ولإيجاد الدوال الذاتية نستخدم هذه القيم الذاتية في المعادلة أعلاه. أولاً عندما تكون $\omega = 1$.

من معادلة القيمة الذاتية نحصل على

$$(\Omega - \omega I) | V \rangle = 0$$

وبكتابة $| V \rangle = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ تصبح هذه المعادلة في الصورة

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

التي تُعطي المعادلات التالية

$$0 = 0$$

$$-b - c = 0$$

$$b - c = 0$$

وهذا يعني أن $b = c = 0$ وبالتالي يكون $a = 1$ ويكون المتجه المُعّابر هو

$$| V_1 \rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

ثانياً عندما تكون $\omega = i$.

من معادلة القيمة الذاتية نجد أن

$$(\Omega - \omega I) | V \rangle = 0$$

والتي تأخذ الصورة

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\begin{pmatrix} 1-i & 0 & 0 \\ 0 & -i & -1 \\ 0 & 1 & -i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

و تُعطى المعادلات التالية

$$(1-i)a = 0$$

$$-ib - c = 0$$

$$b - ic = 0$$

وحلها هو $a = 0$ ، $b = ic$ ،

$$\text{ويصبح المتجه المُعاير } |V_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \end{pmatrix} \text{ باختيار } c = 1.$$

ثالثاً عندما تكون $\omega = -i$ ،

تصبح معادلة القيمة الذاتية

$$(\Omega - \omega I) |V_3\rangle = 0$$

في الصورة

$$\begin{pmatrix} 1+i & 0 & 0 \\ 0 & i & -1 \\ 0 & 1 & i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

التي تُعطى المعادلات التالية

$$(1+i)a = 0$$

$$ib - c = 0$$

$$b + ic = 0$$

$$\text{وبحلها نجد أن } a = 0, b = -ic, \text{ ليصبح المتجه المُعاير } |V_3\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ -i \\ 1 \end{pmatrix}$$

باختيار $c = 1$.

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

(2) يكون المؤثر Ω هيرميتي إذا كان $\Omega = \Omega^+$. ونحصل علي Ω^+ من مدورة

$$\Omega \text{ ثم أخذ المرافق لكل عنصر. وبم أن } \Omega^+ = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \neq \Omega \text{ فإن } \Omega \text{ مؤثر}$$

غير هيرميتي. وكذلك وبم أن أحد القيم الذاتية للمؤثر كانت غير حقيقية فان هذا يعني أن المؤثر Ω غير هيرميتي.

مثال (2):

خذ المؤثر

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}$$

(أ) أثبت أن $A = A^+$.

(ب) أثبت الدوال الذاتية له متعامدة.

الحل

من معادلة القيمة الذاتية

$$|A - I\lambda| = 0$$

نجد أن

$$\lambda^2 - 1 = 0 \text{ أي } \lambda = \pm 1 \text{ أو } \begin{vmatrix} -\lambda & -i \\ i & -\lambda \end{vmatrix} = 0 \text{ أو } \begin{vmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{vmatrix} = 0$$

ونلاحظ أن القيمتين الذاتيتين حقيقتان. وهذا يعني أن المؤثر A هيرميتي.

(ب) لإيجاد الدوال الذاتية عند $\lambda = +1$ تصير معادلة القيمة الذاتية في الصورة

$$\begin{pmatrix} -1 & -i \\ i & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = 0$$

وحلها هو أن $\begin{matrix} -c_1 - ic_2 = 0 \\ ic_1 - c_2 = 0 \end{matrix}$ أي $c_1 = -ic_2$ ومن المعادلة $|c_1|^2 + |c_2|^2 = 1$

ومنها نجد أن $c_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}$ و $c_2 = \frac{-i}{\sqrt{2}}$. وتكون الدالة الذاتية $|\psi_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix}$.

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

وبنفس الطريقة عند $\lambda = -1$ نجد أن الدالة الذاتية هي $|\psi_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} i \\ 1 \end{pmatrix}$ والآن نجد أن

$$\langle \psi_2 | \psi_1 \rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (i \quad 1) \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix} = \frac{1}{2} (i - i) = 0$$

وسبب هذا هو أن الدوال الذاتية ذات القيم الذاتية المختلفة للمؤثر الهرميتي تكون متعامدة.

مثال (3):

إذا كان

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -2i \\ 0 & 2 & 0 \\ 2i & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

- (أ) هل المؤثر A هيرميتي؟
- (ب) أوجد القيم الذاتية والدوال الذاتية المناظرة لها.
- (ت) أثبت أن المصفوفة P^+AP مصفوفة قطرية حيث P هي المصفوفة المكونة من الدوال الذاتية للمؤثر A .
- (ث) أثبت أن عناصر المصفوفة P^+AP هي القيم الذاتية للمؤثر A .
- (ج) إذا كان

$$v = \sum_{i=1}^3 c_i X_i$$

حيث $|X_i\rangle = X_i$ هي الدوال الذاتية للمؤثر A و $v = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ أوجد

الثوابت c_1, c_2, c_3 بدلالة الثوابت a, b, c .

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

الحل

(أ) نوجد أولا مدورة (transpose) المصفوفة ثم أخذ المرافق لكل عناصر المدورة لنحصل على A^+ . سنجد أن $A^+ = A$ وهذا هو شرط المؤثر الهرميتي.

(ب) من معادلة القيمة المميزة نجد أن

$$\begin{vmatrix} -1-\lambda & 0 & -2i \\ 0 & 2-\lambda & 0 \\ 2i & 0 & -1-\lambda \end{vmatrix} = 0$$

ومنها نجد أن

$$(-1-\lambda)(2-\lambda)(-1-\lambda) - 2i(-2i(2-\lambda)) = 0$$

والتي تُعطى

$$(2-\lambda)(\lambda^2 + 2\lambda - 3) = 0$$

ومنها نجد أن $\lambda = 1, 2, -3$ وهي تمثل القيم الذاتية للمؤثر A أعلاه. لإيجاد الدوال الذاتية المناظرة لهذه القيم نستعمل المعادلة

$$(A - \lambda I)X = 0$$

عندما $\lambda = 1$ تصبح المعادلة أعلاه

$$\begin{pmatrix} -2 & 0 & -2i \\ 0 & 1 & 0 \\ 2i & 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0$$

أو

$$z = ix$$

$$y = 0$$

$$x = -iz$$

وبإستخدام شرط المُعايرة $|x|^2 + |y|^2 + |z|^2 = 1$ نجد أن $|X_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ i \end{pmatrix}$.

عندما $\lambda = 2$ تصبح المعادلة أعلاه

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\begin{pmatrix} -3 & 0 & -2i \\ 0 & 0 & 0 \\ 2i & 0 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0$$

أو

$$3x = -2iz$$

$$2ix = 3z$$

وبإستخدام شرط المُعَايرة $|x|^2 + |y|^2 + |z|^2 = 1$ نجد أن $|X_2\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$.

عندما $\lambda = -3$ تصبح المعادلة أعلاه

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & -2i \\ 0 & 5 & 0 \\ 2i & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0$$

أو

$$x = iz$$

$$y = 0$$

وبإستخدام شرط المُعَايرة $|x|^2 + |y|^2 + |z|^2 = 1$ نجد أن $|X_3\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} i \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$.

(ت) وتكون المصفوفة المكوّنة من الدوال الثلاث هي

$$P = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & i \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ i & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(ث) و الآن نجد أن

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\begin{aligned}
 P^\dagger A P &= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -i \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ -i & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 & -2i \\ 0 & 2 & 0 \\ 2i & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & i \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ i & 0 & 1 \end{pmatrix} \\
 &= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -i \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ -i & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -3i \\ 0 & 2\sqrt{2} & 0 \\ i & 0 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

ومن هنا نلاحظ أن العناصر القطرية تمثل القيم الذاتية للمصفوفة أعلاه، ونلاحظ أيضا أن

$$P^\dagger P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = I$$

وتعرف كل مصفوفة (P) التي تحقق هذا الشرط بالمصفوفة الأحادية (unitary).

(ح) بم أن X_i دوال متعامدة، أي

$$X_j^\dagger X_i = \delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{if } i = j \\ 0 & \text{if } i \neq j \end{cases}$$

فإن

$$c_j = X_j^\dagger v$$

وبضرب طرفي المعادلة أعلاه في X_j نحصل على

$$X_j^\dagger v = \sum_{i=1}^3 c_i X_j^\dagger X_i = \sum_{i=1}^3 c_i \delta_{ij} = c_j$$

ومنها نجد أن

$$c_1 = X_1^\dagger v = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}}(a - ic)$$

وبنفس الطريقة نجد أن

$$c_2 = b, \quad c_3 = \frac{1}{\sqrt{2}}(c - ia)$$

مثال (4):

يمكن تمثيل حالة جسيم له غزل $s = \frac{1}{2}$ بالحالتين $|+\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ و $|-\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ للمؤثر S_z حيث $S_z |+\rangle = \frac{1}{2}\hbar |+\rangle$ و $S_z |-\rangle = -\frac{1}{2}\hbar |-\rangle$. إذا كان المؤثر $S_x = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ ، أوجد الدالة الذاتية للمؤثر S_x المناظرة للقيمة الذاتية $-\frac{\hbar}{2}$.

الحل

من معادلة القيمة المميزة $|S_x - \lambda I| = 0$ نجد أن القيم الذاتية $\lambda = \pm \frac{\hbar}{2}$. والدالة

الذاتية لـ $\lambda = -\frac{\hbar}{2}$ نحصل علي $|\psi_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ ويمكن كتابتها في الصورة

$$|\psi_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \left[\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right]$$

أو

$$|\psi_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|+\rangle - |-\rangle)$$

مثال (5):

إذا كانت $|+\rangle$ و $|-\rangle$ قواعد مكتملة (تحقق شرط التعامد والمُعَايرة) وكان

$$S_x = \frac{\hbar}{2} (|+\rangle\langle -| + |-\rangle\langle +|)$$

$$S_y = \frac{i\hbar}{2} (-|+\rangle\langle -| + |-\rangle\langle +|)$$

$$S_z = \frac{\hbar}{2} (|+\rangle\langle +| - |-\rangle\langle -|)$$

فأثبت أن:

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

(أ) S_x, S_y, S_z مؤثرات هيرميتية (ب) $[S_x, S_y] = i\hbar S_z$ (ج) أثبت أن $S_x S_y = \frac{i\hbar}{2} S_z$ وكذلك $S_y S_z = \frac{i\hbar}{2} S_x$ و $S_z S_x = \frac{i\hbar}{2} S_y$ (د) بكتابة $|+\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ و $|-\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ اكتب شكل المصفوفة للمؤثرات الثلاثة S_x, S_y, S_z ، ثم تحقق من القوس في (ب) بدلالة مصفوفة هذه المؤثرات.

الحل

(أ) إذا كانت S_x, S_y, S_z مؤثرات هيرميتية فإن $S_x = S_x^+$ و $S_y = S_y^+$ و $S_z = S_z^+$ أولاً نجد أن

$$\begin{aligned} S_x^+ &= \frac{\hbar}{2} (|+\rangle\langle -| + |- \rangle\langle +|)^+ \\ S_x^+ &= \frac{\hbar}{2} (|+\rangle\langle -| + |- \rangle\langle +|) \\ S_x^+ &= S_x \end{aligned}$$

وثانياً نجد أن

$$\begin{aligned} S_y^+ &= \frac{-i\hbar}{2} (|+\rangle\langle -| - |- \rangle\langle +|)^+ \\ S_y^+ &= \frac{-i\hbar}{2} (|+\rangle\langle -| - |- \rangle\langle +|) \\ S_y^+ &= S_y \end{aligned}$$

وثالثاً نجد أن

$$\begin{aligned} S_z^+ &= \frac{\hbar}{2} (|+\rangle\langle +| - |- \rangle\langle -|)^+ \\ S_z^+ &= \frac{\hbar}{2} (|+\rangle\langle +| - |- \rangle\langle -|) \\ S_z^+ &= S_z \end{aligned}$$

(ب)

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$[S_x, S_y] = S_x S_y - S_y S_x$$

نعلم أن

$$.<+|->=<+|->=0 \text{ و } <+|+>=<-|->=1$$

وبالتعويض نحصل علي

$$S_x S_y = \frac{\hbar}{2} (|+><-|+|-><+|) \frac{i\hbar}{2} (-|+><-|+|-><+|)$$

$$S_x S_y = \frac{i\hbar^2}{4} (|+><+|-|-><-|)$$

وكذلك نجد أن

$$S_y S_x = \frac{i\hbar}{2} (-|+><-|+|-><+|) \frac{\hbar}{2} (|+><-|+|-><+|)$$

$$S_y S_x = \frac{i\hbar^2}{4} (-|+><+|-|-><-|)$$

والآن يكون

$$[S_x, S_y] = S_x S_y - S_y S_x = \frac{i\hbar^2}{2} (|+><+|-|-><-|) = i\hbar S_z$$

(ج) إذا كان $|+> = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ و $|-> = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ فإن $<+| = (1 \ 0)$ و $<-| = (0 \ 1)$

فبالتعويض نجد أن

$$S_x = \frac{\hbar}{2} \left[\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} (0 \ 1) + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} (1 \ 0) \right]$$

$$S_x = \frac{\hbar}{2} \left[\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right]$$

$$S_x = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

وينفس الطريقة نجد أن

$$S_y = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$S_z = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

والآن نجد أن

$$S_x S_y = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \times \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}$$

$$S_x S_y = \frac{\hbar^2}{4} \begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix}$$

و

$$S_y S_x = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \times \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$S_y S_x = \frac{\hbar^2}{4} \begin{pmatrix} -i & 0 \\ 0 & i \end{pmatrix}$$

وبالطرح نجد أن $S_x S_y - S_y S_x = \frac{\hbar^2}{4} \begin{pmatrix} 2i & 0 \\ 0 & -2i \end{pmatrix} = i\hbar \times \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = i\hbar S_z$ وب نفس الطريقة نحصل علي كل العلاقات الأخرى.

1.6 المؤثرات المتوافقة وغير المتوافقة

إذا أعطينا حالة جسيم بدلالة المتجه $|\psi\rangle$ فإننا لا نستطيع أن نقول على وجه العموم أن للجسيم قيمة محددة (definite) للمتغير الديناميكي Ω وهذه أحد سمات ميكانيكا الكم، أي أن القياس يعطى أي قيمة ذاتية (ω) إذا كان $\langle \omega | \psi \rangle < \infty$ لا يساوى صفراً. وللحصول على مثل هذه الحالات يلزمنا فقط أن نأخذ حالة عشوائية (arbitrary) $|\psi\rangle$ ونقيس عندها ω . فإن عملية القياس تعمل كمنقى يعمل على إمرار مركب واحد للحالة $|\psi\rangle$ في اتجاه $|\omega\rangle$ ويكون احتمال حدوث هذه الحالة هو

$$P(\omega) = |\langle \omega | \psi \rangle|^2$$

نود الآن أن نعمم هذه الأفكار لأكثر من متغير واحد. فلنأخذ أولاً حالة مؤثرين Ω و Λ . إذا قسمنا أولاً Ω لمجموعة من الجسيمات معروفة بـ $|\psi\rangle$ وأخذنا

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

الجسيمات التي تُعطى النتيجة ω ، ثم قسنا بعدها مباشرة Λ ثم أخذنا هذه الجسيمات التي تُعطى النتيجة λ . هل يكون لدينا مجموعة من الجسيمات لها حالة تعطى بـ $\Omega = \omega$ و $\Lambda = \lambda$ ؟ عموماً هذا لا يكون صحيحاً، وذلك لأنه بعد ما قسنا أولاً Ω يكون لدينا منظومة في حالة $|\omega\rangle$ ولكن لا نستطيع أن نقول شيئاً محدداً عن Λ وذلك لأنه قد لا تكون $|\omega\rangle$ حالة ذاتية للمؤثر Λ . وبإجراء القياس الثاني فإن الحالة تكون قد تغيرت إلى $|\lambda\rangle = |\psi'\rangle$. والآن نكون متأكدين في أننا سنحصل على λ للمؤثر Λ ولا شيء محدد للمؤثر Ω وذلك لأن الحالة $|\lambda\rangle$ قد لا تكون حالة ذاتية للمؤثر Ω ، وفي بعض الحالات نجد أن الحالة المتحصل عليها بعد القياس الأول لا تتأثر بالقياس الثاني. وهذا بالتالي يتطلب أن تكون الحالة $|\omega\rangle$ هي دالة ذاتية للمؤثر Λ ويمكن كتابة هذا رياضياً على الصورة:

$$\Omega |\lambda\omega\rangle = \omega |\lambda\omega\rangle$$

$$\Lambda |\lambda\omega\rangle = \lambda |\lambda\omega\rangle$$

السؤال المطروح هو: متى يكون للمؤثرين دالة ذاتية واحدة (مشتركة)؟ أي أن الدالة $|\lambda\omega\rangle$ تكون دالة ذاتية للمؤثرين Λ و Ω آنياً (simultaneously)؟ يُعطى الشرط الضروري (necessary) وليس الكافي (sufficient) بالمعادلة

$$\Omega\Lambda |\lambda\omega\rangle - \Lambda\Omega |\lambda\omega\rangle = 0$$

إذن إذا كانت هنالك دالة ذاتية واحدة لـ Ω و Λ يكون $[\Omega, \Lambda] = 0$. ونقول بأن المؤثرين يجب أن يتبادلان لكي يحصلوا على دالة ذاتية واحدة لهما. وعموماً فإذا كان $[\Omega, \Lambda] = 0$ نقول بأن Λ و Ω مؤثران متوافقان (compatible). فللجسيم الحر نجد أن $[H, p] = 0$ ويعني هذا أنه بالإمكان قياس الكميتين E و p آنياً (H مؤثر الطاقة و p مؤثر كمية الحركة).

أما إذا كان $[\Omega, \Lambda] \neq 0$ نقول بأن Ω و Λ غير متوافقين (incompatible). ومن أشهر مثالين للمؤثرات غير المتوافقة هما مؤثر الموقع \hat{X} ومؤثر كمية الحركة \hat{P}_x اللذان يحققان العلاقة بـ $[\hat{X}, \hat{P}] = i\hbar$. من

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

الواضح أنه لا توجد دالة ذاتية مشتركة للمؤثرين \hat{P}_x و \hat{X} ، ولا يمكن قياس الكميتين آنياً ويتفق هذا مع مبدأ هايزنبرج لعدم التأكيد. إذا كان احتمال قياس λ ثم قياس ω هو $P(\lambda, \omega)$ وأن احتمال قياس ω ثم قياس λ بعدها مباشرة هو $P(\omega, \lambda)$ ، فإن $P(\omega, \lambda) \neq P(\lambda, \omega)$ على وجه العموم.

1.7 القيم المتوسطة (المتوقعة) للمؤثرات

تتم عملية قياس الكميات الفيزيائية في ميكانيكا الكم بتأثير المؤثر على دالة الحالة الذاتية. عند إجراء عملية القياس مرة أخرى لا نتوقع الحصول على نفس النتيجة. وبإجراء عدد كبير من القياسات نوجد متوسط هذه القياسات لنحصل على أفضل قيمة للكمية الفيزيائية تحت الدراسة. فإذا كانت دالة حالة الجسيم العامة هي $|\psi\rangle$ فإن متوسط قياس الكمية الفيزيائية التي مؤثرها \hat{A} يُعطى بالمعادلة

$$\langle A \rangle = \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle$$

وبم أن المؤثر A عبارة عن مصفوفة فإن هذه العملية هي عملية ضرب في العمود $|\psi\rangle$ في المصفوفة A وضرب هذا الناتج في الصف $\langle \psi |$. وهي عملية سهلة وبسيطة وتعتمد على معرفتنا بالجبر الخطي. ومن هذا المتوسط يمكننا أن نحسب الانحراف المعياري لكل القيم التي نحصل عليها، ويُعرف هذا الانحراف المعياري في ميكانيكا الكم بالخطأ أو عدم التأكد (Uncertainty). ويُعطى هذا الانحراف بالمعادلة

$$\Delta A = \sqrt{\langle A^2 \rangle - \langle A \rangle^2}$$

حيث $\langle A^2 \rangle = \langle \psi | \hat{A}^2 | \psi \rangle$ وهو عبارة عن ضرب مصفوفة A^2 في العمود $|\psi\rangle$ ثم ضرب هذا الناتج في الصف $\langle \psi |$. ولقد وجد العالم النمساوي هايزنبرج أن حاصل ضرب الخطأ في قياس موقع الجسيم والخطأ في قياس كمية حركته يكون دائماً أكبر من أو يساوي $\frac{\hbar}{2}$ ، أي $\Delta x \Delta p_x \geq \frac{\hbar}{2}$. وتتنطبق هذه العلاقة على كل الحالات المختلفة للجسيم تحت الدراسة. ويُعرف هذا بمبدأ عدم التأكد لهايزنبرج. وينص هذا المبدأ بأنه من المستحيل قياس الموقع وكمية الحركة لجسيم صغير كالإلكترون بدقة تتجاوز الحد في العلاقة أعلاه. وليس

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

سبب ذلك هو عدم دقة الأجهزة المستخدمة ولكن يرجع هذا إلى صميم طبيعة الجسيمات الدقيقة.

إذا كان الجسيم موجوداً في الحالة العامة $|\psi\rangle$ التي يمكن كتابتها علي الصورة

$$|\psi\rangle = c_1 |1\rangle + c_2 |2\rangle + c_3 |3\rangle$$

فإن $|c_1|^2$ هو احتمال وجود الجسيم في الحالة $|1\rangle$ و $|c_2|^2$ هو احتمال وجود الجسيم في الحالة $|2\rangle$ و $|c_3|^2$ هو احتمال وجود الجسيم في الحالة $|3\rangle$. فمثلاً نحصل علي هذه $|c_1|^2$ بضرب المعادلة أعلاه من جهة اليسار في $\langle 1|$ لتصبح

$$\langle 1|\psi\rangle = c_1 \langle 1|1\rangle + c_2 \langle 1|2\rangle + c_3 \langle 1|3\rangle$$

وبم أن $\langle 1|1\rangle = 1$ و $\langle 1|2\rangle = \langle 1|3\rangle = 0$ فإن $\langle 1|\psi\rangle = c_1$ ومنها فإن

$$|c_1|^2 = |\langle 1|\psi\rangle|^2$$
 وبالمثل نجد أن

$$|c_2|^2 = |\langle 2|\psi\rangle|^2 \quad \text{و} \quad |c_3|^2 = |\langle 3|\psi\rangle|^2$$

ونعلم أن المجموع الكلي للإحتمالات يساوي الوحدة ويعني هذا أن

$$|c_1|^2 + |c_2|^2 + |c_3|^2 = 1$$

وعموماً يُعطى احتمال وجود جسيم حالته العامة $|\psi\rangle$ أن يكون في الحالة الخاصة $|\phi\rangle$ بالمعادلة

$$P = |\langle \phi|\psi\rangle|^2$$

مثال (1):

إذا كانت $H|n\rangle = \hbar\omega(n + \frac{1}{2})|n\rangle$ لمهتز توافقي في بعد واحد.

(أ) أوجد متوسط الطاقة للمهتز في الحالة العامة

$$|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{14}}|1\rangle - \frac{2}{\sqrt{14}}|2\rangle + \frac{3}{\sqrt{14}}|3\rangle$$

(ب) أثبت أن الدالة أعلاه عيارية.

(ج) ما هو احتمال الحصول على الطاقة (i) $\frac{3}{2}\hbar\omega$ (ii) $\frac{5}{2}\hbar\omega$ (iii) $\frac{7}{2}\hbar\omega$.

(د) أثبت أن الإحتمال الكلي يساوي 1.

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

الحل

يُعطى متوسط الطاقة بـ

$$\langle E \rangle = \langle \psi | H | \psi \rangle = \left(\frac{1}{\sqrt{14}} \langle 1 | - \frac{2}{\sqrt{14}} \langle 2 | + \frac{3}{\sqrt{14}} \langle 3 | \right) H \left(\frac{1}{\sqrt{14}} | 1 \rangle - \frac{2}{\sqrt{14}} | 2 \rangle + \frac{3}{\sqrt{14}} | 3 \rangle \right)$$

يث نعلم أن

$$H | 1 \rangle = \frac{3}{2} \hbar \omega | 1 \rangle, \quad H | 2 \rangle = \frac{5}{2} \hbar \omega | 2 \rangle, \quad H | 3 \rangle = \frac{7}{2} \hbar \omega | 3 \rangle$$

ومنها نجد أن $\langle E \rangle = \frac{43}{14} \hbar \omega$.

(ب) تحقق الدالة المُعايرة الشرط $\langle \psi | \psi \rangle = 1$ وبالتعويض نجد أن

$$\langle \psi | \psi \rangle = \left(\frac{1}{\sqrt{14}} \langle 1 | - \frac{2}{\sqrt{14}} \langle 2 | + \frac{3}{\sqrt{14}} \langle 3 | \right) \left(\frac{1}{\sqrt{14}} | 1 \rangle - \frac{2}{\sqrt{14}} | 2 \rangle + \frac{3}{\sqrt{14}} | 3 \rangle \right) = 1$$

حيث

$$\langle 1 | 2 \rangle = \langle 2 | 3 \rangle = \langle 3 | 1 \rangle = 0 \quad \text{و} \quad \langle 1 | 1 \rangle = \langle 2 | 2 \rangle = \langle 3 | 3 \rangle = 1$$

(ج) يُعطى إحتمال الحصول على الطاقة E_1 في الحالة $|\psi\rangle$ بـ

$$P_1 = |\langle 1 | \psi \rangle|^2 = \frac{1}{14} \quad \text{و} \quad P_2 = |\langle 2 | \psi \rangle|^2 = \frac{4}{14} \quad \text{و} \quad P_3 = |\langle 3 | \psi \rangle|^2 = \frac{9}{14} \quad \text{و} \quad E_3$$

$$P_3 = |\langle 3 | \psi \rangle|^2 = \frac{9}{14} \rightarrow E_3$$

$$(د) \text{ يكون الإحتمال الكلي } P = P_1 + P_2 + P_3 = \frac{1}{14} + \frac{4}{14} + \frac{9}{14} = 1$$

مثال (2):

إذا كانت حالة جسيم توصف بالدالة التالية

$$|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{6}} | -1 \rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} | 1 \rangle + \frac{1}{\sqrt{3}} | 2 \rangle$$

حيث $| 2 \rangle, | -1 \rangle, | 1 \rangle$ قواعد مُعايرة ومتعامدة. وإذا كانت القيم الذاتية لمؤثر A

لهذه القواعد هي $-1, 1, 2$ علي التوالي، ما هي القيمة المتوقعة لقياس A ؟

الحل

تُعطى القيمة المتوقعة للمؤثر A بـ $\langle A \rangle = \langle \psi | A | \psi \rangle$ ونجد أن

$$\langle A \rangle = \left(\frac{1}{\sqrt{6}} \langle -1 | + \frac{1}{\sqrt{2}} \langle 1 | + \frac{1}{\sqrt{3}} \langle 3 | \right) A \left(\frac{1}{\sqrt{6}} | -1 \rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} | 1 \rangle + \frac{1}{\sqrt{3}} | 3 \rangle \right) = 1$$

$$\text{حيث } A | 2 \rangle = 2 | 2 \rangle \quad \text{و} \quad A | 1 \rangle = +1 | 1 \rangle \quad \text{و} \quad A | -1 \rangle = -1 | -1 \rangle$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

مثال (3):

إذا كان

$$\hat{A}|\psi\rangle = a|\psi\rangle$$

و

$$[\hat{A}, \hat{B}] = \hat{B} + 2\hat{B}\hat{A}^2$$

أثبت أن الدالة $\hat{B}|\psi\rangle$ هي دالة ذاتية للمؤثر \hat{A} وبقيمة ذاتية تساوي $1 + a + 2a^2$.

الحل

بضرب المعادلة الثانية من جهة اليمين في $|\psi\rangle$ نحصل على

$$[A, B]|\psi\rangle = (B + 2BA^2)|\psi\rangle$$

$$(AB - BA)|\psi\rangle = B|\psi\rangle + 2BA^2|\psi\rangle$$

$$AB|\psi\rangle - BA|\psi\rangle = B|\psi\rangle + 2BA^2|\psi\rangle$$

$$A(B|\psi\rangle) - B(a|\psi\rangle) = B|\psi\rangle + 2B(a^2|\psi\rangle)$$

$$A(B|\psi\rangle) = (1 + a + 2a^2)(B|\psi\rangle)$$

ومن هذه المعادلة نلاحظ أن الدالة $(B|\psi\rangle)$ هي دالة ذاتية للمؤثر A وقيمتها الذاتية هي $(1 + a + 2a^2)$.

مثال (4):

إذا كان المؤثر C يحقق المعادلات التالية

$$C^+C^+ = 0$$

$$CC^+ + C^+C = I$$

ويُعطى مؤثر هاملتون بـ

$$H = \alpha CC^+$$

حيث α عدد حقيقي.

(أ) أثبت أن $H = H^+$ (مؤثر هيرميتي).

(ب) أوجد تعبيراً لـ H^2 بدلالة H .

(ت) أوجد القيم الذاتية للمؤثر H .

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

الحل

(أ) $\alpha^* = \alpha$ (حيث $H^+ = (\alpha CC^+)^+ = (C^+)^+ C^+ \alpha^* = \alpha^* CC^+ = \alpha CC^+ = H$ عدد حقيقي).

(ب) $CC^+ = I - C^+C$ ولكن $H^2 = HH = (\alpha CC^+)(\alpha CC^+) = \alpha^2 CC^+ CC^+$ وبالتعويض نحصل على

$$H^2 = \alpha^2 CC^+ CC^+ = \alpha^2 CC^+ (I - C^+C) = \alpha^2 CC^+ - \alpha^2 C(C^+C^+)C = \alpha^2 CC^+ - 0$$

إذاً $H^2 = \alpha(\alpha CC^+) = \alpha H$

(ت) نكتب معادلة القيمة الذاتية للمؤثر H بالمعادلة

$$H |\psi\rangle = E |\psi\rangle$$

وبضرب طرفي المعادلة في H من جهة اليسار نحصل على

$$H^2 |\psi\rangle = EH |\psi\rangle$$

$$\alpha H |\psi\rangle = EH |\psi\rangle$$

$$\alpha E |\psi\rangle = E^2 |\psi\rangle$$

$$(E^2 - \alpha E) |\psi\rangle = 0$$

$$E(E - \alpha) |\psi\rangle = 0$$

وحلها هو أن $E = \alpha$ و $E = 0$ وهما القيمتان الذاتيتان للمؤثر H للدالة الذاتية $|\psi\rangle$.

مثال (5):

يُعطى مؤثر هاملتون لمنظومة لها ثلاث حالات بـ

$$H = a(|1\rangle\langle 2| + |2\rangle\langle 3| + |3\rangle\langle 2|)$$

حيث a مقدار ثابت له وحدة طاقة. أوجد (أ) القيم الذاتية للطاقة (ب) الدوال الذاتية المُعايرة للطاقة بدلالة القواعد $|1\rangle, |2\rangle, |3\rangle$. (ج) متوسط الطاقة للمنظومة.

الحل

(أ) نكتب معادلة القيمة الذاتية للمؤثر H على الصورة

$$H |\psi\rangle = E |\psi\rangle$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

حيث E هي القيمة الذاتية للطاقة. وبم أن للمنظومة ثلاث حالات تكون الدالة $|\psi\rangle$ علي الصورة العامة

$$|\psi\rangle = c_1 |1\rangle + c_2 |2\rangle + c_3 |3\rangle$$

حيث c_1, c_2, c_3 ثوابت يجب تحديدها. وبالتعويض في معادلة القيمة الذاتية نجد أن

$$\begin{aligned} a(|1\rangle\langle 2| + |2\rangle\langle 3| + |3\rangle\langle 2|)(c_1 |1\rangle + c_2 |2\rangle + c_3 |3\rangle) \\ = E(c_1 |1\rangle + c_2 |2\rangle + c_3 |3\rangle) \end{aligned}$$

وبم أن

$$\langle 1|2\rangle = \langle 1|3\rangle = \langle 3|2\rangle = 0 \text{ و } \langle 1|1\rangle = \langle 2|2\rangle = \langle 3|3\rangle = 1$$

فإن المعادلة أعلاه تصبح في الصورة

$$a c_2 |1\rangle + a c_3 |2\rangle + a c_2 |3\rangle = E c_1 |1\rangle + E c_2 |2\rangle + E c_3 |3\rangle$$

وبمقارنة معاملات $|1\rangle, |2\rangle, |3\rangle$ في الطرفين نحصل علي

$$a c_2 = E c_1$$

$$a c_3 = E c_2$$

$$a c_2 = E c_3$$

التي نحصل منها علي أن $E = \pm a, 0$ وهي القيمة الذاتية للطاقة.

(ب) تصبح الآن المعادلات أعلاه في الصورة

$$c_2 = \sqrt{2} c_1$$

$$(c_1 + c_3) = \sqrt{2} c_2$$

$$c_2 = \sqrt{2} c_3$$

والتي تُعطى المعادلتين $c_2 = \sqrt{2} c_1$ و $c_3 = c_1$ ولإيجاد الثوابت c_1, c_2, c_3

نستخدم شرط المُعايرة $|c_1|^2 + |c_2|^2 + |c_3|^2 = 1$ الذي يُعطى $c_1 = \frac{1}{2}$ و

$c_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}$ و $c_3 = \frac{1}{2}$. وتصبح الآن دالة الحالة المُعايرة في الصورة

$$|\psi\rangle = \frac{1}{2} |1\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |2\rangle + \frac{1}{2} |3\rangle$$

أو علي الصورة

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

(ج) يُعطى متوسط الطاقة بالمعادلة $\langle E \rangle = \sum_{i=1}^3 P_i E_i$ وبالتعويض عن $P_i = |c_i|^2$ نجد أن

$$\langle E \rangle = |c_1|^2 E_1 + \frac{1}{2} E_2 + \frac{1}{4} E_3 = \sqrt{2} a$$

حل آخر

يمكن كتابة مصفوفة هاملتون علي الصورة

$$H = \begin{pmatrix} H_{11} & H_{12} & H_{13} \\ H_{21} & H_{22} & H_{23} \\ H_{31} & H_{32} & H_{33} \end{pmatrix}$$

حيث

$$H_{23} = \langle 2 | H | 3 \rangle = a \text{ و } H_{12} = \langle 1 | H | 2 \rangle = a \text{ و } H_{11} = \langle 1 | H | 1 \rangle = 0$$

و هكذا.... لنحصل علي

$$H = a \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

ويمكن بكل سهولة إيجاد القيم الذاتية والدالة الذاتية لهذا المؤثر حيث نحصل علي القيم الذاتية $a, 0, -a$.

1.8 دالة حالة الجسيم عند أي لحظة

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

في وصف شرودنجر لميكانيكا الكم تكون دالة الحالة معتمدة علي الزمن. فإذا كانت $|i\rangle$ هي دالة حالة الجسيم في البدء، فإن دالة الحالة عند أي لحظة زمنية t نحصل عليها من معادلة شرودنجر المعتمدة علي الزمن، والتي تأخذ الشكل

$$|\psi(t)\rangle = \sum_{i=1}^n \langle i|\psi\rangle e^{\frac{-iE_i t}{\hbar}} |i\rangle$$

حيث تمثل $|\psi(0)\rangle = |\psi\rangle$ هي دالة حالة الجسيم عند اللحظة $t=0$.

مثال (1):

تُوصف منظومة فيزيائية ما بالقواعد التالية

$$|1\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad |2\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

إذا كان مؤثر هاملتون في هذه القواعد هو

$$H = \frac{\hbar\omega_0}{3} \begin{pmatrix} 5 & \sqrt{2}i \\ -\sqrt{2}i & 4 \end{pmatrix}$$

وكان

$$A = \frac{a}{3} \begin{pmatrix} 2\sqrt{2} & -i \\ i & -2\sqrt{2} \end{pmatrix}, \quad B = \frac{b}{3} \begin{pmatrix} 1 & -4\sqrt{2}i \\ 4\sqrt{2}i & 5 \end{pmatrix}$$

حيث a, ω_0, b ثوابت حقيقية وموجبة. إذا كانت المنظومة في البدء ($t=0$) في الحالة

$$|\psi(0)\rangle = \sqrt{\frac{2}{5}} |1\rangle + \sqrt{\frac{3}{5}} |2\rangle$$

اجب علي الآتي:

- (أ) إذا قيست الطاقة عند $t=0$ فما هي القيم التي نجدها وإحتمالاتها؟
- (ب) أوجد متوسط الطاقة عند $t=0$.
- (ت) إذا قسنا B عند $t=0$ بدلا عن الطاقة، فما هي النتائج التي سنحصل عليها وإحتمالاتها؟

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

(ث) أوجد متوسط القيمة B في تلك اللحظة.

(ج) أوجد $|\psi(t)\rangle$ و $\Delta A \Delta B$ عند $t = 0$.

(ح) ما هي المؤثرات المتوافقة للمنظومة.

الحل

(أ) نحسب القيم الذاتية لمؤثر هاملتون بإستخدام المعادلة المميزة.

$$\begin{vmatrix} 5 - \lambda & \sqrt{2}i \\ -\sqrt{2}i & 4 - \lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 9\lambda + 18 = (\lambda - 3)(\lambda - 6) = 0, \quad \text{so } \lambda = 3, 6$$

ونجد أن القيم الذاتية هي $\hbar\omega_0, 2\hbar\omega_0$ وهي المقادير التي يتم قياسها. وتكون الدوال الذاتية المناظرة لهذه القيم

$$|E_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{2}i \end{pmatrix}, \quad |E_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} \sqrt{2}i \\ 1 \end{pmatrix}$$

تُعطى الدالة عند $t = 0$ بـ $|\psi(0)\rangle$ ويمكن كتابتها علي الصورة

$$|\psi(0)\rangle = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ \sqrt{3} \end{pmatrix}$$

يُعطى إحتمال وجود الجسيم في الحالة $|E_1\rangle$ و $|E_2\rangle$ عند $t = 0$ بالمعادلتين التاليتين

$$P_1 = |\langle\psi(0)|E_1\rangle|^2 = \left| \frac{\sqrt{2} - \sqrt{6}i}{\sqrt{15}} \right|^2 = \frac{8}{15}$$

$$P_2 = |\langle\psi(0)|E_2\rangle|^2 = \left| \frac{\sqrt{3} - 2i}{\sqrt{15}} \right|^2 = \frac{7}{15}.$$

ويُعطى متوسط الطاقة عند $t = 0$ بالمعادلة

$$\begin{aligned} \langle H \rangle &= \frac{\hbar\omega_0}{15} (\sqrt{2}, \sqrt{3}) \begin{pmatrix} 5 & \sqrt{2}i \\ -\sqrt{2}i & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ \sqrt{3} \end{pmatrix} = \frac{22}{15} \hbar\omega_0 \\ &= \hbar\omega_0 \frac{8}{15} + 2\hbar\omega_0 \frac{7}{15}, \end{aligned}$$

(ب) تُعطى القيم الذاتية للمؤثر B بالمعادلة

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\begin{vmatrix} 1-\lambda & -4\sqrt{2}i \\ 4\sqrt{2}i & 5-\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 6\lambda - 27 = (\lambda + 3)(\lambda - 9) = 0, \quad \text{so } \lambda = -3, 9$$

وتكون القيم المقاسة للمؤثر B هي $-b, 3b$. والدوال الذاتية المناظرة لهذه القيم هي

$$|b_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} \sqrt{2}i \\ 1 \end{pmatrix}, \quad |b_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{2}i \end{pmatrix}$$

ويُعطى إحتمال وجود المنظومة في الحالتين أعلاه بالقيم الذاتية المناظرة لهما عند $t = 0$ بالمعادلتين

$$Q_1 = |\langle \psi(0) | b_1 \rangle|^2 = \frac{7}{15},$$

$$Q_2 = |\langle \psi(0) | b_2 \rangle|^2 = \frac{8}{15}.$$

و تُعطى القيمة المتوسطة للمؤثر B عند $t = 0$ بالمعادلة

$$\begin{aligned} \langle B \rangle &= \frac{b}{15} (\sqrt{2}, \sqrt{3}) \begin{pmatrix} 1 & -4\sqrt{2}i \\ 5\sqrt{2}i & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ \sqrt{3} \end{pmatrix} = \frac{17}{15} b \\ &= -b \frac{7}{15} + 3b \frac{8}{15}, \end{aligned}$$

كما هو متوقع.

(ب) يُعطى حل معادلة شرودنجر المعتمدة على الزمن بالدالة التالية

$$|\psi(t)\rangle = e^{-iE_1 t/\hbar} |E_1\rangle \langle E_1 | \psi(0) \rangle + e^{-iE_2 t/\hbar} |E_2\rangle \langle E_2 | \psi(0) \rangle$$

حيث

$$\langle E_1 | \psi(0) \rangle = (\sqrt{2} - \sqrt{6}i)/\sqrt{15}$$

$$\langle E_2 | \psi(0) \rangle = (\sqrt{3} - 2i)/\sqrt{15}.$$

ومنها نجد أن

$$|\psi(t)\rangle = e^{-i\omega_0 t} \frac{1}{3\sqrt{5}} (\sqrt{2} - \sqrt{6}i) \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{2}i \end{pmatrix} + e^{-i2\omega_0 t} \frac{1}{3\sqrt{5}} (\sqrt{3} - 2i) \begin{pmatrix} \sqrt{2}i \\ 1 \end{pmatrix}$$

(ج) نعلم أنه عند $t = 0$ يكون

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\Delta A \Delta B \geq \frac{1}{2} |\langle [A, B] \rangle_0| \quad (a)$$

حيث $[A, B] = AB - BA$ وبالتعويض نجد أن

$$\begin{aligned} AB &= \frac{ab}{9} \begin{pmatrix} 2\sqrt{2} & -i \\ i & -2\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -4\sqrt{2}i \\ 4\sqrt{2}i & 5 \end{pmatrix} \\ &= \frac{ab}{9} \begin{pmatrix} 6\sqrt{2} & -21i \\ -15i & -6\sqrt{2} \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

وكذلك

$$\begin{aligned} BA &= \frac{ab}{9} \begin{pmatrix} 1 & -4\sqrt{2}i \\ 4\sqrt{2}i & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2\sqrt{2} & -i \\ i & -2\sqrt{2} \end{pmatrix} \\ &= \frac{ab}{9} \begin{pmatrix} 6\sqrt{2} & 15i \\ 21i & -6\sqrt{2} \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

ومن الواضح أن

$$[A, B] = -4iab \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

وبالتعويض في المعادلة (a) نجد أن

$$\begin{aligned} \Delta A \Delta B &\geq \frac{1}{2} |\langle [A, B] \rangle_0| \\ &= \frac{2ab}{5} \left| (\sqrt{2}, \sqrt{3}) \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ \sqrt{3} \end{pmatrix} \right| = \frac{4\sqrt{6}ab}{5} \end{aligned}$$

(ح) للحصول على المؤثرات المتوافقة نقوم بإيجاد أقواس التبادل مع كل المؤثرات للمنظومة، أي

$$[H, A], [H, B], [A, B]$$

أولا نجد أن

$$HA = \frac{\hbar\omega_0 a}{9} \begin{pmatrix} 5 & \sqrt{2}i \\ -\sqrt{2}i & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2\sqrt{2} & -i \\ i & -2\sqrt{2} \end{pmatrix} = \hbar\omega_0 a \begin{pmatrix} \sqrt{2} & -i \\ 0 & -\sqrt{2} \end{pmatrix}$$

و

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$AH = \frac{\hbar\omega_0 a}{9} \begin{pmatrix} 2\sqrt{2} & -i \\ i & -2\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & \sqrt{2}i \\ -\sqrt{2}i & 4 \end{pmatrix} = \hbar\omega_0 a \begin{pmatrix} \sqrt{2} & 0 \\ i & -\sqrt{2} \end{pmatrix}$$

وبالتالي يكون

$$[H, A] = -i\hbar\omega_0 a \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \neq 0$$

ثانيا نجد أن

$$HB = \frac{\hbar\omega_0 b}{9} \begin{pmatrix} 5 & \sqrt{2}i \\ -\sqrt{2}i & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -4\sqrt{2}i \\ 4\sqrt{2}i & 5 \end{pmatrix} = \frac{\hbar\omega_0 b}{3} \begin{pmatrix} -1 & -3\sqrt{2}i \\ 3\sqrt{2}i & 4 \end{pmatrix}$$

وكذلك

$$BH = \frac{\hbar\omega_0 b}{9} \begin{pmatrix} 1 & -4\sqrt{2}i \\ 4\sqrt{2}i & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & \sqrt{2}i \\ -\sqrt{2}i & 4 \end{pmatrix} = \frac{\hbar\omega_0 b}{3} \begin{pmatrix} -1 & -3\sqrt{2}i \\ 3\sqrt{2}i & 4 \end{pmatrix}$$

(ح) من الواضح أن $[H, B] = 0$ ولكن $[H, A] \neq 0$ و $[A, B] \neq 0$. وهذا يعني أن المؤثر H متوافق فقط مع المؤثر B ، وبالتالي تكون لهما نفس الدالة الذاتية. إذاً $|b_1\rangle = |E_2\rangle$ و $|b_1\rangle = |E_2\rangle$.

مثال (2):

يتواجد جسيم في إحدى الحالتين $|1\rangle$ و $|2\rangle$ ، ويمكن أن ينتقل هذا الجسيم من حالة إلى أخرى. إذا كان $\langle 1|H|1\rangle = \langle 2|H|2\rangle = E_0$ حيث E_0 طاقة الجسيم. ومعدل نفاذه K يُعطى بـ $\langle 1|H|2\rangle = \langle 2|H|1\rangle = -K$ حيث H هو مؤثر هاملتون للجسيم.

(أ) كون مصفوفة مؤثر هاملتون H ثم أوجد القيم الذاتية والدوال الذاتية له.
(ب) إذا كانت $|2\rangle = |1\rangle$ و $|2\rangle = |1\rangle$ فأوجد مصفوفة المؤثر P (يُعرف P بمؤثر القطبية).

(ج) هل تكون القيم الذاتية لمؤثر هاملتون هي نفس القيم الذاتية لـ P ؟ وإذا كان ذلك كذلك فأوجد قطبية الدوال الذاتية للطاقة.

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

(د) إذا كان سعة إحتمال وجود الجسيم في الحالة $|1\rangle$ عند $t = 0$ يساوي $e^{i\delta}$ مضروباً في سعة إحتمال وجود الجسيم في الحالة $|2\rangle$. أوجد الدالة الذاتية للجسيم عند أي لحظة t .
 (هـ) أوجد مُعدّل تغير إحتمال وجود الجسيم في الحالة $|2\rangle$ عند أي لحظة t .

الحل

(أ) تُعطى مصفوفة المؤثر H بـ $H = \begin{pmatrix} H_{11} & H_{12} \\ H_{21} & H_{22} \end{pmatrix}$ حيث $H_{11} = \langle 1 | H | 1 \rangle$ و $H_{12} = \langle 1 | H | 2 \rangle$ و $H_{21} = \langle 2 | H | 1 \rangle$ و $H_{22} = \langle 2 | H | 2 \rangle$. وبالتعويض نحصل على

$$H = \begin{pmatrix} E_0 & -K \\ -K & E_0 \end{pmatrix}$$

وبحل معادلة القيمة المميزة $\begin{vmatrix} E_0 - E & -K \\ -K & E_0 - E \end{vmatrix} = 0$ نجد القيمة الذاتية (E)

تساوي $E_{\pm} = E_0 \mp K$. ومنها نجد أن الدوال الذاتية هي $|\psi_+\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ و

$$|\psi_-\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}. \text{ ويمكن كتابتهما في الصورة}$$

$$|\psi_+\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} |1\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |2\rangle$$

و

$$|\psi_-\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} |1\rangle - \frac{1}{\sqrt{2}} |2\rangle$$

تُعطى مصفوفة المؤثر P بـ $P = \begin{pmatrix} P_{11} & P_{12} \\ P_{21} & P_{22} \end{pmatrix}$ حيث

$$P_{12} = \langle 1 | P | 2 \rangle = \langle 1 | 1 \rangle = 1 \text{ و } P_{11} = \langle 1 | P | 1 \rangle = \langle 1 | 2 \rangle = 0$$

و

$$P_{22} = \langle 2 | P | 2 \rangle = \langle 2 | 1 \rangle = 0 \text{ و } P_{21} = \langle 2 | P | 1 \rangle = \langle 2 | 2 \rangle = 1$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

وذلك لأن

$$P|2\rangle = |1\rangle \text{ و } P|1\rangle = |2\rangle$$

إذاً تصبح مصفوفة مؤثر القطبية في الصورة $P = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$. وبايجاد الدوال الذاتية لهذا المؤثر نجد أنها مطابقة للدوال الذاتية لمؤثر H . وسبب ذلك أن هذا المؤثر يتبادل مع مؤثر هاملتون $[P, H] = 0$ وبالتالي لهما نفس الدوال الذاتية. ويعني القوس $[P, H] = 0$ أن القطبية مقدار ثابت (من معادلة هايزنبرج للحركة). ونجد أن قطبية الدالتين $|\psi_+\rangle$ و $|\psi_-\rangle$ هما:

$$P|\psi_+\rangle = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = +|\psi_+\rangle$$

و

$$P|\psi_-\rangle = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = -|\psi_-\rangle$$

إذاً نجد أن الحالة $|\psi_+\rangle$ قطبيتها موجبة والحالة $|\psi_-\rangle$ قطبيتها سالبة. ومن مؤثر القطبية نجد أن القيم الذاتية له هي ± 1 .
(ج) تكتب دالة الموجة عند أي لحظة t بـ

$$|\psi(t)\rangle = C_+ \exp\left(-\frac{iE_1 t}{\hbar}\right) |\psi_+\rangle + C_- \exp\left(-\frac{iE_2 t}{\hbar}\right) |\psi_-\rangle$$

حيث $E_1 = E_+$ و $E_2 = E_-$ و C_+, C_- ثوابت. فعند $t = 0$ نجد أن

$$|\psi(0)\rangle = C_+ |\psi_+\rangle + C_- |\psi_-\rangle$$

$$|\psi(0)\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|1\rangle + e^{i\delta} |2\rangle)$$

ولكن $C_1 = e^{i\delta} C_2$. إذاً

$$C_+ = \frac{1}{2} (1 - e^{i\delta})$$

$$C_- = \frac{1}{2} (1 + e^{i\delta})$$

وبالتالي تصبح الدالة $|\psi(0)\rangle$ علي الصورة

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$|\psi(0)\rangle = \frac{1}{2} \{ (1 - e^{i\delta}) |\psi_+\rangle + (1 + e^{i\delta}) |\psi_-\rangle \} ,$$

$$= e^{-i\delta/2} \{ \cos(\delta/2) |\psi_-\rangle + i \sin(\delta/2) |\psi_+\rangle \}$$

(د) لإيجاد احتمال وجود الجسيم في الحالة $|2\rangle$ عند أي لحظة نوجد أولاً دالة الموجة عند أي لحظة t كما يلي

$$|\psi(t)\rangle = C_1 \exp\left(\frac{-iE_+ t}{\hbar}\right) |\psi(0)\rangle$$

وبالتعويض عن C_1 تأخذ $|\psi(t)\rangle$ الصورة

$$|\psi(t)\rangle = e^{-i(E_0 t/\hbar + \delta/2)}$$

$$\times \{ \cos(\delta/2) e^{iKt/\hbar} |\psi_-\rangle + i \sin(\delta/2) e^{-iKt/\hbar} |\psi_+\rangle \}$$

ومن ثم يكون الاحتمال هو $P_2 = |\langle 2 | \psi(t) \rangle|^2$ ونجد أن

$$\langle 2 | \psi(t) \rangle = e^{-i(E_0 t/\hbar + \delta/2)} \{ \cos(\delta/2) e^{iKt/\hbar} - i \sin(\delta/2) e^{-iKt/\hbar} \}$$

إذاً

$$P_2(t) = |\langle 2 | \psi(t) \rangle|^2 = \frac{1}{2} \{ 1 + \sin \delta \sin(2Kt/\hbar) \}$$

ويكون مُعدل تغير هذا الاحتمال هو $\Gamma_2 = \frac{dP}{dt}$ ، أي

$$\Gamma_2(t) = \frac{dP_2(t)}{dt} = \left(\frac{K}{\hbar} \right) \sin \delta \cos(2Kt/\hbar) ,$$

$$= \left(\frac{K}{\hbar} \right) \sin \delta \{ 1 - (Kt/\hbar)^2 + \dots \}$$

حيث إستخدمنا الشرط

$$(2Kt/\hbar) \ll 1$$

وتمثل Γ_2 المعدل الذي تصبح به الحالة $|2\rangle$ ممثلة.

مثال (3):

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

إذا كان للمؤثر A القيمتان الذاتيتان a_1 و a_2 المقابلتان للدالتين الذاتيتين $|a_1\rangle$ و $|a_2\rangle$ وكذلك للمؤثر B القيمتان الذاتيتان b_1 و b_2 المقابلتان للدالتين الذاتيتين $|b_1\rangle$ و $|b_2\rangle$ اللذان يرتبطان بالمعادلتين التاليتين

$$|a_1\rangle = \frac{3}{5}|b_1\rangle + \frac{4}{5}|b_2\rangle$$

$$|a_2\rangle = \frac{4}{5}|b_1\rangle - \frac{3}{5}|b_2\rangle$$

إذا تم قياس A وحصلنا على القيمة a_1 فما هي حالة المنظومة بعد عملية القياس مباشرة؟ ($|a_1\rangle$) وإذا تم الآن قياس B ، فما هي القيم التي سنحصل عليها، وما

هو احتمال الحصول على كل قيمة؟ ($|<b_1|a_1>|^2 = \frac{9}{25}$ و $|<b_2|a_1>|^2 = \frac{16}{25}$)

إذا قيس A مرة أخرى بعد قياس B مباشرة، فما هو احتمال الحصول على القيمة a_1 ؟ إذا قيس b_1 فإن المنظومة تكون في الحالة $|b_1\rangle$ وإحتمال وجود

المنظومة في الحالة $|a_1\rangle$ هو $|<a_1|b_1>|^2 = \frac{9}{25}$. أما إذا قيس b_2 فإن

المنظومة تكون في الحالة $|b_2\rangle$ ، فإن احتمال وجود المنظومة في الحالة $|a_1\rangle$

هي $|<a_1|b_2>|^2 = \frac{16}{25}$. وإذا كان ناتج قياس B غير معروفاً فإن احتمال

قياس a_1 مرة أخرى تكون $1 = \frac{9}{25} + \frac{16}{25}$.

(4) هل يمكن قياس A و B آنياً؟ لا يمكن قياس A و B آنياً وذلك لأن الدوال الذاتية (القواعد) A و B مختلفتان!

مثال (4):

جسيم كتلته m موضوع في جهد توافقي في بُعد واحد تردده ω . فإذا كان الجسيم عند $t=0$ في الحالة العامة $|>0\rangle + a_1|>1\rangle = |\psi(0)\rangle$. أوجد القيم الذاتية والدوال الذاتية عند أي لحظة t مستخدماً القواعد $|>0\rangle$ و $|>1\rangle$ ، علماً بأن

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

طاقة الحالة الأرضية والمثارة الأولى هما $E_0 = \frac{1}{2} \hbar \omega$ و $E_1 = \frac{3}{2} \hbar \omega$ علي

الترتيب.

الحل

تمثل القواعد $|0\rangle$ الحالة الأرضية و $|1\rangle$ الحالة المثارة الأولى للجسيم. تُوصف الحالة العامة للجسيم بالمعادلة

$$|\psi(t)\rangle = \sum_{n=0}^{\infty} C_n e^{-iE_n t/\hbar} |n\rangle$$

حيث

$$C_n = \langle n | \psi(0) \rangle$$

نجد الآن أن $C_0 = \langle 0 | \psi(0) \rangle = a_0$ و $C_1 = \langle 1 | \psi(0) \rangle = a_1$

$$|\psi(t)\rangle = a_0 e^{-i\omega t/2} |0\rangle + a_1 e^{-3i\omega t/2} |1\rangle$$

تُعطى طاقة الجسيم من معادلة شرودنجر

$$H | \psi \rangle = E | \psi \rangle$$

علماً بأن طاقة المهتز التوافقي تُعطى بـ

$$H | 1 \rangle = \frac{3}{2} \hbar \omega | 1 \rangle \text{ و } H | 0 \rangle = \frac{1}{2} \hbar \omega | 0 \rangle$$

وبالتالي تصبح طاقة الجسيم الكلية

$$H | \psi(t) \rangle = \left(a_0 \exp\left(-\frac{i\omega t}{2}\right) H | 0 \rangle + a_1 \exp\left(-\frac{3i\omega t}{2}\right) H | 1 \rangle \right)$$

التي تُعطى

$$H | \psi(t) \rangle = \left(a_0 \exp\left(-\frac{i\omega t}{2}\right) \frac{1}{2} \hbar \omega | 0 \rangle + a_1 \exp\left(-\frac{3i\omega t}{2}\right) \frac{3}{2} \hbar \omega | 1 \rangle \right)$$

وبالتعويض نجد أن $E = 2\hbar\omega$.

1.9 معادلة تغير المؤثرات

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

نجد في وصف هايزنبرج لميكانيكا الكم أن المؤثرات تتغير مع الزمن. ويُعطى المعدل الزمني لتغير هذه المؤثرات بمعادلة هايزنبرج للحركة. فإذا كان المؤثر A يتغير مع الزمن فإنه يحقق المعادلة

$$\frac{dA}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [A, H] + \frac{\partial A}{\partial t}$$

حيث H هو مؤثر الطاقة (هاملتون) للمنظومة التي وُصفت كميتها الفيزيائية بالمؤثر A . ونجد في أغلب الأحيان أن المؤثر A لا يعتمد على الزمن صراحة، وفي هذه الحالة يكون $\frac{\partial A}{\partial t} = 0$ ، وبالتالي تأخذ معادلة حركة المؤثر على الصورة

$$\frac{dA}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [A, H]$$

والآن إذا كان $[A, H] = 0$ فإن $\frac{dA}{dt} = 0$ ، أي $A = \text{const.}$ وبالتالي فإن الكمية التي يمثلها المؤثر A تكون ثابتة (محافظة). ويمكن أن نقول أن الكمية الفيزيائية تكون محافظة إذا تبادل مؤثرها مع مؤثر هاملتون للمنظومة تحت الدراسة. وبم أن مؤثر هاملتون (مُمثل الطاقة الكلية) يتبادل مع نفسه، فإن هذا يعني أن الطاقة الكلية للجسيم (المنظومة) تكون دائماً محافظة (ما لم يعتمد H على الزمن صراحة)، ويتفق هذا مع الميكانيكا التقليدية.

1.10 العلاقة بين وصف شرودنجر وهايزنبرج لميكانيكا الكم

نجد في وصف شرودنجر لميكانيكا الكم أن الاعتماد الزمني مضمن في الدالة $\psi(t)$ ، وتكون المؤثرات مستقلة عن الزمن، مثل x و p_x حيث

$$\frac{\partial x}{\partial t} = \frac{\partial p_x}{\partial t} = 0$$

مضمن في المؤثرات بينما تكون دالة الموجة للجسيم مستقلة عن الزمن. ونجد أن المعدل متوسط القيم المتوسطة للمؤثر A عند شرودنجر يُعطى بالمعادلة

$$\frac{d}{dt} \langle A \rangle = \frac{1}{i\hbar} \langle [A, H] \rangle$$

حيث $\frac{\partial A}{\partial t} = 0$ وذلك لأن المؤثر لا يعتمد على الزمن صراحة، بينما يُعطى المعدل

متوسط القيم المتوسطة في وصف هايزنبرج بالمعادلة

الفصل الأول: التمثيل الإتجاهي والمصفوفي

$$\frac{d}{dt} \langle A \rangle = \frac{1}{i\hbar} \langle [A, H] \rangle + \left\langle \frac{\partial A}{\partial t} \right\rangle$$

وذلك لان المؤثر هنا يعتمد علي الزمن. ويتم الانتقال بين الوصفين عن طريق تحويل يُعرف بالتحويل الأحادي الذي يوصف بالمؤثر الأحادي U . ونجد أن

$$|\psi_H\rangle = U^+(t, t_0) |\psi_S(t)\rangle$$

حيث يرمز الرمز S لشروندجر والرمز H لهايزنبرج. ونجد أن U يحقق الشرط

$$U^+(t, t_0) = U(t_0, t)$$

وبالتالي يمكننا كتابة المعادلة اعلاه في الصورة

$$|\psi_H\rangle = U(t_0, t) |\psi_S(t)\rangle = |\psi(t_0)\rangle$$

ومن الواضح أن دالة موجة هايزنبرج مستقلة عن الزمن. والآن إذا رمزنا للمؤثر A في وصف شروندجر بالرمز A_S فإن وصف هذا المؤثر عند هايزنبرج سيصبح علي الصورة

$$A_H = U^+(t, t_0) A_S U(t, t_0) = U(t_0, t) A_S U^+(t_0, t)$$

نلاحظ أن A_H يعتمد علي الزمن حتى أن لم يكن A_S معتمداً علي الزمن. والآن نجد أن

$$\frac{dA_H}{dt} = \frac{1}{i\hbar} (-UHA_SU^+ + UA_SHU^+) + U \frac{\partial A_S}{\partial t} U^+$$

$$\frac{dA_H}{dt} = \frac{1}{i\hbar} (-UHU^+UA_SU^+ + UA_SU^+UHU^+) + U \frac{\partial A_S}{\partial t} U^+$$

وذلك لان $U^+U = UU^+ = 1$. وإذا وضعنا $\left(\frac{\partial A_S}{\partial t}\right)_H = U \frac{\partial A_S}{\partial t} U^+$ و

$$A_H = UA_SU^+ \text{ و } H_H = UHU^+ \text{ نحصل علي}$$

$$\frac{dA_H}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [A_H, H_H] + \left(\frac{\partial A}{\partial t}\right)_H$$

وهي معادلة هايزنبرج لحركة المؤثر A_H . نجد أن المؤثر U يمكن كتابته علي الصورة

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$U(t, t_0) = \exp\left(\frac{iH(t - t_0)}{\hbar}\right)$$

وبالتالي نجد أن

$$H_H = UH U^\dagger = H$$

وبم أن مؤثر هاملتون H لا يعتمد علي الزمن في تمثيل شرودنجر فإن مؤثر هاملتون لا يعتمد علي الزمن في تمثيل هايزنبرج أيضاً.

مثال (1):

أوجد معادلة حركة المؤثرين x و p_x في وصف هايزنبرج. نعلم أن هذين المؤثرين لا يعتمدان علي الزمن في وصف شرودنجر، أي $\frac{\partial x}{\partial t} = \frac{\partial p_x}{\partial t} = 0$. وفي وصف هايزنبرج نجد أن

$$\frac{dx_H}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [x_H, H_H] + \left(\frac{\partial x}{\partial t}\right)_H$$

$$\frac{dx_H}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [x_H, H_H]$$

التي تُعطى المعادلة

$$\frac{dx_H}{dt} = \frac{\partial H_H}{\partial p_{x_H}}$$

وكذلك

$$\frac{dp_{x_H}}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [p_{x_H}, H_H] + \left(\frac{\partial p_x}{\partial t}\right)_H$$

$$\frac{dp_{x_H}}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [p_{x_H}, H_H]$$

التي تُعطى المعادلة

$$\frac{dp_{x_H}}{dt} = -\frac{\partial H_H}{\partial x_H}$$

نعلم أن المعادلتين السابقتين تُعرفان بمعادلتى هاملتون في الميكانيكا الكلاسيكية، وبالتالي نجد أن وصف هايزنبرج يقابل صياغة ديناميكية كمية تكون أقرب

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

شكلاً للميكانيكا الكلاسيكية. وبم أن صياغتي شرودنجر و هايزنبرج يرتبطان بتحويل أحادي فإن كل الكميات الفيزيائية، مثل القيم الذاتية والمتوسطات للقيم المرصودة الفيزيائية تكون متطابقة في كل أي صياغة وصفت.

مثال (2):

إذا كان O مؤثراً فأثبت أن معادلة حركة المؤثر O^2 في تمثيل هايزنبرج تُعطى بـ

$$\frac{d}{dt}(O_H)^2 = \frac{1}{i\hbar}[(O_H)^2, H_H]$$

ثم وضح بأن

$$\frac{d}{dt}(O)^2_H = \frac{d}{dt}(O_H)^2 \neq 2O_H \frac{dO_H}{dt}$$

الحل

تُعطى معادلة حركة المؤثر في تمثيل هايزنبرج بـ

$$\frac{d}{dt}(O^2)_H = \frac{d(O_H)^2}{dt} = 2O_H \frac{dO_H}{dt} + \left[\frac{dO_H}{dt}, O_H\right]$$

وبالتعويض عن $\frac{dO_H}{dt}$ من المعادلة $\frac{dO_H}{dt} = \frac{1}{i\hbar}[O_H, H_H]$ نحصل علي

$$\frac{d(O_H)^2}{dt} = 2O_H \frac{dO_H}{dt} + \left[\frac{dO_H}{dt}, O_H\right] = 2O_H \frac{dO_H}{dt} + \frac{dO_H}{dt} O_H - O_H \frac{dO_H}{dt}$$

$$\frac{d(O_H)^2}{dt} = O_H \frac{dO_H}{dt} + \frac{dO_H}{dt} O_H = O_H \frac{1}{i\hbar}[O_H, H_H] - O_H \frac{1}{i\hbar}[O_H, H_H]$$

$$\frac{d(O_H)^2}{dt} = \frac{1}{i\hbar}[(O_H(O_H H_H - H_H O_H) - O_H(O_H H_H - H_H O_H))]$$

$$\frac{d(O_H)^2}{dt} = \frac{1}{i\hbar}[(O_H)^2 H_H - O_H H_H O_H - (O_H)^2 H_H + O_H H_H O_H]$$

$$\frac{d(O_H)^2}{dt} = \frac{1}{i\hbar}[(O_H)^2 H_H - (O_H)^2 H_H] = \frac{1}{i\hbar}[(O_H)^2, H_H]$$

$$\frac{d(O_H)^2}{dt} = \frac{1}{i\hbar}[(O_H)^2, H_H]$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

إذا نجد أن

$$\frac{d(O_H)^2}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [(O_H)^2, H_H]$$

تمرين:

(1) إذا كان مؤثر هاملتون لمنظومة يُعطى بـ $\hat{H} = (\hat{N} + \frac{1}{2}) \hbar \omega$ حيث

$$\hat{N} = a^+ a$$

و

$$a = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \left(q + i \frac{p}{m\omega} \right)$$

$$a^\dagger = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \left(q - i \frac{p}{m\omega} \right)$$

(أ) أوجد مُعَدِّل التغير في متوسط a و a^+ ومن ثم أوجد a و a^+ بدلالة الزمن t .

(ب) أوجد أقواس التبادل التالية $[a, a^+]$ و $[H, a^+]$ و $[H, a^+ a]$ علماً بأن $[q, p] = i\hbar$.

(ت) إذا كان $a |n\rangle = \sqrt{n} |n-1\rangle$ أوجد $\hat{H} |n\rangle$ و $\hat{N} |n\rangle$ و $a^+ |n\rangle$.

(ث) أثبت أن الدالة $a^+ |n\rangle$ هي دالة ذاتية للمؤثر \hat{N} وقيمتها الذاتية تساوي $(1+n)$.

(ج) كَوِّن مصفوفات المؤثرات a, a^+, N في القواعد المكتملة $|1\rangle$ و $|2\rangle$ التي تحقق الشروط التالية

$$\langle 1|2\rangle = \langle 2|1\rangle = 0 \text{ و } \langle 1|1\rangle = \langle 2|2\rangle = 1$$

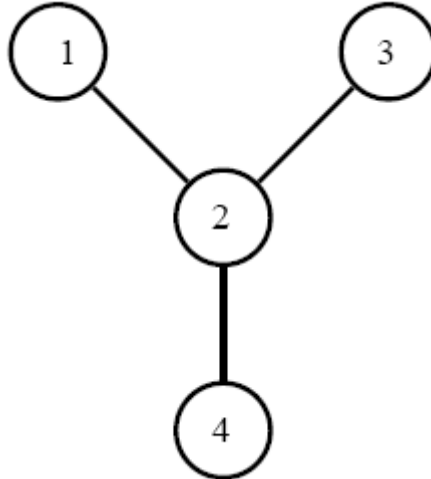
(د) أوجد الخطأ في قياس موضع الجسيم (q).

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

(ذ) إذا كانت دالة حالة الجسيم في الصورة العامة $\begin{pmatrix} 2 \\ -2 \end{pmatrix}$ ، أوجد احتمال وجود الجسيم في الحالة $|1\rangle$ و $|2\rangle$ (تذكر أن الإجمالي لوجود الجسيم يساوي 1).

أمثلة متنوعة:

(1) يمكن للإلكترون حر أن ينتقل بين الذرات عند المواقع الأربعة الموضحة أدناه. إذا كانت طاقة الإلكترون عند كل من هذه المواقع هي $\hbar\omega$. ويمكن للإلكترون أن ينتقل فقط بطاقة مقدارها $-\hbar\Gamma$ بين المواقع الموصلة بخطوط متصلة (انظر الرسم).



- (أ) أوجد مؤثر هاملتون لهذه المنظومة.
(ب) أوجد كل الطاقات الممكنة. وهل هذه الطاقات متساوية أم لا؟ وضح بالرسم مستويات الطاقات المتساوية.
(ج) أوجد الدوال الذاتية ثم وضح أنها متعامدة.
(د) إذا كان الإلكترون عند $t = 0$ في الموقع (الحالة) $|2\rangle$ فأوجد احتمال وجود الإلكترون عند الموقع $|1\rangle$ عند أي لحظة زمنية t .

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

الحل

(أ) نرمز أولاً للحالات (القواعد) الأربعة بـ $|1\rangle$ و $|2\rangle$ و $|3\rangle$ و $|4\rangle$.
يُعطى مؤثر هاملتون بالمصفوفة

$$H = \begin{pmatrix} H_{11} & H_{12} & H_{13} & H_{14} \\ H_{21} & H_{22} & H_{23} & H_{24} \\ H_{31} & H_{32} & H_{33} & H_{34} \\ H_{41} & H_{42} & H_{43} & H_{44} \end{pmatrix}$$

حيث $\langle i | H | j \rangle = H_{ij}$ تمثل طاقة الانتقال بين الحالتين $|i\rangle$ و $|j\rangle$ وبالتالي يصبح مؤثر هاملتون في الصورة

$$H = \hbar \begin{pmatrix} \omega & -\Gamma & 0 & 0 \\ -\Gamma & \omega & -\Gamma & -\Gamma \\ 0 & -\Gamma & \omega & 0 \\ 0 & -\Gamma & 0 & \omega \end{pmatrix}$$

حيث يمثل $\omega = H_{11}$ طاقة الإلكترون في الموقع $|1\rangle$ و $H_{12} = -\hbar\Gamma$ طاقة الإلكترون إذا انتقل من الحالة $|2\rangle$ إلى $|1\rangle$ وهكذا...
(ب) لإيجاد قيم الطاقة نكتب المعادلة المميزة

$$\det\{H - \hbar\lambda I\} = \hbar^4 (\omega - \lambda)^2 [(\omega - \lambda)^2 - 3\Gamma^2] = 0$$

والتي تُعطى القيم التالية

$$\lambda_1 = \omega, \lambda_2 = \omega, \lambda_3 = \omega + \sqrt{3}\Gamma, \text{ and } \lambda_4 = \omega - \sqrt{3}\Gamma.$$

(ج) بالتعويض عن قيم الطاقة المختلفة نجد أن الدوال الذاتية المناظرة هي

$$\begin{aligned} |v_1\rangle &= \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} & \lambda_1 = \omega, & |v_3\rangle &= \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{3} \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} & \lambda_3 &= \omega - \sqrt{3}\Gamma \\ |v_2\rangle &= \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} & \lambda_2 = \omega, & |v_4\rangle &= \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ -\sqrt{3} \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} & \lambda_4 &= \omega + \sqrt{3}\Gamma \end{aligned}$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

(د) نكتب دالة الموجة عند أي لحظة بـ

$$|v(t)\rangle = \sum_{n=1}^4 c_n e^{-i\lambda_n t} |v_n\rangle$$

بم أن الإلكترون عند $t=0$ كان في الحالة $|2\rangle$ فإن

$$|2\rangle = |v(0)\rangle = \sum_{n=1}^4 c_n |v_n\rangle$$

وبأخذ المجموع من $n=1$ إلى $n=4$ وبضرب المعادلة أعلاه في $\langle v_1|$ نحصل على قيمة c_1 و في $\langle v_2|$ نحصل على c_2 و ... الخ .

$$\begin{aligned} \langle v_1 | 2 \rangle &= c_1 \langle v_1 | v_1 \rangle + c_2 \langle v_1 | v_2 \rangle + c_3 \langle v_1 | v_3 \rangle + c_4 \langle v_1 | v_4 \rangle = c_1 \\ \langle v_2 | 2 \rangle &= c_1 \langle v_2 | v_1 \rangle + c_2 \langle v_2 | v_2 \rangle + c_3 \langle v_2 | v_3 \rangle + c_4 \langle v_2 | v_4 \rangle = c_2 \\ \langle v_3 | 2 \rangle &= c_1 \langle v_3 | v_1 \rangle + c_2 \langle v_3 | v_2 \rangle + c_3 \langle v_3 | v_3 \rangle + c_4 \langle v_3 | v_4 \rangle = c_3 \\ \langle v_4 | 2 \rangle &= c_1 \langle v_4 | v_1 \rangle + c_2 \langle v_4 | v_2 \rangle + c_3 \langle v_4 | v_3 \rangle + c_4 \langle v_4 | v_4 \rangle = c_4 \end{aligned}$$

والآن بم أن $|2\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ فإن $|v_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$ نجد أن $\langle v_1 | 2 \rangle = 0 = c_1$ وبهذه

الطريقة نجد أن $c_2 = 0$ و $c_3 = \frac{1}{\sqrt{2}}$ و $c_4 = \frac{-1}{\sqrt{2}}$. إذاً تكون دالة الموجة عند أي لحظة t على الصورة

$$|v(t)\rangle = \frac{e^{-i\omega t}}{\sqrt{3}} \left(\exp(i\sqrt{3}\Gamma t) |v_3\rangle - \exp(-i\sqrt{3}\Gamma t) |v_4\rangle \right)$$

$$|v(t)\rangle = \frac{e^{-i\omega t}}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} i \sin(\sqrt{3}\Gamma t) \\ \sqrt{3} \cos(\sqrt{3}\Gamma t) \\ i \sin(\sqrt{3}\Gamma t) \\ i \sin(\sqrt{3}\Gamma t) \end{pmatrix}$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

وذلك بإستخدام المعادلة اعلاه والتعويض عن قيم λ المختلفة من المعادلة التي كتبناها سابقاً . والآن يكون إحتمال وجود الإلكترون عند الموقع (الحالة) $|1\rangle$ عند أي لحظة زمنية قادمة t هو

$$P_1(t) = |\langle 1 | v(t) \rangle|^2 = \frac{1}{3} \sin^2(\sqrt{3}\Gamma t)$$

تأكد أن مجموع الإحتمال يساوي الوحدة، أي $P_1 + P_2 + P_3 + P_4 = 1$.
(2) توصف منظومة كمية بالقواعد المكتملة التالية $|1\rangle$ و $|2\rangle$. إذا كان مؤثر هاملتون للنظام هو

$$H = \epsilon(-4|1\rangle\langle 1| + 4|2\rangle\langle 2| + 3|1\rangle\langle 2| + 3|2\rangle\langle 1|)$$

حيث $\epsilon > 0$. وإذا كان المؤثر

$$\Lambda = \lambda_0(|1\rangle\langle 2| + |2\rangle\langle 1|)$$

- (أ) أكتب مصفوفة المؤثرين H و Λ بدلالة القواعد $|1\rangle$ و $|2\rangle$.
(ب) أوجد القيم الذاتية (E_1, E_2 حيث $E_1 < E_2$) والدوال الذاتية المُعايرة $|E_1\rangle, |E_2\rangle$ للمؤثر H بدلالة القواعد $|1\rangle$ و $|2\rangle$.
(ج) إذا كانت المنظومة في البدء (عند $t=0$) في الحالة $|2\rangle$ ، أي $|2\rangle = |\psi(0)\rangle$. إذا قسنا القيمة λ للمؤثر Λ عند اللحظة $t > 0$ ، فما هي القيم التي سنحصل عليها وما هو إحتمال قياس كل قيمة لـ λ ؟

الحل

(أ) تكتب مصفوفة H علي الصورة العامة

$$H = \begin{pmatrix} \langle 1 | H | 1 \rangle & \langle 1 | H | 2 \rangle \\ \langle 2 | H | 1 \rangle & \langle 2 | H | 2 \rangle \end{pmatrix}$$

حيث

$$\begin{aligned} \langle 1 | H | 1 \rangle &= \langle 1 | \epsilon(-4|1\rangle\langle 1| + 4|2\rangle\langle 2| + 3|1\rangle\langle 2| + 3|2\rangle\langle 1|) | 1 \rangle \\ \langle 1 | H | 1 \rangle &= -4\epsilon \end{aligned}$$

و

$$\begin{aligned} \langle 2 | H | 1 \rangle &= \langle 2 | \epsilon(-4|1\rangle\langle 1| + 4|2\rangle\langle 2| + 3|1\rangle\langle 2| + 3|2\rangle\langle 1|) | 1 \rangle \\ \langle 2 | H | 1 \rangle &= 3\epsilon \end{aligned}$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

و

$$\begin{aligned} \langle 1 | H | 2 \rangle &= \langle 1 | \varepsilon (-4 | 1 \rangle \langle 1 | + 4 | 2 \rangle \langle 2 | + 3 | 1 \rangle \langle 2 | + 3 | 2 \rangle \langle 1 |) | 2 \rangle \\ \langle 1 | H | 2 \rangle &= 3\varepsilon \end{aligned}$$

و

$$\begin{aligned} \langle 2 | H | 2 \rangle &= \langle 2 | \varepsilon (-4 | 1 \rangle \langle 1 | + 4 | 2 \rangle \langle 2 | + 3 | 1 \rangle \langle 2 | + 3 | 2 \rangle \langle 1 |) | 2 \rangle \\ \langle 2 | H | 2 \rangle &= 4\varepsilon \end{aligned}$$

حيث نعلم أن القواعد المكتملة تحقق الشرطين

$$\langle 1 | 1 \rangle = \langle 2 | 2 \rangle = 1 \text{ و } \langle 1 | 2 \rangle = \langle 2 | 1 \rangle = 0$$

وبالتعويض في المصفوفة أعلاه نجد أن

$$H = \begin{pmatrix} -4\varepsilon & 3\varepsilon \\ 3\varepsilon & 4\varepsilon \end{pmatrix} = \varepsilon \begin{pmatrix} -4 & 3 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$$

ونكتب كذلك مصفوفة Λ في الصورة العامة

$$\Lambda = \begin{pmatrix} \langle 1 | \Lambda | 1 \rangle & \langle 1 | \Lambda | 2 \rangle \\ \langle 2 | \Lambda | 1 \rangle & \langle 2 | \Lambda | 2 \rangle \end{pmatrix}$$

نجد أن

$$\begin{aligned} \langle 1 | \Lambda | 1 \rangle &= \langle 1 | \lambda_0 (| 1 \rangle \langle 2 | + | 2 \rangle \langle 1 |) | 1 \rangle \\ \langle 1 | \Lambda | 1 \rangle &= 0 \end{aligned}$$

و

$$\begin{aligned} \langle 1 | \Lambda | 2 \rangle &= \langle 1 | \lambda_0 (| 1 \rangle \langle 2 | + | 2 \rangle \langle 1 |) | 2 \rangle \\ \langle 1 | \Lambda | 2 \rangle &= \lambda_0 \end{aligned}$$

و

$$\begin{aligned} \langle 2 | \Lambda | 1 \rangle &= \langle 2 | \lambda_0 (| 1 \rangle \langle 2 | + | 2 \rangle \langle 1 |) | 1 \rangle \\ \langle 2 | \Lambda | 1 \rangle &= \lambda_0 \end{aligned}$$

و

$$\begin{aligned} \langle 2 | \Lambda | 2 \rangle &= \langle 2 | \lambda_0 (| 1 \rangle \langle 2 | + | 2 \rangle \langle 1 |) | 2 \rangle \\ \langle 2 | \Lambda | 2 \rangle &= 0 \end{aligned}$$

حيث نعلم أن القواعد المكتملة تحقق الشرطين

$$\langle 1 | 1 \rangle = \langle 1 | 1 \rangle = 1 \text{ و } \langle 1 | 2 \rangle = \langle 2 | 1 \rangle = 0$$

والآن تصبح مصفوفة Λ علي الصورة

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$\Lambda = \begin{pmatrix} 0 & \lambda_0 \\ \lambda_0 & 0 \end{pmatrix}$$

(ب) تُعطى القيم الذاتية لـ H من المعادلة المميزة $|H - EI| = 0$ التي نحصل منها علي $E_1 = 5\varepsilon$ و $E_2 = -5\varepsilon$ والدوال الذاتية المناظرة هي

$$|E_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{10}} \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ و } |E_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{10}} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

وبدلالة القواعد $|1\rangle, |2\rangle$ التي يمكن كتابتها في الصورة

$$|2\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ و } |1\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

تصبح $|E_1\rangle, |E_2\rangle$ في الصورة

$$|E_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{10}} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{10}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{3}{\sqrt{10}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{10}} |1\rangle + \frac{3}{\sqrt{10}} |2\rangle$$

و

$$|E_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{10}} \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{-3}{\sqrt{10}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{\sqrt{10}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{-3}{\sqrt{10}} |1\rangle + \frac{1}{\sqrt{10}} |2\rangle$$

ونلاحظ أن $\langle E_1 | E_1 \rangle = \langle E_2 | E_2 \rangle = 1$ و $\langle E_1 | E_2 \rangle = \langle E_2 | E_1 \rangle = 0$

(ج) نحصل على القيم الذاتية للمصفوفة Λ من المعادلة المميزة $|\Lambda - \lambda I| = 0$ وهي $\lambda_1 = \lambda_0$ و $\lambda_2 = -\lambda_0$ ومن ثم تكون الدوال الذاتية هي

$$|\Lambda_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ و } |\Lambda_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

علي الترتيب. ونجد أن الدالة الذاتية عند أي لحظة t تُعطى بـ

$$|\psi(t)\rangle = C_1 \exp\left(-\frac{iE_1}{\hbar}\right) |E_1\rangle + C_2 \exp\left(-\frac{iE_2}{\hbar}\right) |E_2\rangle$$

ولكن نعلم أن $|\psi(0)\rangle = |2\rangle$ وهذا يعني أن $C_1 = \frac{1}{\sqrt{10}}, C_2 = \frac{3}{\sqrt{10}}$ وتصبح

الدالة في الصورة

$$|\psi(t)\rangle = \frac{1}{\sqrt{10}} \exp\left(-\frac{iE_1}{\hbar}\right) |E_1\rangle + \frac{3}{\sqrt{10}} \exp\left(-\frac{iE_2}{\hbar}\right) |E_2\rangle$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

ويكون احتمال الحصول على قيمة λ_1 عند أي لحظة t هو $P_1(t) = |\langle \Lambda_1 | \psi(t) \rangle|^2$. وبالتعويض عن $(1 \ 1)$ نحصل على $P_1(t) = 0.2$. وبالمثل نجد أن $P_2(t) = |\langle \Lambda_2 | \psi(t) \rangle|^2$ التي تُعطى $P_2(t) = (3)$ لمنظومة مؤثر A لا يتبادل مع مؤثر هاملتون. إذا كانت القيمتان الذاتيتان له هي a_1 و a_2 والدالتان المناظرتان هما

$$|\varphi_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|u_1\rangle + |u_2\rangle)$$

$$|\varphi_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|u_1\rangle - |u_2\rangle)$$

حيث $|u_1\rangle$ و $|u_2\rangle$ هما الدالتان الذاتيتان لمؤثر هاملتون اللتان تقابلان الطاقتين E_1 و E_2 على الترتيب. إذا كانت المنظومة في البدء في الحالة $|\varphi_1\rangle$ ، أثبت أن القيمة المتوسطة للمؤثر A عند أي لحظة زمنية t يُعطى بـ

$$\langle A \rangle = \frac{a_1 + a_2}{2} + \frac{a_1 - a_2}{2} \cos\left(\frac{E_1 - E_2}{\hbar} t\right)$$

الحل

إذا كانت المنظومة في البدء في الحالة $|\varphi_1\rangle$ فإن الحالة عند أي لحظة t هي

$$|\psi(t)\rangle = \sum_n \exp\left(-\frac{iE_n t}{\hbar}\right) |\psi(0)\rangle$$

وبم أن $|\psi(0)\rangle = |\varphi_1\rangle$ فإن

$$|\psi(t)\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \exp\left(-\frac{iE_1 t}{\hbar}\right) |u_1\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} \exp\left(-\frac{iE_2 t}{\hbar}\right) |u_2\rangle$$

وبوضع $\omega_1 = \frac{E_1}{\hbar}$ و $\omega_2 = \frac{E_2}{\hbar}$ تصبح المعادلة أعلاه في الصورة

$$|\psi(t)\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \exp(-i\omega_1 t) |u_1\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} \exp(-i\omega_2 t) |u_2\rangle$$

والتي يمكن كتابتها على الصورة

$$|\psi(t)\rangle = \frac{c_1}{\sqrt{2}} (|u_1\rangle + |u_2\rangle) + \frac{c_2}{\sqrt{2}} (|u_1\rangle - |u_2\rangle)$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوي

بحيث أن

$$c_1 + c_2 = \exp(-i\omega_1 t)$$

$$c_1 - c_2 = \exp(-i\omega_2 t)$$

وبحلها نجد أن

$$c_1 = \frac{1}{2}(\exp(-i\omega_1 t) + \exp(-i\omega_2 t))$$

$$c_2 = \frac{1}{2}(\exp(-i\omega_1 t) - \exp(-i\omega_2 t))$$

أو

$$c_1 = \frac{1}{2}(\cos \omega_1 t - i \sin \omega_1 t) + (\cos \omega_2 t - i \sin \omega_2 t)$$

$$c_1 = \frac{1}{2}((\cos \omega_1 t + \cos \omega_2 t) - i(\sin \omega_1 t + \sin \omega_2 t))$$

و

$$|c_1|^2 = \frac{1}{4}((\cos \omega_1 t + \cos \omega_2 t)^2 + (\sin \omega_1 t + \sin \omega_2 t)^2)$$

$$|c_1|^2 = \frac{1}{4}[\cos^2 \omega_1 t + \cos^2 \omega_2 t + 2 \cos \omega_1 t \cos \omega_2 t + \sin^2 \omega_1 t + \sin^2 \omega_2 t + 2 \sin \omega_1 t \sin \omega_2 t]$$

أو

$$|c_1|^2 = \frac{1}{4}[2 + 2(\cos \omega_1 t \cos \omega_2 t + \sin \omega_1 t \sin \omega_2 t)] = \frac{1}{2}[1 + \cos(\omega_1 - \omega_2)t]$$

وبالمثل نجد أن

$$|c_2|^2 = \frac{1}{4}[2 + 2(\cos \omega_1 t \cos \omega_2 t - \sin \omega_1 t \sin \omega_2 t)] = \frac{1}{2}[1 - \cos(\omega_1 - \omega_2)t]$$

حيث نجد من حساب المثلثات أن $\cos A \cos B \pm \sin A \sin B = \cos(A \mp B)$

لإيجاد متوسط A في الحالة $|\psi(t)\rangle$ نكتب

$$\langle A \rangle = \langle \psi(t) | A | \psi(t) \rangle$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

ولكن بم أن A لا يتبادل مع مؤثر هاملتون فإن الدوال $|u_1\rangle$ و $|u_2\rangle$ هي ليست دوال ذاتية للمؤثر A . ويعني هذا أن تأثير A علي هذه الدوال غير معروف. ولذلك نكتب $|\psi(t)\rangle$ بدلالة الدوال الذاتية للمؤثر A ، وذلك علي الصورة

$$|\psi(t)\rangle = c_1 |\varphi_1\rangle + c_2 |\varphi_2\rangle$$

ويكون متوسط A هو

$$\langle \psi(t) | A | \psi(t) \rangle = |c_1|^2 \langle \varphi_1 | A | \varphi_1 \rangle + |c_2|^2 \langle \varphi_2 | A | \varphi_2 \rangle$$

وبم أن

$$A | \varphi_1 \rangle = a_1 | \varphi_1 \rangle$$

$$A | \varphi_2 \rangle = a_2 | \varphi_2 \rangle$$

نجد أن

$$\langle A \rangle = |c_1|^2 a_1 + |c_2|^2 a_2$$

وبالتعويض عن $|c_1|^2$ و $|c_2|^2$ من المعادلتين السابقتين، نجد أن

$$\langle A \rangle = \frac{1}{2} [1 + \cos(\omega_1 - \omega_2)t] a_1 + \frac{1}{2} [1 - \cos(\omega_1 - \omega_2)t] a_2$$

والذي يأخذ الصورة

$$\langle A \rangle = \frac{a_1 + a_2}{2} + \frac{a_1 - a_2}{2} \cos(\omega_1 - \omega_2)t$$

أو

$$\langle A \rangle = \frac{a_1 + a_2}{2} + \frac{a_1 - a_2}{2} \cos\left(\frac{E_1 - E_2}{\hbar}t\right)$$

(4) إذا كان المؤثر O هو حاصل جمع مؤثرات كمية الحركة الزاوية الغزلية وذلك على الصورة

$$O = S_x + S_y + S_z$$

(أ) إذا قيس O وحصلنا علي الحالة $|\alpha\rangle$ التي لها اكبر قيمة ذاتية، ما هي الإحتمالات والإمكانات الناتجة لقياس S_z مباشرة؟

(ب) أوجد الاتجاه n الذي يُعطى فيه قياس S بالتأكيد القيمة S_n .

الحل

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$O = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1-i \\ 1+i & -1 \end{pmatrix}$$

(أ) القيمتان الذاتيتان هما $\pm \frac{\sqrt{3}}{2} \hbar$ والدوال الذاتية لهما

$$|+\rangle = \frac{1}{\sqrt{6+2\sqrt{3}}} \begin{pmatrix} 1-i \\ -1-\sqrt{3} \end{pmatrix}$$

$$|-\rangle = \frac{1}{\sqrt{6-2\sqrt{3}}} \begin{pmatrix} 1-i \\ -1+\sqrt{3} \end{pmatrix}$$

والآن نجد أن $|\alpha\rangle = |+\rangle$ وبم أن الدوال الذاتية والقيم الذاتية لـ S_z هما $|\chi_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ و $|\chi_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ بالقيم الذاتية $\frac{\hbar}{2}$ و $-\frac{\hbar}{2}$ علي الترتيب.

فيكون إحتمال الحصول علي القيمة $\frac{\hbar}{2}$ هو $P_1 = |\langle \chi_1 | + \rangle|^2 = \frac{1}{3-\sqrt{3}}$ وإحتمال

الحصول علي القيمة $-\frac{\hbar}{2}$ هو $P_2 = |\langle \chi_2 | + \rangle|^2 = \frac{3-\sqrt{3}}{6}$.

(ب) نفرض أن الدوال الذاتية لـ S_n هما $|+_n\rangle$ و $|-_n\rangle$. ونريد الآن أن نحصل علي $S_n = \frac{\hbar}{2}$ بالتأكيد إذا قسنا S ، ولكن يتطلب هذا أن يكون $|\langle +_n | + \rangle|^2 = 1$ أو $|\langle -_n | + \rangle|^2 = 1$. والفرصة الوحيدة المتاحة هي أن تتناسب كل من $|+_n\rangle$ و $|-_n\rangle$ مع $|+\rangle$. إذاً

$$S_n = \alpha O = \alpha(S_x + S_y + S_z)$$

أو

$$S_n = \alpha(S_x + S_y + S_z) = (1,1,1) \cdot \vec{S}$$

وبالتالي فإن $\hat{n} = \frac{1}{\sqrt{3}}(1,1,1)$ أو $\hat{n} = -\frac{1}{\sqrt{3}}(1,1,1)$.

(5) توصف منظومة بمؤثرين هيرميتيين غير متبادلين هما A و B . للمؤثر A قيمتان ذاتيتان مختلفتان هما a_1 و a_2 ، أي $A|\varphi_i\rangle = a_i|\varphi_i\rangle$ حيث $i=1, 2$.

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

وللمؤثر B القيمتان الذاتيتان المختلفتان b_1 و b_2 والدالتان الذاتيتان

$B | \Theta_i \rangle = b_i | \Theta_i \rangle$ حيث $i = 1, 2$. يُمكن كتابة الحالة $|\varphi_1\rangle$ علي الصورة

$$|\varphi_1\rangle = c_1 |\Theta_1\rangle + c_2 |\Theta_2\rangle$$

(أ) أوجد الدالة $|\varphi_2\rangle$ بدلالة $|\Theta_1\rangle, |\Theta_2\rangle$ علماً بأن الدالتين متعامدتين.

(ب) إذا كانت منظومة ما في الحالة العامة

$$|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{6}} |\varphi_1\rangle + \sqrt{\frac{5}{6}} |\varphi_2\rangle$$

أحسب احتمالات الحصول علي a_1 و a_2 عند قياس A . إذا قيست B مباشرة

بعد قياس A ، فما هو احتمال الحصول علي b_1 ؟

(ج) إذا لم يتم قياس A ، فما هو احتمال أن يُعطى قياس B القيمة b_1 ؟

الحل

بم أن B مؤثر هيرميتي يمكن كتابة الدوال الذاتية لـ A بدلالة الدوال الذاتية لـ

B ، أي $|\varphi_1\rangle = c_1 |\Theta_1\rangle + c_2 |\Theta_2\rangle$ و $|\varphi_2\rangle = c_3 |\Theta_1\rangle + c_4 |\Theta_2\rangle$

ونحصل من شرط التعامد $\langle \varphi_1 | \varphi_2 \rangle = 0$ ومن شرط المُعَايرة

$$\langle \varphi_1 | \varphi_1 \rangle = \langle \varphi_2 | \varphi_2 \rangle = 1 \text{ علي أن } c_3 = -c_2^* \text{ و } c_4 = c_1^* \text{ وتكون}$$

$$|\varphi_2\rangle = -c_2^* |\Theta_1\rangle + c_1^* |\Theta_2\rangle$$

(أ) يُعطى احتمال الحصول علي a_1 عند قياس A في الحالة $|\psi\rangle$ بالمقدار

$$P_1 = |c_1|^2 = \frac{1}{6} \text{ و يُعطى احتمال الحصول علي } a_2 \text{ عند قياس } A \text{ بالمقدار}$$

$$P_2 = |c_2|^2 = \frac{5}{6} \text{ فإذا قسنا } A \text{ وحصلنا علي القيمة } a_1 \text{ فإن المنظومة تكون في}$$

الحالة $|\varphi_1\rangle$. ويكون احتمال الحصول علي b_1 إذا قسنا B مباشرة هو $|c_1|^2$

وإ احتمال الحصول علي b_2 هو $|c_2|^2$.

(ب) أما إذا حصلنا علي القيمة a_2 عند قياس A في الحالة $|\psi\rangle$ فإن المنظومة

تكون في الحالة $|\varphi_2\rangle$ بعد عملية القياس مباشرة. فيكون احتمال أن يُعطى قياس

B مباشرة القيمة b_1 هو $|c_2|^2$ و احتمال أن يُعطى القياس القيمة b_2 هو $|c_1|^2$.

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

ويكون الإحتمال الكلي أن يُعطى قياس B مرة أخرى القيمة a_1 بغض النظر عن ناتج قياس A هو $P(b_2) = \frac{1}{6} |c_1|^2 + \frac{5}{6} |c_2|^2$.
الجدير بالذكر، أنه إذا قيست B مباشرة في الحالة $|\psi\rangle$ فإننا نكتب $|\psi\rangle$ علي الصورة

$$|\psi\rangle = \left(\sqrt{\frac{1}{6}} c_1 - \sqrt{\frac{5}{6}} c_2^* \right) |\Theta_1\rangle + \left(\sqrt{\frac{5}{6}} c_2 + \sqrt{\frac{1}{6}} c_1^* \right) |\Theta_2\rangle$$

ويكون إحتمال الحصول علي b_1 هو

$$P(b_1) = \left| \sqrt{\frac{1}{6}} c_1 - \sqrt{\frac{5}{6}} c_2^* \right|^2$$

وإحتمال الحصول علي b_2 هو

$$P(b_2) = \left| \sqrt{\frac{5}{6}} c_2 + \sqrt{\frac{1}{6}} c_1^* \right|^2$$

ونلاحظ أن إحتمال الحصول علي b_1 و b_2 مباشرة يختلف عن إحتمال الحصول عليه بعد قياس كمية أخرى. ويعني هذا أن قياس A جعل المنظومة مضطربة.
(6) منظومة لها المؤثر A الذي له القيمتان الذاتيتان a_1 و a_2 والدالتان المناظرتان لهما $|\varphi_1\rangle$ و $|\varphi_2\rangle$ علي الترتيب. إذا كان المؤثر B له القيمتان الذاتيتان b_1 و b_2 والدالتان المناظرتان لهما $|\chi_1\rangle$ و $|\chi_2\rangle$ علي الترتيب. وترتبط هذه الدوال الذاتية بالعلاقين التاليين

$$|\varphi_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{13}} (2|\chi_1\rangle + 3|\chi_2\rangle)$$

$$|\varphi_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{13}} (3|\chi_1\rangle - 2|\chi_2\rangle)$$

إذا قسنا A وحصلنا علي القيمة a_1 ، وإذا قسنا B و A مرة أخرى، أثبت أن إحتمال الحصول علي a_1 في المرة الثانية يساوي $\frac{97}{169}$.

الفصل الأول: التمثيل الإتجاهي والمصفوفي

الحل

إذا قسنا A وحصلنا علي القيمة a_1 يعني هذا أن الحالة بعد عملية القياس هي $|\varphi_1\rangle$ فإذا قسنا B بعدئذ فإن الناتج هيو الحالة الجديدة $(B|\varphi_1\rangle)$. فإذا قسنا A مرة أخرى سنحصل علي الحالة $(A|B|\varphi_1\rangle)$ ومنها يكون إحتمال الحصول علي القيمة a_1 مرة أخرى هو $|A(B|\varphi_1\rangle)|^2 < \varphi_1|$ والذي يُعطى المقدار $\frac{97}{169}$.

تمرين عام:

(1) إذا كانت مؤثرات كمية الحركة الزاوية الغزلية في الإتجاهات الثلاثة هي

$$S_z = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \text{ و } S_y = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \text{ و } S_x = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

(أ) أوجد القيم الذاتية والدوال الذاتية لكل مؤثر، ثم اكتب الدوال الذاتية بدلالة القواعد الأساسية $|+\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ و $|-\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$.

(ب) إذا كان جسيم في الحالة التي فيها $S_y = \frac{\hbar}{2}$ ، أوجد إحتتمالات قياس S_z في هذه الحالة.

(ج) إذا وُضع الجسيم في مجال مغناطيسي بحيث كان مؤثر هاملتون له هو $H = \frac{eB}{mc} S_z$ ، و كان الجسيم عند اللحظة $t=0$ موجودا في الحالة التي لها $S_y = -\frac{\hbar}{2}$ ، فأوجد هذه الحالة عند أي لحظة زمنية t .

(د) إذا قسنا S_y عند اللحظة $t=t_1$ ، فما هي إحتتمالات النواتج؟ إذا قسنا S_z عند اللحظة $t=t_1$ ، فما هي إحتتمالات النواتج؟

(هـ) أوجد متوسط القيم الذاتية لكل من S_x و S_y و S_z عند اللحظة $t=t_1$.

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

الإجابة: (ج) $|\psi(t)\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} i \exp(-i\varepsilon t) \\ \exp(i\varepsilon t) \end{pmatrix}$ حيث $\varepsilon = \frac{eB}{2mc}$.

(د) احتمال الحصول علي $S_y = \frac{\hbar}{2}$ هو $P_+ = \sin^2 \varepsilon t_1$ والحصول علي $S_y = -\frac{\hbar}{2}$

هو $P_+ = \cos^2 \varepsilon t_1$ وإحتمال الحصول علي $S_z = \frac{\hbar}{2}$ هو $\frac{1}{2}$ وإحتمال

الحصول علي $S_z = -\frac{\hbar}{2}$ هو $\frac{1}{2}$.

(هـ) $\langle S_x \rangle = \frac{\hbar}{2} \sin 2\varepsilon t_1$ و $\langle S_y \rangle = -\frac{\hbar}{2} \cos 2\varepsilon t_1$ و $\langle S_z \rangle = 0$.

(2) (أ) أوجد الدوال الذاتية للمؤثرات التالية ومن ثم وضح أي الدوال متعامدة

$$D = \begin{pmatrix} 2 & i \\ -i & 1 \end{pmatrix} \text{ و } C = \begin{pmatrix} 2 & i \\ 2-i & 1 \end{pmatrix} \text{ و } B = \begin{pmatrix} 2 & 3+i \\ 3-i & 1 \end{pmatrix}$$

(ب) أي المؤثرات أعلاه هيرميتية.

(3) إذا كان $|1\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ و $|2\rangle = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ و $|3\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ كُن ثلاثة متجهات

متعامدة من هذه المتجهات بإستخدام قاعدة جرام-إشمت.

(4) أثبت أن الدوال الذاتية للمؤثر

$$\Omega = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

هي: $\frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$ و $\frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ و $\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

ومن ثم إستخدم قاعدة جرام - إشمت لإيجاد ثلاث دوال متعامدة مع بعضها البعض. أوجد القيم الذاتية و الدوال الذاتية له.

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

(5) أوجد القيم الذاتية والدوال الذاتية للمؤثر $\Omega = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$.

(i) هل المؤثر Ω هيرميتي؟ (ii) هل القواعد له متعامدة؟

(6) خذ المؤثر الهيرميتي $J = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -1 \\ 0 & -1 & 3 \end{pmatrix}$

(i) وضح أن القيم الذاتية للمؤثر أعلاه هي: $\lambda = 1, 1, 2$.

(ii) وضح أن المتجه الذاتي $\lambda = 2$ يمكن أن يكتب في صورة

$$|\lambda = 1\rangle = \frac{1}{\sqrt{b^2 + 2c^2}} \begin{bmatrix} b \\ c \\ c \end{bmatrix} \quad \text{والمتجه الآخر في صورة} \quad \frac{1}{\sqrt{2a^2}} \begin{bmatrix} 0 \\ -a \\ a \end{bmatrix}$$

(7) خذ المصفوفة (المؤثر) $F = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$

(أ) أثبت أنها تحقق المعادلة $FF^+ = F^+F = I$.

(ب) بين أن قيمها الذاتية هي $\lambda = e^{i\theta}$ و $\lambda = e^{-i\theta}$.

(ج) أوجد المتجهات الذاتية المقابلة لكل قيمة ذاتية أعلاه.

(8) إذا كان $L_x = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$, $L_y = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & -i & 0 \\ i & 0 & -i \\ 0 & i & 1 \end{pmatrix}$, $L_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

(أ) ما هي القيم الممكنة التي نحصل عليها إذا قسنا L_z ؟

(ب) أوجد الدوال الذاتية المُعايرة وكذلك القيم الذاتية لـ L_x في قواعد L_z .

(ج) إذا كان الجسيم في الحالة $L_z = -1$ وتم قياس L_x ما هي النتائج الممكنة؟

وما هي احتمالاتها؟

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

(د) خذ الحالة $|\psi\rangle = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$ في قواعد L_z . إذا قسنا L_z^2 في هذه الحالة

وتحصلنا على النتيجة 1، ما هي الحالة للجسيم بعد عملية القياس؟ وما هو احتمال الحصول على هذه النتيجة؟ إذا قيس L_z ، ما هي النتائج المتحصل عليها وما هي احتمالاتها؟

(9) إذا كان لدينا في قواعد ما المصفوفات (المؤثرات) التالية

$$A = \alpha \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad B = \hbar \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad C = \gamma \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

حيث α, γ . إذا كانت المنظومة في البدء في الحالة $\frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ عندما قيس C

الذي كان قيمته $-\gamma$.

(أ) أوجد احتمال الحصول على هذه النتيجة والحالة الناتجة.

(ب) أوجد القيم الممكنة الحصول إذا قسنا A مباشرة بعد قياس C .

(10) إذا كان

$$J_{\pm} = \hbar a_{\pm}^{\dagger} a_{\mp}, \quad J_z = \frac{\hbar}{2} (a_{+}^{\dagger} a_{+} - a_{-}^{\dagger} a_{-}), \quad N = a_{+}^{\dagger} a_{+} + a_{-}^{\dagger} a_{-}$$

حيث a_{\pm} و a_{\pm}^{\dagger} هما مؤثري الرفع والخفض لمهتزتين توافقيتين على التوالي ويحققان قوس التبادل $[a_{\pm}, a_{\pm}^{\dagger}] = 1$. أثبت أن

$$[J_z, J_{\pm}] = \pm \hbar J_{\pm}, \quad [J^2, J_z] = 0, \quad J^2 = \left(\frac{\hbar^2}{2} \right) N \left[\frac{N}{2} + 1 \right]$$

(11) إذا كان للمهتز التوافقي

$$x = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (a - a^{\dagger}) \text{ و } p = i\sqrt{\frac{m\omega\hbar}{2}} (a^{\dagger} - a)$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

مستخدماً معادلة هايزنبرج لحركة المؤثر \hat{x} و \hat{p} ، أثبت أن:
(أ) موضع الجسم للمهتز عند أي لحظة t يُعطى بـ

$$\hat{x}(t) = \hat{x}(0) \cos \omega t + \frac{\hat{p}(0)}{m\omega} \sin \omega t$$

(ب) متوسط القيمة $\langle x(t)x(0) \rangle$ يساوي $C(t) = \frac{\hbar}{2m\omega} \exp(-i\omega t)$

(ج) إذا كان المهتز في البدء في الحالة العامة $| \psi \rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} | 0 \rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} | 1 \rangle$ فأوجد دالة الحالة للمهتز عند أي لحظة زمنية t .

(د) أثبت أن الخطأ في قياس موقع المهتز يُعطى بـ $\Delta x(t) = \frac{\hbar}{m\omega} (1 - \frac{\cos^2 \omega t}{2})$

والخطأ في قياس كمية حركة المهتز يُعطى بـ $\Delta p(t) = m\hbar\omega (1 - \frac{\sin^2 \omega t}{2})$

(هـ) إذا كان $| \lambda \rangle = a | \lambda \rangle$ و $\lambda = \sum_{n=0}^{\infty} f(n) | n \rangle$ فأثبت أن $f(n) = \frac{\lambda^n}{\sqrt{n}}$

(12) إذا كان مؤثر هاملتون لمنظومة هو $H = E_1 | 1 \rangle \langle 1 | + E_2 | 2 \rangle \langle 2 |$ أو علي الشكل المصفوفي التالي

$$H = \begin{pmatrix} E_1 & \frac{\hbar\omega}{2} \\ \frac{\hbar\omega}{2} & E_2 \end{pmatrix}$$

(أ) أثبت أن القيم الذاتية للطاقة هي $E = E_1 \pm \hbar\omega$ إذا كان $E_1 = E_2$.

(ب) أثبت أن الدالتين الذاتيتين هما $| E_+ \rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ و $| E_- \rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

(ج) أكتب الدالتين أعلاه بدلالة القواعد $| 1 \rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ و $| 2 \rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

(د) أوجد دالة الموجة لهذه المنظومة عند أي لحظة زمنية t ، أي $| \psi(t) \rangle$.

(هـ) أوجد احتمال وجود الجسم بطاقة E_+ .

(13) توصف منظومة بمؤثر هاملتون التالي

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$H = \hbar\omega \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$.B = \begin{pmatrix} 2\mu & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \mu \\ 0 & \mu & 0 \end{pmatrix} \text{ و } A = \begin{pmatrix} 0 & \lambda & 0 \\ \lambda & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2\lambda \end{pmatrix}$$

(أ) أوجد القيم الذاتية للمؤثرين A, B .

(ب) إذا كانت المنظومة في الحالة

$$|\phi\rangle = c_1 |\phi_1\rangle + c_2 |\phi_2\rangle + c_3 |\phi_3\rangle$$

$$\text{حيث } |\phi_1\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ و } |\phi_2\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ و } |\phi_3\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} . \text{ أوجد:}$$

(i) العلاقة بين الثوابت c_1, c_2, c_3 بحيث تكون $|\phi\rangle$ دالة عيارية.

(ii) قيمة متوسط المؤثرين A و B .

(iii) قيمة طاقة الحالة $|\phi\rangle$.

(14) أوجد مصفوفة المؤثرين x و p_x للمهتز التوافقي البسيط في تمثيل

شروندجر وفي تمثيل هايزنبرج (خذ $t_0 = 0$).

(15) إذا كانت E_n و $|\psi_n\rangle$ هما القيم الذاتية للطاقة ودالة الحالة لمنظومة. إذا

كانت المنظومة في البدء في الحالة

$$|\psi(0)\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} e^{i\alpha_1} |\psi_1\rangle + \frac{1}{\sqrt{3}} e^{i\alpha_2} |\psi_2\rangle + \frac{1}{\sqrt{6}} e^{i\alpha_3} |\psi_3\rangle$$

حيث $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ ثوابت.

(أ) أوجد دالة حالة المنظومة عند أي لحظة t .

(ب) أوجد احتمال أن يُعطى قياس الطاقة للمنظومة عند أي لحظة t القيمة E_2 .

(ج) هل يتغير متوسط موقع المنظومة وكمية حركتها وطاقتها مع الزمن ؟

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

(16) تُعطى دالة حالة جسيم داخل بئر لانهائية عرضها a بـ
 $|\psi_n\rangle = \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right)$ وطاقتها $E_n = \frac{\hbar^2 \pi^2 n^2}{2ma^2}$. إذا كان الجسيم في البدء في الحالة

$$|\psi(0)\rangle = \frac{1}{\sqrt{3}} |\psi_1\rangle + \sqrt{\frac{2}{3}} |\psi_2\rangle$$

- (أ) أوجد دالة الحالة للجسيم عند أي لحظة t .
 (ب) أوجد متوسط طاقة الجسيم عند أي لحظة t .
 (ت) أوجد احتمال أن يُعطى قياس الطاقة (i) القيمة E_1 (ii) القيمة E_2 (iii) القيمة E_3 .
 (ث) أوجد متوسط كمية حركة الجسيم في البدء، وهل تتغير كمية حركة الجسيم مع الزمن؟

(17) إذا كان مؤثر الغزل (spin) لجسيم في الاتجاه n هو

$$S_n = \begin{pmatrix} \cos \theta & e^{-i\varphi} \sin \theta \\ e^{i\varphi} \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}$$

حيث θ, φ زوايا قطبية.

- (أ) أوجد القيم الذاتية والدوال الذاتية لهذا المؤثر.
 (ب) اكتب دالة الحالة العامة في الصورة $|\psi\rangle = c_1 |\psi_1\rangle + c_2 |\psi_2\rangle$.
 (ج) أوجد متوسط الغزل في اتجاه x, y, z أي S_x و S_y و S_z في كل من الحالتين $|\psi_1\rangle$ و $|\psi_2\rangle$.
 (د) أوجد احتمال الحصول علي الحالة $|\psi_1\rangle$ في الحالة العامة في (ب).

(18) يوجد جسيم في الحالة $|\chi\rangle = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2+i \\ i \end{pmatrix}$. إذا كان $S_z = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ و

$$S_x = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

(أ) أوجد إحتمال قياس S_z في الحالة $|\chi\rangle$ لنحصل علي (i) $\frac{\hbar}{2}$ (ii)

$$\cdot -\frac{\hbar}{2}$$

(ب) أوجد متوسط القيمة S_z في الحالة $|\chi\rangle$. (الإجابة: $\frac{\hbar}{18}$)

(ج) أوجد إحتمال قياس S_x في الحالة $|\chi\rangle$ لنحصل علي (i) $\frac{\hbar}{2}$ (ii)

$$\cdot -\frac{\hbar}{2}$$

(د) أوجد متوسط القيمة S_x في الحالة $|\chi\rangle$. (الإجابة: $\frac{4\hbar}{9}$)

(19) إذا كان مؤثر هاملتون لمهتز توافقي يُعطى بـ

$$H = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 x^2$$

أثبت أن

$$\frac{d(x^2)_H}{dt} = \frac{d(x_H)^2}{dt} = 2x_H \frac{dx_H}{dt} + \frac{\hbar}{mi}$$

و أن

$$\frac{d(E_k)_H}{dt} = \frac{p_H F_H}{m} + \frac{1}{2m}[F_H, p_H]$$

حيث $(E_k)_H$ هي مؤثر طاقة حركة الجسيم في تمثيل هايزنبرج.

(20) إذا كانت القيم الذاتية للمؤثر D للدوال الذاتية المتعامدة والمُعَايرة $|1\rangle$ و

$|-1\rangle$ و $|2\rangle$ هي 1 و -1 و 2 علي الترتيب. أوجد متوسط المؤثر D في الحالة العامة التالية

$$|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{6}}|-1\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}}|1\rangle + \frac{1}{\sqrt{3}}|2\rangle$$

(الإجابة: $\langle\psi|D|\psi\rangle = 1$).

(21) أوجد متوسط طاقة المهتز التوافقي في الحالة العامة

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوفي

$$|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{14}}|1\rangle - \frac{2}{\sqrt{14}}|2\rangle + \frac{1}{\sqrt{14}}|3\rangle$$

حيث $H|n\rangle = (n + \frac{1}{2})\hbar\omega|n\rangle$. (الإجابة: $(\frac{43}{14}\hbar\omega)$).

(22) إذا كانت الدالة الذاتية لجسيم في بئر لانهاية عرضها a هي

$$|\psi_n\rangle = \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) \quad \text{وطاقته هي } E_n = \frac{\hbar^2 \pi^2}{2ma^2} n^2 \quad \text{حيث } n = 1, 2, 3, \dots$$

كان الجسيم في البدء ($t = 0$) في الحالة العامة

$$|\psi(0)\rangle = \frac{1}{\sqrt{14}}(|\psi_1\rangle + 2|\psi_2\rangle + 3|\psi_3\rangle)$$

(أ) أوجد دالة حالة الجسيم عند أي لحظة زمنية t .

(ب) أوجد القيم المتحصل عليها إذا قسنا طاقة الجسيم في الحالة ($|\psi(0)\rangle$) أعلاه.

(الإجابة: $14E_1$)

(23) يوجد إلكترون في الحالة

$$|\chi\rangle = \frac{1}{3}|1\rangle + \frac{2\sqrt{2}}{3}|2\rangle$$

حيث $|1\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ و $|2\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$.

(أ) ما هو احتمال الحصول على القيمة $\frac{\hbar}{2}$ و $-\frac{\hbar}{2}$ إذا قسنا S_z في الحالة أعلاه؟

(الإجابة: $\frac{1}{9}$ و $\frac{8}{9}$).

(ب) ما هو متوسط S_z في الحالة أعلاه؟ (الإجابة: $-\frac{7}{18}\hbar$).

(ج) أوجد مقدار الخطأ في قياس S_z في الحالة أعلاه؟ (الإجابة: $\frac{2\sqrt{2}}{9}\hbar$).

(24) أثبت أن عناصر المصفوفة A لا تتغير في تمثيل هايزنبرج، أي أثبت أن

$$\langle \psi_H | A_H | \psi_H \rangle = \langle \psi_S | A_S | \psi_S \rangle$$

الفصل الأول: التمثيل الاتجاهي والمصفوي

وكذلك أن الإحتمال لا يتغير بتمثيل هايزنبرج، أي $\langle \psi_S | \psi_S \rangle = \langle \psi_H | \psi_H \rangle$.

الفصل الثاني

المهتز التوافقي البسيط

Simple Harmonic Oscillator

تمهيد

تُمثل الحركة التوافقية البسيطة نموذجاً لكثير من الظواهر الفيزيائية. ومن هذه الظواهر حركة البندول البسيط وحركة الذرات داخل النسيج البلوري في المواد. ولهذا السبب يؤدي فهم هذه الحركة إلى معرفة الكثير عن طبيعة المواد وسلوكها.

لقد درسنا في ما سبق حل معادلة شرودنجر للمهتز التوافقي البسيط بواسطة تمثيل شرودنجر حيث حصلنا على دالة الموجة للحالة $\psi_n(x)$ بدلالة دالة هيرمايت $H_n(x)$ على الصورة

$$\psi_n(x) = \frac{1}{\sqrt{2^n n!}} \left(\frac{m\omega}{\pi \hbar} \right)^{1/4} H_n(\sqrt{m\omega/\hbar} x) e^{-m\omega x^2/2\hbar} \quad (2.1)$$

والتي تحقق معادلة شرودنجر

$$H\psi_n = E_n\psi_n \quad (2.2)$$

حيث H هو مؤثر هاملتون والذي يكتب على الصورة

$$H = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 x^2 \quad (2.3)$$

و

$$n = 0, 1, 2, \dots \quad E_n = \left(n + \frac{1}{2}\right)\hbar\omega \quad (2.4)$$

حيث يُعرف n بعدد الكم الرئيسي. وتُعرف طريقة الحل أعلاه بتمثيل دالة الموجة بدلالة الموقع أو تمثيل شرودنجر.

الجدير بالذكر أن تقريب وضع المهتز التوافقي يكون صالحاً بالقرب من نقطة النهاية الصغرى ($x = x^*$) لدالة أي جهد $V(x)$. ويتضح هذا إذا كتبنا الدالة

$$V(x) \text{ بدلالة متسلسلة تايلور وذلك على الصورة} \quad (2.5)$$

المهتز التوافقي البسيط: الفصل الثاني:

$$V(x) = V_0 + (x - x^*) \frac{\partial V}{\partial x} \Big|_{x=x^*} + \frac{1}{2} (x - x^*)^2 \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} \Big|_{x=x^*} + \dots$$

حيث V_0 ثابت و $\frac{\partial V}{\partial x} \Big|_{x=x^*} = 0$ عند النهاية الصغرى.

2.1 دالة الموجة للمهتز التوافقي باستخدام المؤثرات

لقد تمكن العالم *Dirac* من اكتشاف طريقة ذكية لكتابة دالة الموجة بدلالة (قواعد) الطاقة. تعتمد هذه الطريقة علي كتابة دالة الحالة في صورة متجه. واستخدام عملية الضرب الداخلي باستخدام القوس (*Bracket*) $\langle \dots | \dots \rangle$. وكل ما يلزمنا لحل معادلة شرودنجر في هذه الحالة هو معرفة واستعمال المؤثرين الرافع والخافض واستخدام قوس التبادل بين مؤثر الموقع \hat{X} وكمية الحركة \hat{P} اللذان يحققان العلاقة $[\hat{X}, \hat{P}] = i\hbar$.

ويُعرف المؤثر الخافض والرافع علي التوالي بالمعادلتين

$$a = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \hat{X} + i\sqrt{\frac{1}{2m\omega\hbar}} \hat{P} \quad (2.6)$$

$$a^+ = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \hat{X} - i\sqrt{\frac{1}{2m\omega\hbar}} \hat{P} \quad (2.7)$$

ومن المعادلتين أعلاه يصبح مؤثر الموقع وكمية الحركة علي النحو التالي

$$\hat{X} = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (a + a^+) \quad (2.8)$$

$$\hat{P} = i\sqrt{\frac{m\omega\hbar}{2}} (a - a^+) \quad (2.9)$$

منها نجد أن

$$\hat{X}^2 = \frac{\hbar}{2m\omega} (a^2 + aa^+ + a^+a + a^{+2}) \quad (2.10)$$

$$\hat{P}^2 = -\frac{m\omega\hbar}{2} (a^2 - aa^+ - a^+a + a^{+2}) \quad (2.11)$$

وبدلالة a, a^+ يصبح مؤثر هاملتون للمهتز التوافقي البسيط في الصورة

الفصل الثاني:

المهتز التوافقي البسيط

$$H = \left(a^+ a + \frac{1}{2} \right) \hbar \omega \quad (2.12)$$

وقوس التبادل بين المؤثرين a و a^+ هو $[a, a^+] = 1$. و الآن بوضع $\bar{H} \equiv \frac{H}{\hbar \omega}$ في المعادلة (2.12) نحصل علي

$$\bar{H} = a^+ a + \frac{1}{2} \quad (2.13)$$

2.2 دالة الموجة للمهتز التوافقي بدلالة قواعد الطاقة

تكتب دالة الموجة بدلالة الطاقة في الصورة $|\varepsilon\rangle$ وتكون معادلة شرودنجر

$$\bar{H} |\varepsilon\rangle = \varepsilon |\varepsilon\rangle \quad (2.14)$$

حيث ε هي القيمة الذاتية للطاقة مقاسه بوحدهات $\hbar \omega$. ولمعرفة تأثير a علي دالة الطاقة $|\varepsilon\rangle$ نستخدم أولاً قوس التبادل

$$[a, \bar{H}] = [a, a^+ a + \frac{1}{2}] = [a, a^+ a] = a \quad (2.15)$$

وكذلك

$$[a^+, \bar{H}] = [a^+, a^+ a + \frac{1}{2}] = [a^+, a^+ a] = a^+ [a^+, a] = -a^+ \quad (2.16)$$

من المعادلة (2.15) نجد أن $[a, \bar{H}] = a\bar{H} - \bar{H}a = a$ ومنها نحصل علي

$$\bar{H}a = a\bar{H} - a \quad (2.17)$$

ومن المعادلة (2.16) نجد أن $a^+\bar{H} - \bar{H}a^+ = -a^+$ ومنها نحصل علي

$$\bar{H}a^+ = a^+ + a^+\bar{H} \quad (2.18)$$

و الآن بضرب طرفي المعادلة (2.17) في $|\varepsilon\rangle$ وباستخدام المعادلة (2.14) نحصل علي

$$\bar{H} a |\varepsilon\rangle = (a \bar{H} - a) |\varepsilon\rangle = a \bar{H} |\varepsilon\rangle - a |\varepsilon\rangle \quad (2.19)$$

$$\bar{H} a |\varepsilon\rangle = a \varepsilon |\varepsilon\rangle - a |\varepsilon\rangle = (\varepsilon - 1) a |\varepsilon\rangle$$

أو

$$\bar{H} a |\varepsilon\rangle = (\varepsilon - 1) a |\varepsilon\rangle \quad (2.20)$$

المهتز التوافقي البسيط: الفصل الثاني:

نلاحظ أن الحالة $a|\varepsilon\rangle$ أصبحت دالة ذاتية للمؤثر \bar{H} وبقيمة ذاتية $(\varepsilon-1)$ ، أي أن

$$\bar{H}(a|\varepsilon\rangle) = (\varepsilon-1)(a|\varepsilon\rangle) \quad (2.21)$$

و الآن بضرب طرفي المعادلة (2.18) في $|\varepsilon\rangle$ وباستخدام المعادلة (2.14) نحصل على

$$\bar{H}a^+|\varepsilon\rangle = (a^+\bar{H} + a^+)|\varepsilon\rangle = a^+\bar{H}|\varepsilon\rangle + a^+|\varepsilon\rangle$$

$$\bar{H}a^+|\varepsilon\rangle = a^+|\varepsilon-1\rangle + a^+|\varepsilon\rangle = (\varepsilon+1)a^+|\varepsilon\rangle \quad (2.22)$$

والتي تعني أن الدالة $a^+|\varepsilon\rangle$ هي حالة ذاتية للمؤثر \bar{H} بقيمة ذاتية $(\varepsilon+1)$ ، أي أن

$$\bar{H}(a^+|\varepsilon\rangle) = (\varepsilon+1)(a^+|\varepsilon\rangle) \quad (2.23)$$

نلاحظ أن الحالة $|\varepsilon-1\rangle$ هي حالة ذاتية للمؤثر \bar{H} بقيمة ذاتية $(\varepsilon-1)$ أي أن

$$\bar{H}(|\varepsilon-1\rangle) = (\varepsilon-1)(|\varepsilon-1\rangle) \quad (2.24)$$

ونلاحظ أن الحالتين $a|\varepsilon\rangle$ و $|\varepsilon-1\rangle$ لها نفس القيمة الذاتية للمؤثر \bar{H} ولذلك فإنهما يتناسبان طردياً، أي أن

$$|\varepsilon-1\rangle \propto a|\varepsilon\rangle \quad (2.25)$$

ويمكن أن نكتب هذه العلاقة في الصورة

$$a|\varepsilon\rangle = C|\varepsilon-1\rangle \quad (2.26)$$

حيث C ثابت يمكن إيجاده.

ونلاحظ كذلك أن المؤثر a يعمل على إنقاص الطاقة بمقدار الوحدة، وبهذه الكيفية كلما أثر a على حالة انقص طاقتها. ولكن لا بد أن تكون هنالك حالة دنيا لا حالة دنيا بعدها. وتُعرف هذه الحالة بالحالة الأرضية ويرمز لها بالرمز $|\varepsilon_0\rangle$ ، أي

$$a|\varepsilon_0\rangle = 0 \quad (2.27)$$

وبضرب المعادلة أعلاه في a^+ نحصل على

$$a^+a|\varepsilon_0\rangle = 0 \quad (2.28)$$

ولكن من المعادلة (2.13) نجد أن

$$\left(\bar{H} - \frac{1}{2}\right)|\varepsilon_0\rangle = 0 \quad (2.29)$$

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

أو

$$\bar{H} | \varepsilon_0 \rangle = \frac{1}{2} | \varepsilon_0 \rangle \quad (2.30)$$

وتعني أن طاقة الحالة الدنيا $\varepsilon_0 = \frac{1}{2} \hbar \omega$ بوحدة \bar{H} أو $\varepsilon_0 = \frac{1}{2} \hbar \omega$ بوحدة H . وعموماً نجد أن

$$n = 0, 1, 2, 3, \dots \quad \varepsilon_n = n + \frac{1}{2} \quad (2.31)$$

ويُعرف n بعدد الكم الرئيسي. و نجد من المعادلة أعلاه أن

$$E_n = (n + \frac{1}{2}) \hbar \omega \quad (2.32)$$

وبوضع $| \varepsilon \rangle = | n \rangle$ تكون $| n \rangle = (n + \frac{1}{2}) | n \rangle$ ، أو علي الصورة

$$H | n \rangle = (n + \frac{1}{2}) \hbar \omega | n \rangle \quad (2.33)$$

ولقد حصلنا علي نفس النتيجة لطاقة المهتز كما حصلنا عليه سابقاً بحل معادلة شرودنجر الغير معتمدة علي الزمن بدلالة الموقع في بعد واحد. ويُعرف مؤثر العدد N بالعلاقة

$$N | n \rangle = a^+ a | n \rangle = n | n \rangle \quad (2.34)$$

من المعادلة (2.26) نجد أن

$$a | n \rangle = C | n-1 \rangle \quad (2.35)$$

و الآن نأخذ الـ Adjoint لطرفي المعادلة أعلاه لنحصل على

$$\langle n | a^+ = C^* \langle n-1 | \quad (2.36)$$

وبضرب المعادلتين (2.35) و (2.36) ببعضهما البعض (الأيمن بالأيمن والأيسر بالأيسر) نحصل على

$$\langle n | a^+ a | n \rangle = C C^* \langle n-1 | n-1 \rangle = |C|^2 \quad (2.37)$$

وذلك لان $\langle n-1 | n-1 \rangle = 1$ باعتبار أن الدالة $| n-1 \rangle$ مُعايرة. وباستخدام المعادلة (2.34) تصبح المعادلة أعلاه في الصورة

$$\langle n | a^+ a | n \rangle = \langle n | n | n \rangle = n = C C^* \langle n-1 | n-1 \rangle = |C|^2 \quad (2.38)$$

المهتز التوافقي البسيط: الفصل الثاني:

حيث $\langle n|n \rangle = 1$ من شرط المُعَايِرة. ومنها نجد أن $C = \sqrt{n}$. تصبح المعادلة (2.35) في الصورة

$$a|n\rangle = \sqrt{n}|n-1\rangle \quad (2.39)$$

و الآن من المعادلة (2.23) نجد أن

$$\bar{H}(a^+|\varepsilon\rangle) = (\varepsilon+1)(a^+|\varepsilon\rangle) \quad (2.40)$$

نجد أن الحالة $|\varepsilon+1\rangle$ هي حالة ذاتية للمؤثر \bar{H} بقيمة ذاتية $(\varepsilon+1)$ أي أن

$$\bar{H}(|\varepsilon+1\rangle) = (\varepsilon+1)|\varepsilon+1\rangle \quad (2.41)$$

نلاحظ إن الحالتين $a^+|\varepsilon\rangle$ و $|\varepsilon+1\rangle$ لهما نفس القيمة الذاتية للمؤثر \bar{H} ولذلك فإنهما يتناسبان طردياً ، أي أن

$$|\varepsilon+1\rangle \propto a^+|\varepsilon\rangle \quad (2.42)$$

ويمكن أن نكتب هذه العلاقة في الصورة

$$a^+|\varepsilon\rangle = D|\varepsilon+1\rangle \quad (2.43)$$

حيث D ثابت. ويعمل نفس الخطوات السابقة نجد أن $D = \sqrt{n+1}$ ومنها تكون المعادلة (2.43) علي الصورة التالية

$$a^+|n\rangle = \sqrt{n+1}|n+1\rangle \quad (2.44)$$

ونلاحظ كذلك أن المؤثر a^+ يعمل على زيادة الطاقة بمقدار الوحدة، وبهذه الكيفية كلما أثر a^+ على حالة زاد طاقتها.

2.3 مصفوفة المؤثرين الخافض والرافع (a و a^+)

تكتب عناصر مصفوفة المؤثرات a و a^+ , بدلالة القواعد ($|n\rangle$) على الصورة

$$\langle n'|a|n\rangle , \quad \langle n'|a^+|n\rangle \quad (2.45)$$

أو

$$a_{mn} = \langle m|a|n\rangle \quad (2.46)$$

$$a_{mn}^+ = \langle m|a^+|n\rangle$$

وباستخدام المعادلة (2.39) و (2.44) نحصل علي

$$a_{mn} = \langle m|a|n\rangle = \langle m|\sqrt{n}|n-1\rangle \quad (2.47)$$

$$a_{mn} = \sqrt{n} \langle m|n-1\rangle = \sqrt{n} \delta_{n-1,m}$$

وكذلك نجد أن

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

$$a_{mn}^+ = \langle m | a^+ | n \rangle = \langle m | \sqrt{n+1} | n+1 \rangle \quad (2.48)$$

$$a_{mn}^+ = \langle m | a^+ | n \rangle = \sqrt{n+1} \langle m | n+1 \rangle = \sqrt{n+1} \delta_{n+1,m}$$

حيث تُعطى $\delta_{n,m}$ بالتعريف

$$\delta_{n,m} = \begin{cases} 1 & n = m \\ 0 & n \neq m \end{cases} \quad (2.49)$$

وفى الشكل المصفوفي يمثل n رقم الصف و m رقم العمود. وتُكتب مصفوفة المؤثر a علي الصورة

$$a = \begin{pmatrix} \langle 0|a|0 \rangle & \langle 0|a|1 \rangle & \langle 0|a|2 \rangle & \langle 0|a|3 \rangle & \dots \\ \langle 1|a|0 \rangle & \langle 1|a|1 \rangle & \langle 1|a|2 \rangle & \langle 1|a|3 \rangle & \dots \\ \langle 2|a|0 \rangle & \langle 2|a|1 \rangle & \langle 2|a|2 \rangle & \langle 2|a|3 \rangle & \dots \\ \langle 3|a|0 \rangle & \langle 3|a|1 \rangle & \langle 3|a|2 \rangle & \langle 3|a|3 \rangle & \dots \\ \langle 4|a|0 \rangle & \langle 4|a|1 \rangle & \langle 4|a|2 \rangle & \langle 4|a|3 \rangle & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix} \quad (2.50)$$

نجد أن

$$\langle 0|a|1 \rangle = \langle 0|0 \rangle = 1 \text{ و } \langle 0|a|0 \rangle = 0$$

و

$$\langle 0|a|2 \rangle = \langle 0|\sqrt{2}|1 \rangle = \sqrt{2} \langle 0|1 \rangle = 0$$

حيث إستعملنا خاصية التعامد

$$\langle 0|1 \rangle = \langle 0|2 \rangle = 0$$

والمُعَايرة

$$\langle 0|0 \rangle = \langle 1|1 \rangle = \langle 2|2 \rangle = 1$$

وبإتباع نفس الطريقة نحصل علي بقية العناصر وبالتعويض عن عناصر المصفوفة المختلفة تصبح المعادلة (2.50) نحصل علي

$$a = \begin{pmatrix} 0 & \sqrt{1} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \sqrt{3} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \sqrt{4} \end{pmatrix} \quad (2.51)$$

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

وبالمثل نجد أن

$$a^+ = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \sqrt{1} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{3} & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (2.52)$$

ويمكن أيضا الحصول علي مصفوفة a^+ من مدورة a ثم أخذ المرافق لكل عنصر في المصفوفة.

2.4 مصفوفة مؤثر هاملتون H ومؤثر العدد N

بم أن

$$H = (a^+ a + \frac{1}{2}) \hbar \omega \quad (2.53)$$

وباستخدام المعادلة (2.34) نجد أن

$$H |n\rangle = (a^+ a + \frac{1}{2}) \hbar \omega |n\rangle = (n + \frac{1}{2}) \hbar \omega |n\rangle \quad (2.54)$$

فإن عناصر مصفوفة مؤثر الطاقة \hat{H} هي

$$H_{mn} = \langle m | H | n \rangle$$

$$H_{mn} = \langle m | (n + \frac{1}{2}) \hbar \omega | n \rangle$$

$$H_{mn} = (n + \frac{1}{2}) \hbar \omega \langle m | n \rangle \quad (2.55)$$

$$H_{mn} = (n + \frac{1}{2}) \hbar \omega \delta_{n,m}$$

$$H = \frac{1}{2} \hbar \omega \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 7 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (2.56)$$

المهتز التوافقي البسيط: الفصل الثاني:

ومن الواضح أن مصفوفة H مصفوفة قطرية. يمكن أيضاً أن نحصل علي مصفوفة H بطريقة أخرى وذلك باستخدام المؤثرين a و a^+ ثم ضربهما كما في المعادلة $H = (a^+a + \frac{1}{2})\hbar\omega$ مباشرة.

تُعطى مصفوفة العدد N من المعادلة $N|n\rangle = n|n\rangle$ وتكون عناصر المصفوفة في الصورة

$$N_{mn} = \langle m | N | n \rangle = \langle m | n | n \rangle = n \langle m | n \rangle = n \delta_{m,n} \quad (2.57)$$

والتي تأخذ الشكل التالي

$$N = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (2.58)$$

وبالمثل يمكن أن نحصل علي N مباشرة بضرب مصفوفة a^+ مع مصفوفة a حيث $N = a^+a$.

2.5 مصفوفة مؤثر الموقع X وكمية الحركة الخطية P

نحصل علي مصفوفة مؤثر الموقع وكمية الحركة الخطية من مصفوفة المؤثرين a^+ و a حيث نكتب المؤثرين \hat{X} و \hat{P} بدلالة a^+ و a علي النحو

$$X = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}}(a + a^+) \quad (2.59)$$

$$P = i\sqrt{\frac{m\omega\hbar}{2}}(a^+ - a)$$

ومنها يكون

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

$$X_{mn} = \langle m | X | n \rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \langle m | (a + a^+) | n \rangle$$

$$X_{mn} = \langle m | X | n \rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (\langle m | a | n \rangle + \langle m | a^+ | n \rangle) \quad (2.60)$$

$$P_{mn} = \langle m | P | n \rangle = i \sqrt{\frac{m\omega\hbar}{2}} \langle m | (a^+ - a) | n \rangle$$

$$P_{mn} = \langle m | P | n \rangle = i \sqrt{\frac{m\omega\hbar}{2}} (\langle m | a^+ | n \rangle - \langle m | a | n \rangle) \quad (2.61)$$

وبتعويض المصفوفتين a و a^+ في المعادلتين (2.60) و (2.61) نحصل علي مصفوفة الموقع

$$X = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \begin{pmatrix} 0 & \sqrt{1} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \sqrt{1} & 0 & \sqrt{2} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 & \sqrt{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{3} & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (2.62)$$

ومصفوفة كمية الحركة الخطية

$$P = i \sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} \begin{pmatrix} 0 & -\sqrt{1} & 0 & 0 \\ \sqrt{1} & 0 & -\sqrt{2} & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 & -\sqrt{3} \\ 0 & 0 & \sqrt{3} & 0 \end{pmatrix} \quad (2.63)$$

وبطريقة أخرى يمكن أن نوجد مصفوفة مؤثر هاملتون من معرفة مصفوفة X و P وذلك بالتعويض في المعادلة $H = \frac{P^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 X^2$ والتي تطابق نفس المصفوفة التي حصلنا عليها سابقاً.

مثال (1):

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

$$| \psi \rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ مهتز توافقي بسيط موجود في الحالة العامة}$$

(أ) أوجد الدالة المُعايرة ثم أكتبها في الصورة العامة

$$| \psi \rangle = \sum_{i=0} c_i | \psi_i \rangle$$

(ب) أوجد متوسط طاقة المهتز في هذه الحالة.

(ت) أوجد الخطأ في قياس موقع المهتز هذه الحالة.

الحل

(أ) تكون الدالة مُعايرة إذا كان $\sum_{i=0}^3 |c_i|^2 = 1$ وبالتالي نجد أن الدالة المُعايرة

تُكتب في الصورة العامة

$$| \psi \rangle = \frac{1}{\sqrt{|c_0|^2 + |c_1|^2 + |c_2|^2 + |c_3|^2}} \begin{pmatrix} c_0 \\ c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix}$$

$c_2 = 1$ و $c_1 = 2$ و $c_1 = 1$ وبم أن

$$| \psi \rangle = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ فإن الدالة المُعايرة تصبح}$$

و $c_3 = 0$ ويمكن كتابتها في الصورة

$$| \psi \rangle = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{2}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{0}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

أو

$$| \psi \rangle = \frac{1}{\sqrt{6}} | \psi_0 \rangle + \frac{2}{\sqrt{6}} | \psi_1 \rangle + \frac{1}{\sqrt{6}} | \psi_2 \rangle + \frac{0}{\sqrt{6}} | \psi_3 \rangle$$

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

حيث $|\psi_0\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ و $|\psi_1\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ و $|\psi_2\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ و $|\psi_3\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ هي القواعد الأساسية للمتجه $|\psi\rangle$.

(ب) يُعطى متوسط طاقة المهتز بالعلاقة $\langle E \rangle = \langle \psi | H | \psi \rangle$ بالنسبة للمهتز التوافقي نجد أن $|\psi_0\rangle = |0\rangle$ و $|\psi_1\rangle = |1\rangle$ و $|\psi_2\rangle = |2\rangle$ و $|\psi_3\rangle = |3\rangle$ وبالتعويض عن $H = (a^+ a + \frac{1}{2})\hbar\omega$ فإن $H |n\rangle = (n + \frac{1}{2})\hbar\omega |n\rangle$ ولكن

$$|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{6}}|0\rangle + \frac{2}{\sqrt{6}}|1\rangle + \frac{1}{\sqrt{6}}|2\rangle + \frac{0}{\sqrt{6}}|3\rangle$$

إذاً

$$|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{6}}(|0\rangle + 2|1\rangle + |2\rangle)$$

وبالتالي نجد أن

$$H |\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{6}}(H |0\rangle + 2H |1\rangle + H |2\rangle)$$

$$H |\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{6}}\left(\frac{1}{2}\hbar\omega |0\rangle + 2\frac{3}{2}\hbar\omega |1\rangle + \frac{5}{2}\hbar\omega |2\rangle\right)$$

$$H |\psi\rangle = \frac{1}{2\sqrt{6}}\hbar\omega(|0\rangle + 6|1\rangle + 5|2\rangle)$$

ومنها نجد أن متوسط طاقة الحالة $|\psi\rangle$ هو

$$\langle \psi | H | \psi \rangle = \frac{1}{2} \frac{1}{6} \hbar\omega (1 + 12 + 5) = \frac{18}{12} \hbar\omega = \frac{3}{2} \hbar\omega$$

ونلاحظ أن متوسط الطاقات الثلاث هو حاصل جمعها مقسوماً على عددهما، أي

$$\cdot \left(\frac{1}{3} \left(\frac{1}{2} \hbar\omega + \frac{3}{2} \hbar\omega + \frac{5}{2} \hbar\omega \right) \right) = \frac{3}{2} \hbar\omega$$

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

(ج) يُعطى الخطأ في قياس موقع الجسيم بالمعادلة $\Delta x = \sqrt{\langle x^2 \rangle - \langle x \rangle^2}$. نحسب أولاً متوسط موقع الجسيم $\langle x \rangle = \langle \psi | x | \psi \rangle$ ولكن

$$x = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (a + a^+) \quad \text{إذاً نجد أن}$$

$$\langle x \rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \langle \psi | (a + a^+) | \psi \rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (\langle \psi | a | \psi \rangle + \langle \psi | a^+ | \psi \rangle)$$

$$a | \psi \rangle = \frac{1}{\sqrt{6}} a | 0 \rangle + \frac{2}{\sqrt{6}} a | 1 \rangle + \frac{1}{\sqrt{6}} a | 2 \rangle$$

$$a | \psi \rangle = \frac{2}{\sqrt{6}} | 0 \rangle + \frac{1}{\sqrt{6}} \sqrt{2} | 1 \rangle$$

$$a | \psi \rangle = \frac{2}{\sqrt{6}} | 0 \rangle + \frac{1}{\sqrt{3}} | 1 \rangle$$

وكذلك

$$a^+ | \psi \rangle = \frac{1}{\sqrt{6}} a^+ | 0 \rangle + \frac{2}{\sqrt{6}} a^+ | 1 \rangle + \frac{1}{\sqrt{6}} a^+ | 2 \rangle$$

$$a^+ | \psi \rangle = \frac{1}{\sqrt{6}} | 1 \rangle + \frac{2}{\sqrt{6}} \sqrt{2} | 2 \rangle + \frac{1}{\sqrt{6}} \sqrt{3} | 3 \rangle$$

$$a^+ | \psi \rangle = \frac{1}{\sqrt{6}} | 1 \rangle + \frac{2}{\sqrt{3}} | 2 \rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} | 3 \rangle$$

والآن نجد أن

$$\langle \psi | a | \psi \rangle = \left(\frac{1}{\sqrt{6}} \langle 0 | + \frac{2}{\sqrt{6}} \langle 1 | + \frac{1}{\sqrt{6}} \langle 2 | \right) \left(\frac{2}{\sqrt{6}} | 0 \rangle + \frac{1}{\sqrt{3}} | 1 \rangle \right)$$

$$\langle \psi | a | \psi \rangle = \frac{2}{6} + \frac{2}{3\sqrt{2}} = \frac{1}{3} + \frac{2}{3\sqrt{2}}$$

وكذلك

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

$$\langle \psi | a^+ | \psi \rangle = \left(\frac{1}{\sqrt{6}} \langle 0 | + \frac{2}{\sqrt{6}} \langle 1 | + \frac{1}{\sqrt{6}} \langle 2 | \right) \left(\frac{1}{\sqrt{6}} | 1 \rangle + \frac{2}{\sqrt{3}} | 2 \rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} | 3 \rangle \right)$$

$$\langle \psi | a^+ | \psi \rangle = \frac{2}{6} + \frac{2}{3\sqrt{2}} = \frac{1}{3} + \frac{2}{3\sqrt{2}}$$

وبالتعويض في متوسط الموقع نجد أن

$$\langle x \rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \langle \psi | a | \psi \rangle + \langle \psi | a^+ | \psi \rangle = 2\sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \left(\frac{1}{3} + \frac{2}{3\sqrt{2}} \right)$$

نجد أن

$$\langle x^2 \rangle = \frac{\hbar}{2m\omega} \langle \psi | (a^2 + aa^+ + a^+a + a^{+2}) | \psi \rangle$$

$$\langle \psi | a^2 | \psi \rangle = \left(\frac{1}{\sqrt{6}} \langle 0 | + \frac{2}{\sqrt{6}} \langle 1 | + \frac{1}{\sqrt{6}} \langle 2 | \right) \left(\frac{1}{\sqrt{3}} | 0 \rangle \right) = \frac{1}{\sqrt{18}}$$

$$\langle \psi | a^2 | \psi \rangle = \frac{1}{3\sqrt{2}}$$

$$\langle \psi | a^{+2} | \psi \rangle = \left(\frac{1}{\sqrt{6}} \langle 0 | + \frac{2}{\sqrt{6}} \langle 1 | + \frac{1}{\sqrt{6}} \langle 2 | \right) \left(\frac{1}{\sqrt{3}} | 1 \rangle + 2 | 3 \rangle + \right) = \frac{2}{\sqrt{18}}$$

$$\langle \psi | a^{+2} | \psi \rangle = \frac{2}{3\sqrt{2}}$$

$$\langle \psi | aa^+ | \psi \rangle = \left(\frac{1}{\sqrt{6}} \langle 0 | + \frac{2}{\sqrt{6}} \langle 1 | + \frac{1}{\sqrt{6}} \langle 2 | \right) \left(\frac{1}{\sqrt{6}} | 0 \rangle + \frac{2\sqrt{2}}{\sqrt{3}} | 1 \rangle + \frac{\sqrt{3}}{\sqrt{2}} | 2 \rangle \right)$$

$$\langle \psi | aa^+ | \psi \rangle = \frac{1}{6} + \frac{4}{3} + \frac{1}{2}$$

$$\langle \psi | aa^+ | \psi \rangle = 2$$

$$\langle \psi | a^+a | \psi \rangle = \left(\frac{1}{\sqrt{6}} \langle 0 | + \frac{2}{\sqrt{6}} \langle 1 | + \frac{1}{\sqrt{6}} \langle 2 | \right) \left(\frac{2}{\sqrt{6}} | 1 \rangle + \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} | 2 \rangle \right)$$

$$\langle \psi | a^+a | \psi \rangle = \frac{4}{6} + \frac{1}{3} = 1$$

وبالتعويض نحصل علي

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

$$\langle x^2 \rangle = \frac{\hbar}{2m\omega} \langle \psi | a^2 | \psi \rangle + \langle \psi | aa^+ | \psi \rangle + \langle \psi | a^+ a | \psi \rangle + \langle \psi | a^{+2} | \psi \rangle$$

$$\langle x^2 \rangle = \frac{\hbar}{2m\omega} \left(\frac{1}{3\sqrt{2}} + \frac{2}{3\sqrt{2}} + 2 + 1 \right) = \frac{\hbar}{2m\omega} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} + 3 \right)$$

ويكون الخطأ في قياس موقع الجسيم هو

$$\Delta x = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} + 3 \right) - \frac{2\hbar}{m\omega} \left(\frac{4}{3} + \frac{16}{9\sqrt{2}} \right)}$$

تمرين:

1- أحسب مصفوفة العناصر $\langle m | P^2 | n \rangle$ و $\langle m | X^2 | n \rangle$ ، ومن ثم أوجد مصفوفة طاقة الحركة وطاقة الوضع للمهتز التوافقي البسيط.

2- أحسب القيمة المتوسطة للطاقة الحركية E_k ، $\langle n | E_k | n \rangle$ وطاقة الوضع $\langle n | V | n \rangle$ للمهتز التوافقي البسيط.

3- أحسب الانحراف المعياري (الخطأ أو الشك) في كل من \hat{X} و \hat{P} للحالة الأرضية ($|0\rangle$) والحالة المثارة الأولى ($|1\rangle$) للمهتز التوافقي البسيط.

4- أثبت أن:-

$$(a + a^+)^2 = a^2 + aa^+ + a^+a + a^{+2} \quad (\text{أ})$$

$$(a - a^+)^2 = a^2 - aa^+ - a^+a + a^{+2} \quad (\text{ب})$$

ومن ثم أثبت أن:

$$\langle n | P^2 | n \rangle = \left(\frac{m\omega\hbar}{2} \right) (2n+1) \quad \text{و} \quad \langle n | X^2 | n \rangle = \left(\frac{\hbar}{2m\omega} \right) (2n+1)$$

5- أثبت أن متوسط X^3 يساوي صفر، أي $\langle n | X^3 | n \rangle = 0$ حيث

$$X^3 = \left(\frac{\hbar}{2m\omega} \right)^{\frac{3}{2}} (a^3 + a^{+3} + a^2a^+ + aa^+a + aa^{+2} + a^+a^2 + a^+aa^+ + a^{+2}a)$$

6- أثبت أن متوسط $(a + a^+)^2$ يساوي $(2n+1)$ وأن متوسط $(a - a^+)^2$ هو $-(2n+1)$.

7- أثبت $\langle n | (a + a^+)^4 | n \rangle = 3(2n^2 + 2n + 1)$ ، ومن ثم أوجد $\langle n | X^4 | n \rangle$.

الفصل الثاني:

المهتز التوافقي البسيط

8- أثبت أن للمهتز التوافقي $\Delta x \Delta p = \hbar(n + \frac{1}{2})$ لأي حالة عامة $|n\rangle$.

2.6 دالة الحالة بدلالة الموقع - التمثيل الإحداثي

لقد حصلنا في الجزء 2.5 على طاقة الحالة والآن نريد أن نحصل على دالة الموجة التي تعتمد على الموقع (x) . يمكننا عموماً أن نكتب الحالة العامة $|n\rangle$ بدلالة الحالة الأرضية $|0\rangle$ على النحو التالي

$$|n\rangle = \frac{(a^+)^n}{\sqrt{n!}} |0\rangle \quad (2.64)$$

ويمكننا الحصول على دالة الحالة المثارة الأولى $\langle x|1\rangle = \psi_1(x)$ والتي تُعطى

من $|0\rangle = \frac{a^+}{\sqrt{1!}} |0\rangle$ ودالة الحالة المثارة الثانية $\langle x|2\rangle = \psi_2(x)$ والتي تُعطى

من $|0\rangle = \frac{(a^+)^2}{\sqrt{2!}} |0\rangle$ وذلك بمعرفة دالة الحالة الأرضية $\langle x|0\rangle = \psi_0(x)$.

2.6.1 الحالة الأرضية (The Ground State)

نكتب دالة الحالة العامة على الصورة

$$\langle x|n\rangle = \psi_n(x) \quad (2.65)$$

ونحصل عليها من المعادلة (2.64) وذلك بعد ضربها في $\langle x|$ ، أي

$$\langle x|n\rangle = \psi_n(x) = \frac{(a^+)^n}{\sqrt{n!}} \langle x|0\rangle \quad (2.66)$$

و نجد من المعادلة (2.39) أن

$$a|0\rangle = 0 \quad (2.67)$$

وبضرب المعادلة أعلاه في $\langle x|$ تصبح

$$\langle x|a|0\rangle = 0 \quad (2.68)$$

ولكن يمكن أن نكتب

$$\langle x|0\rangle = \psi_0(x) \quad (2.69)$$

و نعلم أن المؤثر الخافض a يُعطى بـ

$$a = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} X + i\sqrt{\frac{1}{2m\omega\hbar}} P \quad (2.70)$$

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

حيث $P = -i\hbar \frac{\partial}{\partial x}$, $X = x$. وبتعويض هذه الكميات في المعادلة (2.68) نحصل علي

$$\sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} x \psi_0 + \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \frac{\partial \psi_0}{\partial x} = 0 \quad (2.71)$$

وهي تمثل معادلة تفاضلية من الدرجة الأولى ويأخذ حلها في الصورة

$$\psi_0(x) = A \exp\left(-\frac{m\omega}{2\hbar} x^2\right) \quad (2.72)$$

حيث A ثابت تحدد قيمته من مُعايرة الدالة. تعني مُعايرة الدالة $\psi_0(x)$ أن

$$\int_{-\infty}^{\infty} |\psi_0|^2 dx = 1 \quad (2.73)$$

حيث نحصل على $A = \left(\frac{m\omega}{\pi \hbar}\right)^{\frac{1}{4}}$ ومنها تكون دالة الحالة الأرضية

$$\psi_0(x) = \left(\frac{m\omega}{\pi \hbar}\right)^{\frac{1}{4}} \exp\left(-\frac{m\omega}{2\hbar} x^2\right) \quad (2.74)$$

وطاقتها $E_0 = \frac{1}{2} \hbar \omega$ ونحصل عليها من المعادلة (2.32) بوضع $n=0$ والتي

تُعرف بالطاقة الأرضية (Zero-Point Energy).

2.6.2 الحالة المثارة الأولى (First Excited State)

تُعطي دالة الحالة المثارة الأولى بـ $\psi_1(x) = \langle x | 1 \rangle$ ونحصل عليها من المعادلة (2.66) بوضع $n=1$. إذاً نجد أن

$$\psi_1(x) = \langle x | 1 \rangle = a^+ \langle x | 0 \rangle = a^+ \psi_0(x) \quad (2.75)$$

وبم أن

$$a^+ = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} X - i \sqrt{\frac{1}{2m\omega\hbar}} P \quad (2.76)$$

حيث $P = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x}$ و $X = x$ نجد أن

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

$$\psi_1(x) = \left(\sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} x - \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \frac{\partial}{\partial x} \right) \psi_0 \quad (2.77)$$

إذا

$$\psi_1(x) = \left(\sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} x \psi_0 - \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \frac{\partial \psi_0}{\partial x} \right) \quad (2.78)$$

أو

$$\psi_1(x) = \left(\sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} x \psi_0 + \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \left(\frac{m\omega}{\hbar} \right) x \psi_0 \right)$$

$$\psi_1(x) = \sqrt{\frac{2m\omega}{\hbar}} x \psi_0$$

$$\psi_1(x) = \left(\frac{m\omega}{4\pi\hbar} \right)^{\frac{1}{4}} x \exp\left(-\frac{m\omega}{2\hbar} x^2\right) \quad (2.79)$$

و تُعطى طاقتها من المعادلة (2.32) بوضع $n=1$ لنحصل على $E_1 = \frac{3}{2} \hbar \omega$.

2.6.3 الحالة المثارة الثانية (Second Excited State):

تُعطى دالة الحالة المثارة الثانية بالدالة

$$\langle x | 2 \rangle = \psi_2(x) \quad (2.80)$$

ونحصل عليها من المعادلة (2.66) بوضع $n=2$ حيث نجد أن

$$\psi_2(x) = \langle x | 2 \rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} a^+ \langle x | 1 \rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} a^+ \psi_1(x) \quad (2.81)$$

وبم أن

$$a^+ = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} X - i \sqrt{\frac{1}{2m\omega\hbar}} P \quad (2.82)$$

حيث $P = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x}$ و $X = x$ نجد أن

$$\psi_2(x) = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} x - \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \frac{\partial}{\partial x} \right) \psi_1 \quad (2.83)$$

المهتز التوافقي البسيط: الفصل الثاني:

إذاً

$$\psi_2(x) = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} x \psi_1 + \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \frac{\partial \psi_1}{\partial x} \right) \quad (2.84)$$

أو

$$\psi_2(x) = \left(\frac{m\omega}{8\pi\hbar} \right)^{\frac{1}{4}} (4x^2 - 3) \exp\left(-\frac{m\omega}{2\hbar} x^2\right)$$

ونحصل علي طاقتها من المعادلة (2.32) بوضع $n = 2$ لنحصل علي $E_2 = \frac{5}{2} \hbar \omega$. وبالمقارنة مع الطريقة السابقة لحل معادلة شرودنجر وجدنا أن دالة الموجة لأي حالة عامة تُعطى بـ $\psi_n(x)$ والتي تأخذ الصورة

$$\psi_n(x) = N_n \exp\left(-\frac{m\omega}{2\hbar} x^2\right) H_n(x) \quad (2.85)$$

حيث $N_n = \left(\frac{\alpha}{2^n n! \sqrt{\pi}} \right)^{\frac{1}{2}}$ ثابت المُعَايِرة حيث $\alpha = \sqrt{\frac{m\omega}{\hbar}}$ و H_n هي دالة هيرمايت والتي تُعطى بـ

$$H_n = (-1)^n \exp(q^2) \frac{d^n}{dq^n} \exp(-q^2) \quad (2.86)$$

حيث $q = \alpha x$. وتُعطى طاقة الحالة $\psi_n(x)$ بالعلاقة $E_n = (n + \frac{1}{2}) \hbar \omega$. وبوضع $n = 0, 1, 2, \dots$ نحصل على الدوال وطاقتها. وتطابق هذه الدوال وطاقاتها الدوال المختلفة التي حصلنا عليها بطريقة ديراك (Dirac).

مثال (2):

يوجد مهتز توافقي في الحالة العامة في البدء ($t = 0$)

$$|\psi\rangle = N(3|0\rangle + 4i|1\rangle)$$

حيث N ثابت المُعَايِرة.

(أ) أحسب ثابت المُعَايِرة N ومن ثم أكتب الدالة المُعَايِرة للمهتز.

(ب) أوجد إحتمال وجود المهتز في الحالات التالية في البدء ($t = 0$)

الفصل الثاني:

المهتز التوافقي البسيط

- (i) الحالة الأرضية (ii) المثارة الأولى (ii) المثارة الثانية
(ج) أوجد متوسط $\langle x \rangle$ و $\langle p \rangle$ و $\langle H \rangle$ عند أي لحظة t و الخطأ في كل من x و p .
(د) معتمداً علي النتيجة (ج) صف التغير (التطور) الزمني للمهتز التوافقي الكمي.

الحل

(أ) توصف الحالة العامة للمؤثر التوافقي في البدء ($t = 0$) بالدالة

$$|\psi\rangle = c_0 |0\rangle + c_1 |1\rangle + c_2 |2\rangle + \dots + c_n |n\rangle$$

وفى هذه الحالة نجد أن

$$|\psi(0)\rangle = 3N |0\rangle + 4iN |1\rangle$$

ومنها يكون

$$\langle \psi | = 3N^* \langle 0 | - 4iN^* \langle 1 |$$

ومن شرط مُعايرة الدالة فإن $\langle \psi(0) | \psi(0) \rangle = 1$ ومنها نجد أن

$$\langle \psi | \psi \rangle = N^2 [9 \langle 0 | 0 \rangle + 12i \langle 0 | 1 \rangle + 16 \langle 1 | 1 \rangle - 12i \langle 1 | 0 \rangle]$$

وبم أن

$$\langle 0 | 1 \rangle = \langle 1 | 0 \rangle = 0 \text{ و } \langle 0 | 0 \rangle = \langle 1 | 1 \rangle = 1$$

فإن

$$\langle \psi | \psi \rangle = N^2 [9 \langle 0 | 0 \rangle + 16 \langle 1 | 1 \rangle]$$

$$\langle \psi | \psi \rangle = N^2 [9 + 16] = 1$$

$$\langle \psi | \psi \rangle = 25 |N|^2 = 1$$

ومنها نجد أن $N = \frac{1}{5}$. وتصبح حالة المهتز الابتدائية ($t = 0$) في الصورة

$$|\psi(0)\rangle = \frac{3}{5} |0\rangle + \frac{4i}{5} |1\rangle$$

و تُعطى حالة المهتز عند أي لحظة t بالدالة

$$|\psi(t)\rangle = \sum_{n=0} \exp\left(-\frac{iE_n t}{\hbar}\right) |\psi(0)\rangle$$

حيث $E_n = (n + \frac{1}{2}) \hbar \omega$. وبالتعويض عن $|\psi(0)\rangle = \sum_{n=0} c_n |n\rangle$ نحصل علي

المهتز التوافقي البسيط: الفصل الثاني:

$$|\psi(t)\rangle = \sum_{n=0}^1 c_n \exp\left(-\frac{iE_n}{\hbar}t\right) |n\rangle = \exp\left(-\frac{iE_0}{\hbar}t\right) \frac{3}{5} |0\rangle + \frac{4i}{5} \exp\left(-\frac{iE_1}{\hbar}t\right) |1\rangle$$

وبتعويض $E_1 = \frac{3}{2}\hbar\omega$ و $E_0 = \frac{1}{2}\hbar\omega$ تصبح الدالة عند أي لحظة t في الصورة

$$|\psi(t)\rangle = \frac{1}{5} \exp\left(-\frac{i}{2}\omega t\right) (3|0\rangle + 4i \exp(-i\omega t) |1\rangle)$$

ومرافقها هو

$$\langle\psi(t)| = \frac{1}{5} \exp\left(\frac{i}{2}\omega t\right) (3\langle 0| - 4i \exp(i\omega t) \langle 1|)$$

(ب) يُعطى إحتمال وجود الجسيم في الحالة الأرضية ($|0\rangle$) عند $t = 0$ بـ
(i)

$$P_0 = |\langle 0|\psi(0)\rangle|^2 = |\langle 0|\left(\frac{3}{5}|0\rangle + \frac{4i}{5}|1\rangle\right)|^2$$

$$P_0 = \frac{9}{25} |\langle 0|0\rangle|^2 + \frac{16}{25} |\langle 0|1\rangle|^2 = \frac{9}{25}$$

و إحتمال وجود الجسيم في الحالة المثارة الأولى ($|1\rangle$) عند $t = 0$ بـ
(ii)

$$P_1 = |\langle 1|\psi(0)\rangle|^2 = |\langle 1|\left(\frac{3}{5}|0\rangle + \frac{4i}{5}|1\rangle\right)|^2$$

$$P_1 = \frac{9}{25} |\langle 1|0\rangle|^2 + \frac{16}{25} |\langle 1|1\rangle|^2 = \frac{16}{25}$$

و إحتمال وجود الجسيم في الحالة المثارة الثانية ($|2\rangle$) عند $t = 0$ بـ
(iii)

$$P_2 = |\langle 2|\psi\rangle|^2 = |\langle 2|\left(\frac{3}{5}|0\rangle + \frac{4i}{5}|1\rangle\right)|^2$$

$$P_2 = \frac{9}{25} |\langle 2|0\rangle|^2 + \frac{16}{25} |\langle 2|1\rangle|^2 = 0$$

وذلك لأن $\langle 2|0\rangle = \langle 2|1\rangle = 0$.

(ج) (i) يُعطى متوسط الطاقة عند أي لحظة t بـ

$$\langle H \rangle = \langle\psi(t)| H |\psi(t)\rangle$$

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

وبم أن

$$H = (N + \frac{1}{2})\hbar\omega$$

فإن متوسط الطاقة يكون

$$\langle H \rangle = \langle \psi(t) | (N + \frac{1}{2})\hbar\omega | \psi(t) \rangle$$

ولكن $N|0\rangle = 0$ و $N|1\rangle = |1\rangle$ وبالتالي نجد أن

$$N|\psi(t)\rangle = \frac{1}{5}\exp(-\frac{i}{2}\omega t)(3N|0\rangle + 4i\exp(-i\omega t)N|1\rangle)$$

$$N|\psi(t)\rangle = \frac{1}{5}\exp(-\frac{i}{2}\omega t)(0|0\rangle + 4i\exp(-i\omega t)|1\rangle) = \frac{4i}{5}\exp(-\frac{3i}{2}\omega t)|1\rangle$$

ومنها يكون

$$\langle H \rangle = \langle \psi(t) | (N + \frac{1}{2})\hbar\omega | \psi(t) \rangle$$

$$\langle H \rangle = \hbar\omega \langle \psi(t) | N | \psi(t) \rangle + \frac{1}{2}\hbar\omega \langle \psi(t) | \psi(t) \rangle$$

$$\langle H \rangle = \hbar\omega \langle \psi(t) | N | \psi(t) \rangle + \frac{1}{2}\hbar\omega$$

ولأننا نجد المقدار $\langle \psi(t) | N | \psi(t) \rangle$ الذي يُعطى المقدار

$$\begin{aligned} \langle \psi(t) | N | \psi(t) \rangle &= \left(\frac{1}{5}\exp(\frac{i}{2}\omega t)(3\langle 0| - 4i\exp(i\omega t)\langle 1|) \right) \\ &\times \left(\frac{4i}{5}\exp(-\frac{3i}{2}\omega t)|1\rangle \right) \end{aligned}$$

أو

$$\langle \psi(t) | N | \psi(t) \rangle = \left(\frac{4i}{25}\exp(-i\omega t)3\langle 0|1\rangle - \frac{16}{25}\langle 1|1\rangle \right) = \frac{16}{25}$$

وبالتعويض في المعادلة أعلاه نجد أن

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

$$\langle H \rangle = \hbar\omega \langle \psi(t) | N | \psi(t) \rangle + \frac{1}{2} \hbar\omega$$

$$\langle H \rangle = \frac{16}{25} \hbar\omega + \frac{1}{2} \hbar\omega = \frac{57}{50} \hbar\omega$$

$$\langle H \rangle = \frac{57}{50} \hbar\omega = 1.14 \hbar\omega$$

نلاحظ أن متوسط الطاقة مقداراً ثابتاً ويساوي مقداراً فوق النصف بين طاقة الحالة الأرضية والمثارة الأولى بقليل.

الجدير بالذكر إنه يمكن الحصول على متوسط الطاقة ببساطة من تعريف متوسط الطاقة الذي يُعطى بالمعادلة $\bar{E} \equiv \langle E \rangle = \sum_{n=0}^n P_n E_n$ ، حيث P_n هو احتمال الحصول على الحالة n بطاقة E_n . وفي هذه الحالة يصبح \bar{E} على الصورة

$$\bar{E} = P_0 E_0 + P_1 E_1 = \frac{1}{2} \hbar\omega (0.36) + \frac{3}{2} \hbar\omega (0.64) = 1.14 \hbar\omega$$

وهو نفس المقدار الذي حصلنا عليه سابقاً.

(ii) يُعطى متوسط الموقع $\langle x \rangle = \langle \psi(t) | x | \psi(t) \rangle$ حيث

$$x = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (a + a^+)$$

$$\langle x \rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \langle \psi | (a + a^+) | \psi \rangle$$

$$a | \psi(t) \rangle = \frac{1}{5} \exp(-\frac{i}{2} \omega t) (3a | 0 \rangle + 4i \exp(-i\omega t) a | 1 \rangle)$$

ولكن نعلم مما سبق أن $a | 0 \rangle = 0$ و $a | 1 \rangle = | 0 \rangle$ ومنها نجد أن

$$a | \psi(t) \rangle = \frac{4i}{5} \exp(-\frac{3i}{2} \omega t) | 0 \rangle$$

$$a^+ | \psi(t) \rangle = \frac{1}{5} \exp(-\frac{i}{2} \omega t) (3a^+ | 0 \rangle + 4i \exp(-i\omega t) a^+ | 1 \rangle)$$

ولكن نعلم مما سبق أن $a^+ | 0 \rangle = | 1 \rangle$ و $a^+ | 1 \rangle = \sqrt{2} | 2 \rangle$ ومنها نجد أن

$$a^+ | \psi(t) \rangle = \frac{1}{5} \exp(-\frac{i}{2} \omega t) (3 | 1 \rangle + 4i \exp(-i\omega t) \sqrt{2} | 2 \rangle)$$

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

إذاً يكون متوسط موقع الجسيم هو

$$\begin{aligned} \langle \psi(t) | x | \psi(t) \rangle &= \frac{1}{25} \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (12i \exp(-i\omega t) \langle 0 | 0 \rangle - 12i \exp(i\omega t) \langle 1 | 1 \rangle) \\ &= \frac{12i}{25} \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (\exp(-i\omega t) - \exp(i\omega t)) = \frac{24}{25} \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \sin(\omega t) \\ \text{حيث } \sin(\omega t) &= \left(\frac{\exp(i\omega t) - \exp(-i\omega t)}{2i} \right) \end{aligned}$$

ولإيجاد الخطأ في قياس الموقع نحسب أولاً $\langle x^2 \rangle$ ومن ثم يكون الخطأ

$$\Delta x = \sqrt{\langle x^2 \rangle - \langle x \rangle^2}$$

حيث $x^2 = \frac{\hbar}{2m\omega} (a^2 + aa^+ + a^+a + a^{+2})$ ويصبح متوسط مربع الموقع في

الصورة

$$\langle \psi | x^2 | \psi \rangle = \frac{\hbar}{2m\omega} (\langle \psi | a^2 | \psi \rangle + \langle \psi | aa^+ | \psi \rangle + \langle \psi | a^+a | \psi \rangle + \langle \psi | a^{+2} | \psi \rangle)$$

والآن نجد أن

$$\begin{aligned} &\langle \psi(t) | a^{+2} | \psi(t) \rangle \\ &= \left(\frac{3}{5} \exp(i\omega t) \langle 0 | 0 \rangle - \frac{4i}{5} \exp(\frac{3}{2}i\omega t) \langle 1 | 1 \rangle \right) \\ &\times \left(\frac{3}{5} \sqrt{2} \exp(-\frac{1}{2}i\omega t) | 2 \rangle + \frac{4i}{5} \sqrt{6} \exp(-\frac{3}{2}i\omega t) | 3 \rangle \right) \\ &\langle \psi(t) | a^{+2} | \psi(t) \rangle = 0 \end{aligned}$$

و

$$\langle \psi(t) | a^2 | \psi(t) \rangle = 0$$

و

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

$$\begin{aligned}
 & \langle \psi(t) | aa^+ | \psi(t) \rangle \\
 &= \left(\frac{3}{5} \exp(-\frac{1}{2} i \omega t) \langle 0 | - \frac{4i}{5} \exp(\frac{3}{2} i \omega t) \langle 1 | \right) \\
 & \times \left(\frac{3}{5} \exp(-\frac{1}{2} i \omega t) | 0 \rangle + \frac{8i}{5} \exp(-\frac{3}{2} i \omega t) | 1 \rangle \right) \\
 & \langle \psi(t) | aa^+ | \psi(t) \rangle = \frac{9}{25} + \frac{32}{25} \\
 & \langle \psi(t) | a^+ a | \psi(t) \rangle = \left(\frac{3}{5} \exp(\frac{1}{2} i \omega t) \langle 0 | - \frac{4i}{5} \exp(\frac{3}{2} i \omega t) \langle 1 | \right) \\
 & \times \left(\frac{4i}{5} \exp(-\frac{3}{2} i \omega t) | 1 \rangle \right) \\
 & \langle \psi(t) | a^+ a | \psi(t) \rangle = \frac{16}{25}
 \end{aligned}$$

وبالتعويض في المعادلة السابقة نجد أن

$$\langle \psi(t) | x^2 | \psi(t) \rangle = \frac{57 \hbar}{50 m \omega}$$

ومنها نحصل علي

$$\Delta x = \frac{24}{25} \sqrt{\frac{\hbar}{m \omega}} \sqrt{\frac{91}{384} + \cos^2 \omega t}$$

وبم أن

$$H = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2} m \omega^2 x^2$$

فإن

$$\langle p^2 \rangle = 2m \left(\langle H \rangle - \frac{1}{2} m \omega^2 \langle x^2 \rangle \right)$$

وبالتعويض عن $\langle H \rangle$ و $\langle x^2 \rangle$ نحصل علي $\langle p^2 \rangle = \frac{57}{50} m \hbar \omega$ ومنها يكون

الخطأ في قياس كمية الحركة هو $\Delta p = \sqrt{\langle p^2 \rangle - \langle p \rangle^2}$ وبالتعويض نجد أن

$$\Delta p = \frac{57}{50} \hbar m \omega (1 - \frac{576}{1425} \cos^2(\omega t))$$

ونلاحظ أن $\Delta p \neq 0$ وذلك لأن أكبر قيمة لـ $\cos(\omega t)$ هو 1.0. ونجد كذلك أن علاقة هايزنبرج لعدم التأكد التي تُعطى بـ

$$\Delta x \Delta p \geq \frac{\hbar}{2}$$

تتحقق بالتعويض من المعادلة السابقة.

(د) بالنظر إلى متوسط الموقع وكمية الحركة Δx يمكن أن نحصل علي وصف دقيق للتغير الزمني لدالة موجة المنظومة دون حساب دالة الموجة بدلالة الموقع أو كمية الحركة. وبم أن متوسط كمية الحركة والموقع يتغيران جيبياً (sinusoidally) وبنفس التردد يصبح من الواضح أن الموجة تتذبذب بنفس التردد. ونجد متوسط كمية الحركة يتذبذب بنفس التردد مع متوسط الموقع بحيث يصنع زاوية طور 90° فعندما يكون متوسط الموقع في المركز يكون متوسط كمية الحركة أكبر ما يمكن وأقل ما يمكن (صفر) عندما يكون متوسط الموقع في الأطراف. ونلاحظ أن عرض الموجة الممثلة بالمقدار Δx يتذبذب بقيمته العظمى عندما تكون الدالة متمركزة في الوسط. وتحدث أقل قيمة للمقدار عندما تكون الدالة في الأطراف.

مثال (3):

وُضع إلكترون في مجال مغناطيسي كثافته B في اتجاه المحور z ، أي $\vec{B} = B\hat{k}$ وكان مؤثر هاملتون له $H = -\vec{\mu} \cdot \vec{B}$ حيث $\mu = \frac{\hbar\gamma}{2}$ وأن $\sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ و γ ثابت.

(أ) أكتب معادلة شرودنجر لهذا الإلكترون ومن ثم أوجد الحل العام لهذه المعادلة.

(ب) إذا كان الإلكترون في البدء ($t = 0$) في الحالة الذاتية للمؤثر S_x التي تقابل القيمة الذاتية $\frac{\hbar}{2}$ ، فأوجد الحالة العامة عند أي لحظة t .

(ج) أوجد احتمال وجود الإلكترون بقيمة $\frac{\hbar}{2}$ للمؤثر S_y عند أي لحظة t .

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

الحل

تُعطى معادلة شرودنجر بـ

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi(t)\rangle = H |\psi(t)\rangle$$

حيث $|\psi(t)\rangle = \begin{pmatrix} a(t) \\ b(t) \end{pmatrix}$ وبالتعويض نحصل على

$$-\frac{\hbar\gamma}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a(t) \\ b(t) \end{pmatrix} = i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \begin{pmatrix} a(t) \\ b(t) \end{pmatrix}$$

التي تُعطى المعادلتين التاليتين

$$-\frac{\hbar\gamma}{2} a = i\hbar \frac{\partial}{\partial t} a$$

$$\frac{\hbar\gamma}{2} b = i\hbar \frac{\partial}{\partial t} b$$

ويكون حلها على الصورة

$$a(t) = a_0 \exp(i \frac{\gamma t}{2})$$

$$b(t) = a_0 \exp(-i \frac{\gamma t}{2})$$

حيث a_0 و b_0 ثابتان. ونكتب دالة الحالة على الصورة

$$|\psi(t)\rangle = \begin{pmatrix} a_0 \exp(i \frac{\gamma t}{2}) \\ b_0 \exp(-i \frac{\gamma t}{2}) \end{pmatrix} \quad (A)$$

فعند $t = 0$ نجد أن

$$|\psi(0)\rangle = \begin{pmatrix} a_0 \\ b_0 \end{pmatrix} \quad (B)$$

(ب) نوجد أولاً الدوال الذاتية للمؤثر S_x والقيم الذاتية المناظرة لها على النحو

$$S_x |\phi\rangle = \lambda |\phi\rangle$$

المهتز التوافقي البسيط: الفصل الثاني:

حيث $S_x = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ ، فنحصل من هذه المعادلة علي القيم الذاتية $\lambda = \pm \frac{\hbar}{2}$ وتكون الدالة الذاتية المقابلة لـ $\lambda = \frac{\hbar}{2}$ هي $|\phi_+\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ وبالتالي نحصل من المعادلة (A) علي أن $|\psi(t=0)\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ أي $a_0 = \frac{1}{\sqrt{2}}$ و $b_0 = \frac{1}{\sqrt{2}}$ وبالتعويض في (B) ومن ثم نحصل علي

$$|\psi(t)\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} e^{\frac{i\gamma t}{2}} \\ e^{-\frac{i\gamma t}{2}} \end{pmatrix}$$

(ج) نوجد أولاً الدوال الذاتية والقيم الذاتية للمؤثر S_y . نحصل علي هذه الدوال من معادلة القيمة الذاتية لـ S_y علي النحو

$$S_y |\chi\rangle = \lambda |\chi\rangle$$

ومنها نحصل علي القيمتين الذاتيتين $\lambda = \pm \frac{\hbar}{2}$ ، حيث تكون الدالة الذاتية للقيمة

الذاتية $\lambda = \frac{\hbar}{2}$ هي $|\chi_+\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}$ ويُعطى إحتمال وجود الإلكترون في الحالة

$$|\chi_+\rangle$$

$$P_+ = |\langle \chi_+ | \psi(t) \rangle|^2 = \frac{1}{4} \left| (1 - i) \begin{pmatrix} e^{\frac{\gamma t}{2}} \\ e^{-\frac{\gamma t}{2}} \end{pmatrix} \right|^2$$

$$P_+ = \frac{1}{4} \left| (e^{\frac{i\gamma t}{2}} - i e^{-\frac{i\gamma t}{2}}) \right|^2 = \frac{1}{2} (1 - \sin(\gamma t))$$

ويعني هذا أن الإحتمال يتراوح بين الواحد الصحيح والصفر ($0 \leq P_+ \leq 1$) وبتردد زاوي مقداره γ .

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

تمرين:

(1) أوجد القيمة المتوسطة للموقع للحالة المثارة الأولى والثانية للمهتز التوافقي البسيط.

(2) أوجد دالة الحالة المثارة الثالثة بدلالة الموقع x وكذلك بدلالة كمية الحركة

حيث p $\psi(p) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \psi(x) \exp(-ipx) dx$ (يُعرف هذا بتحويل فوريير

Fourier).

(3) أوجد القيمة المتوسطة لطاقة الحركة والوضع للحالة المثارة الأولى للمهتز التوافقي.

(4) إذا كان

$$\hat{H} = \frac{\hat{p}^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 \hat{x}^2,$$

و

$$\hat{X} = \sqrt{\frac{m\omega}{\hbar}} \hat{x}, \quad \hat{P} = \frac{1}{\sqrt{m\hbar\omega}} \hat{p}$$

أثبت أن

$$a = \frac{1}{\sqrt{2}}(\hat{P} - i\hat{X})$$

$$a^\dagger = \frac{1}{\sqrt{2}}(\hat{P} + i\hat{X})$$

المهتز التوافقي البسيط

الفصل الثاني:

وأن مؤثر هاملتون يأخذ الصورة

$$\hat{H} = \frac{1}{2}(\hat{X}^2 + \hat{P}^2) \hbar \omega$$

ومن ثم أثبت أن

$$\hat{H} = (a^\dagger a + \frac{1}{2}) \hbar \omega$$

(5) أثبت أن متوسط طاقة الجهد للحالة $|n\rangle$ تساوي نصف الطاقة الكلية للمهتز.

(6) أثبت أن $\hat{X}^+ = \hat{X}$ و $\hat{P}^+ = \hat{P}$ و $\hat{H}^+ = \hat{H}$ (مؤثرات هيرميتية).

(7) إذا كان مؤثر هاملتون للمهتز التوافقي في مستوي ذو بعدين هو

$$H = \frac{p_x^2}{2m} + \frac{p_y^2}{2m} + \frac{1}{2}k(x^2 + y^2) = H_x + H_y$$

حيث

$$(i = x, y) \quad H_i = \frac{p_i^2}{2m} + \frac{1}{2}kq_i^2 \quad \text{و} \quad H_y = \frac{p_y^2}{2m} + \frac{1}{2}ky^2 \quad \text{و} \quad H_x = \frac{p_x^2}{2m} + \frac{1}{2}kx^2$$

فإذا كان

$$N_y = a_y^\dagger a_y \quad \text{و} \quad N_x = a_x^\dagger a_x$$

(أ) أثبت أن

$$[N_x, H] = [N_y, H] = 0 \quad \text{و} \quad [N_x, N_y] = 0 \quad \text{و} \quad H = (N_x + N_y + 1)\hbar\omega$$

حيث

$$[a_i, a_j] = 0 \quad \text{و} \quad [a_i, a_j^\dagger] = \delta_{ij} \quad \text{و} \quad [a_i^\dagger, a_j^\dagger] = 0$$

إذا كانت $|n_x n_y\rangle = |n_x\rangle |n_y\rangle$ حيث n_i هي القيمة الذاتية للمؤثر N_i ، أثبت أن القيمة الذاتية لطاقة المهتز تُعطى بـ

$$E = (n_x + n_y + 1)\hbar\omega = (n + 1)\hbar\omega$$

حيث $n = n_x + n_y$.

(ب) أثبت أن كمية الحركة الزاوية $L = xp_y - yp_x = i\hbar(a_x a_y^\dagger - a_x^\dagger a_y)$ ومن ثم أثبت أن L يتبادل مع H ولا يتبادل مع N_x و N_y منفرداً. ما هو تفسيرك لهذه الحالة؟ أوجد متوسط L في الحالة $|n_x n_y\rangle$.

المهتز التوافقي البسيط: الفصل الثاني:

(ج) إذا كان $K_{xy} = \frac{P_x P_y}{2m} + \frac{1}{2} kxy$ ، أثبت أن $[K_{xy}, H] = 0$. أكتب K_{xy} بدلالة

$$F_1 = \frac{1}{2\omega}(H_x - H_y) \quad , \quad F_2 = \frac{1}{2\omega} K_{xy} \quad , \quad F_3 = \frac{1}{2} L$$

فأوجد $[F_1, F_2]$ ، $[F_2, F_3]$ ، $[F_3, F_1]$ ثم أثبت أنها عملية مغلقة.

(د) إذا كان

$$A_{\pm}^{\pm} = \frac{1}{\sqrt{2}}(a_x \pm ia_y) \quad \text{و} \quad A_{\pm} = \frac{1}{\sqrt{2}}(a_x \mp ia_y)$$

أثبت أن $[A_i, A_j] = [A_i^+, A_j^+] = 0$ و $[A_i, A_j^+] = \delta_{ij}$ حيث $i, j = \pm$

(هـ) إذا كان $N_{\pm} = A_{\pm}^+ A_{\pm}$ ، أثبت أن

$$[H, N_+] = [H, N_-] = 0 \quad \text{و} \quad L = (N_+ - N_-)\hbar \quad \text{و} \quad H = (N_+ + N_- + 1)\hbar\omega$$

وإذا كانت الدالة الذاتية للمؤثرين N_+ و N_- هي $|n_+ \rangle$ و $|n_- \rangle$ بالقيمتين

الذاتيتين n_+ و n_- علي التوالي، فوضح إنهما أيضاً دالتان ذاتيتان للمؤثر L .

(و) أثبت أن القيمتين الذاتيتين للطاقة وكمية الحركة هما

$$L = (n_+ - n_-)\hbar = m\hbar \quad \text{و} \quad E = (n_+ + n_- + 1)\hbar\omega$$

حيث $m = (n_+ - n_-)$

(8) يحقق المؤثران a و a^+ المعادلتين $aa^+ + a^+a = 1$ و $a^2 = a^{+2} = 0$

(أ) هل يمكن أن يكون المؤثر a هيرميتياً؟

(ب) أثبت أن القيم الذاتية للمؤثر $N = a^+a$ هي 0 و 1.

(ج) أوجد مصفوفة المؤثرات a و a^+ و N .

(9) إذا كان $[a, a^+] = 1$ فأثبت أن $[a, a^{+n}] = na^{+(n-1)}$ ثم أوجد $\left[a, \frac{\partial}{\partial a^+} \right]$ و

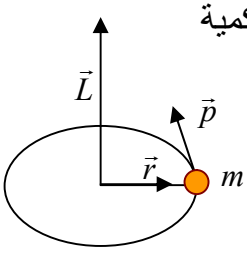
$$\left[a^+, \frac{\partial}{\partial a} \right]$$

الفصل الثالث

كميات الحركة الزاوية

Angular Momenta

الحركة الدائرية:



إذا تحرك جسيم كتلته m في مدار دائري، كما في الرسم أعلاه، فإن كمية الحركة الزاوية له وفقاً للميكانيكا الكلاسيكية تُعطي بـ

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} \quad (3.1)$$

حيث $\vec{p} = m\vec{v}$ هي كمية الحركة الخطية و \vec{r} متجه موضع الجسيم. وبتفاضل الطرفين نجد أن

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{r} \times \frac{d\vec{p}}{dt} + \frac{d\vec{r}}{dt} \times \vec{p} = \vec{r} \times \vec{F} + \vec{v} \times (m\vec{v}) \quad (3.2)$$

بم أن $\vec{v} \times \vec{v} = 0$ ، نجد أن $\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{r} \times \vec{F} = \vec{\tau}$ هو عزم القوة. فإذا كان $\vec{\tau} = 0$ فإن

$\frac{d\vec{L}}{dt} = 0$. أي أن $\vec{L} = \text{const.}$ وتُعرف كمية الحركة الزاوية L بكمية الحركة

الزاوية المدارية (Orbital Angular Momentum)، وبالتالي تلعب كمية الحركة الزاوية المدارية دوراً مهماً في الحركة الدائرية حيث تمثل مقدارا محافظاً لا يتغير بتغير سرعته وبعد الجسيم عن مركز الحركة. ولهذا السبب تُستخدم كمية الحركة الزاوية لوصف حركة الجسيم الذي يتحرك في مدار دائري بالإضافة لطاقته.

3.1 مركبات كمية الحركة الزاوية المدارية

تُعطي مركبات كمية الحركة الزاوية المدارية (\vec{L}) في الميكانيكا الكلاسيكية بـ

كمية الحركة الزاوية

$$\begin{aligned} L_x &= y p_z - z p_y, \\ L_y &= z p_x - x p_z, \\ L_z &= x p_y - y p_x \end{aligned} \quad (3.3)$$

وللحصول علي الصيغ المقابلة لها في ميكانيكا الكم تصبح

$$\vec{p} = (p_x, p_y, p_z) \text{ و } \vec{r} = (x, y, z)$$

مؤثرات، أي

$$\vec{p} \rightarrow \hat{p} \text{ و } \vec{r} \rightarrow \hat{r}$$

حيث تكون مركبات \hat{p} هي

$$\hat{p}_z = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial z} \quad \text{و} \quad \hat{p}_y = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial y} \quad \text{و} \quad \hat{p}_x = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x}$$

ومركبات \hat{r} هي

$$\hat{z} = z \text{ و } \hat{y} = y \text{ و } \hat{x} = x$$

وبذلك تصبح مركبات كمية الحركة الزاوية في الصورة

$$\hat{L}_z = x \hat{p}_y - y \hat{p}_x \text{ و } \hat{L}_y = z \hat{p}_x - x \hat{p}_z \text{ و } \hat{L}_x = y \hat{p}_z - z \hat{p}_y$$

أو

$$\hat{L}_z = \frac{\hbar}{i} (x \frac{\partial}{\partial y} - y \frac{\partial}{\partial x}) \text{ و } \hat{L}_y = \frac{\hbar}{i} (z \frac{\partial}{\partial x} - x \frac{\partial}{\partial z}) \text{ و } \hat{L}_x = \frac{\hbar}{i} (y \frac{\partial}{\partial z} - z \frac{\partial}{\partial y})$$

وتحقق مركبات كمية الحركة الزاوية أقواس التبادل التالية

$$\begin{aligned} [L_x, L_y] &= i\hbar L_z \\ [L_y, L_z] &= i\hbar L_x \\ [L_z, L_x] &= i\hbar L_y \end{aligned} \quad (3.4)$$

وتعني هذه المعادلات أنه لا توجد دالة ذاتية مشتركة لمركبتين من مركبات \vec{L} .
وبعبارة أخرى لا يمكن قياس مركبتين من مركبات كمية الحركة الزاوية

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

المدارية في نفس اللحظة. ونخلص الي أنه لا يمكن تمثيل متجه كمية الحركة الزاوية المدارية للجسيم. ولكن يمكن قياس إحدى مركبات كمية الحركة الزاوية مع مربع كمية الحركة الزاوية الكلية، ونجد أن

$$[\vec{L}, \vec{L}^2] = 0 \quad (3.5)$$

ويعني هذا أن الدالة الذاتية للمؤثر L^2 تكون دالة ذاتية لأحد مركبات \vec{L} فقط. ويمكن أن نكتب أقواس التبادل (3.4) لكمية الحركة الزاوية في الصورة

$$\vec{L} = i\hbar \vec{L} \times \vec{L}$$

فلو كان \vec{L} متجهاً عادياً لكان حاصل الضرب الاتجاهي صفراً ، ولكن \vec{L} متجه غير عادي. تُعرف مثل هذه المتجهات بالمتجهات المحورية (axial-vector) أو شبه المتجهات (pseudo-vector). وعموماً نختار المؤثرات التالية

$$H, \vec{L}^2, \text{ and } L_z$$

لتكون مجموعة المؤثرات المتبادلة بينياً ، أي $[L^2, H] = [L^2, L_z] = [L_z, H] = 0$. وتكون لمثل هذه المؤثرات دالة ذاتية واحدة (مشتركة). ولكي تكون كمية الحركة الزاوية مقداراً محافظاً يجب أن تتبادل مع مؤثر هاملتون. إذا كان الجسيم يتحرك في جهد مركزي $V(r)$ فإن مؤثر هاملتون له يأخذ الشكل

$$H = \frac{\vec{p}^2}{2\mu} + V(r) = -\frac{\hbar^2}{2\mu} \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \right] + \frac{\vec{L}^2}{2\mu r^2} + V(r) \quad (3.6)$$

حيث μ كتلة الجسيم. ويُعطي مربع كمية الحركة الزاوية المدارية الكلية في الإحداثيات الكرية بـ

$$\hat{L}^2 = -\hbar^2 \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \right) \quad (3.7)$$

وتكون معادلة شرودنجر

$$H\Psi = E\Psi \quad (3.8)$$

حيث E هي الطاقة الكلية للجسيم. ويكون حلها على الصورة

$$\Psi = R(r)Y_{\ell m}(\theta, \phi), \quad \vec{L}^2 Y_{\ell m} = \ell(\ell + 1)\hbar^2 Y_{\ell m} \quad (3.9)$$

ويُعطي مقدار كمية الحركة الزاوية المدارية الكلية

$L = \sqrt{L_x^2 + L_y^2 + L_z^2} = \hbar\sqrt{\ell(\ell + 1)}$ حيث يأخذ ℓ القيم التالية

$\ell = 0, 1, 2, \dots, n-1$ والذي يُعرف بعدد الكم المداري. نجد أن الدالة $Y_{\ell m}$ لا

تعتمد على المتغير r وتعتمد فقط على (θ, ϕ) .

تُعرف الدوال $Y_{\ell m}$ بالتوافقيات الكرية (Spherical Harmonics). وتحقق

الدالة $R(r)$ المعادلة النصف-قطرية المعادلة التالية

$$-\frac{\hbar^2}{2\mu} \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} - \frac{\ell(\ell + 1)}{r^2} \right] R(r) + V(r)R(r) = ER(r)$$

فإذا كان $V = 0$ تصبح دالة الموجة في الصورة

$$\Psi(r, \theta, \phi) = j_\ell(kr)Y_{\ell m}(\theta, \phi), \quad E = \frac{\hbar^2 k^2}{2\mu} \quad (3.11)$$

حيث تُعرف الدالة $j_\ell(kr)$ بدالة بيزل (Bessel-function) الكرية وهي

دالة معروفة الشكل. وتصف الدالة أعلاه حركة جسيم له كمية حركة خطية

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

$p = \hbar k$ وكمية حركة زاوية تعتمد على ℓ, m . وتحقق الدالة $Y_{\ell m}(\theta, \varphi)$ المعادلتين التاليتين

$$L_z Y_{\ell m} = m \hbar Y_{\ell m}, \quad \bar{L}^2 Y_{\ell m} = \ell(\ell + 1) \hbar^2 Y_{\ell m} \quad (3.12)$$

حيث تُعطي مركبة كمية الحركة الزاوية في إتجاه المحور z بـ

$$L_z = -i\hbar \frac{\partial}{\partial \phi} \quad (3.13)$$

حيث m عدد صحيح يتراوح بين $-\ell \leq m \leq \ell$ ويُعرف بعدد الكم المغناطيسي (Orbital Magnetic Number)، وتصبح بالتالي لـ m قيم مختلفة عددها يساوي $2\ell + 1$ ويُعرف بالتعددية (multiplicity).

وتُعطي مركبة كمية الحركة الزاوية في إتجاه x في الإحداثيات الكرية بـ

$$\hat{L}_x = -i\hbar \left(-\sin \varphi \frac{\partial}{\partial \theta} - \cot \theta \cos \varphi \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) \quad (3.14)$$

ومركبة كمية الحركة الزاوية في إتجاه y بـ

$$\hat{L}_y = -i\hbar \left(\cos \varphi \frac{\partial}{\partial \theta} - \cot \theta \sin \varphi \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) \quad (3.15)$$

ومربع كمية الحركة الزاوية المدارية الكلية بـ

$$\hat{L}^2 = -\hbar^2 \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \right) \quad (3.16)$$

مثال (1):

أوجد عدد الكم المغناطيسي للحالات التالية (حيث N ثابت):

$$(أ) \quad \psi = N \exp(3i\varphi) \quad (ب) \quad \psi = N \sin(2\theta) \exp(-i\varphi) \quad (ج) \quad \psi = N \cos(4\theta)$$

الحل

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

(أ) يُعطي عدد الكم المغناطيسي m من المعادلة $L_z \psi = m \hbar \psi$. إذاً نجد أن $L_z \psi = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial \psi}{\partial \varphi} = (3i) N \exp(3i\varphi) = 3\hbar \psi$ وبالمقارنة مع المعادلة أعلاه نجد أن $m = 3$.

(ب) $L_z \psi = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial \psi}{\partial \varphi} = (-i) N \sin(2\theta) \exp(-i\varphi) = -\hbar \psi$ ومنها نجد أن $m = -1$.

(ج) $L_z \psi = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial \psi}{\partial \varphi} = 0$ وذلك لأن الدالة لا تعتمد علي φ ، ومنها نجد أن $m = 0$.

من المؤثرات ذات الأهمية المؤثر الرفع (L_+) والخافض (L_-) والليذان يُعرفان على النحو التالي

$$L_{\pm} = L_x \pm iL_y \quad (3.17)$$

ونجد أن

$$L_+ L_- = (L_x + iL_y)(L_x - iL_y) = L_x^2 + iL_y L_x - iL_x L_y + L_y^2$$

وبإستخدام قوس التبادل $[L_x, L_y] = i\hbar L_z$ نحصل علي

$$L_+ L_- = L_x^2 + L_y^2 - i[L_x, L_y] = L_x^2 + L_y^2 + \hbar L_z \quad (3.18)$$

وبم أن $L_x^2 + L_y^2 = L^2 - L_z^2$ تصبح المعادلة أعلاه في الصورة

$$L^2 = L_+ L_- + L_z^2 - \hbar L_z \quad (3.19)$$

وبالمثل نجد أن

$$L_- L_+ = L^2 - L_z^2 - \hbar L_z \quad (3.20)$$

ومنها نحصل علي

كمية الحركة الزاوية

$$L^2 = L_- L_+ + L_z^2 + \hbar L_z \quad (3.21)$$

والآن نجد أن

$$[L_+, L_-] = 2\hbar L_z \quad (3.22)$$

وكذلك

$$[L_+, L_z] = -\hbar L_+ \quad (3.23)$$

و

$$[L_-, L_z] = \hbar L_- \quad (3.24)$$

و

$$[L^2, L_{\pm}] = 0 \quad [L^2, L_x] = 0, \quad [L^2, L_y] = 0 \quad [L^2, L_z] = 0$$

3.2 مؤثرات كمية الحركة الزاوية المدارية

يُكتب المؤثران الرافع (L_+) والخافض (L_-) في الإحداثيات الكرية في الصورة

$$L_+ = \hbar e^{i\phi} \left(\frac{\partial}{\partial \theta} + i \cot \theta \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \quad (3.25)$$

و

$$L_- = \hbar e^{-i\phi} \left(\frac{\partial}{\partial \theta} - i \cot \theta \frac{\partial}{\partial \phi} \right) \quad (3.26)$$

ومن الآن فصاعداً نكتب دالة الموجة $Y_{\ell m}$ علي الصورة

$$Y_{\ell m} = |\ell m\rangle \quad (3.27)$$

والدالة $Y_{\ell m}^*$ في الصورة

$$Y_{\ell m}^* = \langle \ell m | \quad (3.28)$$

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

وبدلالة هذا التمثيل تصبح المعادلة (3.12) في الصورة

$$L^2 |\ell, m\rangle = \hbar^2 \ell(\ell+1) |\ell, m\rangle \quad (3.29)$$

$$L_z |\ell, m\rangle = m\hbar |\ell, m\rangle$$

ولإيجاد $L_{\pm} |\ell, m\rangle$ نتبع الخطوات التالية:

$$[L_z, L_+] = \hbar L_+$$

وبضرب طرفي المعادلة أعلاه في $|\ell, m\rangle$ ، بعد فك قوس التبادل، من جهة اليمين، نحصل على

$$L_z L_+ |\ell, m\rangle - L_+ L_z |\ell, m\rangle = \hbar L_+ |\ell, m\rangle$$

أو

$$L_z L_+ |\ell, m\rangle = \hbar L_+ |\ell, m\rangle + L_+ L_z |\ell, m\rangle$$

وبم أن $L_z |\ell, m\rangle = m\hbar |\ell, m\rangle$ فإن

$$L_z L_+ |\ell, m\rangle = \hbar(1+m)L_+ |\ell, m\rangle$$

والآن نكتب المعادلة أعلاه في الصورة

$$L_z(L_+ |\ell, m\rangle) = \hbar(1+m)(L_+ |\ell, m\rangle)$$

وتعني هذه المعادلة أن الدالة $L_+ |\ell, m\rangle$ هي دالة ذاتية للمؤثر L_z بقيمة ذاتية تساوي $\hbar(1+m)$. ولكن تنتج هذه القيمة الذاتية أيضاً من تأثير المؤثر L_z على الدالة الذاتية $|\ell, m+1\rangle$ ، أي

$$L_z |\ell, m+1\rangle = (m+1)\hbar |\ell, m+1\rangle \quad (3.30)$$

ونلاحظ أن الدالتين $|\ell, m+1\rangle$ و $L_+ |\ell, m\rangle$ لهما نفس القيمة الذاتية، ويتطلب هذا أن تكون الدالتان متناسبتين طردياً، أي

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

$$L_+ |\ell, m\rangle \propto |\ell, m+1\rangle$$

ومنها نكتب العلاقة أعلاه في الصورة

$$L_+ |\ell, m\rangle = C |\ell, m+1\rangle \quad (3.31)$$

حيث C ثابت التناسب. وبنفس الطريقة نجد أن

$$L_- |\ell, m\rangle = B |\ell, m-1\rangle \quad (3.32)$$

حيث B ثابت التناسب. والآن بأخذ المرافق لطرفي المعادلة (3.31) نجد أن

$$\langle \ell, m | L_+ = \langle \ell, m | L_- = C^* \langle \ell, m+1 | \quad (3.33)$$

وبضرب المعادلة (3.33) في (3.31) نحصل على

$$\langle \ell, m | L_- L_+ | \ell, m \rangle = C C^* \langle \ell, m+1 | \ell, m+1 \rangle = |C|^2$$

وذلك باعتبار أن $|\ell, m+1\rangle$ دالة مُعايرة، أي

$$\langle \ell, m+1 | \ell, m+1 \rangle = 1$$

ومن المعادلة (3.20) نجد أن

$$\begin{aligned} & \langle \ell, m | L^2 - L_z^2 - \hbar L_z | \ell, m \rangle \\ &= \langle \ell, m | L^2 | \ell, m \rangle - \langle \ell, m | L_z^2 | \ell, m \rangle - \hbar \langle \ell, m | L_z | \ell, m \rangle \\ &= [\hbar^2 \ell(\ell+1) - m^2 \hbar^2 - \hbar^2 m] \langle \ell, m | \ell, m \rangle \\ &= (\ell^2 - m^2 + \ell - m) \hbar^2 \langle \ell, m | \ell, m \rangle = (\ell^2 - m^2 + \ell - m) \hbar^2 \\ &= |C|^2 \end{aligned}$$

و منها نجد أن

$$|C|^2 = \hbar^2 (\ell^2 - m^2 + \ell - m)$$

أو

$$|C| = \hbar \sqrt{(\ell - m)(\ell - m + 1)} = \hbar \sqrt{\ell(\ell + 1) - m(m + 1)}$$

وعليه تصبح المعادلة (3.31) في الصورة

كمية الحركة الزاوية

الفصل الثالث:

$$L_+ | \ell, m \rangle = \hbar \sqrt{(\ell - m)(\ell + m + 1)} | \ell, m + 1 \rangle$$

وبالمثل نجد من المعادلة (3.32) أن

$$L_- | \ell, m \rangle = \hbar \sqrt{(\ell + m)(\ell - m + 1)} | \ell, m - 1 \rangle$$

حيث $|B| = \hbar \sqrt{\ell(\ell + 1) - m(m - 1)} = \hbar \sqrt{(\ell + m)(\ell - m + 1)}$ وعموماً نكتب

$$L_{\pm} | \ell, m \rangle = \hbar \sqrt{(\ell \mp m)(\ell \pm m + 1)} | \ell, m \pm 1 \rangle$$

نلاحظ أن الدالة $| \ell, m \rangle$ ليست دالة ذاتية للمؤثرين L_{\pm} وذلك لأن الحالة النهائية قد تغيرت. ويظهر ذلك من أن قوس التبادل $[L_z, L_{\pm}] \neq 0$ وبذلك لا تكون الدالة الذاتية للمؤثر L_z و L_{\pm} مشتركة. لمعرفة تأثير L_x, L_y على الدالة $| \ell, m \rangle$ نتبع الخطوات التالية

$$L_x = \frac{1}{2}(L_+ + L_-), \quad L_y = \frac{i}{2}(L_+ - L_-)$$

فيكون $L_x | \ell, m \rangle = \frac{1}{2}(L_+ + L_-) | \ell, m \rangle$ و $L_y | \ell, m \rangle = \frac{i}{2}(L_+ - L_-) | \ell, m \rangle$

تمرين:

(أ) أثبت أن

$$L_- | \ell, m \rangle = \sqrt{\hbar(\ell + m)(\ell - m + 1)} | \ell, m - 1 \rangle$$

مبتدئاً بالمعادلات (3.18) و (3.22) و (3.31).

(ب) أوجد $L_x | \ell, m \rangle, L_y | \ell, m \rangle$ ثم بيّن أن $| \ell, m \rangle$ ليست دالة ذاتية للمؤثرين

$$L_x, L_y$$

3.2.1 مصفوفة المؤثرات L_z و L_{\pm} و L_x و L_y و L^2

لإيجاد عناصر مصفوفة (matrix-elements) أي مؤثر تلزمننا معرفة القواعد (basis) الأساسية للتمثيل الذي نريد أن نكتب فيه المؤثر. فمثلاً لإيجاد عناصر مصفوفة A في القواعد $|m\rangle$ ، أي A_{mn} نكتب عناصر المصفوفة في الصورة العامة

$$A_{mn} = \langle m | A | n \rangle \quad (3.34)$$

(1) مصفوفة L_z :

نكتب عناصر مصفوفة المؤثر L_z في القواعد $|\ell, m\rangle$ في الصورة

$$\langle \ell', m' | L_z | \ell, m \rangle \quad (3.35)$$

وباستخدام المعادلة $L_z |\ell, m\rangle = m\hbar |\ell, m\rangle$ ، نجد أن

$$\langle \ell', m' | L_z | \ell, m \rangle = m\hbar \langle \ell', m' | \ell, m \rangle = m\hbar \delta_{m, m'} \delta_{\ell, \ell'} \quad (3.36)$$

وبم أن ℓ تكون ثابتة لكل قيم m سنكتب الدالة $|\ell, m\rangle = |m\rangle$. فمثلاً إذا كان $\ell = 1$ فإن $m = 1, 0, -1$ (ثلاثة قيم $2\ell + 1 = 2 \times 1 + 1 = 3$). ونكتب القواعد لهذه الحالة في الصورة

$$|1\rangle, |0\rangle, |-1\rangle$$

وتكون مُعَايِرة إذا كانت متساوية

$$\langle 1 | 1 \rangle = \langle 0 | 0 \rangle = \langle -1 | -1 \rangle = 1$$

ومتعامدة إذا كانت مختلفة

$$\langle 1 | 0 \rangle = \langle 1 | -1 \rangle = \langle -1 | 0 \rangle = 0$$

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

وتمثل هذه القواعد متجهات الوحدة الأساسية. ويمكن كتابة هذه القواعد في الصورة العامة

$$|-1\rangle = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \quad \text{و} \quad |0\rangle = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \text{و} \quad |1\rangle = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

وتأخذ عناصر مصفوفة L_z الصورة

$$\langle m' | L_z | m \rangle = m\hbar \delta_{m,m'} = \begin{cases} m\hbar & m = m' \\ 0 & m \neq m' \end{cases} \quad (3.37)$$

لعناصر القطر يكون $m = m'$ حيث $m, m' = 1, 0, -1$ وللعناصر الأخرى تكون $m \neq m'$. والآن تصبح مصفوفة L_z في الصورة العامة

$$L_z = \begin{pmatrix} \langle 1 | L_z | 1 \rangle & \langle 1 | L_z | 0 \rangle & \langle 1 | L_z | -1 \rangle \\ \langle 0 | L_z | 1 \rangle & \langle 0 | L_z | 0 \rangle & \langle 0 | L_z | -1 \rangle \\ \langle -1 | L_z | 1 \rangle & \langle -1 | L_z | 0 \rangle & \langle -1 | L_z | -1 \rangle \end{pmatrix}$$

أو

$$L_z = \begin{pmatrix} \hbar & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -\hbar \end{pmatrix} = \hbar \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad (3.38)$$

(2) مصفوفة L_+ و L_- :

تُعطي عناصر مصفوفة المؤثر L_+ بالمعادلة

$$\langle \ell, m' | L_+ | \ell, m \rangle = \hbar \sqrt{(\ell - m)(\ell + m + 1)} \langle \ell, m' | \ell, m + 1 \rangle \quad (3.39)$$

وبم أن قيمة ℓ تكون ثابتة لكل قيم m سنكتب الدالة $|\ell, m\rangle$ في الصورة $|\ell, m\rangle = |m\rangle$ ، وبالتالي تصبح المعادلة أعلاه في الصورة

$$\langle m' | L_+ | m \rangle = \hbar \sqrt{(\ell - m)(\ell + m + 1)} \langle m' | m + 1 \rangle \quad (3.40)$$

أو

$$\langle m' | L_+ | m \rangle = \hbar \sqrt{(\ell - m)(\ell + m + 1)} \delta_{m', m+1} \quad (3.41)$$

وتأخذ الآن مصفوفة L_+ الشكل

$$L_+ = \begin{pmatrix} \langle 1 | L_+ | 1 \rangle & \langle 1 | L_+ | 0 \rangle & \langle 1 | L_+ | -1 \rangle \\ \langle 0 | L_+ | 1 \rangle & \langle 0 | L_+ | 0 \rangle & \langle 0 | L_+ | -1 \rangle \\ \langle -1 | L_+ | 1 \rangle & \langle -1 | L_+ | 0 \rangle & \langle -1 | L_+ | -1 \rangle \end{pmatrix} \quad (3.42)$$

نجد من المعادلة (3.41) أن

$$\langle 1 | L_+ | 1 \rangle = \hbar \sqrt{(1-1)(1+1+1)} \delta_{1,2} = 0$$

$$\langle 1 | L_+ | 0 \rangle = \hbar \sqrt{(1-0)(1+0+1)} \delta_{1,1} = \sqrt{2} \hbar$$

$$\langle 1 | L_+ | -1 \rangle = \hbar \sqrt{(1+1)(1-1+1)} \delta_{1,0} = 0$$

$$\langle 0 | L_+ | 1 \rangle = 0$$

$$\langle 0 | L_+ | 0 \rangle = \hbar \sqrt{(1-0)(1+0+1)} \delta_{0,1} = 0$$

$$\langle 0 | L_+ | -1 \rangle = \hbar \sqrt{(1+1)(1-1+1)} \delta_{0,0} = \sqrt{2} \hbar$$

$$\langle -1 | L_+ | 1 \rangle = \hbar \sqrt{(1-1)(1-1+1)} \delta_{-1,0} = 0$$

$$\langle -1 | L_+ | 0 \rangle = \hbar \sqrt{(1-0)(1+0+1)} \delta_{-1,1} = 0$$

وبالتالي تصبح مصفوفة L_+ في الصورة

$$L_+ = \begin{pmatrix} 0 & \hbar\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & \hbar\sqrt{2} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \hbar\sqrt{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$L_+ = \hbar\sqrt{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (3.43)$$

وبالمثل تكون مصفوفة عناصر L_- علي الصورة

$$\langle m' | L_- | m \rangle = \hbar\sqrt{(\ell + m)(\ell - m + 1)} \delta_{m', m-1} \quad (3.44)$$

وتأخذ مصفوفة L_- الشكل التالي

$$L_- = \hbar\sqrt{2} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad (3.45)$$

الجدير بالذكر أن $L_- = L_+^\dagger$ وبالتالي يمكن أن نحصل علي L_- من مدورة (transpose) مصفوفة L_+ مع أخذ المرافق لكل عنصر فيها.

(3) مصفوفة L_x و L_y :

لإيجاد مصفوفة L_x و L_y نستعمل التعريف $L_\pm = L_x \pm iL_y$ ، ومنه نجد أن

$$L_x = \frac{1}{2}(L_+ + L_-) \quad (3.46)$$

$$L_y = \frac{1}{2i}(L_+ - L_-) \quad (3.47)$$

وبإستخدام المصفوفتين L_+, L_- أعلاه نجد أن

$$\hat{L}_x = \frac{\hbar}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad (3.48)$$

و

$$\hat{L}_y = \frac{\hbar}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & -i & 0 \\ i & 0 & -i \\ 0 & i & 0 \end{pmatrix} \quad (3.49)$$

ولإيجاد مصفوفة L^2 نستخدم المعادلة

$$L^2 = L_x^2 + L_y^2 + L_z^2 \quad (3.50)$$

وبالتعويض عن مصفوفات L_x, L_y, L_z نجد أن

$$L^2 = \hbar^2 \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}$$

نلاحظ أن مصفوفة L_z و L^2 قطرية (Diagonal). وتمثل عناصر القطر لكل عنصر القيم الذاتية لذلك للمؤثر. يمكن كتابة المؤثر L^2 علي الصورة

$$L^2 = 0\hbar^2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2\hbar^2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 6\hbar^2 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

حيث

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ و } \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \text{ و } \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

وهي الدوال الذاتية (القواعد الأساسية) للمؤثر L^2 . وبالمثل نجد L_z يمكن كتابته في الصورة

$$L_z = (0\hbar) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + (1\hbar) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + (-\hbar) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

ونلاحظ أن L_z و L^2 لهما نفس الدوال الذاتية وسبب ذلك أنهما متوافقان، أي أن $[L^2, L_z] = 0$ ويعني ذلك من الناحية الفيزيائية أنه من الممكن قياسهما في نفس اللحظة (أنياً). وعموماً يمكن كتابة الدالة الذاتية $|\psi\rangle$ في الصورة

$$|\psi\rangle = c_1 |\psi_1\rangle + c_2 |\psi_2\rangle + c_3 |\psi_3\rangle$$

حيث $|\psi_1\rangle, |\psi_2\rangle, |\psi_3\rangle$ هي القواعد الأساسية التي توصف بها الدالة (المتجه). ونكتب هذه القواعد في الصورة

$$|\psi_1\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ و } |\psi_2\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ و } |\psi_3\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

وبالتالي نجد أن

$$|\psi\rangle = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + c_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix}$$

أو

$$|\psi\rangle = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix}$$

ويُعطي متوسط الكمية الفيزيائية A التي مؤثرها \hat{A} لمنظومة في الحالة $|\psi\rangle$ بالمعادلة

$$\langle A \rangle = \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle \quad (3.51)$$

ويُعطي الخطأ (اللاتحديد) في قياس الكمية A بالمعادلة

$$\Delta A = \sqrt{\langle A^2 \rangle - \langle A \rangle^2} \quad (3.52)$$

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

ويعطى احتمال وجود المنظومة في الحالة $|\varphi\rangle$ بالمعادلة

$$P = |\langle \varphi | \psi \rangle|^2 \quad (3.53)$$

ويعطى تغير متوسط الكمية الفيزيائية A بالمعادلة

$$\frac{d}{dt} \langle A \rangle = \frac{1}{i\hbar} \langle [\hat{A}, \hat{H}] \rangle + \frac{\partial \langle \hat{A} \rangle}{\partial t} \quad (3.54)$$

حيث \hat{H} هو مؤثر هاميلتون للمنظومة.

مثال (2)

(أ) أوجد مصفوفة (مؤثر) كمية الحركة الزاوية المدارية لجسيم كمية حركته الكلية تساوي $\sqrt{6}\hbar$.

(ب) مستخدماً تكميم كمية الحركة الزاوية أوجد القيم الذاتية لكل مصفوفة.

(ج) أحسب الدوال الذاتية لـ L_x التي تقابل أكبر قيمة ذاتية.

(د) إذا علمنا أن الجسيم موجوداً في الحالة الذاتية لـ L_x التي لها أكبر قيمة ذاتية. فإذا تم قياس كمية الحركة في اتجاه z ، فما هو احتمال الحصول على كل قيمة من هذه القياسات؟

الحل

(أ) تُعطي كمية الحركة الزاوية بالمعادلة $L = \hbar\sqrt{\ell(\ell+1)}$ وبالمقارنة نجد أن

$$\sqrt{6}\hbar = \hbar\sqrt{\ell(\ell+1)} \quad \text{ومنها نحصل على } \ell^2 + \ell - 6 = 0 \quad \text{أو } (\ell+3)(\ell-2) = 0$$

التي تُعطي القيمة $\ell = 2$ بم أن $\ell = -3$ مستبعدة لأن $\ell > 0$. ويكون عدد الحالات هو $2\ell + 1 = 2(2) + 1 = 5$. ونمثل هذه الحالات بـ $|\ell, m\rangle$ وبم أن $\ell = 2$ فإن

وبالتالي تصبح الحالات $m = 2, 1, 0, -1, -2$

$$|2, 2\rangle \text{ و } |2, 1\rangle \text{ و } |2, 0\rangle \text{ و } |2, 2\rangle \text{ و } |2, -1\rangle \text{ و } |2, -2\rangle$$

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

ويمكن تمثيل هذه الحالات بالمتجهات (القواعد) التالية

$$\begin{aligned}
 |2,2\rangle &= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{و} \quad |2,1\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{و} \quad |2,0\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{و} \quad |2,-1\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{و} \\
 |2,-2\rangle &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

وفى هذه القواعد تأخذ مصفوفة L_z الشكل التالي

$$L_z = \hbar \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

ولكى نوجد مصفوفة L_x و L_y نلزمنا معرفة L_+ و L_- وذلك لأن

$$L_y = \frac{1}{2i}(L_+ - L_-) \quad , \quad L_x = \frac{1}{2}(L_+ + L_-)$$

ونعلم أن

$$L_{\pm} | \ell, m \rangle = \hbar \sqrt{(\ell \mp m)(\ell \pm m + 1)} | \ell, m \pm 1 \rangle$$

وبالتالي نجد أن

$$L_+ | 2,2 \rangle = \hbar \sqrt{(2-2)(2+2+1)} | 2,3 \rangle = 0$$

$$L_+ |2,1\rangle = \hbar \sqrt{(2-1)(2+1+1)} |2,2\rangle = 2\hbar |2,2\rangle$$

$$L_+ |2,0\rangle = \hbar \sqrt{(2-0)(2+0+1)} |2,1\rangle = \sqrt{6} \hbar |2,1\rangle$$

$$L_+ |2,-1\rangle = \hbar \sqrt{(2+1)(2-1+1)} |2,0\rangle = \hbar \sqrt{6} |2,0\rangle$$

$$L_+ |2,-2\rangle = \hbar \sqrt{(2+2)(2-2+1)} |2,-1\rangle = 2\hbar |2,-1\rangle$$

ولإيجاد عناصر المصفوفة فإن

$$L_+ = \begin{pmatrix} \langle 2,2|L_+|2,2\rangle & \langle 2,2|L_+|2,1\rangle & \langle 2,2|L_+|2,0\rangle & \langle 2,2|L_+|2,-1\rangle & \langle 2,2|L_+|2,-2\rangle \\ \langle 2,1|L_+|2,2\rangle & \langle 2,1|L_+|2,1\rangle & \langle 2,1|L_+|2,0\rangle & \langle 2,1|L_+|2,-1\rangle & \langle 2,1|L_+|2,-2\rangle \\ \langle 2,0|L_+|2,2\rangle & \langle 2,0|L_+|2,1\rangle & \langle 2,0|L_+|2,0\rangle & \langle 2,0|L_+|2,-1\rangle & \langle 2,0|L_+|2,-2\rangle \\ \langle 2,-1|L_+|2,2\rangle & \langle 2,-1|L_+|2,1\rangle & \langle 2,-1|L_+|2,0\rangle & \langle 2,-1|L_+|2,-1\rangle & \langle 2,-1|L_+|2,-2\rangle \\ \langle 2,-2|L_+|2,2\rangle & \langle 2,-2|L_+|2,1\rangle & \langle 2,-2|L_+|2,0\rangle & \langle 2,-2|L_+|2,-1\rangle & \langle 2,-2|L_+|2,-2\rangle \end{pmatrix}$$

وبإستخدام المعادلة (3.41) وحقيقة أن

$$\langle 2,2|2,2\rangle = \langle 2,1|2,1\rangle = \langle 2,0|2,0\rangle = \dots = 1$$

و

$$\langle 2,2|2,1\rangle = \langle 2,1|2,0\rangle = \langle 2,-1|2,0\rangle = \dots = 0$$

نحصل علي

$$L_+ = \hbar \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{6} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \sqrt{6} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ويمكن أن نحصل علي مصفوفة L_- بالطريقة الأولى بنفس طريقة L_+ أعلاه أو

الطريقة الثانية من مدورة L_+ ومن ثم اخذ المرافق لكل عنصر حيث $L_- = L_+^\dagger$.

وتصبح مصفوفة L_- علي النحو التالي

$$L_+ = \hbar \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{6} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{6} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

والآن من المعادلتين (3.46) و (3.47) نجد أن مصفوفتي L_x و L_y هما علي الترتيب

$$L_x = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & \sqrt{6} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{6} & 0 & \sqrt{6} & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{6} & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

و

$$L_y = \frac{\hbar}{2i} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & \sqrt{6} & 0 & 0 \\ 0 & -\sqrt{6} & 0 & \sqrt{6} & 0 \\ 0 & 0 & -\sqrt{6} & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

(ب) نجد أن القيم الذاتية لـ L_z هي $m\hbar$ أو $2\hbar, \hbar, 0, -\hbar, -2\hbar$. ويمكن أن نحصل من معادلة القيمة الذاتية لمؤثر L_z أعلاه، أي $L_z |\psi\rangle = a |\psi\rangle$ وبنفس الكيفية تكون القيم الذاتية لـ L_x و L_y هي $2\hbar, \hbar, 0, -\hbar, -2\hbar$.

(ج) لإيجاد الدالة الذاتية لأكبر قيمة ($2\hbar$) نرسم للحالة التي لها أكبر قيمة لـ L_z ، أي $2\hbar$ ، بالرمز $|\varphi\rangle$. ويمكن كتابة هذه الحالة علي الصورة العامة

$$|\varphi\rangle = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \\ e \end{pmatrix}$$

ومن ثم نوجد الدوال الذاتية من معادلة القيمة الذاتية التالية

$$L_x |\varphi\rangle = 2\hbar |\varphi\rangle$$

أو

$$\frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & \sqrt{6} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{6} & 0 & \sqrt{6} & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{6} & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \\ e \end{pmatrix} = 2\hbar \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \\ e \end{pmatrix}$$

ومن هذه المصفوفة نحصل علي مجموعة المعادلات التالية

$$-2a + b = 0$$

$$a - 2b + \sqrt{\frac{3}{2}}c = 0$$

$$\sqrt{\frac{3}{2}}b - 2c + \sqrt{\frac{3}{2}}d = 0$$

$$\sqrt{\frac{3}{2}}c - 2d + e = 0$$

$$d - 2e = 0$$

من المعادلة الأولى والأخيرة نجد أن $b = 2a$ و $d = 2e$ وبتعويض $b = 2a$ في المعادلة الثانية نحصل علي $c = \sqrt{6}a$ وبتعويض $d = 2e$ في المعادلة الرابعة

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

نحصل علي $c = \sqrt{6}e$. ومن ثم نجد أن $e = a$ و $d = 2a$. وبتعويض هذه القيم في المعادلة أعلاه نحصل علي

$$|\varphi\rangle = a \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ \sqrt{6} \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

ونحصل علي قيمة a من شرط المُعايرة $\langle 2,2 | 2,2 \rangle = 1$ لنحصل علي $a = \frac{1}{4}$. وتصبح المعادلة أعلاه في الصورة

$$|\varphi\rangle = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ \sqrt{6} \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{\sqrt{6}}{4} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

أو

$$|\varphi\rangle = \frac{1}{4} |2,2\rangle + \frac{1}{2} |2,1\rangle + \frac{\sqrt{6}}{4} |2,0\rangle + \frac{1}{2} |2,-1\rangle + \frac{1}{4} |2,-2\rangle$$

(د) يُعطي إحتمال وجود الجسيم P_i ، إذا كان الجسيم في البدء موجوداً في الحالة $|2,2\rangle \equiv |\psi\rangle$ ، إذا قسنا L_z بالعلاقات التالية:

(i) الحالة التي لها قيمة ذاتية لـ L_z تساوي $2\hbar$ هي: $P_2 = |\langle 2,2 | \psi \rangle|^2 = \frac{1}{16}$.

(ii) الحالة التي لها قيمة ذاتية لـ L_z تساوي \hbar هي: $P_1 = |\langle 2,1 | \psi \rangle|^2 = \frac{1}{4}$.

(iii) الحالة التي لها قيمة ذاتية لـ L_z تساوي 0 هي: $P_0 = |\langle 2,0 | \psi \rangle|^2 = \frac{3}{8}$.

(iv) الحالة التي لها قيمة ذاتية لـ L_z تساوي $-\hbar$ هي: $P_{-1} = |\langle 2,-1 | \psi \rangle|^2 = \frac{1}{4}$.

(v) الحالة التي لها قيمة ذاتية لـ L_z تساوي $-2\hbar$ هي:

$$P_{-2} = |\langle 2,-2 | \psi \rangle|^2 = \frac{1}{16}$$

تذكر أن مجموع الاحتمالات الكلي يساوي الوحدة. وكما نعلم أن الدالة

$$|\psi\rangle = c_1 |\psi_1\rangle + c_2 |\psi_2\rangle + c_3 |\psi_3\rangle + c_4 |\psi_4\rangle$$

تعني بأن $|c_1|^2 + |c_2|^2 + |c_3|^2 + |c_4|^2 = 1$ ويُعطي $|c_1|^2$ احتمال وجود الجسيم في الحالة $|\psi_1\rangle$ و $|c_2|^2$ في الحالة $|\psi_2\rangle$ وهكذا ...

3.3 كمية الحركة الزاوية الغزلية (Spin Angular Momentum)

وجد العالمان قود سميث وألن بك من تجربتهما الشهيرة أن للإلكترون كمية حركة زاوية غزلية لا تعتمد على فضاء الجسيم (x, y, z) ، بل هي كمية ذاتية ترتبط بالجسيم فقط. ولقد وُجد أن كمية الحركة الزاوية الغزلية (S) تخضع لنفس قوانين كمية الحركة الزاوية المدارية (L). يرمز للحالة العامة للجسيم بالدالة $|s, m_s\rangle$ بالمقارنة مع الحالة السابقة للحركة المدارية حيث إستخدمنا الدالة $|\ell, m\rangle$. وبم أن هنالك عدة أوصاف لـ m نستعمل الدليل m_ℓ للحركة المدارية السابقة و m_s للحركة الغزلية.

والآن نكتب مركبات المؤثر S على الصورة S_x, S_y, S_z التي تحقق أقواس التبادل التالية (علي غرار كمية الحركة الزاوية المدارية L):

$$[S_x, S_y] = i\hbar S_z \text{ و } [S_y, S_z] = i\hbar S_x \text{ و } [S_z, S_x] = i\hbar S_y \quad (3.55)$$

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

و

$$[S^2, S_x] = [S^2, S_y] = [S^2, S_z] = 0 \quad (3.56)$$

وكذلك

$$[S^2, S_+] = [S^2, S_-] = 0 \quad (3.57)$$

حيث

$$S_{\pm} = S_x \pm iS_y \quad (3.58)$$

ونجد أن مربع كمية الحركة الزاوية الغزلية

$$S^2 |s, m_s\rangle = \hbar^2 s(s+1) |s, m_s\rangle \quad (3.59)$$

ومركبة كمية الحركة الزاوية الغزلية في إتجاه المحور z

$$S_z |s, m_s\rangle = \hbar m_s |s, m_s\rangle \quad (3.60)$$

و

$$S_+ |s, m_s\rangle = \hbar \sqrt{(s - m_s)(s + m_s + 1)} |s, m_s + 1\rangle \quad (3.61)$$

و

$$S_- |s, m_s\rangle = \hbar \sqrt{(s + m_s)(s - m_s + 1)} |s, m_s - 1\rangle \quad (3.62)$$

مثال (3):

أوجد الحالات الممكنة للإلكترون له $s = \frac{1}{2}$ في الصورة العامة $|s, m_s\rangle$. ومن ثم

أوجد مصفوفة المؤثرات التالية

$$S^2, S_z, S_+, S_-, S_x, S_y$$

في القواعد $|s, m_s\rangle$.

الحل

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

إذا كان $s = \frac{1}{2}$ فإن قيم m_s تتراوح بين s و $-s$ ، أي $-\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}$. m_s وتكون الحالات هي:

$$|\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle \equiv |+\rangle \equiv |\uparrow\rangle \quad \text{و} \quad |\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle \equiv |-\rangle \equiv |\downarrow\rangle$$

مصفوفة S_z :

تُعطى مصفوفة S_z بالمعادلة التالية

$$\langle s', m'_s | S_z | s, m_s \rangle = \hbar m_s \delta_{s,s'} \delta_{m_s, m'_s}$$

وبم أن القيم الذاتية لـ S_z لا تعتمد على s مباشرة بل على قيم m_s ، يمكن كتابة الدالة $|s, m_s\rangle$ اختصاراً في الصورة $|m_s\rangle$. وتصبح المعادلة أعلاه في الصورة

$$\langle m'_s | S_z | m_s \rangle = \hbar m_s \delta_{m_s, m'_s} = \begin{cases} \hbar m_s & m_s = m'_s \\ 0 & m_s \neq m'_s \end{cases}$$

أو

$$S_z = \begin{pmatrix} \langle + | S_z | + \rangle & \langle + | S_z | - \rangle \\ \langle - | S_z | + \rangle & \langle - | S_z | - \rangle \end{pmatrix}$$

وبالتعويض عن قيم هذه العناصر بالمقادير التالية:

$$\langle + | S_z | + \rangle = \langle - | S_z | + \rangle = 0 \quad \text{و} \quad \langle - | S_z | - \rangle = -\frac{\hbar}{2} \quad \text{و} \quad \langle + | S_z | - \rangle = \frac{\hbar}{2}$$

تأخذ مصفوفة S_z الشكل

$$S_z = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

وتُعطى عناصر مصفوفة S_+ بالمعادلة

كمية الحركة الزاوية

الفصل الثالث:

$$\langle m'_s | S_+ | m_s \rangle = \hbar \sqrt{(s - m_s)(s + m_s + 1)} \delta_{m_s, m'_s + 1}$$

ومنها نحصل على المصفوفة في الشكل التالي

$$S_+ = \begin{pmatrix} \langle + | S_+ | + \rangle & \langle + | S_+ | - \rangle \\ \langle - | S_+ | + \rangle & \langle - | S_+ | - \rangle \end{pmatrix}$$

حيث

$$\langle + | S_+ | + \rangle = 0 \text{ و } \langle - | S_+ | + \rangle = 0 \text{ و } \langle - | S_+ | - \rangle = 0$$

$$\langle + | S_+ | - \rangle = \hbar \sqrt{\left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}\right)\left(\frac{1}{2} - \frac{1}{2} + 1\right)} \delta_{+,+} = \hbar$$

وبالتعويض في المصفوفة أعلاه نحصل على مصفوفة S_+ علي الصورة

$$S_+ = \hbar \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

وبالمثل نجد أن مصفوفة S_- هي

$$S_- = \hbar \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

ويمكن أن نحصل علي مصفوفة S_- من مدورة (Transpose) مصفوفة S_+ مع

اخذ المرافق لكل عناصر المصفوفة. ولإيجاد مصفوفة S_x و S_y نستعمل مؤثر

المغزل الرافع (S_+) والخافض (S_-) حيث $S_+ = S_x \pm iS_y$ ومنها نجد أن

$$S_x = \frac{1}{2}(S_+ + S_-)$$

$$S_y = \frac{i}{2}(S_- - S_+)$$

وبالتعويض عن مصفوفة S_+ و S_- نحصل علي

$$S_x = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

و

$$S_y = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}$$

وأخيراً تُعطي مصفوفة S^2 من المعادلة $S^2 = S_x^2 + S_y^2 + S_z^2$. وبالتعويض عن مصفوفة S_x^2 و S_y^2 و S_z^2 نحصل علي

$$S^2 = \frac{3}{4} \hbar^2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

ومن هذه المصفوفات نُعرف مصفوفات باولي (Pauli) الشهيرة (σ_i) ، التي ترتبط بمصفوفات المغزل S_i بالعلاقة $S_i = \frac{\hbar}{2} \sigma_i$ ، علي النحو التالي

$$\sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

وتلعب هذه المصفوفات دوراً هاماً في ميكانيكا الكم. وهي مؤثرات هيرميتية $\sigma_i^+ = \sigma_i$ ويكون مجموع عناصر أقطارها (trace) صفراً. وتحقق هذه المصفوفات أقواس التبادل التالية

$$[\sigma_j, \sigma_k] = i\epsilon_{jkl} \sigma_l$$

و

$$\sigma_j \sigma_k + \sigma_k \sigma_j \equiv \{\sigma_j, \sigma_k\} = 2\delta_{j,k}$$

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

حيث $\sigma_i^2 = 1$ ، $j, k, \ell = x, y, z$ و $\sigma_x \sigma_y = i \sigma_z$ ، $\sigma_y \sigma_z = i \sigma_x$ ، $\sigma_z \sigma_x = i \sigma_y$ و $\varepsilon_{xyz} = +1$ ، $\varepsilon_{xxz} = \varepsilon_{xyy} = 0$ ، $\varepsilon_{xyz} = -\varepsilon_{yxz}$ (يُعرف بممتد ليفي-شيفيتا اللا متجانس).

تمرين:

(أ) تأكد من أن مصفوفات باولي هيرميتية وأنها تحقق أقواس التبادل التالية

$$[\sigma_z, \sigma_x] = i \sigma_y \quad \text{و} \quad [\sigma_y, \sigma_z] = i \sigma_x \quad \text{و} \quad [\sigma_x, \sigma_y] = i \sigma_z$$

و

$$\{\sigma_y, \sigma_z\} = 0 \quad \text{و} \quad \{\sigma_x, \sigma_z\} = 0 \quad \text{و} \quad \{\sigma_x, \sigma_y\} = 0$$

(ب) أكتب مؤثر هاملتون ثم أوجد معادلات الحركة لمؤثر كمية الحركة الزاوية الغزلية، علماً بأن مؤثرات باولي هي:

$$\sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

إذا كان عند $t = 0$ يوصف الجسيم بالدالة $\chi_0 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$. أوجد احتمال أن

يُعطي قياس المغزل في اتجاه y القيمة $-\frac{\hbar}{2}$ عند اللحظة t .

3.4 كمية الحركة الزاوية الكلية (Total Angular Momentum)

قد تحدث في بعض الحالات أن تكون كمية الحركة الزاوية المدارية (L) أو الغزلية (S) غير محافظة نتيجة لوجود تفاعل خارجي مع الجسم. وفي هذه الحالة نجد أن كمية الحركة الكلية هي التي تكون محافظة أثناء حركة الجسم. وتُعطي كمية الحركة الزاوية الكلية كحاصل الجمع لـ L و S حيث نكتب ذلك علي الصورة التالية

$$J = L + S \quad (3.63)$$

وينتج مؤثر كمية الحركة الزاوية الكلية J تأثيرات مشابهة علي الدوال كالتي حصلنا عليها لـ L و S سابقا. ففي قواعد J نكتب الحالة العامة في الصورة $|j m_j\rangle$ حيث تأخذ m_j القيم $j, j-1, \dots, -j$ وتُعرف m_j بعدد الكم المغناطيسي الكلي. ويُعطي عدد هذه الحالات الكلية بـ $(2j+1)$. وعلي غرار L و S نجد أن

$$J_z |j m_j\rangle = \hbar m_j |j m_j\rangle \quad (3.64)$$

و

$$J^2 |j m_j\rangle = \hbar^2 j(j+1) |j m_j\rangle \quad (3.65)$$

حيث

$$J^2 = J_x^2 + J_y^2 + J_z^2 \quad (3.66)$$

وتتحقق أقواس التبادل بين مركبات J العلاقات التالية

$$[J_z, J_x] = i\hbar J_y \quad \text{و} \quad [J_y, J_z] = i\hbar J_x \quad \text{و} \quad [J_x, J_y] = i\hbar J_z \quad (3.67)$$

كمية الحركة الزاوية

الفصل الثالث:

وكذلك

$$[J^2, J_x] = [J^2, J_y] = [J^2, J_z] = 0 \quad (3.68)$$

و

$$[J^2, J_+] = [J^2, J_-] = 0 \quad (3.69)$$

مثال (4):

أوجد الدوال (القواعد) بدلالة $|j m_j\rangle$ إذا كان $j = 1$ ومن ثم أوجد مصفوفة المؤثرات

$$J_z, J_+, J_-, J_x, J_y$$

بم أن $j = 1$ فإن عدد الحالات تساوي $(2j+1) = 3$ والحالات هي:

$$|1, -1\rangle, |1, 0\rangle, |1, +1\rangle$$

حيث تأخذ m_j القيم $1, 0, -1$.

مصفوفة J_z :

تُعطي مصفوفة J_z من المعادلة

$$\langle j' m'_j | J_z | j m_j \rangle = \hbar m_j \langle j' m'_j | j m_j \rangle = \hbar m_j \delta_{j,j'} \delta_{m_j,m'_j}$$

وبم أن مصفوفة J_z تعتمد فقط علي قيمة m_j من الأفضل أن نكتب القواعد

$$|j, m_j\rangle = |m_j\rangle, \text{ وبالتالي تصبح المعادلة أعلاه في الصورة}$$

$$\langle m'_j | J_z | m_j \rangle = \hbar m_j \langle m'_j | m_j \rangle = \hbar m_j \delta_{m_j,m'_j}$$

وتمثل مصفوفة J_z والتي تكتب في الصورة

كمية الحركة الزاوية

الفصل الثالث:

$$J_z = \begin{pmatrix} \langle 1 | J_z | 1 \rangle & \langle 1 | J_z | 0 \rangle & \langle 1 | J_z | -1 \rangle \\ \langle 0 | J_z | 1 \rangle & \langle 0 | J_z | 0 \rangle & \langle 0 | J_z | -1 \rangle \\ \langle -1 | J_z | 1 \rangle & \langle -1 | J_z | 0 \rangle & \langle -1 | J_z | -1 \rangle \end{pmatrix}$$

وبحساب قيم كل عنصر نحصل علي المصفوفة

$$J_z = \begin{pmatrix} \hbar & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -\hbar \end{pmatrix}$$

أو

$$J_z = \hbar \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

ونلاحظ أن مصفوفة J_z قطرية (Diagonal). وهو الحال لكل مركبات z لكمية الحركة الزاوية (S, L) .

مصفوفة J_+ و J_- :

تُعطى عناصر مصفوفة J_+ بالمعادلة

$$\langle j' m'_j | J_+ | j m_j \rangle = \hbar \sqrt{(j - m_j)(j + m_j + 1)} \langle j' m'_j | j m_j + 1 \rangle$$

وبإستخدام القواعد $|j, m_j\rangle = |m_j\rangle$ حيث $j = 1$ في كل القواعد، تصبح المعادلة في الصورة

$$\langle m'_j | J_+ | m_j \rangle = \hbar \sqrt{(j - m_j)(j + m_j + 1)} \langle m'_j | m_j + 1 \rangle$$

$$\langle m'_j | J_+ | m_j \rangle = \hbar \sqrt{(j - m_j)(j + m_j + 1)} \delta_{m'_j, m_j + 1}$$

ويمكن كتابتها في شكل المصفوفة التالية

كمية الحركة الزاوية

الفصل الثالث:

$$J_+ = \begin{pmatrix} \langle 1 | J_+ | 1 \rangle & \langle 1 | J_+ | 0 \rangle & \langle 1 | J_+ | -1 \rangle \\ \langle 0 | J_+ | 1 \rangle & \langle 0 | J_+ | 0 \rangle & \langle 0 | J_+ | -1 \rangle \\ \langle -1 | J_+ | 1 \rangle & \langle -1 | J_+ | 0 \rangle & \langle -1 | J_+ | -1 \rangle \end{pmatrix}$$

أو

$$J_x = \begin{pmatrix} 0 & \hbar\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & \hbar\sqrt{2} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

أو

$$J_+ = \hbar\sqrt{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

وبالمثل تكون مصفوفة J_- في الشكل التالي

$$J_- = \hbar\sqrt{2} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

ويمكن أن نحصل عليها أيضا من مدورة L_+ مع اخذ المرافق لكل عنصر في المدورة.

مصفوفة J_x و J_y :

يمكن أن نجد مصفوفة J_x و J_y من التعريف $J_{\pm} = J_x \pm iJ_y$. ويكون

$$J_x = \frac{1}{2}(J_+ + J_-)$$

$$J_y = \frac{1}{2i}(J_+ - J_-)$$

ومنهما تكون مصفوفة J_x و J_y ، بإستخدام مصفوفة J_{\pm} ، علي النحو التالي

$$J_x = \hbar\sqrt{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

و

$$J_y = \hbar\sqrt{2} \begin{pmatrix} 0 & -i & 0 \\ i & 0 & -i \\ 0 & i & 0 \end{pmatrix}$$

وَنُعْطِي مصفوفة J^2 من المعادلة $J^2 = J_x^2 + J_y^2 + J_z^2$ علي النحو التالي

$$J^2 = 2\hbar^2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

وهي مصفوفة قطرية كما كان الحال لـ S^2 ، L^2 .

3.5 طريقة جمع كميات الحركة الزاوية

3.5.1 الدوال الذاتية لكمية الحركة الزاوية الغزلية

لقد أوضحنا في الباب السابق كيف انه يمكن إيجاد كل الدوال الذاتية لكمية الحركة الزاوية المدارية والغزلية. ونود هنا أن نحصل علي الدوال الذاتية لذرة مكونة من الإلكترونين لكل منهما كمية حركة زاوية غزلية مستقلة يكون مؤثر مغزل الأولى S_1 والثانية S_2 ، أي نود أن نوجد الدالة الذاتية المحصلة لمجموع دالتين ذاتيتين لكل إلكترون. وفي مثل هذه الحالات نستخدم تمثيل يكون فيه S^2 و S_z قطرياً، حيث $s = s_1 + s_2$ و $s_z = s_{1z} + s_{2z}$ ، حيث s_1 هو غزل الإلكترون

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

الأول و s_2 غزل الإلكترون الثاني و S_z مركبة المغزل في إتجاه المحور z و S_{1z}, S_{2z} هما مركبتي غزل الإلكترونين في إتجاه المحور z .

نجد أن فضاء المؤثر الأول S_1 يتكون من $(2s_1 + 1)$ والمؤثر الثاني S_2 يتكون من $(2s_2 + 1)$ دالة ذاتية. تمثل الدالة الذاتية $|s_1, m_{s1} >$ القواعد التي يكون فيها S_1^2, S_{1z} قطريان (diagonal). وبنفس الكيفية تمثل الدالة الذاتية $|s_2, m_{s2} >$ القواعد التي يكون فيها S_2^2, S_{2z} قطريان (diagonal).

وفى هذه الحالة نجد أن الدالة الذاتية المشتركة للمؤثرات $S_1^2, S_2^2, S_{1z}, S_{2z}$ هي حاصل ضرب الدالتين الذاتيتين لكل مؤثر، أي $|s_1, s_2, m_{s1}, m_{s2} > = |s_1, m_{s1} > |s_2, m_{s2} >$ ونجد أن المؤثر $S = S_1 + S_2$ يتبادل مع المؤثرات $S_1^2, S_2^2, S_{1z}, S_{2z}$. ولكن لا يتبادل $S^2 = S_1^2 + S_2^2 + 2S_1 \cdot S_2$ مع المؤثرين S_{1z}, S_{2z} وبالتالي لا تكون الدالة $|s_1, s_2, m_{s1}, m_{s2} > = |s_1, m_{s1} > |s_2, m_{s2} >$ دالة ذاتية للمؤثر S^2 ، ولكن نجد أن S^2 يتبادل مع S_1^2, S_2^2 و S_z . وفي هذه الحالة تكون الدالة الذاتية لكل من S_z و S^2 مشتركة مع S_1^2, S_2^2 ، ولكنها لا تكون، علي وجه العموم، دالة ذاتية لكل من S_{1z}, S_{2z} . ولهذا السبب يوجد لدينا وصفان مختلفان ومكملان للدالة الذاتية للمنظومة الفيزيائية هما:

(1) عن طريق الدوال الذاتية لكل من $S_1^2, S_2^2, S_{1z}, S_{2z}$ وهي $|s_1, s_2, m_{s1}, m_{s2} >$ وهي دوال مُعَايِرة ومتعامدة.

(2) عن طريق الدوال الذاتية لكل من S^2, S_1^2, S_2^2, S_z والتي نرسم لها بالرمز $|s, m_s >$ وهي دوال متعامدة ومُعَايِرة.

(1) الدالة الذاتية $|s_1, s_2, m_{s1}, m_{s2} >$:

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

نجد أن الدالة الذاتية $|s_1, s_2, m_{s_1}, m_{s_2} >$ المشتركة لكل من المؤثرات $S_1^2, S_2^2, S_{1z}, S_{2z}$ هي حاصل الضرب للدالتين وبالتالي تكون

$$|s_1, s_2, m_{s_1}, m_{s_2} > = |s_1, m_{s_1} > |s_2, m_{s_2} > \quad (3.70)$$

وبتأثر هذه المؤثرات علي الدالتين $|s_1, m_{s_1} >$ و $|s_2, m_{s_2} >$ نجد أن

$$S_1^2 |s_1, m_{s_1} > = \hbar^2 s_1(s_1 + 1) |s_1, m_{s_1} > \quad (3.71)$$

$$S_{1z} |s_1, m_{s_1} > = m_{s_1} \hbar |s_1, m_{s_1} >$$

وكذلك

$$S_2^2 |s_2, m_{s_2} > = \hbar^2 s_2(s_2 + 1) |s_2, m_{s_2} > \quad (3.72)$$

$$S_{2z} |s_2, m_{s_2} > = m_{s_2} \hbar |s_2, m_{s_2} >$$

مثال (5):

خذ الدوال $|\frac{1}{2}, \frac{1}{2} >$ و $|\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} >$ و $|2, 1 >$ في الصورة $|s, m_s >$ ، أوجد قيم المؤثرين S^2 و S_z في هذه الحالات.

الحل

نعلم أن

$$S^2 |s, m_s > = \hbar^2 s(s + 1) |s, m_s >$$

$$S_z |s, m_s > = m_s \hbar |s, m_s >$$

(أ) نجد للدالة $|\frac{1}{2}, \frac{1}{2} >$ أن

$$S^2 \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle = \hbar^2 \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + 1 \right) \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle = \frac{3}{4} \hbar^2 \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle$$

$$S_z \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle = \frac{1}{2} \hbar \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle$$

(ب) للدالة $\left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle$ نجد أن

$$S^2 \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle = \hbar^2 \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + 1 \right) \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle = \frac{3}{4} \hbar^2 \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle$$

$$S_z \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle = -\frac{1}{2} \hbar \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle$$

(ج) للدالة $|2, 1\rangle$ نجد أن

$$S^2 |2, 1\rangle = \hbar^2 2(2+1) |2, 1\rangle = 6\hbar^2 |2, 1\rangle$$

$$S_z |2, 1\rangle = \hbar |2, 1\rangle$$

(2) الدالة الذاتية $|s_1, s_2, s, m_s\rangle$:

نود هنا أن نُعرف فضاء جديداً يتكون من s_1, s_2 بحيث أن $s = s_1 + s_2$ ومسقطه هو m_s . يُعرف هذا الفضاء الجديد بفضاء حاصل الضرب ويكون بُعده $N = (2s_1 + 1)(2s_2 + 1)$. ويحوى هذا الفضاء فضائيات داخلية ذات أبعاد هي علي النحو التالي:

$$N_1 = 2s_1 + 1, \quad N_2 = 2(s_1 + 1) + 1, \quad N_{2s_2+1} = 2(s_1 - s_2) + 1 \quad (2.73)$$

(بفرض أن $s_1 > s_2$) ولجعل مصفوفتي S^2, S_z مصفوفتين قطريتين، يلزمنا أولاً أن نحصل علي دوال ذاتية أنية لكل من المؤثرات $S^2 = (S_1 + S_2)^2, S_z = (S_{1z} + S_{2z})$. والعمل المناط به هنا هو التعبير عن الدوال الذاتية الجديدة بدلالة دوال معروفة مسبقاً، أي $|s_1, m_{s1}\rangle$ ،

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

$|s_2, m_{s_2}\rangle$ أو حاصل ضربهما على الصـورة

$$|s_1, s_2, m_{s_1}, m_{s_2}\rangle = |s_1, m_{s_1}\rangle |s_2, m_{s_2}\rangle$$

ويمكننا الآن تعريف مؤثر الإسقاط (projection operator) بـ

$$\sum_{m_{s_1}, m_{s_2}} |s_1, s_2, m_{s_1}, m_{s_2}\rangle \langle s_1, s_2, m_{s_1}, m_{s_2}| \quad (3.74)$$

$$= \sum_{m_{s_1}} |s_1, m_{s_1}\rangle \langle s_1, m_{s_1}| \sum_{m_{s_2}} |s_2, m_{s_2}\rangle \langle s_2, m_{s_2}| = 1$$

وتمثل الدوال الذاتية الجديدة بـ $|s_1, s_2, s, m_s\rangle$ حيث أن

$$S^2 |s_1, s_2, s, m_s\rangle = \hbar^2 s(s+1) |s_1, s_2, s, m_s\rangle \quad (3.75)$$

$$S_z |s_1, s_2, s, m_s\rangle = \hbar m_s |s_1, s_2, s, m_s\rangle$$

ويمكن كتابة هذه الدوال الجديدة بدلالة الدوال الذاتية القديمة $|s_1, s_2, m_{s_1}, m_{s_2}\rangle$ وذلك بإستخدام مؤثر الإسقاط أعلاه. وبم أن s_1, s_2 هي أعداد ثابتة لحسابات معينة (specific) فيمكننا حذف هذه الأعداد من هذا الترميز لتصبح الدوال القديمة في الصورة $|m_{s_1}, m_{s_2}\rangle$. ومن الضروري ملاحظة أن أكبر قيم لـ m_{s_1}, m_{s_2} هي s_1, s_2 علي الترتيب، وأكبر قيمة لـ m_s هي $m_s = m_{s_1} + m_{s_2}$ وبالتالي فإن الدوال الجديدة تُكتب في الصورة

$$|s, m_s\rangle = \sum_{m_{s_1}+m_{s_2}=m_s} |m_{s_1}, m_{s_2}\rangle \langle m_{s_1}, m_{s_2}| s, m_s \rangle \quad (3.76)$$

نلاحظ أن $\langle m_{s_1}, m_{s_2} | s, m_s \rangle$ كميات قياسية (scalar) وما هي إلا معاملات مقدار ما يسهم به كل حد من الدوال الذاتية القديمة $|m_{s_1}, m_{s_2}\rangle$ للحد الجديد $|s, m_s\rangle$. ونجد أن $\langle m_{s_1}, m_{s_2} | s, m_s \rangle = 0$ إذا كان $m_s \neq m_{s_1} + m_{s_2}$. ونعلم كذلك

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

أن أكبر قيمة لـ m_{s1} هي s_1 ولـ m_{s2} هي s_2 وبالتالي تكون أكبر قيمة لـ m_s هي $m_s = s_1 + s_2$. وتُعرف المقادير $\langle s, m_s | m_{s1}, m_{s2} \rangle$ بمعاملات كلبش و قوردون (Clebsch-Gordon Coefficients). وليس من الصعب إيجاد قيمها لأعداد صغيرة لكل من s_1, s_2 ، وتُعطى هذه المعاملات في شكل جداول خاصة. وسنوضح في ما يلي كيفية استخدام المؤثرات الرافعة (raising) والخافضة (lowering) في حساب هذه المعاملات. وبعد أن نحصل على الدالة الذاتية للغزل، تصبح دالة الموجة الكلية في الصورة العامة

$$\psi = |n, \ell, m_\ell, s, m_s\rangle = |n, \ell, m_\ell\rangle |s, m_s\rangle = \psi_{n, \ell, m_\ell} \chi_{s, m_s} \quad (3.77)$$

حيث تعتمد ψ_{n, ℓ, m_ℓ} على الإحداثيات r, θ, ϕ والتي حصلنا عليها سابقاً، بينما لا تعتمد χ_{s, m_s} على r, θ, ϕ ولكنها تعتمد فقط على الطبيعة الذاتية للجسيم. ونجد هنا أن إدخال الغزل في صياغة ميكانيكا الكم تم بطريقة تعميمية. ولكن وجد العالم ديراك أن فكرة الغزل تأتي بطريقة مباشرة وذلك عند دراسة ميكانيكا الكم النسبية.

مثال (6):

أوجد الدوال الذاتية $|s, m_s\rangle$ للإلكترونين متطابقين، معروفة في فضاء حاصل الضرب لـ

$$|m_{s1}, m_{s2}\rangle \Rightarrow |s_1, s_2, m_{s1}, m_{s2}\rangle \Rightarrow |s_1, m_{s1}\rangle |s_2, m_{s2}\rangle \text{ أي } |s_1, m_{s1}\rangle \text{ و } |s_1, m_{s1}\rangle$$

الحل

بم أن $s_1 = s_2 = \frac{1}{2}$ فإن قيم m_{s1}, m_{s2} تكون هي $\pm \frac{1}{2}$. وبالتالي تصبح الدوال

الذاتية الممكنة هي كل التركيبات لـ m_{s1}, m_{s2} وعددها يساوي

$$(2s_1 + 1)(2s_2 + 1) = (2 \times \frac{1}{2} + 1)(2 \times \frac{1}{2} + 1) = 4$$

وفي هذه الحالة نستخدم العددين 1, 2 والدالة χ لترقيم الجسيمين: $\chi_+(1)$ تعنى أن الجسيم الأول له $(\text{Spin up}) m_s = \frac{1}{2}$ والحالة $\chi_-(2)$ تعنى أن الجسيم الثاني له $(\text{Spin down}) m_s = -\frac{1}{2}$ وهكذا...

وبدلالة الدوال الذاتية $|m_{s_1}, m_{s_2} >$ نكتب هذه في الصورة التالية:

$$|+\frac{1}{2}, +\frac{1}{2} > = \chi_+(1)\chi_+(2)$$

$$|+\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} > = \chi_+(1)\chi_-(2)$$

$$|-\frac{1}{2}, +\frac{1}{2} > = \chi_-(1)\chi_+(2)$$

$$|-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} > = \chi_-(1)\chi_-(2)$$

ويتكون هذا الفضاء من 4 أبعاد (دوال) ، كما هي موضحة أعلاه. ونجد أن قيم s تتراوح من $s_1 + s_2$ الي $|s_1 - s_2|$ وبالتالي نجد أن $s = 1, 0$. ويحوى هذا الفضاء فضاء داخلياً ثلاثي مقابل لـ $s = 1$ وبه $(2s + 1) = (2 \times 1 + 1) = 3$ دالة ذاتية وفضاء داخلياً آخر مقابل لـ $s = 0$ وبه $(2s + 1) = (2 \times 0 + 1) = 1$ دالة ذاتية. ويصبح عدد الدوال الذاتية في الفضاء الجديد (أربعة دوال) أيضاً. ونجد أن الدوال الذاتية الجديدة تُمثل بـ $|s, m_s >$ حيث $m_s = m_{s_1} + m_{s_2}$.

(أ) إذا كان $s = 1$ فإن $m_s = 1, 0, -1$ وبالتالي تكون هنالك ثلاث دوال ذاتية هي:

$$|1, 1 >, |1, 0 >, |1, -1 >$$

(ب) إذا كان $s = 0$ فإن $m_s = 0$ وتكون هنالك دالة ذاتية واحدة هي:

$$|0, 0 >$$

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

نلاحظ أن الدالة الجديدة $|1, -1\rangle$ تقابل الدالة القديمة التي لها $s_1 = s_2 = \frac{1}{2}$

و $m_{s1} = m_{s2} = -\frac{1}{2}$ ، أي الدالة $|-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle$ وبالتالي نجد أن $|1, -1\rangle = |-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle$

وكذلك الدالة الذاتية الجديدة $|1, 1\rangle$ تقابل الدالة الذاتية القديمة $|+\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle$ وبالتالي

نجد أن $|1, 1\rangle = |+\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle$. ولمعرفة الدالة الذاتية $|1, 0\rangle$ نقوم بالتأثير على

الحالة $|1, 1\rangle$ بالمؤثر الخافض S_- علي النحو التالي

$$S_- |1, 1\rangle = (S_{1-} + S_{2-}) |+\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle$$

$$S_- |1, 1\rangle = S_{1-} |+\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle + S_{2-} |+\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle \quad (A)$$

ونعلم من المعادلتين (3.61) و (3.62) أن

$$S_{\pm} |s, m_s\rangle = \hbar \sqrt{s(s+1) - m_s(m_s \pm 1)} |s, m_s \pm 1\rangle$$

إذاً يكون

$$S_- |1, 1\rangle = \hbar \sqrt{1(1+1) - 1(1-1)} |1, 0\rangle = \hbar \sqrt{2} |1, 0\rangle \quad (B)$$

ومع العلم بأن $(s_1 = s_2 = \frac{1}{2})$

$$S_{1\pm} |m_{s1}, m_{s2}\rangle = \hbar \sqrt{s_1(s_1+1) - m_{s1}(m_{s1} \pm 1)} |m_{s1} \pm 1, m_{s2}\rangle$$

و

$$S_{2\pm} |m_{s1}, m_{s2}\rangle = \hbar \sqrt{s_2(s_2+1) - m_{s2}(m_{s2} \pm 1)} |m_{s1}, m_{s2} \pm 1\rangle$$

نجد أن

$$S_{1-} |+\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle = \hbar \sqrt{\frac{1}{2}(\frac{1}{2}+1) - \frac{1}{2}(\frac{1}{2}-1)} |-\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle$$

$$S_{1-} |+\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle = \hbar |-\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle$$

و

كمية الحركة الزاوية

الفصل الثالث:

$$S_{2-} |+\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle = \hbar \sqrt{\frac{1}{2}(\frac{1}{2}+1) - \frac{1}{2}(\frac{1}{2}-1)} |+\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle$$

$$S_{2-} |+\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle = \hbar |+\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle$$

وبالتعويض عن المعادلتين الأخيرتين في المعادلتين (A) و (B) تصبح الدالة الذاتية $|1,0\rangle$ في الصورة التالية

$$|1,0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\rangle + |+\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle)$$

ونحصل علي الدوال الذاتية $|0,0\rangle = |s, m_s\rangle$ من فكرة أنها تجميع للدالتين

$$|-\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle, |+\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle \text{ اللتين لهما } m_{s1} = -\frac{1}{2}, m_{s2} = \frac{1}{2} \text{ و } m_{s1} = \frac{1}{2}, m_{s2} = -\frac{1}{2}$$

حيث $m_s = m_{s1} + m_{s2}$. ومن ثم نستخدم شرط التعامد مع الدالة الذاتية $|1,0\rangle$.

نكتب أولاً الدالة $|0,0\rangle$ في الصورة العامة التالية

$$|0,0\rangle = a |-\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle + b |+\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle$$

حيث a, b ثابتان. وبم أن هذه الدالة مُعايرة فإن $|a|^2 + |b|^2 = 1$. ومن شرط

$$\text{التعامد مع الدالة } |1,0\rangle \text{ نجد أن } a = -b = \frac{1}{\sqrt{2}} \text{ ومنها نجد أن}$$

$$|0,0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|-\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle - |+\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle)$$

وتصبح الدوال الأربعة الجديدة هي:

$$|1,-1\rangle = |-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle$$

$$|1,1\rangle = |+\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle$$

$$|1,0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|-\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle + |+\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle)$$

$$|0,0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|-\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}\rangle - |+\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle)$$

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

وَتُكتب أحياناً الدوال أعلاه علي الصورة التالية

$$\begin{aligned} |1,1\rangle &= \uparrow\uparrow \\ |1,0\rangle &= \frac{1}{\sqrt{2}}(\uparrow\downarrow + \downarrow\uparrow) \\ |1,-1\rangle &= \downarrow\downarrow \\ |0,0\rangle &= \frac{1}{\sqrt{2}}(\uparrow\downarrow - \downarrow\uparrow) \end{aligned}$$

ونلاحظ أن الدوال الذاتية الثلاثة الأولى تقابل الحالة التي لها $s=1$ وتُعرف بالحالات الثلاثية (triplet-state) وتُعرف الدالة الذاتية التي لها $s=0$ بالحالة المنفردة (singlet-state). ونلاحظ انه إذا أبدلنا الإلكترون الأول مكان الثاني في الدوال أعلاه، نجد أن الحالة الثلاثية لا تتغير (موجبة)، أما الحالة المنفردة فتصبح سالبة. ونقول بان الحالة الثلاثية موجبة القطبية والحالة المنفردة سالبة القطبية. وبعبارة أخرى تُعرف الحالة الثلاثية بأنها متماثلة (symmetric) والفردية بأنها لامتماثلة (antisymmetric). وعموماً نقول بأن الدالة $f(x)$ موجبة القطبية (زوجية) إذا كان $f(-x) = +f(x)$ ، وسالبة القطبية (فردية) إذا كان $f(-x) = -f(x)$.

وبناء علي مبدأ باولي للاستبعاد تكون دالة الموجة الكاملة (الكلية) للإلكترون لامتماثلة إذا أبدلنا إلكترون مكان إلكترون آخر. وبم أن الدالة الكاملة تتكون من جزءين - الأول فضائي (spatial) وهو ψ_{n,ℓ,m_ℓ} والثاني مغزلي وهو χ_{s,m_s} ، فإذا كان الجزء الأول متماثل فإن الجزء الثاني يكون لامتماثل، وإذا كان الأول لامتماثل يكون الثاني متماثل. وبم أن قطبية الدالة ψ_{n,ℓ,m_ℓ} هي $(-1)^\ell$ ، فإن قطبية الحالة الأرضية الفضائية لذرة الهيدروجين ($\ell=0$) مثلاً تكون موجبة، فيجب أن تكون الدالة الغزلية في الحالة الأرضية سالبة ليتحقق مبدأ باولي. ونجد في

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

ذرة الهليوم التي تتكون من إلكترونين أن الحالة الأرضية الفضائية متماثلة وبالتالي يجب أن تكون الدالة الغزلية لامتماثلة وبالتالي تكون دالة مغزله منفردة (Singlet). أما الحالة المثارة له يمكن أن تكون ثلاثية أو منفردة. وكذلك نجد أن عنصر الديوتريوم الذي تتكون نواته من بروتون واحد ونيوترون واحد له حالة مستقرة واحدة هي الحالة الغزلية الثلاثية (Triplet). ويمكن أيضاً كتابة الدوال أعلاه علي الصورة

$$|1, 1\rangle = |++\rangle$$

$$|1, 0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|+-\rangle + |-+\rangle)$$

$$|1, -1\rangle = |--\rangle$$

$$|0, 0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|+-\rangle - |-+\rangle)$$

حيث $\hat{S} = \hat{S}_1 + \hat{S}_2$ وبم أن $\frac{1}{2} \equiv +, -\frac{1}{2} \equiv -$ فإن

$$\hat{S}^2 = \hat{S}_1^2 + \hat{S}_2^2 + 2\hat{S}_1 \cdot \hat{S}_2$$

$$= \frac{3}{2}\hbar^2 + 2\hat{S}_{1z}\hat{S}_{2z} + \hat{S}_{1+}\hat{S}_{2-} + \hat{S}_{1-}\hat{S}_{2+}$$

حيث $\hat{S}_1 \cdot \hat{S}_2 = S_{1z}S_{2z} + \frac{1}{2}(S_{1+}S_{2-} + S_{1-}S_{2+})$ نجد أن

$$S^2 \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle = \left(S_1^2 + S_2^2 + 2S_{1z}S_{2z} + (S_{1+}S_{2-} + S_{1-}S_{2+}) \right) \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle$$

$$S_1^2 \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle = \hbar^2 \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + 1 \right) \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle = \frac{3}{4}\hbar^2 \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle$$

$$S_2^2 \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle = \hbar^2 \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + 1 \right) \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle = \frac{3}{4}\hbar^2 \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle$$

$$S_{1z} \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle = \frac{1}{2}\hbar \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle$$

$$S_{2z} \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle = \frac{1}{2}\hbar \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle$$

$$S_{1+} | \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \rangle = 0$$

$$S_{2+} | \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \rangle = 0$$

$$S_{1-} | \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \rangle = \hbar \sqrt{\frac{1}{2}(\frac{1}{2}+1) - \frac{1}{2}(\frac{1}{2}-1)} | -\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \rangle = \hbar | -\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \rangle$$

$$S_{1-} S_{2+} | \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \rangle = S_{1+} 0 = 0$$

$$S_{2-} | \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \rangle = \hbar \sqrt{\frac{1}{2}(\frac{1}{2}+1) - \frac{1}{2}(\frac{1}{2}-1)} | \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \rangle = \hbar | \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \rangle$$

$$S_{1+} S_{2-} | \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \rangle = \hbar S_{1+} | \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \rangle = 0$$

ومنها نجد أن

$$\hat{S}^2 | -- \rangle = 2\hbar^2 | -- \rangle$$

$$\hat{S}^2 | ++ \rangle = 2\hbar^2 | ++ \rangle$$

نجد أن عمل المؤثر $P_{S=1} = \frac{3}{4} + \frac{1}{\hbar^2} S_1 \cdot S_2$ علي الحالة الثلاثية يُعطي

$$P_{S=1} | 1, +1 \rangle = (\frac{3}{4} + \frac{1}{\hbar^2} S_1 \cdot S_2) | 1, +1 \rangle = +1 | 1, +1 \rangle$$

$$P_{S=1} | 1, 0 \rangle = (\frac{3}{4} + \frac{1}{\hbar^2} S_1 \cdot S_2) | 1, 0 \rangle = +1 | 1, +1 \rangle$$

$$P_{S=1} | 1, -1 \rangle = (\frac{3}{4} + \frac{1}{\hbar^2} S_1 \cdot S_2) | 1, -1 \rangle = +1 | 1, +1 \rangle$$

وكذلك عمل المؤثر $P_{S=0} = \frac{1}{4} - \frac{1}{\hbar^2} S_1 \cdot S_2$ علي الحالة المنفردة ينتج

$$P_{S=0} | 0, 0 \rangle = (\frac{1}{4} - \frac{1}{\hbar^2} S_1 \cdot S_2) | 0, 0 \rangle = 0 | 0, 0 \rangle = 0$$

ونلاحظ انهما مؤثرا إسقاط.

مثال (7):

إلكترونان غزل كل منهما $s = \frac{1}{2}$ وكان مؤثر هاملتون لهما يُعطي بـ

$$H = \alpha S_{1z} + \beta S_{2z} + \gamma \mathbf{S}_1 \cdot \mathbf{S}_2$$

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

حيث α, β, γ ثوابت. أوجد القيم الذاتية لـ H مستخدماً أي تمثيل تريده. تأكد أنه يجب أن تكون الدالة الذاتية لأي تمثيل دالة ذاتية لمؤثر هاملتون، أي تأكد أولاً أن H يتبادل مع كل المؤثرات التي تشترك في الدالة الذاتية. (إستخدم الوحدات بحيث أن $\hbar = 1$)

الحل

في تمثيل $|s, m_s\rangle$ وجدنا أن الدوال الذاتية هي

$$\begin{aligned} |0, 0\rangle &= \frac{1}{\sqrt{2}}[|+, -\rangle - |-, +\rangle], \\ |1, +1\rangle &= |+, +\rangle, \\ |1, 0\rangle &= \frac{1}{\sqrt{2}}[|+, -\rangle + |-, +\rangle], \\ |1, -1\rangle &= |-, -\rangle, \end{aligned}$$

ووجدنا كذلك أن هذه الدوال دوال ذاتية للمؤثرين S^2, S_z . ولكن نعلم أن الدوال أعلاه لا تكون دوال ذاتية للمؤثر $S_1 \cdot S_2$. وفي هذه الحالة نكتب هذا المؤثر بدلالة مؤثرات تتبادل مع S^2, S_z . نجد أن $S = S_1 + S_2$ ومنها فإن

$$S^2 = S_1^2 + S_2^2 + 2S_1 \cdot S_2$$

$$S_1 \cdot S_2 = \frac{1}{2}(S^2 - S_1^2 - S_2^2)$$

ونجد هنا أن $S_1 \cdot S_2$ يتبادل مع كل من S_1^2 و S_2^2 ومع $S_z = S_{1z} + S_{2z}$ أيضاً، وبالتالي يصبح مؤثر هاملتون في الصورة التالية

$$H = \alpha S_{1z} + \beta S_{2z} + \frac{\gamma}{2}(S^2 - S_1^2 - S_2^2)$$

ونجد أن $[H, S_1^2] = [H, S_2^2] = [H, S_{1z}] = [H, S_{2z}] = 0$ وبالتالي تكون الدوال الذاتية مشتركة لهذه المؤثرات. يمكن كتابة H في القواعد $|s, m_s\rangle$ علي الصورة العامة

$$H = \begin{pmatrix} H_{11} & H_{12} & H_{13} & H_{14} \\ H_{21} & H_{22} & H_{23} & H_{24} \\ H_{31} & H_{32} & H_{33} & H_{34} \\ H_{41} & H_{42} & H_{43} & H_{44} \end{pmatrix}$$

حيث

$$H_{ij} = \langle i | H | j \rangle \text{ و } |1\rangle = |0,0\rangle, |2\rangle = |1,1\rangle, |3\rangle = |1,0\rangle, |4\rangle = |1,-1\rangle.$$

وبم أن

$$S^2 |1,0\rangle = 1(1+1) |1,0\rangle = 2 |1,0\rangle$$

وعموماً نجد أن

$$S^2 |1,0\rangle = 2 |1,0\rangle, S^2 |1,1\rangle = 2 |1,1\rangle, S^2 |1,-1\rangle = 2 |1,-1\rangle, S^2 |0,0\rangle = 0$$

وعلي سبيل المثال نجد أن

$$\begin{aligned} S_1^2 |1,0\rangle &= S_1^2 \left(\sqrt{\frac{1}{2}} \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle + \sqrt{\frac{1}{2}} \left| -\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle \right) \\ S_1^2 |1,0\rangle &= \sqrt{\frac{1}{2}} S_1^2 \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle + \sqrt{\frac{1}{2}} S_1^2 \left| -\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle \\ S_1^2 |1,0\rangle &= \sqrt{\frac{1}{2}} \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + 1 \right) \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle + \sqrt{\frac{1}{2}} \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + 1 \right) \left| -\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle \\ S_1^2 |1,0\rangle &= \frac{3}{4} \left(\sqrt{\frac{1}{2}} \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle + \sqrt{\frac{1}{2}} \left| -\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle \right) = \frac{3}{4} |1,0\rangle \end{aligned}$$

وعموماً نجد أن

$$\begin{aligned} S_1^2 |1,0\rangle &= \frac{3}{4} |1,0\rangle, S_1^2 |1,1\rangle = \frac{3}{4} |1,1\rangle \\ S_1^2 |1,-1\rangle &= \frac{3}{4} |1,-1\rangle, S_1^2 |0,0\rangle = \frac{3}{4} |0,0\rangle \end{aligned}$$

وكذلك نجد أن

$$S_2^2 |1,0\rangle = \frac{3}{4} |1,0\rangle, S_2^2 |1,1\rangle = \frac{3}{4} |1,1\rangle, S_2^2 |1,-1\rangle = \frac{3}{4} |1,-1\rangle$$

و

$$S_{1z}|1, +1\rangle = +\frac{1}{2}|1, +1\rangle ,$$

$$S_{2z}|1, +1\rangle = +\frac{1}{2}|1, +1\rangle ,$$

$$S_{1z}|1, -1\rangle = -\frac{1}{2}|1, -1\rangle ,$$

$$S_{2z}|1, -1\rangle = -\frac{1}{2}|1, -1\rangle ,$$

$$S_{1z}|1, 0\rangle = +\frac{1}{2}|0, 0\rangle ,$$

$$S_{1z}|0, 0\rangle = +\frac{1}{2}|1, 0\rangle ,$$

$$S_{2z}|1, 0\rangle = -\frac{1}{2}|0, 0\rangle ,$$

$$S_{2z}|0, 0\rangle = -\frac{1}{2}|1, 0\rangle .$$

والآن يأخذ مؤثر هاملتون في هذه القواعد الشكل التالي

$$H = \begin{pmatrix} -\frac{3}{4}\gamma & 0 & \frac{1}{2}(\alpha - \beta) & 0 \\ 0 & \frac{1}{2}(\alpha + \beta) + \frac{1}{4}\gamma & 0 & 0 \\ \frac{1}{2}(\alpha - \beta) & 0 & \frac{1}{4}\gamma & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2}(\alpha + \beta) + \frac{1}{4}\gamma \end{pmatrix}$$

وتكون القيم الذاتية له هي:

$$E_1 = \frac{1}{4}\gamma + \frac{1}{2}(\alpha + \beta) ,$$

$$E_2 = \frac{1}{4}\gamma - \frac{1}{2}(\alpha + \beta) ,$$

و

$$E_3 = -\frac{1}{4}\gamma + \frac{1}{2}\sqrt{\gamma^2 + (\alpha - \beta)^2} ,$$

$$E_4 = -\frac{1}{4}\gamma - \frac{1}{2}\sqrt{\gamma^2 + (\alpha - \beta)^2} .$$

ونحصل علي الدوال الذاتية لـ H بالطريقة المعتادة للمصفوفات.

مثال (8):

أوجد الدوال الذاتية لمنظومة مكونة من جسيمين لهما $s_1 = s_2 = 1$ بدلالة القواعد $|m_{s_1}, m_{s_2}\rangle$ و بدلالة القواعد $|s, m_s\rangle$.

الحل

إذا كان $s_1 = 1, s_2 = 1$ فإن فضاء حاصل الضرب ($|m_{s_1}, m_{s_2}\rangle$) يكون بعده $N = (2s_1 + 1)(2s_2 + 1) = 9$ ويتكون هذا الفضاء من فضائين داخليين (subspaces) بعديهما علي النحو التالي $N_2 = 1, N_1 = 3$ ، تُعرف N_1 بالحالة الثلاثية و N_2 بالحالة المنفردة. ونود هنا أن نكوّن الدوال الذاتية لكمية الحركة الزاوية الغزلية الكلية (S) ومركبتها في إتجاه المحور z (S_z). بم أن الفضاء هناله بُعد $(2s_1 + 1)(2s_2 + 1) = (2 \times 1 + 1)(2 \times 1 + 1) = 9$ فإن هنالك 9 دوال ذاتية في القواعد الجديدة والقديمة، وتُمثل الدوال الذاتية القديمة بـ

$$|s_1, s_2, m_{s_1}, m_{s_2}\rangle \equiv |m_{s_1}, m_{s_2}\rangle$$

$$(أ) \quad \text{إذا كان } s_1 = 1 \text{ نجد أن } m_{s_1} = 1, 0, -1.$$

$$(ب) \quad \text{إذا كان } s_2 = 1 \text{ نجد أن } m_{s_2} = 1, 0, -1.$$

وبالتالي تكون الدوال الذاتية الممكنة $|m_{s_1}, m_{s_2}\rangle$ هي:

$$|1, 1\rangle, |1, 0\rangle, |1, -1\rangle, |0, 0\rangle, |0, 1\rangle, |0, -1\rangle, |-1, 1\rangle, |-1, 0\rangle, |-1, -1\rangle$$

ونرمز للدوال الذاتية الجديدة بالرمز ' $|s, m_s\rangle$ ' (نضع عليها علامة ' لنميزها عن الدوال الذاتية القديمة). وتأخذ s القيم التالية:

$$s = s_1 + s_2, s_1 + s_2 - 1, \dots, |s_1 - s_2|$$

ومنها نجد أن $s = 2, 1, 0$. وتكون قيم m_s هي:

$$m_s = s, s - 1, \dots, -s$$

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

(أ) فإذا كان $s = 2$ فإن $m_s = 2, 1, 0, -1, -2$.

(ب) وإذا كانت $s = 1$ فإن $m_s = 1, 0, -1$.

(ج) وإذا كانت $s = 0$ فإن $m_s = 0$.

و الآن تكون الدوال الذاتية الجديدة $|s, m_s\rangle$ هي:

$$s = 2: |2, 2\rangle', |2, 1\rangle', |2, 0\rangle', |2, -1\rangle', |2, -2\rangle'$$

$$s = 1: |1, 1\rangle', |1, 0\rangle', |1, -1\rangle'$$

$$s = 0: |0, 0\rangle'$$

وهي تسعة دوال ذاتية كما أشرنا إليها سابقاً.

نلاحظ أن الدالة $|2, 2\rangle' = |1, 1\rangle$ وذلك لأن كل منهما يقابل الحالة $m_{s1} = m_{s2} = 1$

حيث $m_s = m_{s1} + m_{s2} = 2$. وبنفس الطريقة نجد أن $|2, -2\rangle' = |-1, -1\rangle$ وذلك لأن

$m_{s1} = m_{s2} = -1$ حيث $m_s = m_{s1} + m_{s2} = -2$. والآن يمكننا الحصول على كل

الدوال الذاتية الأخرى وذلك بالتأثير المتواصل بالمؤثر الخافض $S_- = S_{-1} + S_{-2}$

على الحالة $|2, 2\rangle'$ أو بالمؤثر الرافع $S_+ = S_{+1} + S_{+2}$ على الحالة $|2, -2\rangle'$.

ونجد أن $S_{\pm 1, \pm 2}$ تؤثر على الدوال القديمة $|m_{s1}, m_{s2}\rangle$ بينما تؤثر S_{\pm} على الدوال

الذاتية الجديدة $|s, m_s\rangle$ وذلك على النحو التالي:

$$S_- |2, 2\rangle' = (S_{-1} + S_{-2}) |1, 1\rangle = S_{-1} |1, 1\rangle + S_{-2} |1, 1\rangle$$

حيث

$$S_- |2, 2\rangle' = \hbar \sqrt{2(2+1) - 2(2-1)} |2, 1\rangle'$$

$$S_- |2, 2\rangle' = 2\hbar |2, 1\rangle'$$

و

$$S_{-1} |1,1\rangle = \hbar \sqrt{1(1+1) - 1(1-1)} |0,1\rangle$$

$$S_{-1} |1,1\rangle = \hbar \sqrt{2} |0,1\rangle$$

$$S_{-2} |1,1\rangle = \hbar \sqrt{1(1+1) - 1(1-1)} |1,0\rangle$$

$$S_{-2} |1,1\rangle = \hbar \sqrt{2} |1,0\rangle$$

وبالتعويض نجد أن

$$|2,1\rangle' = \frac{1}{\sqrt{2}} (|0,1\rangle + |1,0\rangle)$$

وبتأثير المؤثر الخافض S_- علي الدالة أعلاه نحصل علي الدالة $|2,0\rangle'$ وذلك

علي النحو التالي

$$S_- |2,1\rangle' = \hbar \sqrt{2(2+1) - 1(1-1)} |2,0\rangle'$$

$$S_- |2,1\rangle' = \hbar \sqrt{6} |2,0\rangle'$$

ولكن

$$S_- |2,1\rangle' = (S_{-1} + S_{-2}) |2,1\rangle' = (S_{-1} + S_{-2}) \frac{1}{\sqrt{2}} (|0,1\rangle + |1,0\rangle)$$

ونجد أن (حيث نعلم أن $s_1 = s_2 = 1$ لكل هذه الدوال)

$$S_{-1} \frac{1}{\sqrt{2}} (|1,0\rangle + |0,1\rangle) = \frac{1}{\sqrt{2}} (S_{-1} |1,0\rangle + S_{-1} |0,1\rangle)$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} S_{-1} |1,0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \hbar \sqrt{1(1+1) - 0(0-1)} |0,0\rangle$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} S_{-1} |1,0\rangle = \hbar |0,0\rangle$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} S_{-1} |0,1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \hbar \sqrt{1(1+1) - 1(1-1)} | -1,1 \rangle$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} S_{-1} |0,1\rangle = \hbar | -1,1 \rangle$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} S_{-2} |1,0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \hbar \sqrt{1(1+1) - 0(0-1)} |1,-1\rangle$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} S_{-2} |1,0\rangle = \hbar |1,-1\rangle$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} S_{-2} |0,1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \hbar \sqrt{1(1+1) - 1(1-1)} |0,0\rangle$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} S_{-2} |0,1\rangle = \hbar |0,0\rangle$$

بالتعويض نجد أن

$$|2,0\rangle' = \frac{1}{\sqrt{6}} (| -1,1 \rangle + 2|0,0\rangle + |1,-1\rangle)$$

وبنفس الكيفية وبتأثير المؤثر الخافض S_- على الدالة $|2,0\rangle'$ نحصل على الدالة

$$|2,-1\rangle' = \frac{1}{\sqrt{2}} (|0,-1\rangle + | -1,0 \rangle)$$

ومما سبق نجد أن

$$|2,-2\rangle' = | -1,-1 \rangle$$

ونلاحظ أن كل الدوال الذاتية التسعة القديمة قد إستخدمت للحصول على الخمسة الدوال الذاتية الأولى. ولقد تبين أن كل الدوال الذاتية الجديدة التي لها

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

نفس قيمه m_s هي عبارة عن تجميع خطى لنفس مجموعة الدوال الذاتية القديمة التي تحقق كل منها الشرط $m_s = m_{s1} + m_{s2}$.

والآن نختار الدالة $|1,1\rangle'$ التي لها $s=1, m_s=1$ حيث نجد أنها تجميع لكل من الدالتين القديمتين التاليتين: $|1,0\rangle$ و $|0,1\rangle$. ونكتب أولاً الدالة الذاتية $|1,1\rangle'$ في الصورة العامة التالية

$$|1,1\rangle' = a|1,0\rangle + b|0,1\rangle$$

ولكن نعلم أن الدالة $|1,1\rangle'$ متعامدة مع الدالة $|2,1\rangle'$ ، فمن شرط التعامد ومُعَايرة الدالة نجد أن $a=b=\frac{1}{\sqrt{2}}$ ، ومنها تصبح الدالة $|1,1\rangle'$ في الصورة التالية

$$|1,1\rangle' = \frac{1}{\sqrt{2}}(|1,0\rangle + |0,1\rangle)$$

وللحصول على $|1,0\rangle'$ نجد أنها تتكون من الدالتين القديمتين: $|1,-1\rangle, |-1,1\rangle$ وذلك لأن $s=1, m_s=m_{s1}+m_{s2}=0$ تعني أن $m_{s1}=1, m_{s2}=-1$ و $m_{s1}=-1, m_{s2}=1$. ونكتب أولاً الدالة الذاتية $|1,0\rangle'$ في الصورة العامة التالية

$$|1,0\rangle' = a|1,-1\rangle + b|-1,1\rangle$$

وبإستخدام شرط التعامد مع الدالة $|1,1\rangle'$ ومُعَايرة الدالة $|1,0\rangle'$ نحصل علي الثابتين a, b حيث نجد أن $a=\frac{1}{\sqrt{2}}, b=-\frac{1}{\sqrt{2}}$ وتصبح دالة الحالة في

الصورة

$$|1,0\rangle' = \frac{1}{\sqrt{2}}(|1,-1\rangle - |-1,1\rangle)$$

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

وبإستخدام المؤثر الخافض S_- علي الدالة $|1,0\rangle'$ ، أي $|1,0\rangle$ نحصل على الدالة $|1,-1\rangle'$ والتي تأخذ الشكل التالي

$$|1,-1\rangle' = \frac{1}{\sqrt{2}}(|0,-1\rangle - |-1,0\rangle)$$

ولكي نحصل علي الدالة الأخيرة $|0,0\rangle'$ ، أي $s=0, m_s = m_{s1} + m_{s2} = 0$ نلاحظ أن هذه الحالة تعني أن $m_{s1} = -1, m_{s2} = 1$ ، $m_{s1} = 1, m_{s2} = -1$ وبالتالي تتكون هذه الدالة من الدوال الذاتية القديمة التالية: $m_{s1} = 0, m_{s2} = 0$ ، $|1,-1\rangle$ ، $|-1,1\rangle$ ، $|0,0\rangle$ ، إذاً نجد أن الصورة العامة لهذه الدالة هي:

$$|0,0\rangle' = a|-1,1\rangle + b|1,-1\rangle + c|0,0\rangle$$

حيث a, b, c ثوابت. ويجب كذلك أن تكون هذه الدالة متعامدة على كل من $|1,0\rangle', |2,0\rangle'$ وبأخذ شرط التعامد مع $|2,0\rangle'$ و $|1,0\rangle'$ وبمُعَايرة الدالة ، أي نحصل على قيم الثوابت a, b, c والتي تُعطي بالقيم $|a|^2 + |b|^2 + |c|^2 = 1$

التالية $a = b = \frac{1}{\sqrt{3}} = -c$. وبذلك تصبح الدالة $|0,0\rangle'$ في الصورة التالية

$$|0,0\rangle' = \frac{1}{\sqrt{3}}(|1,-1\rangle + |-1,1\rangle - |0,0\rangle)$$

وبتطبيق هذه الطريقة نحصل علي كل الدوال الذاتية الجديدة المكونة من الدوال الذاتية القديمة.

تمرين:

(1) إلكترونان لهما مؤثر مغزل S_1 و S_2 . أوجد متوسط الضرب $S_1 \cdot S_2$ في الحالة الغزلية المنفردة والثلاثية التي حصلنا عليها في المثال (1).

(2) يُوصف مؤثر المغزل لمنظومة تتكون من إلكترونين بالحالة المنفردة والثلاثية الموضحة في المثال (1) أعلاه. إذا أضفنا إلكترون ثالث لهذه المنظومة، أثبت أن المغزل الكلي للمنظومة هو $S = \frac{3}{2}$ (الحالة الرباعية) و $S = \frac{1}{2}$ (الحالة الثنائية). أوجد دوال المغزل لكل حالة.

(افترض أن المنظومة السابقة هي منظومة لها $S = 0$ أو $S = 1$).

(3) بيّن أن المؤثر $S_1 \cdot S_2$ يمكن كتابته في الصورة

$$S_1 \cdot S_2 = S_{1z}S_{2z} + \frac{1}{2}(S_{+1}S_{-2} + S_{-1}S_{+2})$$

ثم أوجد الشكل المصفوفي للمؤثر $S_1 \cdot S_2$ في القواعد $|m_{s1}, m_{s2}\rangle$ وكذلك في القواعد $|s, m_s\rangle$ الموضحة في المثال (1).

(4) بيّن أن المؤثر S^2 لإلكترونين يمكن كتابته على الصورة التالية

$$S^2 = \frac{3}{4}\hbar^2 + 2S_{1z}S_{2z} + (S_{1+}S_{2-} + S_{1-}S_{2+})$$

(5) أثبت أن الدوال الذاتية للمؤثرات $S_1^2, S_2^2, S_{1z}, S_{2z}$ ليست كلها دوال ذاتية للمؤثر $S^2 = (S_1 + S_2)^2$.

3.5.2 الدوال الذاتية لكمية الحركة الزاوية الكلية

خذ الآن جسيماً له كمية حركة زاوية غزلية مؤثرها S ومدارية مؤثرها L . نجد أن كمية الحركة الزاوية الكلية تُعطي بالمؤثر $J = L + S$. ونجد كذلك أن كل مركبات المؤثر S تتبادل مع مركبات المؤثر L ، أي $[L, S] = 0$ وذلك لأن كل منهما يعمل علي فضاء مختلف، وبالتالي نجد أن علاقات أقواس التبادل لمركبات J هي نفسها كما لـ L و S ، وذلك كما أوضحنا هذا سابقاً.

ونرمز بـ m_ℓ, m_s, m_j لأعداد الكم المقابلة للمؤثرات L_z, S_z, J_z علي الترتيب. وكما سبق أن أوضحنا، أن الدوال الذاتية للمؤثرين L^2, L_z هي $Y_{\ell, m_\ell}(\theta, \varphi) = |\ell, m_\ell\rangle$ حيث $\ell = 0, 1, 2, \dots$ عدد صحيح و $m_\ell = \ell, \ell-1, \dots, -\ell$ والدوال الذاتية للمؤثرين S^2, S_z هي $\chi_{s, m_s} = |s, m_s\rangle$ حيث $m_s = s, s-1, \dots, -s$ والآن تكون الدوال الذاتية للمؤثرات L^2, S^2, L_z, S_z هي حاصل الضرب لهاتين الدالتين، أي

$$|\ell, s, m_\ell, m_s\rangle = |\ell, m_\ell\rangle |s, m_s\rangle \quad (3.78)$$

ولقيمة معينة لـ ℓ و s يمكن كتابة الدالة أعلاه في الصورة

$$|\ell, s, m_\ell, m_s\rangle = |m_\ell, m_s\rangle \quad (3.79)$$

وتكون القيم الممكنة لعدد الكم المداري الكلي j علي النحو التالي

$$j = \ell + s, \ell + s - 1, \dots, |\ell - s| \quad (3.80)$$

ومنها نجد أن القيم الممكنة لعدد الكم المغناطيسي الكلي m_j هي

$$m_j = j, j - 1, \dots, -j \quad (3.81)$$

مثال (8):

أوجد الدوال الذاتية للإلكترون في الحالة الطيفية p بدلالة $|m_\ell, m_s\rangle$ تارة وبدلالة $|j, m_j\rangle$ تارة أخرى.

الحل

تعني الحالة الطيفية p ، أن عدد الكم المداري $\ell = 1$ ومنها نجد أن $m_\ell = 1, 0, -1$. ولالإلكترون نعلم أن $s = \frac{1}{2}$ ومنها نجد أن $m_s = \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}$. ويُعطي عدد الدوال الذاتية (القواعد) $|m_\ell, m_s\rangle$ بـ $(2\ell+1)(2s+1) = 6$.

نجد أن الدوال الذاتية $|\ell, m_\ell\rangle$ لكمية الحركة الزاوية المدارية هي:

$$|1, 1\rangle, |1, 0\rangle, |1, -1\rangle$$

والدوال الذاتية $|s, m_s\rangle$ لكمية الحركة الزاوية الغزلية هي:

$$|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\rangle, |\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle$$

ومنهما تكون الدوال الذاتية المشتركة (حاصل ضربهما) في الصورة

$$|\ell, s, m_\ell, m_s\rangle = |m_\ell, m_s\rangle$$

وهي:

$$|0, -\frac{1}{2}\rangle, |0, \frac{1}{2}\rangle, |-1, -\frac{1}{2}\rangle, |-1, \frac{1}{2}\rangle, |1, -\frac{1}{2}\rangle, |1, \frac{1}{2}\rangle$$

وهي ستة دوال ذاتية مستقلة كما ذكرنا آنفاً. ونجد أن هذه الدوال هي دوال ذاتية لكل المؤثرات التالية

$$L^2, S^2, L_z, S_z$$

حيث نجد أن

$$L^2 |m_\ell, m_s\rangle = \hbar^2 \ell(\ell+1) |m_\ell, m_s\rangle$$

$$S^2 |m_\ell, m_s\rangle = \hbar^2 s(s+1) |m_\ell, m_s\rangle$$

$$L_z |m_\ell, m_s\rangle = m_\ell \hbar |m_\ell, m_s\rangle$$

$$S_z |m_\ell, m_s\rangle = m_s \hbar |m_\ell, m_s\rangle$$

ولحساب قيمة J^2 في هذه القواعد نجد أن

$$\hat{J}^2 = \hat{L}^2 + \hat{S}^2 + 2\hat{L}_z\hat{S}_z + \hat{L}_+\hat{S}_- + \hat{L}_-\hat{S}_+$$

ومنه يكون

$$J^2 |m_\ell, m_s\rangle = (L^2 + S^2 + 2L_zS_z + L_+S_- + L_-S_+) |m_\ell, m_s\rangle$$

حيث

$$S_+ |m_\ell, m_s\rangle = \hbar \sqrt{s(s+1) - m_s(m_s+1)} |m_\ell, m_s+1\rangle$$

$$S_- |m_\ell, m_s\rangle = \hbar \sqrt{s(s+1) - m_s(m_s-1)} |m_\ell, m_s-1\rangle$$

$$L_+ |m_\ell, m_s\rangle = \hbar \sqrt{\ell(\ell+1) - m_\ell(m_\ell+1)} |m_\ell+1, m_s\rangle$$

$$L_- |m_\ell, m_s\rangle = \hbar \sqrt{\ell(\ell+1) - m_\ell(m_\ell-1)} |m_\ell-1, m_s\rangle$$

ولحساب $L \cdot S$ في هذه القواعد نجد أن

$$L \cdot S |m_\ell, m_s\rangle = (L_zS_z + \frac{1}{2}(L_+S_- + L_-S_+)) |m_\ell, m_s\rangle$$

ولإيجاد الدوال الذاتية الجديدة $|j, m_j\rangle$ ، نوجد قيم j و m_j . نعلم مما سبق أن

$j = \ell + \frac{1}{2}$ و $j = \ell - \frac{1}{2}$ ، أي $j = 1 + \frac{1}{2}, \dots, 1 - \frac{1}{2}$ ، أي تكون $j = \frac{3}{2}, \frac{1}{2}$ ، وبالتالي

تصبح الدوال الذاتية الجديدة $|j, m_j\rangle$ وعددها $(2\ell+1)(2s+1) = 3 \times 2 = 6$

وهي:

$$j = \frac{1}{2} : | \frac{1}{2}, \frac{1}{2} >, | \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} >$$

$$j = \frac{3}{2} : | \frac{3}{2}, \frac{3}{2} >, | \frac{3}{2}, \frac{1}{2} >, | \frac{3}{2}, -\frac{1}{2} >, | \frac{3}{2}, -\frac{3}{2} >$$

وهي دوال ذاتية للمؤثرين J^2, J_z و نجد أن

$$J^2 | j, m_j > = \hbar^2 j(j+1) | j, m_j >$$

$$J_z | j, m_j > = \hbar m_j | j, m_j >$$

ونجد أن هذه الدوال ($| j, m_j >$) تتكون أساساً من تجميع من الدوال الذاتية القديمة. فمثلاً نجد أن الدالة الذاتية الجديدة $| \frac{3}{2}, \frac{3}{2} >$ تعني أن $m_j = \frac{3}{2}$ حيث $m_j = m_\ell + m_s$ والتي تتحقق فقط إذا كان $m_\ell = 1, m_s = \frac{1}{2}$ وهي حالة واحدة من بين الحالات القديمة المذكورة سابقاً، أي $| 1, \frac{1}{2} >$ وعليه نجد أن $| \frac{3}{2}, \frac{3}{2} > = | 1, \frac{1}{2} >$. وبالمثل نجد أن الدالة الذاتية الجديدة $| \frac{3}{2}, -\frac{3}{2} >$ تعني أن $m_j = -\frac{3}{2}$ حيث $m_j = m_\ell + m_s$ والتي تتحقق فقط إذا كان $m_\ell = -1, m_s = -\frac{1}{2}$ وهي تقابل حالة واحدة من بين الحالات القديمة المذكورة سابقاً، أي $| -1, -\frac{1}{2} > = | \frac{3}{2}, -\frac{3}{2} >$. ونحصل علي الدالتين الذاتيتين $| \frac{3}{2}, \frac{1}{2} >, | \frac{3}{2}, -\frac{1}{2} >$ بتأثير المؤثر الخافض J_- علي الدالة $| \frac{3}{2}, \frac{3}{2} >$ ، أو الرافع J_+ علي الدالة $| \frac{3}{2}, -\frac{3}{2} >$. ونعلم مما سبق أن

$$J_\pm | j, m_j > = \hbar \sqrt{j(j+1) - m_j(m_j \pm 1)} | j, m_j \pm 1 >$$

وبالتالي نجد أن

$$J_- | \frac{3}{2}, \frac{3}{2} > = \hbar \sqrt{\frac{3}{2}(\frac{3}{2}+1) - \frac{3}{2}(\frac{3}{2}-1)} | \frac{3}{2}, \frac{1}{2} >$$

$$J_- | \frac{3}{2}, \frac{3}{2} > = \hbar \sqrt{3} | \frac{3}{2}, \frac{1}{2} >$$

ولكن

كمية الحركة الزاوية

الفصل الثالث:

$$J_- = L_- + S_-$$

حيث يؤثر L_-, S_- علي الدوال الذاتية القديمة وذلك علي النحو التالي

$$L_{\pm} |m_{\ell}, m_s\rangle = \hbar \sqrt{\ell(\ell+1) - m_{\ell}(m_{\ell} \pm 1)} |m_{\ell} \pm 1, m_s\rangle$$

$$S_{\pm} |m_{\ell}, m_s\rangle = \hbar \sqrt{s(s+1) - m_s(m_s \pm 1)} |m_{\ell}, m_s \pm 1\rangle$$

والآن نجد أن

$$J_- | \frac{3}{2}, \frac{3}{2} \rangle = \hbar \sqrt{\frac{3}{2}(\frac{3}{2}+1) - \frac{3}{2}(\frac{3}{2}-1)} |1, \frac{1}{2}\rangle$$

$$J_- | \frac{3}{2}, \frac{3}{2} \rangle = \hbar \sqrt{3} |1, \frac{1}{2}\rangle$$

مع العلم بأن

$$J_- | \frac{3}{2}, \frac{3}{2} \rangle = (L_- + S_-) |1, \frac{1}{2}\rangle$$

$$J_- | \frac{3}{2}, \frac{3}{2} \rangle = L_- |1, \frac{1}{2}\rangle + S_- |1, \frac{1}{2}\rangle$$

نجد أن

$$L_- |1, \frac{1}{2}\rangle = \hbar \sqrt{1(1+1) - 1(1-1)} |0, \frac{1}{2}\rangle$$

$$L_- |1, \frac{1}{2}\rangle = \hbar \sqrt{2} |0, \frac{1}{2}\rangle$$

وكذلك

$$S_- |1, \frac{1}{2}\rangle = \hbar \sqrt{\frac{1}{2}(\frac{1}{2}+1) - \frac{1}{2}(\frac{1}{2}-1)} |1, -\frac{1}{2}\rangle$$

$$S_- |1, \frac{1}{2}\rangle = \hbar |1, -\frac{1}{2}\rangle$$

وبالتعويض في المعادلة أعلاه نجد أن الدالة $| \frac{3}{2}, \frac{1}{2} \rangle$ تُعطي بـ

$$| \frac{3}{2}, \frac{1}{2} \rangle = \frac{1}{\sqrt{3}} |1, -\frac{1}{2}\rangle + \sqrt{\frac{2}{3}} |0, \frac{1}{2}\rangle$$

وبتأثير المؤثر الخافض J_- علي الحالة $| \frac{3}{2}, \frac{1}{2} \rangle$ نحصل علي الدالة $| \frac{3}{2}, -\frac{1}{2} \rangle$ ،

حيث نجد أن

$$|\frac{3}{2}, -\frac{1}{2}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}| -1, \frac{1}{2}\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}}| 0, -\frac{1}{2}\rangle$$

وللدالتين $|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\rangle$ و $|\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle$ نجد أن الدالة $|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\rangle$ تعني أن $j = \frac{1}{2}, m_j = \frac{1}{2}$ وبم أن $m_j = m_\ell + m_s = \frac{1}{2}$ و $j = \frac{1}{2}$ فإن هنالك دالة واحد تحقق هذه الحالة والتي لها $\ell = 0$ و $s = \frac{1}{2}$ ومنها تكون $m_\ell = 0$ و $m_s = \frac{1}{2}$ ، وتكون هذه هي الدالة الذاتية القديمة $|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\rangle$ وبالتالي نجد أن $|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\rangle = |0, \frac{1}{2}\rangle$ وبالمثل نجد أن الدالة $|\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle = |0, -\frac{1}{2}\rangle$. ويمكن أيضاً أن نحصل علي الدالة $|\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle$ بتأثير المؤثر الخافض J_- علي الدالة $|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\rangle$ ، كما فعلنا ذلك في الجزء أعلاه.

نعلم مما سبق أن

$$J = L + S$$

ومنها يكون

$$L \cdot S = \frac{1}{2}(J^2 - L^2 - S^2)$$

ويمكن إيجاد قيمة المؤثر $L \cdot S$ في هذه القواعد وذلك علي الصورة

$$L \cdot S |j, m_j\rangle = \frac{1}{2}(J^2 - L^2 - S^2) |j, m_j\rangle$$

$$L \cdot S |j, m_j\rangle = \hbar^2 \frac{1}{2}[j(j+1) - \ell(\ell+1) - s(s+1)] |j, m_j\rangle$$

ونحصل علي الحالات التالية

$$L \cdot S |\frac{3}{2}, \frac{3}{2}\rangle = \frac{1}{2}\hbar^2 [\frac{3}{2}(\frac{3}{2}+1) - 1(1+1) - \frac{1}{2}(\frac{1}{2}+1)] |\frac{3}{2}, \frac{3}{2}\rangle$$

$$L \cdot S |\frac{3}{2}, \frac{3}{2}\rangle = \frac{1}{2}\hbar^2 |\frac{3}{2}, \frac{3}{2}\rangle$$

و

$$L \cdot S |\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\rangle = \frac{1}{2}\hbar^2 [\frac{3}{2}(\frac{3}{2}+1) - 0(0+1) - \frac{1}{2}(\frac{1}{2}+1)] |\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\rangle$$

$$L \cdot S |\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\rangle = \frac{3}{2}\hbar^2 |\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\rangle$$

هنالك قاعدة لإيجاد الدوال الذاتية $|j, m_j\rangle$ وذلك علي النحو التالي

(أ) إذا كان $j = \ell + \frac{1}{2}$ فإن

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

$$|j, m_j\rangle = \sqrt{\frac{\ell+m_\ell+1}{2\ell+1}} |m_\ell, \frac{1}{2}\rangle + \sqrt{\frac{\ell-m_\ell}{2\ell+1}} |m_\ell+1, -\frac{1}{2}\rangle$$

(ب) إذا كان $j = \ell - \frac{1}{2}$ فإن

$$|j, m_j\rangle = \sqrt{\frac{\ell-m_\ell}{2\ell+1}} |m_\ell, \frac{1}{2}\rangle - \sqrt{\frac{\ell+m_\ell+1}{2\ell+1}} |m_\ell+1, -\frac{1}{2}\rangle$$

حيث $m_j = m_\ell + \frac{1}{2}$.

فإذا أردنا أن نحصل على الدالة $|\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\rangle$ فنجد أن $j = \frac{3}{2} = 1 + \frac{1}{2}$ و $m_j = \frac{1}{2}$ وبالتالي فإن $m_\ell = 0$ وذلك لأن $m_j = m_\ell + \frac{1}{2}$ وعليه نستخدم الحالة (أ) وتصبح هذه الدالة على الصورة

$$|\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{1+0+1}{2+1}} |0, \frac{1}{2}\rangle + \sqrt{\frac{1-0}{2+1}} |1, -\frac{1}{2}\rangle$$

$$|\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{2}{3}} |0, \frac{1}{2}\rangle + \sqrt{\frac{1}{3}} |1, -\frac{1}{2}\rangle$$

أما للحالة $|\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle$ فنجد أن $j = \frac{1}{2} = 1 - \frac{1}{2}$ و $m_j = -\frac{1}{2}$ وبالتالي فإن $m_\ell = -1$ وذلك لأن $m_j = m_\ell + \frac{1}{2}$ وعليه نستخدم الحالة (ب) وتصبح هذه الدالة على الصورة

$$|\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{1+1}{2+1}} |-1, \frac{1}{2}\rangle + \sqrt{\frac{1-1+1}{2+1}} |0, -\frac{1}{2}\rangle$$

$$|\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{2}{3}} |-1, \frac{1}{2}\rangle + \sqrt{\frac{1}{3}} |0, -\frac{1}{2}\rangle$$

وبهذه الطريقة يمكن إيجاد كل الدوال المتبقية مباشرة.

تمرين:

(1) يوجد جسيما غزل الأول $s_1 = 1$ وغزل الثاني $s_2 = 2$ في حالة سكون في الحالة التي فيها غزلهما الكلي $s = 3$ ومركبته في إتجاه المحور z تساوي 1. إذا قسنا مركبة غزل الثاني في إتجاه المحور z ، فما هي القيم التي سنحصل عليها وما هو احتمال الحصول على كل قيمة من هذه القيم. الإجابات هي:

$$P(S_{2z} = 2\hbar) = \frac{1}{15}, \quad P(S_{2z} = \hbar) = \frac{8}{15}, \quad \text{and} \quad P(S_{2z} = 0) = \frac{6}{15}.$$

(2) أوجد إحتمال الحصول علي $J^2 = \frac{3}{4}\hbar^2$ لإلكترون في الحالة الطيفية p و مركبة كمية حركته الزاوية المدارية في إتجاه المحور z تساوي $m_\ell = 0$ وغزله في إتجاه المحور z يساوي $m_s = +\frac{1}{2}$.

(3) بيّن أن المؤثر $L \cdot S$ يمكن كتابته في الصورة $L \cdot S = L_z S_z + \frac{1}{2}(L_+ S_- + L_- S_+)$ وكذلك أثبت أنه إذا كان $J = L + S$ فإن $2L \cdot S = J^2 - L^2 - S^2$ ثم أوجد القيمة الذاتية المؤثر $L \cdot S$ لإلكترون في الحالة الطيفية p بدلالة $|j, m_j\rangle$. وهل تكون الدالة $|m_\ell, m_s\rangle$ دالة ذاتية لهذا المؤثر ؟

(4) إذا كان مؤثر هاملتون لمنظومة مكونة من جسيمين هو

$$H = A + \frac{B}{\hbar^2} S_1 \cdot S_2 + \frac{C}{\hbar} (S_{z1} + S_{z2})$$

أوجد القيم الذاتية والدوال الذاتية للمنظومة إذا كان

(أ) للجسيمين غزل $s = \frac{1}{2}$ (ب) غزل الجسيم الأول $s = \frac{1}{2}$ و غزل الثاني $s = 1$.

(5) يوجد إلكترون في الحالة العامة التالية

$$\Psi = \left(\sqrt{\frac{1}{3}} Y_{10} \chi_+ + \sqrt{\frac{2}{3}} Y_{11} \chi_- \right)$$

حيث $Y = Y(\theta, \varphi)$ و χ_\pm دوال الغزل بقيمة $m_s = \pm \frac{\hbar}{2}$. ويمكن كتابة الدالة علاه علي الصورة

$$|\Psi_{\ell, m_\ell, m_s}\rangle = \sqrt{\frac{1}{3}} |1, 0, \frac{1}{2}\rangle + \sqrt{\frac{2}{3}} |1, 1, -\frac{1}{2}\rangle$$

(أ) أوجد القيم الذاتية لكمية الحركة الزاوية الكلية ومركبتها في إتجاه z وإحتمال الحصول علي كل كمية من هذه الكميات.

الفصل الثالث: كمية الحركة الزاوية

(ب) أوجد احتمال وجود الإلكترون بمركبة غزل في اتجاه z بقيمة $\frac{h}{2}$ ؟
 (6) إلكترونان في الحالة الطيفية $2p$ فإذا كانت حالات غزلهما في القواعد $|j_1, j_2, m_{j1}, m_{j2}\rangle$ علي النحو التالي:

$$|1, \frac{1}{2}, \frac{3}{2}, \frac{3}{2}\rangle = |1, \frac{1}{2}, 1, \frac{1}{2}\rangle \quad (i)$$

$$|1, \frac{1}{2}, \frac{3}{2}, \frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{1}{3}} |1, \frac{1}{2}, 1, -\frac{1}{2}\rangle + \sqrt{\frac{2}{3}} |1, \frac{1}{2}, 0, \frac{1}{2}\rangle \quad (ii)$$

$$|1, \frac{1}{2}, \frac{3}{2}, -\frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{2}{3}} |1, \frac{1}{2}, 0, -\frac{1}{2}\rangle + \sqrt{\frac{1}{3}} |1, \frac{1}{2}, -1, \frac{1}{2}\rangle \quad (iii)$$

$$|1, \frac{1}{2}, \frac{3}{2}, -\frac{3}{2}\rangle = |1, -\frac{1}{2}, 1, -\frac{1}{2}\rangle \quad (iv)$$

أوجد احتمال وجود الإلكترون بقيمة غزل $m_{j1} = \frac{1}{2}$.

(7) إذا كانت دالة الإلكترون في ذرة الهيدروجين تُعطي بـ

$$(\text{أ}) \quad \psi_{n,\ell,m_\ell,m_s} = |n, \ell, m_\ell, m_s\rangle = |3, 2, 2, \frac{1}{2}\rangle \quad \text{أوجد: القيم الذاتية للمؤثرات}$$

$$H, L^2, L_z, S_z$$

$$(\text{ب}) \quad \psi_{n,\ell,j,m_j} = |n, \ell, j, m_j\rangle = |3, 2, \frac{3}{2}, -\frac{1}{2}\rangle \quad \text{أوجد:}$$

$$H, L^2, J, J_z$$

(ج) أوجد متوسط الكميات التالية: $\langle J_z \rangle$ ، $\langle J^2 \rangle$ ، $\langle L \cdot S \rangle$ ، $\langle S_x \rangle$ ، $\langle S_z \rangle$ في

الدالتين أعلاه.

(8) إذا كان $j_1 = \frac{3}{2}$ و $j_2 = 1$ أوجد الدوال (القواعد) الذاتية $|j, m_j\rangle$ بدلالة

القواعد $|m_{j1}, m_{j2}\rangle$. أوجد احتمال الحصول علي الحالة التي لها $J = \frac{1}{2}$

$$\text{و } m_{j1} = -\frac{3}{2}$$

كمية الحركة الزاوية

الفصل الثالث:

(9) أثبت أن القواعد $|j, m_j\rangle$ مكتملة، أي $\sum_{m_j} |j, m_j\rangle \langle j, m_j| = 1$.

الفصل الرابع

طرق التقريب والاضطراب المستقل عن الزمن

قد يندهش القارئ بان يعلم بأننا قد عالجنا من قبل معظم المنظومات الطبيعية التي لها حل كامل exact ، أما إذا أردنا أن نطبق ميكانيكا الكم إلي منظومات حقيقية يلزمنا أن نقدم طريقه للحصول على الحل التقريبي للمشكلة. وأكثر الطرق شيوعاً المستخدمة للمنظومات المقيدة (bound) هي نظرية الاضطراب (Perturbation theory) للحالات الساكنة التي تشتمل علي طريقتين هما (أ) الطريقة التقريبية الغير معتمدة علي الزمن والتي تتضمن الحالات المنحلة وغير المنحلة. (ب) الطريقة التقريبية التغيرية التي تعتمد علي إيجاد حد ادني لطاقة الحالة الأرضية للمنظومة تحت الدراسة.

4.1 نظرية الاضطراب لحالات ساكنه (Stationary States)

اسهل وأكثر الطرق مباشرة لحل أي منظومة حقيقية هو اعتبارها (معاملتها) كتعديل (modification) لأحد النماذج المعروف حلها مسبقاً. وبالتحديد نود أن نعبر عن مؤثر هاملتون (Hamiltonian) للمنظومة الحقيقية H كمجموع مؤثر هاملتون H_0 المعروف حلها مسابقاً، وجزء إضافي H' يحوى التفاعلات الجديدة للمنظومة. وإذا كان H' صغيراً مقارنة مع H_0 فإن مقدار التعديل (التصحيح correction) للدوال الذاتية والقيم الذاتية الناتجة من H' يكون صغيراً أيضاً. في مثل هذه الحالات يمكن استخدام طريقة نظرية الاضطراب. يعمل الاضطراب علي إضافة (نقصان) الطاقة الأولية للنظام و تغير في دالة الموجة الأولية.

أولاً نكتب مؤثر هاملتون الكلي للمنظومة الحقيقية في صورة

$$H = H_0 + \lambda H' \quad (4.1)$$

H_0 : الجزء الذي نعرف حله كاملاً و H' يعتبر اضطراباً (perturbation) والوسيط (parameter) λ ، $0 < \lambda < 1$ ، حيث $\lambda = 0$ يُمثل المنظومة المعروف

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

حلها سابقا و $\lambda = 1$ يمثل المنظومة الحقيقية المراد حلها. وتحقق الدالة الأصلية $|\psi_i^{(0)}\rangle$ معادلة شرودنجر التالية

$$H_0 |\psi_i^{(0)}\rangle = E_i^{(0)} |\psi_i^{(0)}\rangle \quad (4.2)$$

حيث الدالة $|\psi_i^{(0)}\rangle$ تمثل قواعد متعامدة ومعايرة (Orthonormal) بحيث أن

$$\langle \psi_i^{(0)} | \psi_j^{(0)} \rangle = \delta_{i,j} \quad (4.3)$$

والمعادلة التي نريد حلها هي

$$H |\psi_n\rangle = E_n |\psi_n\rangle$$

أو

$$(H_0 + \lambda H') |\psi_n\rangle = E_n |\psi_n\rangle \quad (4.4)$$

حيث $|\psi_n\rangle$ هي دالة المنظومة قبل الاضطراب و E_n طاقتها.

سنقوم بكتابة $|\psi_n\rangle$ و E_n في صورته متسلسلة قوي بدلالة λ في الصورة

$$|\psi\rangle_n = |\psi_n^{(0)}\rangle + \lambda |\psi_n^{(1)}\rangle + \lambda^2 |\psi_n^{(2)}\rangle + \lambda^3 |\psi_n^{(3)}\rangle + \lambda^4 |\psi_n^{(4)}\rangle + \dots \quad (4.5)$$

و

$$E_n = E_n^{(0)} + \lambda E_n^{(1)} + \lambda^2 E_n^{(2)} + \lambda^3 E_n^{(3)} + \lambda^4 E_n^{(4)} + \dots \quad (4.6)$$

ومهمتنا هنا هو إيجاد التصحيحات للدوال الذاتية والطاقات الذاتية لأي رتبة مطلوبة (معامل λ^1 يمثل الرتبة الأولى ومعامل λ^2 يمثل الرتبة الثانية ... و

هكذا).

بالتعويض عن $|\psi_n\rangle$ و E_n في المعادلة (1) نحصل على

$$(H_0 + \lambda H')(|\psi_n^{(0)}\rangle + \lambda |\psi_n^{(1)}\rangle + \lambda^2 |\psi_n^{(2)}\rangle + \dots) \quad (4.7)$$

$$= (E_n^{(0)} + \lambda E_n^{(1)} + \lambda^2 E_n^{(2)} + \dots)(|\psi_n^{(0)}\rangle + \lambda |\psi_n^{(1)}\rangle + \lambda^2 |\psi_n^{(2)}\rangle + \dots)$$

وبترتيب الحدود التي لها نفس معامل λ نحصل على

$$H_0 |\psi_n^{(0)}\rangle + \lambda (H' |\psi_n^{(0)}\rangle + H_0 |\psi_n^{(1)}\rangle) + \lambda^2 (H_0 |\psi_n^{(2)}\rangle + H' |\psi_n^{(1)}\rangle) + \dots$$

$$= E_n^{(0)} |\psi_n^{(0)}\rangle + \lambda (H_0 |\psi_n^{(2)}\rangle + E_n^{(0)} |\psi_n^{(1)}\rangle) + \lambda^2 (E_n^{(0)} |\psi_n^{(2)}\rangle$$

$$+ E_n^{(1)} |\psi_n^{(1)}\rangle + E_n^{(2)} |\psi_n^{(0)}\rangle) + \dots$$

(4.8)

بمساواة معاملات λ^0 و λ و λ^2 في طرفي المعادلة أعلاه ، نحصل على

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$H_0 | \psi_n^{(0)} \rangle = E_n^{(0)} | \psi_n^{(0)} \rangle \quad (4.9)$$

$$H' | \psi_n^{(0)} \rangle + H_0 | \psi_n^{(1)} \rangle = E_n^{(1)} | \psi_n^{(0)} \rangle + E_n^{(0)} | \psi_n^{(1)} \rangle \quad (4.10)$$

$$H_0 | \psi_n^{(2)} \rangle + H' | \psi_n^{(1)} \rangle = E_n^{(0)} | \psi_n^{(2)} \rangle + E_n^{(1)} | \psi_n^{(1)} \rangle + E_n^{(2)} | \psi_n^{(0)} \rangle \quad (4.11)$$

المعادلة الأولى أعلاه هي نقطه البداية لنا في حل المشكلة. المعادلة الثانية يمكن حلها لإيجاد قيمة $E_n^{(1)}$ الذي يمثل تصحيح الرتبة الأولى للطاقة. ويتم ذلك بفك الدالة الموجية ذات الرتبة الأولى بدلالة الدوال الذاتية غير المضطربة $|\psi_i^{(0)}\rangle$ أي $|\psi_n^{(1)}\rangle = \sum_i a_{ni} |\psi_i^{(0)}\rangle$ فتصبح معادلة الرتبة الأولى:

$$H' | \psi_n^{(0)} \rangle + H_0 \sum_i a_{ni} |\psi_i^{(0)}\rangle = E_n^{(1)} | \psi_n^{(0)} \rangle + E_n^{(0)} \sum_i a_{ni} |\psi_i^{(0)}\rangle \quad (4.12)$$

بالضرب في $\langle \psi_k^{(0)} |$ نحصل على

$$\begin{aligned} \langle k | H' | n \rangle + \sum_i a_{ni} E_k^{(0)} \delta_{k,n} &= E_n^{(1)} \delta_{k,n} + \sum_i a_{ni} E_n^{(0)} \delta_{k,i} \\ \langle k | H' | n \rangle + E_n^{(0)} \sum_i a_{ni} \delta_{k,i} &= E_n^{(1)} \langle k | n \rangle + E_n^{(0)} \sum_i a_{ni} \langle k | n \rangle \\ \langle k | H' | n \rangle + a_{nk} E_k^{(0)} &= E_n^{(1)} \delta_{k,n} + a_{nk} E_n^{(0)} \end{aligned} \quad (4.13)$$

حيث كتبنا $|\psi_n^{(0)}\rangle = |n\rangle$, $|\psi_k^{(0)}\rangle = |k\rangle$, $|\psi_i^{(0)}\rangle = |i\rangle$. نلاحظ أن المقدار $\langle k | H' | n \rangle$ يمثل عناصر لمصفوفة H بدلالة الدوال الذاتية غير المضطربة (unperturbed) $(|n\rangle, |k\rangle)$. وعليه نجد أن

$$\langle k | H' | n \rangle + a_{nk} (E_k^{(0)} - E_n^{(0)}) = E_n^{(1)} \delta_{k,n} \quad (4.14)$$

فإذا كان $n = k$ نحصل على

$$E_n^{(1)} = \langle n | H' | n \rangle \quad (4.15)$$

وهذا يعني أن التصحيح ذو الرتبة الأولى (first order correction) لطاقة المدار رقم n , $E_n^{(1)}$ هو مصفوفة قطريه. ويمثل متوسط (القيمة المتوقعة) مؤثر الاضطراب. وتصبح الطاقة الجديدة $E_n = E_n^{(0)} + E_n^{(1)}$. وإذا كان $k \neq n$ فإن المعادلة (4.14) تصبح $\langle k | H' | n \rangle + a_{nk} (E_k^{(0)} - E_n^{(0)}) = 0$ وهذا يعني أن

$$a_{nk} = \frac{\langle k | H' | n \rangle}{E_n^{(0)} - E_k^{(0)}} \quad (4.16)$$

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

وبالتالي تصبح دالة الموجة مصححة للرتبة الأولى

$$|\psi_n\rangle = |\psi_n^{(0)}\rangle + \sum_{k \neq n} a_{nk} \psi_k^{(0)} = |\psi_n^{(0)}\rangle + \frac{\langle k | H' | n \rangle}{E_n^{(0)} - E_k^{(0)}} |\psi_n^{(0)}\rangle \quad (4.17)$$

$$(4.18)$$

$$\psi_n = \psi_n^{(0)} + \sum_{k \neq n} a_{nk} \psi_k^{(0)} = \psi_n^{(0)} + \frac{\langle 1 | H' | n \rangle}{E_n^{(0)} - E_1^{(0)}} \psi_1^{(0)} + \frac{\langle 2 | H' | n \rangle}{E_n^{(0)} - E_2^{(0)}} \psi_2^{(0)} + \dots$$

ولإيجاد التصحيح للرتبة الثانية فإننا نستعمل المعادلة (4.11)، أي

$$H_0 |\psi_n^{(2)}\rangle + H' \psi_n^{(1)} = E_n^{(0)} |\psi_n^{(2)}\rangle + E_n^{(1)} |\psi_n^{(1)}\rangle + E_n^{(2)} |\psi_n^{(0)}\rangle$$

ونكتب هذا التصحيح على الصورة

$$|\psi_n^{(2)}\rangle = \sum_j b_{nj} |\psi_j^{(0)}\rangle \quad (4.19)$$

$$(\text{تذكر أن: } |\psi_n^{(1)}\rangle = \sum_i a_{ni} |\psi_i^{(0)}\rangle)$$

بالتعويض في المعادلة أعلاه ثم الضرب في $\langle k |$ للطرفين نحصل على

$$b_{nk} (E_k^{(0)} - E_n^{(0)}) + \sum_i a_{ni} \langle k | H' | i \rangle - a_{nk} E_n^{(1)} = E_n^{(2)} \delta_{k,n} \quad (4.20)$$

إذا كان $n = k$ نحصل على التصحيح للرتبة الثانية للطاقة

$$\begin{aligned} E_n^{(2)} &= \sum_i a_{ni} \langle n | H' | i \rangle - a_{nn} E_n^{(1)} \\ &= \sum_i a_{ni} \langle n | H' | i \rangle - a_{nn} \langle n | H' | n \rangle \end{aligned} \quad (4.21)$$

$$= \sum_{i \neq n} a_{ni} \langle n | H' | i \rangle$$

وبالتعويض عن a_{nk} من المعادلة (4.16) نحصل على

$$E_n^{(2)} = \sum_{i \neq n} \frac{|\langle n | H' | i \rangle|^2}{E_n^{(0)} - E_i^{(0)}} \quad (4.22)$$

وتكون الطاقة مصححة للرتبة الثانية في الصورة

$$E_n = E_n^{(0)} + E_n^{(1)} + E_n^{(2)} \quad (4.23)$$

وللحصول على تصحيح الرتبة الثانية للدالة الذاتية نبحت عن حل فيه $k \neq n$ في

المعادلة (4.20) أي

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$b_{nk}(E_k^{(0)} - E_n^{(0)}) + \sum_i a_{ni} \langle k | H' | i \rangle - a_{nk} E_n^{(1)} = 0 \quad (4.24)$$

ومنها نحصل على

$$b_{nk} = \sum_{i \neq n} \frac{\langle i | H' | n \rangle \langle i | H' | n \rangle}{(E_n^{(0)} - E_k^{(0)})(E_n^{(0)} - E_i^{(0)})} - \sum_{i \neq n} \frac{\langle k | H' | n \rangle \langle n | H' | i \rangle}{(E_n^{(0)} - E_k^{(0)})^2} \quad (4.25)$$

ثم نستخدم المعادلة

$$|\psi_n^{(2)}\rangle = \sum_j b_{nj} |\psi_j^{(0)}\rangle$$

لنحصل على تصحيح دالة الموجة للرتبة الثانية.

وتكون دالة الموجة مصححة للرتبة الثانية (second order correction)

$$|\psi_n\rangle = |\psi_n^{(0)}\rangle + |\psi_n^{(1)}\rangle + |\psi_n^{(2)}\rangle$$

من الواضح أن تصحيح للدوال الذاتية يصبح معقدا كلما صعدنا إلى الرتب العليا، ولهذا السبب نادراً ما تستخدم نظرية الاضطراب لتصحيح الدوال الذاتية أكثر من الرتبة الأولى ولتصحيح الطاقات أكثر من الرتبة الثانية.

4.2 تطبيقات طريقه الاضطراب لحالات ليست منجلة

دعنا نأخذ تأثير الحد اللا توافقي (anharmonic-term) على طاقة الحالة الأرضية (ground-state) لمهتز توافقي بسيط. يُعطى مؤثر هاملتون للمنظومة غير المضطربة بـ

$$H_0 = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2} k x^2 \quad (4.26)$$

وتُعطى الطاقة للحالة غير المضطربة بـ $E_n^{(0)} = (n + \frac{1}{2})\hbar\omega$ وتعطى الدوال

الذاتية للحالة غير المضطربة بـ

$$\psi(x)_n = \left(\frac{1}{2^n n!} \sqrt{\frac{m\omega}{\hbar\pi}} \right)^{\frac{1}{2}} e^{-\frac{m\omega}{2\hbar} x^2} H_n(x) \quad (4.27)$$

حيث H_n دالة هيرمايت (Hermite) المعروفة.

و الآن إذا أضفنا حداً لاتوافقياً في صورة $b x^3$ لطاقة جهد المهتز يصبح مؤثر هاملتون في الصورة

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$H = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2} k x^2 + b x^3 \quad (4.28)$$

حيث $H' = b x^3$ يمكن اعتباره اضطراباً إذا كانت b صغيرة.
نعلم أن تصحيح الرتبة الأولى لطاقة الحالة الأرضية يُعطى بـ
 $E_0^{(0)} = \langle 0 | H' | 0 \rangle = \langle \psi_0^{(0)} | b x^3 | \psi_0^{(0)} \rangle = 0$

وبم أن تصحيح الرتبة الأولى للطاقة صفراً يلزمنا إيجاد تصحيح الرتبة الثانية للطاقة والتي تُعطي بالمعادلة

$$E_0^{(2)} = \sum_{i \neq n} \frac{|\langle 0 | H' | i \rangle|^2}{E_0^{(0)} - E_i^{(0)}}$$

حيث $\langle 0 | H' | i \rangle = \langle 0 | b x^3 | i \rangle$

مما سبق لدراستنا للمهتز التوافقي البسيط نجد أن

$$x = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} (a + a^+)$$

ومنها يصبح الحد x^3 في الصورة

$$x^3 = \left(\frac{m\omega}{2\hbar}\right)^{3/2} (a + a^+)^3$$

$$x^3 = \left(\frac{m\omega}{2\hbar}\right)^{3/2} [a^3 + (a^+)^3 + a^+ a^2 + (a^+)^2 a + a^+ a a^+ + a^2 a^+ + a(a^+)^2 + a a^+ a]$$

والآن نجد أن

$$\langle i | H' | 0 \rangle = \left(\frac{\hbar}{2m\omega}\right)^{3/2} b \langle i | [a^3 + (a^+)^3 +$$

$$a^+ a^2 + (a^+)^2 a + a^+ a a^+ + a^2 a^+ + a(a^+)^2 + a a^+ a] | 0 \rangle$$

وبما أن $a | 0 \rangle = 0$ فإن

$$\langle i | H' | 0 \rangle = \left(\frac{\hbar}{2m\omega}\right)^{3/2} b \langle i | [(a^+)^3 + a^+ a a^+ + a^2 a^+ + a(a^+)^2] | 0 \rangle$$

$$\langle i | H' | 0 \rangle = \left(\frac{\hbar}{2m\omega}\right)^{3/2} b [\sqrt{6} \langle i | 3 \rangle + 3 \langle i | 1 \rangle]$$

نلاحظ أن قيم $i = 1, 3$ فقط وذلك لأن $\langle i | j \rangle = \delta_{i,j}$ وعليه فإن

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$\langle 1 | H' | 0 \rangle = 3b \left(\frac{\hbar}{2m\omega\hbar} \right)^{3/2}, \quad \langle 3 | H_{\text{int.}} | 0 \rangle = \sqrt{6}b \left(\frac{\hbar}{2m\omega\hbar} \right)^{3/2}$$

ولكن

$$E_0^{(0)} = \frac{1}{2}\hbar\omega, \quad E_1^{(0)} = \frac{3}{2}\hbar\omega, \quad E_3^{(0)} = \frac{7}{2}\hbar\omega$$

وعليه فإن

$$E_0^{(2)} = \frac{9b^2 \left(\frac{\hbar}{2m\omega} \right)^{3/2}}{-\hbar\omega} + \frac{6b^2 \left(\frac{\hbar}{2m\omega} \right)^{3/2}}{-3\hbar\omega} = -\frac{11b^2\hbar^2}{8m^3\omega^4}$$

ولحساب التصحيح في الرتبة الأولى لطاقة المدار $n=1$ (الحالة المثارة الأولى، نجد أن

$$E_1^{(0)} = \langle 1 | H' | 1 \rangle$$

$$\langle 1 | H' | 1 \rangle = \left(\frac{\hbar}{2m\omega\hbar} \right)^{3/2} b \langle 1 | [a^3 + (a^+)^3 + a^+a^2 +$$

$$(a^+)^2a + a^+aa^+ + a^2a^+ + a(a^+)^2 + aa^+a] | 1 \rangle$$

نلاحظ أن الحدود التي لا تغير الحالة $|1\rangle$ هي التي تساهم، أي

$$\langle 1 | H' | 1 \rangle = 0$$

ومن المعادلة (4.6) (بوضع $\lambda=1$) نجد أن

$$E_1 = E_1^{(0)} + E_1^{(1)} + E_1^{(2)}$$

مثال (2)

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

سُطِلَ اضطراب على مهتز توافقي بسيط مقداره $H' = V(a + a^+)^2$ حيث V ثابت. أوجد مقدار تصحيح الطاقة من الرتبة الأولى للحالة المثارة الثانية.

الحل

تُعطي الحالة العامة للمؤثر بـ $|n\rangle$ حيث $a|n\rangle = \sqrt{n}|n-1\rangle$ و $a^+|n\rangle = \sqrt{n+1}|n+1\rangle$. يُعطي تصحيح الرتبة الأولى للطاقة بـ

$$E_n^{(1)} = \langle n | H' | n \rangle = \langle n | V(a + a^+)^2 | n \rangle$$

$$E_n^{(1)} = V \langle n | (a^2 + aa^+ + a^+a + (a^+)^2) | n \rangle$$

$$E_n^{(1)} = V \langle n | (aa^+ + a^+a) | n \rangle = V \langle n | (1 + 2a^+a) | n \rangle$$

$$E_n^{(1)} = V \langle n | (1 + 2N) | n \rangle = V(1 + 2n)$$

حيث $a^+a = N$ و $N|n\rangle = n|n\rangle$ وكذلك $[a, a^+] = 1$ ومنها $aa^+ = 1 + a^+a = 1 + N$. وللحالة المثارة الثانية $n=2$ إذاً $E_n^{(1)} = 5V$.

مثال (3):

يُعطي مؤثر هاملتون الكلي لمنظومة مضطربة بـ

$$H = \begin{pmatrix} 1+\epsilon & \epsilon & 0 \\ \epsilon & 2 & 1+\epsilon \\ 0 & 1+\epsilon & 2 \end{pmatrix}$$

- (أ) أوجد مصفوفة مؤثر الاضطراب.
- (ب) احسب القيم الذاتية والدوال الذاتية المناظرة للمنظومة قبل الاضطراب.
- (ج) أوجد مقدار الطاقة مصححة للرتبة الأولى لهذه المنظومة، ثم الدوال الذاتية المناظرة لها.

الحل

(أ) أولاً يمكن كتابة مؤثر هاملتون الكلي علي الصورة

$$H = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} + \epsilon \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

حيث يُمثل الحد الأول مصفوفة هاملتون قبل الاضطراب والحد الثاني بعد الاضطراب ($H = H_0 + \epsilon H'$) حيث

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$H' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

ب- لإيجاد القيم الذاتية للمصفوفة H_0 نستخدم المعادلة المميزة

$$\begin{pmatrix} 1-\lambda & 0 & 0 \\ 0 & 2-\lambda & 1 \\ 0 & 1 & 2-\lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix} = 0$$

ويكون حلها أن

$$|H_0 - \lambda I| = 0$$

أو

$$\begin{vmatrix} 1-\lambda & 0 & 0 \\ 0 & 2-\lambda & 1 \\ 0 & 1 & 2-\lambda \end{vmatrix} = 0$$

لنحصل علي

$$(1-\lambda)((2-\lambda)(2-\lambda)-1)=0$$

أو

$$(1-\lambda)(1-\lambda)(\lambda-3)=0$$

وتعني أن القيم الذاتية هي: $\lambda = 1, 1, 3$.

إذا كان $\lambda_1 = 1$ فإن المعادلة أعلاه تصبح

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix} = 0$$

والتي نجد منها أن

$$c_1 = 0 \quad \text{و} \quad c_2 + c_3 = 0 \quad \text{أو} \quad c_2 = -c_3$$

ونعلم مما سبق أن

$$|c_1|^2 + |c_2|^2 + |c_3|^2 = 1 \quad \text{فإن} \quad |c_1|^2 + |c_2|^2 + |c_3|^2 = 1 \quad \text{أو} \quad |c_2|^2 + |c_3|^2 = 1$$

$$c_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}, c_3 = -\frac{1}{\sqrt{2}} \quad \text{وتصبح الدالة الذاتية}$$

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$|\psi_1^{(0)}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

وكذلك عند $\lambda_2 = 1$ تكون

$$|\psi_2^{(0)}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

وبنفس الطريقة عند $\lambda_3 = 3$ نجد أن الدالة الذاتية تصبح

$$|\psi_3^{(0)}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

و الآن نجد أن تصحيح الطاقة للرتبة الأولى يُعطي بالمعادلة

$$E_1^{(1)} = \langle \psi_1^{(0)} | H' | \psi_1^{(0)} \rangle$$

$$E_2^{(1)} = \langle \psi_2^{(0)} | H' | \psi_2^{(0)} \rangle$$

$$E_3^{(1)} = \langle \psi_3^{(0)} | H' | \psi_3^{(0)} \rangle$$

ولتصحيح دالة الموجة للرتبة الأولى نكتب

$$|\psi_1^{(1)}\rangle = \sum_{1 \neq j} \frac{H'_{j1}}{E_1^{(0)} - E_j^{(0)}} |\psi_j^{(0)}\rangle = \frac{H'_{12}}{E_1^{(0)} - E_2^{(0)}} |\psi_2^{(0)}\rangle + \frac{H'_{13}}{E_1^{(0)} - E_3^{(0)}} |\psi_3^{(0)}\rangle$$

و

$$|\psi_2^{(1)}\rangle = \sum_{1 \neq j} \frac{H'_{j2}}{E_2^{(0)} - E_j^{(0)}} |\psi_j^{(0)}\rangle = \frac{H'_{12}}{E_2^{(0)} - E_1^{(0)}} |\psi_1^{(0)}\rangle + \frac{H'_{32}}{E_2^{(0)} - E_3^{(0)}} |\psi_3^{(0)}\rangle$$

و

$$|\psi_3^{(1)}\rangle = \sum_{1 \neq j} \frac{H'_{j3}}{E_3^{(0)} - E_j^{(0)}} |\psi_j^{(0)}\rangle = \frac{H'_{13}}{E_1^{(0)} - E_2^{(0)}} |\psi_1^{(0)}\rangle + \frac{H'_{23}}{E_3^{(0)} - E_2^{(0)}} |\psi_2^{(0)}\rangle$$

حيث

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$H'_{12} = \langle \psi_1^{(0)} | H' | \psi_2^{(0)} \rangle = -1$$

$$H'_{13} = \langle \psi_1^{(0)} | H' | \psi_3^{(0)} \rangle = -0$$

$$H'_{23} = \langle \psi_2^{(0)} | H' | \psi_3^{(0)} \rangle = 0$$

مثال (4):

إذا سُلط اضطراب علي الصورة

$$H_1 = \alpha \delta(x - a/2)$$

علي جسيم في بئر جهد مربعة لانهاية عرضها a ، فأوجد
 (أ) تصحيح الطاقة للرتبة الأولى.
 (ب) تصحيح طاقة الرتبة الثانية.
 نعلم أن دالة موجة الجسيم غير المضطربة تُعطي بـ

$$\psi_n^0(x) = \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right)$$

الحل

(أ) يُعطي تصحيح الطاقة للرتبة الأولى بالمعادلة

$$E_n^1 = \langle n | H | n \rangle$$

وبم أن

$$H_1 = \alpha \delta\left(x - \frac{a}{2}\right) \quad \text{and} \quad \psi_n^0(x) = \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right)$$

نجد أن

$$\begin{aligned} E_n^1 &= \langle n | H | n \rangle = \langle \psi_n^0(x) | H | \psi_n^0(x) \rangle \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) \alpha \delta\left(x - \frac{a}{2}\right) \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right) dx \end{aligned}$$

أو

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$E_n^1 = \frac{2\alpha}{a} \int_0^a \sin^2 \left(\frac{n\pi x}{a} \right) \delta \left(x - \frac{a}{2} \right) dx$$

ومنها نجد أن

$$E_n^1 = \frac{2\alpha}{a} \int_0^a \sin^2 \left(\frac{n\pi x}{a} \right) \delta \left(x - \frac{a}{2} \right) dx = \frac{2\alpha}{a} \sin^2 \left(\frac{n\pi a}{2} \right)$$

حيث نحصل علي

$$E_n^1 = \frac{2\alpha}{a} \sin^2 \left(\frac{n\pi}{2} \right)$$

ولقيم n المختلفة نلاحظ الآتي

n	$\sin^2 \left(\frac{n\pi}{2} \right)$	E_n^1
1	1	$2\alpha/a$
2	0	0
3	1	$2\alpha/a$
4	0	0
\vdots	\vdots	\vdots

وبالتالي نجد انه إذا كان n عددا فرديا فإن $E_n^1 = \frac{2\alpha}{a}$ وإذا كان n زوجيا فإن

$$E_n^1 = 0$$

(ب) لحساب تصحيح الرتبة الثانية نوجد أولا المقدار $\langle m | H_1 | n \rangle$ وذلك من التكامل

$$\langle m | H_1 | n \rangle = \int_0^a \sqrt{\frac{2}{a}} \sin \left(\frac{m\pi x}{a} \right) \alpha \delta \left(x - \frac{a}{2} \right) \sqrt{\frac{2}{a}} \sin \left(\frac{n\pi x}{a} \right) dx$$

حيث نحصل علي

$$\langle m | H_1 | n \rangle = \frac{2\alpha}{a} \int_0^a \sin \left(\frac{m\pi x}{a} \right) \delta \left(x - \frac{a}{2} \right) \sin \left(\frac{n\pi x}{a} \right) dx$$

الذي يُعطي المقدار

$$\langle m | H_1 | n \rangle = \frac{2\alpha}{a} \sin \left(\frac{m\pi}{2} \right) \sin \left(\frac{n\pi}{2} \right)$$

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

ولقيم n و m المختلفة نجد أن

$\frac{m}{1}$	$\sin\left(\frac{m\pi}{2}\right)$	$\frac{n}{1}$	$\sin\left(\frac{n\pi}{2}\right)$
1	1	1	1
2	0	2	0
3	-1	3	-1
4	0	4	0
5	1	5	1
\vdots	\vdots	\vdots	\vdots

وبالتالي فإن

$$\langle m|H_1|n\rangle = \frac{2\alpha}{a} \sin\left(\frac{m\pi x}{2}\right) \sin\left(\frac{n\pi x}{2}\right) = \frac{2\alpha}{a} (\pm 1)$$

أو

$$\langle m|H_1|n\rangle = \pm \frac{2\alpha}{a}$$

ويكون تصحيح الطاقة للترتبة الثانية هو

$$E_n^2 = \sum_{\substack{m \\ m \neq n}} \frac{|\langle m|H_1|n\rangle|^2}{E_n^0 - E_m^0} = \sum'_{m \text{ odd}} \frac{|\pm 2\alpha/a|^2}{E_n^0 - E_m^0}$$

وبالتعويض نجد أن

$$E_n^2 = \sum'_{m \text{ odd}} \frac{(2\alpha/a)^2}{E_n^0 - E_m^0}$$

حيث علامة \sum' تعني ن الجمع يسري فقط علي الحدود إلى يكون فيها $m \neq n$. نعلم مما سبق أن طاقة الجسيم داخل بئر لانهائية عرضها a تُعطي بالمقدار

$$E_n = n^2 \left(\frac{\pi^2 \hbar^2}{2ma^2} \right)$$

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

حيث $n = 1, 2, 3, \dots$ عدد صحيح. وبالتعويض عن هذه الطاقة في المعادلة أعلاه، نجد أن

$$\begin{aligned} E_n^2 &= \sum'_{m \text{ odd}} \frac{(2\alpha/a)^2}{n^2 \left(\frac{\pi^2 \hbar^2}{2ma^2} \right) - m^2 \left(\frac{\pi^2 \hbar^2}{2ma^2} \right)} \\ &= \frac{2ma^2}{\pi^2 \hbar^2} \left(\frac{2\alpha}{a} \right)^2 \sum'_{m \text{ odd}} \frac{1}{n^2 - m^2} \end{aligned}$$

أو

$$E_n^2 = 2m \left(\frac{2\alpha}{\pi \hbar} \right)^2 \sum'_{m \text{ odd}} \frac{1}{n^2 - m^2}$$

وبفحص المتسلسلة نجد أن

$$\begin{aligned} \sum'_{m \text{ odd}} \frac{1}{n^2 - m^2} &= \sum'_{m \text{ odd}} \frac{-1}{m^2 - n^2} = \sum'_{m \text{ odd}} \frac{1}{2n} \frac{-2n}{m^2 - n^2} \\ &= \frac{1}{2n} \sum'_{m \text{ odd}} \frac{m - 2n - m}{m^2 - n^2} = \frac{1}{2n} \sum'_{m \text{ odd}} \frac{m - n - m - n}{(m + n)(m - n)} \\ &= \frac{1}{2n} \sum'_{m \text{ odd}} \frac{(m - n) - (m + n)}{(m + n)(m - n)} = \frac{1}{2n} \sum'_{m \text{ odd}} \left[\frac{(m - n)}{(m + n)(m - n)} - \frac{(m + n)}{(m + n)(m - n)} \right] \\ &= \frac{1}{2n} \sum'_{m \text{ odd}} \left[\frac{1}{(m + n)} - \frac{1}{(m - n)} \right]. \end{aligned}$$

ونجد أن

$$\frac{1}{2n} \sum'_{m \text{ odd}} \left[\frac{1}{(m + n)} - \frac{1}{(m - n)} \right] = \frac{1}{2} \left[\frac{1}{4} + \frac{1}{6} + \frac{1}{8} + \frac{1}{10} + \frac{1}{12} + \dots - \frac{1}{2} - \frac{1}{4} - \frac{1}{6} - \frac{1}{8} - \frac{1}{10} - \frac{1}{12} - \dots \right]$$

واخيراً نجد أن

$$\frac{1}{2n} \sum'_{m \text{ odd}} \left[\frac{1}{(m + n)} - \frac{1}{(m - n)} \right] = \frac{1}{2n} \left[-\frac{1}{2n} \right] = -\frac{1}{(2n)^2}$$

فإذا كان n عدد فردي فإن

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$E_{n \text{ odd}}^2 = 2m \left(\frac{2\alpha}{\pi\hbar} \right)^2 \left(-\frac{1}{(2n)^2} \right) = -8m \left(\frac{\alpha}{\pi\hbar} \right)^2 \left(\frac{1}{4n^2} \right)$$

وعموما نجد أن

$$E_n^2 = \sum_{\substack{m \\ m \neq n}} \frac{|\langle m | H_1 | n \rangle|^2}{E_n^0 - E_m^0}$$

فلحركة المهتز التوافقي في بعد واحد يكون

$$H = H_0 + H_1 \Rightarrow H_1 = \frac{1}{2}\epsilon k x^2 \quad \text{where} \quad E_n = \left(n + \frac{1}{2} \right) \hbar\omega$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow E_n^2 &= \sum_m' \frac{|\langle m | \frac{1}{2}\epsilon k x^2 | n \rangle|^2}{\left(n + \frac{1}{2} \right) \hbar\omega - \left(m + \frac{1}{2} \right) \hbar\omega} \\ &= \left(\frac{1}{2}\epsilon k \right)^2 \sum_m' \frac{|\langle m | x^2 | n \rangle|^2}{n\hbar\omega + \frac{1}{2}\hbar\omega - m\hbar\omega - \frac{1}{2}\hbar\omega} \\ &= \frac{\epsilon^2 k^2}{4\hbar\omega} \sum_m' \frac{|\langle m | x^2 | n \rangle|^2}{n - m}. \end{aligned}$$

أو علي صورة التكامل التالي

$$E_n^2 = \frac{\epsilon^2 k^2}{4\hbar\omega} \sum_m' \frac{1}{n - m} \int_{-\infty}^{\infty} (\psi_m^{0*} x^2 \psi_n^0)^2 dx.$$

ولإيجاد المقدار $\langle n | x^2 | m \rangle$ نكتب أولا x في الصورة

$$X_{\text{op}} = \left(\frac{\hbar}{2m\omega} \right)^{1/2} (a + a^\dagger)$$

ومنها يكون

الفصل الرابعم : الاضطراب المستقل عن الزمن

$$\begin{aligned}\Rightarrow X_{\text{op}}^2 &= \left(\frac{\hbar}{2m\omega}\right)^{1/2} (a + a^\dagger) \left(\frac{\hbar}{2m\omega}\right)^{1/2} (a + a^\dagger) \\ &= \frac{\hbar}{2m\omega} (a^2 + aa^\dagger + a^\dagger a + a^{\dagger 2}) \\ \langle m|x^2|n\rangle &= \langle m|\frac{\hbar}{2m\omega} (a^2 + aa^\dagger + a^\dagger a + a^{\dagger 2})|n\rangle\end{aligned}$$

حيث نعلم أن

$$a|n\rangle = \sqrt{n}|n-1\rangle, \quad \text{and} \quad a^\dagger|n\rangle = \sqrt{n+1}|n+1\rangle$$

وبالتعويض نحصل علي

$$\begin{aligned}\langle m|a^2 + aa^\dagger + a^\dagger a + a^{\dagger 2}|n\rangle &= \langle m|a^2|n\rangle + \langle m|aa^\dagger|n\rangle + \langle m|a^\dagger a|n\rangle + \langle m|a^{\dagger 2}|n\rangle \\ &= \langle m|a\sqrt{n}|n-1\rangle + \langle m|a\sqrt{n+1}|n+1\rangle + \langle m|a^\dagger\sqrt{n}|n-1\rangle + \langle m|a^\dagger\sqrt{n+1}|n+1\rangle \\ &= \sqrt{n}\langle m|a|n-1\rangle + \sqrt{n+1}\langle m|a|n+1\rangle + \sqrt{n}\langle m|a^\dagger|n-1\rangle + \sqrt{n+1}\langle m|a^\dagger|n+1\rangle \\ &= \sqrt{n}\langle m|\sqrt{n-1}|n-2\rangle + \sqrt{n+1}\langle m|\sqrt{n+1}|n\rangle + \sqrt{n}\langle m|\sqrt{n}|n\rangle + \sqrt{n+1}\langle m|\sqrt{n+2}|n+2\rangle \\ &= \sqrt{n}\sqrt{n-1}\langle m|n-2\rangle + (n+1)\langle m|n\rangle + n\langle m|n\rangle + \sqrt{n+1}\sqrt{n+2}\langle m|n+2\rangle \\ &= \sqrt{(n)(n-1)}\delta_{m,n-2} + (n+1)\delta_{m,n} + n\delta_{m,n} + \sqrt{(n+1)(n+2)}\delta_{m,n+2}.\end{aligned}$$

أو

$$\langle m|x^2|n\rangle = \frac{\hbar}{2m\omega} \left(\sqrt{(n+1)(n+2)}\delta_{m,n+2} + \sqrt{(n)(n-1)}\delta_{m,n-2} \right)$$

والآن فإن

$$E_n^2 = \frac{\epsilon^2 k^2}{4\hbar\omega} \sum'_m \frac{|\langle m|x^2|n\rangle|^2}{n-m}$$

والذي يساوي

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$\begin{aligned}
 &= \frac{\epsilon^2 k^2}{4\hbar\omega} \sum_m' \frac{\left| \frac{\hbar}{2m\omega} \left(\sqrt{(n+1)(n+2)} \delta_{m,n+2} + \sqrt{(n)(n-1)} \delta_{m,n-2} \right) \right|^2}{n-m} \\
 &= \frac{\epsilon^2 k^2 \hbar^2}{16m^2\omega^2} \sum_m' \frac{\left(\sqrt{(n+1)(n+2)} \delta_{m,n+2} + \sqrt{(n)(n-1)} \delta_{m,n-2} \right)^2}{n\hbar\omega - m\hbar\omega}.
 \end{aligned}$$

ونعلم أن

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad \Rightarrow \quad \frac{k^2}{m^2} = \omega^4$$

لتصبح الطاقة مصححة للرتبة الثانية هي

$$E_n^2 = \frac{\epsilon^2 \hbar^2 \omega^2}{16} \sum_m' \frac{\left(\sqrt{(n+1)(n+2)} \delta_{m,n+2} + \sqrt{(n)(n-1)} \delta_{m,n-2} \right)^2}{\left(n + \frac{1}{2}\right) \hbar\omega - \left(m + \frac{1}{2}\right) \hbar\omega}$$

أو

$$E_n^2 = \frac{\epsilon^2 \hbar^2 \omega^2}{16\hbar\omega} \sum_m' \frac{\left(\sqrt{(n+1)(n+2)} \delta_{m,n+2} + \sqrt{(n)(n-1)} \delta_{m,n-2} \right)^2}{n-m}$$

ونجد أن المجموع أعلاه يساوي

$$\sum_m' \frac{\left(\sqrt{(n+1)(n+2)} \delta_{m,n+2} + \sqrt{(n)(n-1)} \delta_{m,n-2} \right)^2}{n-m} = \frac{(n+1)(n+2)}{n-m} = \frac{(n+1)(n+2)}{n-(n+2)}$$

فإذا كانت $n = m - 2$ فإن

$$\sum_m' \frac{\left(\sqrt{(n+1)(n+2)} \delta_{m,n+2} + \sqrt{(n)(n-1)} \delta_{m,n-2} \right)^2}{n-m} = \frac{(n)(n-1)}{n-m} = \frac{(n)(n-1)}{n-(n-2)}$$

ونحصل علي

$$E_n^2 = \frac{\epsilon^2 \hbar\omega}{16} \left[\frac{(n+1)(n+2)}{n-(n+2)} + \frac{(n)(n-1)}{n-(n-2)} \right]$$

والذي يؤول إلى

$$\begin{aligned}
 E_n^2 &= \frac{\epsilon^2 \hbar \omega}{16} \left[\frac{n^2 + 3n + 2}{n - n - 2} + \frac{n^2 - n}{n - n + 2} \right] \\
 &= \frac{\epsilon^2 \hbar \omega}{16} \left[-\frac{n^2 + 3n + 2}{2} + \frac{n^2 - n}{2} \right] \\
 &= \frac{\epsilon^2 \hbar \omega}{16} \left[\frac{-n^2 - 3n - 2 + n^2 - n}{2} \right] \\
 &= \frac{\epsilon^2 \hbar \omega}{16} \left[\frac{-4n - 2}{2} \right] \\
 &= -\frac{\epsilon^2 \hbar \omega}{16} [2n + 1]
 \end{aligned}$$

لنحصل علي

$$E_n^2 = -\frac{1}{8} \epsilon^2 \hbar \omega \left(n + \frac{1}{2} \right)$$

ولكن نجد في الحل التام أن

$$V(x) = \frac{1}{2} k x^2 \quad \text{and} \quad k' = (1 + \epsilon)k \Rightarrow V(x) = \frac{1}{2} (1 + \epsilon) k x^2 = \frac{1}{2} k x^2 + \frac{1}{2} \epsilon k x^2$$

ويمكن كتابة الطاقة المعدلة علي الصورة

$$\begin{aligned}
 E'_n &= \left(n + \frac{1}{2} \right) \hbar \omega' = \left(n + \frac{1}{2} \right) \hbar \sqrt{\frac{(1 + \epsilon)k}{m}} \\
 &= \left(n + \frac{1}{2} \right) \hbar \sqrt{\frac{k + \epsilon k}{m}} = \left(n + \frac{1}{2} \right) \hbar \sqrt{\omega^2 + \epsilon \omega^2} \\
 &= \left(n + \frac{1}{2} \right) \hbar \omega (1 + \epsilon)^{1/2}.
 \end{aligned}$$

وإذا استخدمنا نظرية ذات الحدين لفك الجذر التربيعي نجد أن

$$\begin{aligned}
 E'_n &= \left(n + \frac{1}{2} \right) \hbar \omega \left[1 + \frac{1}{2} \epsilon + \frac{\left(\frac{1}{2} \right) \left(-\frac{1}{2} \right)}{2!} \epsilon^2 + \frac{\left(\frac{1}{2} \right) \left(-\frac{1}{2} \right) \left(-\frac{3}{2} \right)}{3!} \epsilon^3 + \dots \right] \\
 &= \left(n + \frac{1}{2} \right) \hbar \omega \left[1 + \frac{1}{2} \epsilon - \frac{1}{8} \epsilon^2 + \frac{1}{16} \epsilon^3 - \dots \right]
 \end{aligned}$$

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

وبم أننا نهتم بالحد الذي يحتوي على ϵ^2 (مصحح للرتبة الثانية) فإن

$$E_n^{(2)} = -\frac{1}{8}\epsilon^2\hbar\omega \left(n + \frac{1}{2}\right)$$

وهي نفس النتيجة التي حصلنا عليها من طريقة التقريب أعلاه.

تمرين:

1- احسب تصحيح الرتبة الثانية لطاقة الحالة المثارة الأولى والثانية لمهتز توافقي نتيجة لوجود حد اضطراب bx^3 فيه. وكذلك أوجد دالة الموجة مصححة للرتبة الأولى نتيجة لوجود اضطراب bx^3 للحالة الأرضية والحالة

المثارة الأولى لمهتز توافقي. (الإجابة: $E_2^{(2)} = -\frac{191b^2\hbar^2}{8m^3\omega^4}$,

$$E_1^{(2)} = -\frac{71b^2\hbar^2}{8m^3\omega^4}$$

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

2- أوجد تصحيحات الطاقة للحالة الأرضية للرتبة الأولى والثانية لمهتز ناشئ

من اضطراب $H' = cx^4$ ، c ثابت. $(E_0^{(1)} = \frac{3c\hbar^2}{4m^2\omega^2}$ ، $E_1^{(1)} = \frac{15c\hbar^2}{4m^2\omega^2}$)

$$(E_2^{(1)} = \frac{39c\hbar^2}{4m^2\omega^2})$$

3- أوجد مقدار الطاقة الأرضية والمثارة الأولى لمهتز توافقي مصححة إلى

الرتبة الأولى في اضطراب $H' = cx^4$.

$$(E_0^{(1)} = \frac{1}{2}\hbar\omega + \frac{3c\hbar^2}{4m^2\omega^2}(1 - \frac{7c\hbar}{2m^2\omega^3}), \quad E_1^{(1)} = \frac{3}{2}\hbar\omega + \frac{15c\hbar^2}{4m^2\omega^2}(1 - \frac{11c\hbar}{2m^2\omega^3})$$

4- احسب تصحيح الرتبة الأولى لطاقة الحالة الأرضية لمهتز توافقي نتيجة

لاضطراب $H' = v \exp(-\beta x^2)$ ، حيث v ثابت .

$$(E_0^{(1)} = v \sqrt{\frac{\alpha}{\alpha + \beta}}, \quad \alpha = \frac{m\omega}{2\hbar})$$

5- يتحرك إلكترون حركة توافقية في بعد واحد (x-axis). إذا اثر عليه بمجال

كهربي E في اتجاه حركته ، أوجد التغير في طاقته الأرضية و المثارة الأولى

في وجود المجال الكهربائي حيث $(H' = -exE)$.

$$(الإجابة: (E_0^{(1)} = E_1^{(1)} = 0, \quad E_0^{(2)} = E_1^{(2)} = -\frac{e^2 E^2}{2m\omega^2})$$

6- استنبط التغير في طاقة مهتز توافقي للرتبة الثانية في وجود اضطراب bx^3

للمدار n .

$$E_n^{(2)} = -\frac{b^2 \hbar^2}{m^3 \omega^4} (30n^2 + 30n + 1)$$

7- احسب التصحيح النسبي للحالة الأرضية لذرة الهيدروجين بواسطة

اضطراب يعطى بـ $(H' = -\frac{\hbar^4}{8m^3 c^2} \nabla^2)$ ، حيث تُعطي دالة الحالة الأرضية

والمؤثر ∇^2 بالمعادلتين

$$\psi_0(x) = \sqrt{\frac{1}{\pi}} \left(\frac{1}{a_0} \right)^{\frac{3}{2}} e^{-\frac{r}{a_0}}, \quad \nabla^2 = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 \frac{\partial}{\partial r})$$

4.3 اضطراب الحالات المنحلة (Degenerate)

تُعرف حالتان $|\psi_n^{(0)}\rangle$ و $|\psi_m^{(0)}\rangle$ بأنهما منحلّتان إذا كانت لهما نفس الطاقة (مع العلم أن $n \neq m$)، أي $E_n^{(0)} = E_m^{(0)}$. وفي هذه الحالة تصبح المعادلة (..) لانهائية وبالتالي تفشل هذه الطريقة. ولإيجاد تصحيح الرتبة الأولى للطاقة نستخدم دوال مناسبة أخرى. نفترض أن الدالتان تحققان المعادلتين

$$H^{(0)}|\psi_n^{(0)}\rangle = E^{(0)}|\psi_n^{(0)}\rangle \quad (4.29)$$

و

$$H^{(0)}|\psi_m^{(0)}\rangle = E^{(0)}|\psi_m^{(0)}\rangle \quad (4.30)$$

حيث $\langle \psi_m^{(0)} | \psi_n^{(0)} \rangle = \delta_{n,m}$. ونلاحظ أن الدالة

$$|\psi^{(0)}\rangle = c_1|\psi_n^{(0)}\rangle + c_2|\psi_m^{(0)}\rangle \quad (4.31)$$

هي دالة ذاتية للمؤثر $H^{(0)}$ ، أي أن

$$H^{(0)}|\psi^{(0)}\rangle = E^{(0)}|\psi^{(0)}\rangle \quad (4.32)$$

بضرب طرفي المعادلة (..) بـ $\langle \psi_n^{(0)} |$ نحصل على

$$\langle \psi_n^{(0)} | H^{(0)} | \psi^{(0)} \rangle = \langle \psi_n^{(0)} | H^{(0)} | c_1 \psi_n^{(0)} + c_2 \psi_m^{(0)} \rangle = E^{(0)} \langle \psi_n^{(0)} | \psi^{(0)} \rangle = E^{(0)} (c_1 \langle \psi_n^{(0)} | \psi_n^{(0)} \rangle + c_2 \langle \psi_n^{(0)} | \psi_m^{(0)} \rangle) \quad (4.33)$$

بتعويض المعادلة (4.31) في المعادلة (4.33) نحصل على

$$c_1 \langle \psi_n^{(0)} | H' | \psi_n^{(0)} \rangle + c_2 \langle \psi_n^{(0)} | H' | \psi_m^{(0)} \rangle = c_1 E^{(1)} \quad (4.34)$$

وبنفس الخطوات نضرب المعادلة (..) بـ $\langle \psi_m^{(0)} |$ نحصل على

$$c_1 \langle \psi_m^{(0)} | H' | \psi_n^{(0)} \rangle + c_2 \langle \psi_m^{(0)} | H' | \psi_m^{(0)} \rangle = c_2 E^{(1)} \quad (4.35)$$

ويمكن كتابة المعادلتين في الصورة المختصرة

$$\begin{pmatrix} H'_{nn} & H'_{nm} \\ H'_{mn} & H'_{mm} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = E^{(1)} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} \quad (4.36)$$

حيث

$$H'_{nm} = \langle \psi_n^{(0)} | H' | \psi_m^{(0)} \rangle \text{ و } H'_{mm} = \langle \psi_m^{(0)} | H' | \psi_m^{(0)} \rangle \quad (4.37)$$

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

ويمكننا إيجاد الدوال الذاتية والقيم الذاتية المناظرة للمعادلة أعلاه. تُعطي القيم الذاتية للطاقة بـ

$$E_{\pm}^{(1)} = \frac{1}{2}H'_{mm} + \frac{1}{2}H'_{nn} \pm \frac{1}{2}\sqrt{(H'_{mm} - H'_{nn})^2 + 4H'^2_{mn}} \quad (4.38)$$

ونلاحظ أن الحالتين أصبحتا مختلفتان في الطاقة ($E_+ \neq E_-$)، ونقول بأن التحلل قد زال نتيجة وجود الاضطراب.

وإذا كانت العناصر الغير قطرية تساوي صفرا في المعادلة (..) فإن

$$E_+^{(1)} = H'_{mm} \text{ and } E_-^{(1)} = H'_{nn} \quad (4.39)$$

وهي مطابقة لحالة الدوال الغير منحلة التي تعرضنا لها سابقا. ونحصل على الدالتين الذاتيتين باستخدام القيمتين الذاتيتين للطاقة أعلاه (E_{\pm}) بالطريقة المعروفة.

وعموما تكون الدالة الصفرية لمنظومة منحلة ذات M حالة علي الصورة

$$|v\rangle = c_1|1\rangle + c_2|2\rangle + \dots + c_M|M\rangle \quad (4.40)$$

وتتكون من جمع كل الحالات الغير مضطربة

$$|v\rangle = \sum_{n=1}^M c_n |\psi_n^{(0)}\rangle \quad (4.41)$$

حيث $|\psi_1^{(0)}\rangle, |\psi_2^{(0)}\rangle, \dots$ و c_1, c_2, \dots هي معاملات تعمم المعادلة أعلاه. تُعطي القيم الذاتية المناظرة من المحددة التالية

$$\det \begin{vmatrix} H'_{11} - E_1^{(1)} & H'_{12} & \dots & H'_{1M} \\ H'_{21} & H'_{22} - E_1^{(1)} & \dots & H'_{2M} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ H'_{M1} & H'_{M2} & \dots & H'_{MM} - E_1^{(1)} \end{vmatrix} = 0 \quad (4.42)$$

مثال (1):

سُطط مجال كهربائي شدته \mathcal{E} في اتجاه المحور z على ذرة الهيدروجين بحيث أن الاضطراب الناتج من هذا المجال هو $\hat{H} = e\mathcal{E}z = e\mathcal{E}r\cos\theta$ حيث $z = r\cos\theta$.

(أ) أكتب مصفوفة هاملتون الكلية بعد الاضطراب

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

(ب) أوجد مقدار تصحيح الرتبة الأولى لطاقة الإلكترون إذا كان الإلكترون في الحالة المثارة الأولى.

الحل

نلاحظ أن الحالة الأرضية ليست منحلة ولكن نجد أن الحالة المثارة الأولى تتكون من أربعة حالات لها نفس الطاقة، أي تكون هذه الحالات منحلة. نعلم أن طاقة ذرة الهيدروجين تُعطي بـ $E_n = -\frac{13.6}{n^2} eV$ والدوال هي $|\psi_{n,\ell,m}\rangle$ حيث $n = 1, 2, 3, \dots$ و $\ell = 0, 1, \dots, n-1$ و $m = \ell, \ell-1, \dots, 0, \dots, -\ell$. وللحالة المثارة الأولى $n = 2$ وبالتالي نجد أن

$$\begin{aligned}\psi_{200} &= \left(8\pi a_0^3\right)^{-\frac{1}{2}} \left(1 - \frac{r}{2a_0}\right) e^{-\frac{r}{2a_0}} \\ \psi_{210} &= \left(8\pi a_0^3\right)^{-\frac{1}{2}} \left(\frac{r}{2a_0}\right) e^{-\frac{r}{2a_0}} \cos \theta \\ \psi_{211} &= \left(\pi a_0^3\right)^{-\frac{1}{2}} \left(\frac{r}{8a_0}\right) e^{-\frac{r}{2a_0}} \sin \theta e^{i\phi} \\ \psi_{21-1} &= \left(\pi a_0^3\right)^{-\frac{1}{2}} \left(\frac{r}{8a_0}\right) e^{-\frac{r}{2a_0}} \sin \theta e^{-i\phi}\end{aligned}$$

نكتب مصفوفة هاملتون للاضطراب في الصورة

$$\begin{pmatrix} H'_{11} & H'_{12} & H'_{13} & H'_{14} \\ H'_{21} & H'_{22} & H'_{23} & H'_{24} \\ H'_{31} & H'_{32} & H'_{33} & H'_{34} \\ H'_{41} & H'_{42} & H'_{43} & H'_{44} \end{pmatrix}$$

توصف هذه المنظومة بالمعادلة

$$\begin{pmatrix} H'_{11} & H'_{12} & H'_{13} & H'_{14} \\ H'_{21} & H'_{22} & H'_{23} & H'_{24} \\ H'_{31} & H'_{32} & H'_{33} & H'_{34} \\ H'_{41} & H'_{42} & H'_{43} & H'_{44} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \\ c_4 \end{pmatrix} = E^{(1)} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \\ c_4 \end{pmatrix}$$

$$\text{حيث } dV = r^2 \sin \theta d\theta d\phi, H'_{mn} = \langle \psi_{\ell,m} | H' | \psi_{\ell',m'} \rangle = \int \psi_{\ell,m}^* H' \psi_{\ell',m'} dV$$

$$\cdot |\psi_{n,\ell,m}\rangle = |\psi_{m,\ell}\rangle$$

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

وبالتعويض عن الدوال المختلفة نجد أن

$$\underbrace{H'_{11} = H'_{22} = H'_{33} = H'_{44} = H'_{34} = H'_{43} = 0}_{\text{all } H'_{ii} = 0}$$

و

$$H'_{13} = H'_{14} = H'_{23} = H'_{24} = H'_{31} = H'_{41} = H'_{32} = H'_{42} = 0$$

والحدود الغير صفرية هي:

$$\begin{aligned} H'_{12} = H'_{21} &= \frac{e\mathcal{E}}{8\pi a_0^3} \int_0^{2\pi} d\phi \int_{-1}^1 d(\cos\theta) \cos^2\theta \int_0^\infty dr \frac{r^2 \cdot r^2}{2a_0} \left(1 - \frac{r}{2a_0}\right) e^{-\frac{r}{a_0}} \\ &= -3e\mathcal{E}a_0 \quad \text{using } \int_0^\infty dr r^n \exp(-\lambda r) = \frac{n!}{\lambda^{n+1}} \end{aligned}$$

والان تصبح مصفوفة الاضطراب أعلاه في الصورة التالية:

$$\begin{pmatrix} 0 & -3e\mathcal{E}a_0 & 0 & 0 \\ -3e\mathcal{E}a_0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ونحصل على تصحيح الرتبة الأولى من المعادلة $|H - \lambda I| = 0$ التي تأخذ الصورة

$$\det \begin{vmatrix} -E^{(1)} & -3e\mathcal{E}a_0 & 0 & 0 \\ -3e\mathcal{E}a_0 & -E^{(1)} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -E^{(1)} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -E^{(1)} \end{vmatrix} = 0$$

والتي تُعطي المعادلة

$$(E^{(1)})^2 - \left((E^{(1)})^2 - (3e\mathcal{E}a_0)^2\right) = 0$$

وحلها هو

$$E^{(1)} = +3e\mathcal{E}a_0, -3e\mathcal{E}a_0, 0, 0$$

ولمعرفة الدوال الذاتية المنظرة للقيم الذاتية أعلاه نستخدم المعادلة

$$[H'_{ij} - E^{(1)}_{ii}] \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \\ c_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

(أ) عندما $E^{(1)} = +3e\epsilon a_0$ نجد أن $c_1 = -c_2$; $c_3 = c_4 = 0$. ومنها تكون الدالة الذاتية

$$|v_a\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(|\psi_{200}\rangle - |\psi_{210}\rangle \right)$$

(ب) عندما $E^{(1)} = -3e\epsilon a_0$ نجد أن $c_1 = c_2$; $c_3 = c_4 = 0$. ومنها تكون الدالة الذاتية

$$|v_b\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(|\psi_{200}\rangle + |\psi_{210}\rangle \right)$$

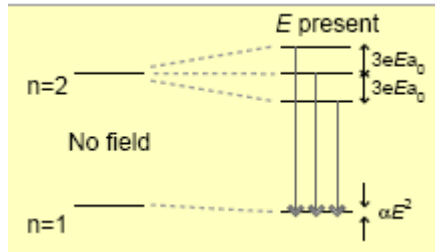
(ج) عندما $E^{(1)} = 0$ نجد أن $c_1 = c_2 = 0$; $c_3 = 1$, $c_4 = 0$. وتكون الدالة الذاتية

$$|v_3\rangle = |3\rangle = |\psi_{211}\rangle$$

(د) عندما $E^{(1)} = 0$ نجد أن $c_1 = c_2 = 0$; $c_4 = 1$, $c_3 = 0$. وتكون الدالة الذاتية

$$|v_4\rangle = |4\rangle = |\psi_{21-1}\rangle$$

وجميع هذه الدوال معايرة (normalized). وتُعرف هذه الظاهرة بظاهرة ستارك (Stark effect). ونلاحظ أن الحالات الأربعة المنحلة أُختزلت إلى ثلاث حالات، وبالتالي نري أن الانحلال قد رفع جزيئاً. نجد أن الحالتين $|\psi_{2,1,1}\rangle$ و $|\psi_{2,1,-1}\rangle$ مازالتا منحلّتين ولكن رُفع انحلال الحالتين $|\psi_{2,0,0}\rangle$ و $|\psi_{2,1,0}\rangle$ ، حيث زادت طاقة الأولي بمقدار $3e\epsilon a_0$ ونقصت الأخرى بنفس المقدار عن الطاقة الأصلية. ونلاحظ أن الحالتين الجديدتين هما جمع خطي من الحالتين الأوليتين. ويوضح الشكل أدناه طبيعة هذا الانحلال.



مثال (2):

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

توصف منظومة بالدالتين الذاتيتين $|\psi_1^0\rangle$ و $|\psi_2^0\rangle$ بطاقتين $E_1^0 = E_2^0 = 2$. إذا سلط اضطراب علي هذه المنظومة مؤثره $H' = 0.1 \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ ، فأوجد المصفوفة

$$W = \begin{pmatrix} H'_{11} & H'_{12} \\ H'_{21} & H'_{22} \end{pmatrix} ، \text{ حيث } H'_{ij} = \langle \psi_i^0 | H' | \psi_j^0 \rangle$$

الحل

نوجد أولاً الحدود التالية:

$$H'_{11} = \langle \psi_1^0 | H' | \psi_1^0 \rangle \quad \text{و} \quad H'_{12} = \langle \psi_1^0 | H' | \psi_2^0 \rangle \quad \text{و} \quad H'_{21} = \langle \psi_2^0 | H' | \psi_1^0 \rangle$$

و $H'_{22} = \langle \psi_2^0 | H' | \psi_2^0 \rangle$ ثم نعوض في المعادلة (4.38) لنحصل علي الطاقات المصححتين.

تمرين:

(1) إذا كان مؤثر هاملتون الكلاسيكي لنظام فيزيائي كتلته تساوي الوحدة هو

$$H = \frac{1}{2} \left(\frac{dx}{dt} \right)^2 + \frac{1}{2} kx^2 + \epsilon x$$

(أ) كَوّن المؤثر الهيرميتي الكمي المقابل له في الصورة العامة

$$H = H_0 + H'$$

(ب) إذا كانت المنظومة الميكانيكية الكمية توصف بالدالة

$$\psi^{(0)} = \frac{1}{\sqrt{3\sqrt{\pi}}} (2x^3 - 3x) e^{-\frac{1}{2}x^2}$$

أوجد القيمة الذاتية $E^{(0)}$ المناظرة لهذه الحالة.

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

(ج) احسب القيمة الذاتية للمنظومة مصححة للرتبة الأولى للطاقة علي الصورة

$$E = E^{(0)} + \epsilon E^{(1)}$$

ثم اكتب الدالة الذاتية مصححة للرتبة الأولى في الصورة

$$\psi(x) = \psi^{(0)} + \epsilon \psi^{(1)}$$

(2) إذا كان مؤثر هاملتون الكلي في الشكل المصفوفي لمنظومة مضطربة يُعطي بـ

$$H = \begin{pmatrix} 1+\lambda & \lambda & 0 \\ \lambda & 2 & 1+\lambda \\ 0 & 1+\lambda & 2 \end{pmatrix}$$

(أ) اكتب مؤثر هاملتون الناتج من الاضطراب

(ب) أوجد القيمة الذاتية $E_n^{(0)}$ للمنظومة.

(ج) احسب القيم الذاتية للطاقة الناتجة من الاضطراب علي الصورة

$$E = E_n^{(0)} + \lambda E_n^{(1)}$$

والدوال الذاتية المقابلة لها في الصورة

$$\psi_n = \psi_n^{(0)} + \lambda \psi_n^{(1)}$$

(3) توصف منظومة بمؤثر هاملتون التالي

$$H = \begin{pmatrix} 2+\alpha & 1-\alpha \\ -(2-\alpha)-5 & -\alpha \end{pmatrix}$$

، حيث $\alpha \ll 1$.

(أ) اكتب مصفوفة الاضطراب H' .

(ب) اكتب مصفوفة الاضطراب H_0 .

(ج) احسب القيم الذاتية والقيم الذاتية المناظرة لـ H' .

(4) توصف منظومة بمؤثر هاملتون التالي

$$H = \begin{pmatrix} 3+\alpha & 2(1-\alpha) \\ 2(3-\alpha)-4 & -3\alpha \end{pmatrix}$$

، حيث $\alpha \ll 1$.

(أ) اكتب مصفوفة الاضطراب H' .

(ب) اكتب مصفوفة الاضطراب H_0 .

(ج) احسب القيم الذاتية والدوال الذاتية المناظرة لـ H' .

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

(5) توصف منظومة بمؤثر هاملتون التالي

$$H = \begin{pmatrix} 3.01 & 0 & 1.01 \\ 0 & 2.01 & -0.01 \\ 1.01 & -0.01 & 3 \end{pmatrix}$$

- (أ) اكتب مصفوفة الاضطراب H' وما هي قيمة λ حيث $H = H_0 + \lambda H'$.
 (ب) اكتب مصفوفة الاضطراب H_0 ومن ثم أوجد القيم الذاتية لها.
 (ج) احسب القيم الذاتية والدوال الذاتية المناظرة لـ H' .

4.4 التقريب بالطريقة التغيرية (Variational Method)

تستخدم هذه الطريقة للحصول على حد (قيد) اعلي لطاقة الحالة الأرضية. وسبب استخدامها هو انه هنالك العديد من المسائل في ميكانيكا الكم لا يوجد لها حل كامل. وتجد هذه الطريقة تطبيقات في الميكانيكا الكلاسيكية والكمية. وترتبط ارتباط وثيق بحسان التغيرات. وتستخدم هذه الطريقة لدراسة منظومة متعددة الجسيمات حيث يصعب إيجاد حل كامل لها. تعتمد هذه الطريقة على إيجاد دالة محاولة $|\psi\rangle$ ومن ثم إيجاد قيمة المقدار (متوسط الطاقة)

$$\frac{\langle \psi | \mathcal{H} | \psi \rangle}{\langle \psi | \psi \rangle}$$

حيث H هو مؤثر هاملتون للمنظومة تحت الدراسة. ويُمثل هذا حدا اعلي لطاقة الحالة الأرضية (E_0)، أي

$$E_0 \leq \frac{\langle \psi | \mathcal{H} | \psi \rangle}{\langle \psi | \psi \rangle}$$

فإذا كان اختيار دالة المحاولة موفقا فإننا نحصل على افضل حد اعلي لـ E_0 . أما إذا كان اختيار الدالة غير جيد فسنحصل على حد اعلي لـ E_0 كبيرا. وتحتوي دالة المحاولة علي ثابت (وسيط) ما. وبتغيير متوسط الطاقة بالنسبة لهذا الوسيط نحصل علي قيمة لهذا الوسيط بدلالة ثوابت أخرى معلومة من المسألة. ومن ثم نعوض عن قيمة هذا الوسيط في متوسط الطاقة الذي حصلنا عليه سابقاً. وتصبح الطاقة مُعرّفة تماما بدلالة هذه الثوابت المعروفة من المسألة. يمكننا أن نكتب دالة $|\psi\rangle$ علي الصورة

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$|\psi\rangle = \mathcal{I}|\psi\rangle = \sum_i |E_i\rangle \langle E_i| |\psi\rangle$$

بدلالة قواعد الطاقة $|E_i\rangle$ حيث $I = \sum_i |E_i\rangle \langle E_i|$ هو مؤثر الإسقاط. ولتبسيط الحسابات نعتبر أن $|\psi\rangle$ دالة معيارية، أي $\langle \psi | \psi \rangle = 1$ وبالتالي يكون

$$\begin{aligned} \frac{\langle \psi | \mathcal{H} | \psi \rangle}{\langle \psi | \psi \rangle} &= \langle \psi | \mathcal{H} | \psi \rangle \\ &= \langle \psi | \mathcal{I} \mathcal{H} \mathcal{I} | \psi \rangle \\ &= \langle \psi | \sum_i |E_i\rangle \langle E_i| \mathcal{H} \sum_j |E_j\rangle \langle E_j| | \psi \rangle \\ &= \sum_i \sum_j \langle \psi | E_i \rangle \langle E_i | \mathcal{H} | E_j \rangle \langle E_j | \psi \rangle \\ &= \sum_i \sum_j \langle \psi | E_i \rangle \langle E_i | E_j \rangle \langle E_j | \psi \rangle \\ &= \sum_i \sum_j \langle \psi | E_i \rangle E_j \langle E_i | E_j \rangle \langle E_j | \psi \rangle \\ &= \sum_i \sum_j \langle \psi | E_i \rangle E_j \delta_{ij} \langle E_j | \psi \rangle \\ &= \sum_i \langle \psi | E_i \rangle E_i \langle E_i | \psi \rangle \\ &= \sum_i E_i \left| \langle E_i | \psi \rangle \right|^2. \end{aligned}$$

وبم أن للحالة الأرضية هي أقل طاقة للمنظومة فإن $E_i \geq E_0$ لكل قيم E_i للمنظومة وبالتالي فإن

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$\begin{aligned}\sum_i E_i \left| \langle E_i | \psi \rangle \right|^2 &\geq \sum_i E_0 \left| \langle E_i | \psi \rangle \right|^2 \\ &= E_0 \sum_i \left| \langle E_i | \psi \rangle \right|^2 \\ &= E_0,\end{aligned}$$

إذا

$$\langle \psi | \mathcal{H} | \psi \rangle \geq E_0$$

لأي $|\psi\rangle$.

مثال (1):

بئر جهد لانهائي عرضه له جدران عند L و $-L$. أوجد طاقة الحالة الأرضية لجسم يتحرك حراً ($V=0$) داخل البئر. باختيار دالة المحاول علي الصورة

$$\psi(x) = \sqrt{\frac{1}{L}} \cos\left(\frac{\pi x}{2L}\right)$$

الحل

سنحصل هنا على طاقة الحالة الأرضية بالضبط وذلك لأننا استخدمنا دالة الحالة الأرضية الصحيحة كدالة محاولة. ونعلم مما سبق أن هذه الدالة معايرة. وبم أن $H = T + V$ فإن

$$\begin{aligned}
 \langle \psi | \mathcal{H} | \psi \rangle &= \langle \psi | T | \psi \rangle \\
 &= \int_{-L}^L \sqrt{\frac{1}{L}} \cos^* \left(\frac{\pi x}{2L} \right) \left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} \right) \sqrt{\frac{1}{L}} \cos \left(\frac{\pi x}{2L} \right) dx \\
 &= -\frac{\hbar^2}{2mL} \int_{-L}^L \cos \left(\frac{\pi x}{2L} \right) \frac{d^2}{dx^2} \cos \left(\frac{\pi x}{2L} \right) dx \\
 &= -\frac{\hbar^2}{2mL} \int_{-L}^L \cos \left(\frac{\pi x}{2L} \right) \frac{d}{dx} \left(-\sin \left(\frac{\pi x}{2L} \right) \frac{\pi}{2L} \right) dx \\
 &= -\frac{\hbar^2}{2mL} \int_{-L}^L \cos \left(\frac{\pi x}{2L} \right) \left(-\cos \left(\frac{\pi x}{2L} \right) \frac{\pi^2}{4L^2} \right) dx \\
 &= \frac{\hbar^2 \pi^2}{8mL^3} \int_{-L}^L \cos^2 \left(\frac{\pi x}{2L} \right) dx.
 \end{aligned}$$

وباستعمال التكامل

$$\int \cos^2(ax) dx = \frac{1}{2}x + \frac{1}{4a} \sin(2ax)$$

حيث $a = \frac{\pi}{2L}$ لمسألتنا أعلاه نحصل علي

$$\begin{aligned}
 \langle \psi | \mathcal{H} | \psi \rangle &= \frac{\hbar^2 \pi^2}{8mL^3} \left[\frac{1}{2}x + \frac{2L}{4\pi} \sin \left(\frac{\pi}{L} x \right) \right]_{-L}^L \\
 &= \frac{\hbar^2 \pi^2}{8mL^3} \left[\frac{1}{2}L + \frac{2L}{4\pi} \sin(\pi) - \frac{1}{2}(-L) - \frac{2L}{4\pi} \sin(-\pi) \right] \\
 &= \frac{\hbar^2 \pi^2}{8mL^3} \left[\frac{1}{2}L + 0 + \frac{1}{2}L - 0 \right]
 \end{aligned}$$

واخيرا نجد أن

$$\langle \psi | \mathcal{H} | \psi \rangle = \frac{\hbar^2 \pi^2}{8mL^2}$$

وهي طاقة الحالة الأرضية بالضبط كما سبق وان أوجدناها.

مثال (2):

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

خذ لحركة الجسم دالة جهد $V = \alpha x^6$ ودالة المحاولة $\psi = Ae^{-bx^2}$ حيث α, b, A ثوابت. الجدير بالذكر، أنه عندما تُكتب V بدلالة x فإن دالة طاقة الجهد لا تكون مؤثر. نقوم بتغيير الثابت b في دالة الموجة باعتباره وسيطا (parameter).

الحل

أولاً نقوم بمعايرة الدالة ψ لإيجاد قيمة الثابت A وذلك على النحو التالي

$$\langle \psi | \psi \rangle = 1 = \int_{-\infty}^{\infty} (Ae^{-bx^2})^* Ae^{-bx^2} dx = |A|^2 \int_{-\infty}^{\infty} e^{-2bx^2} dx = |A|^2 \sqrt{\frac{\pi}{2b}}$$

حيث نجد أن

$$A = \left(\frac{2b}{\pi} \right)^{1/4}$$

ويكون متوسط الطاقة

$$\langle \psi | \mathcal{H} | \psi \rangle = \langle \psi | T | \psi \rangle + \langle \psi | V | \psi \rangle$$

ويعطي الحد الأول المقدار

$$\langle \psi | T | \psi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} (Ae^{-bx^2})^* \left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} \right) Ae^{-bx^2} dx = -|A|^2 \frac{\hbar^2}{2m} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-bx^2} \frac{d^2}{dx^2} e^{-bx^2} dx$$

وبالتعويض عن المشتقة الثانية في التكامل بالمقدار

$$\frac{d^2}{dx^2} e^{-bx^2} = \frac{d}{dx} (-2bx e^{-bx^2}) = -2b (e^{-bx^2} + x(-2bx) e^{-bx^2}) = -2b e^{-bx^2} + 4b^2 x^2 e^{-bx^2}$$

يصبح التكامل علي الصورة

$$\begin{aligned} \langle \psi | T | \psi \rangle &= -|A|^2 \frac{\hbar^2}{2m} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-bx^2} (-2b e^{-bx^2} + 4b^2 x^2 e^{-bx^2}) dx \\ &= -|A|^2 \frac{\hbar^2}{2m} \left[-2b \int_{-\infty}^{\infty} e^{-2bx^2} dx + 4b^2 \int_{-\infty}^{\infty} x^2 e^{-2bx^2} dx \right] \\ &= -|A|^2 \frac{\hbar^2}{2m} \left[-2b \int_{-\infty}^{\infty} e^{-2bx^2} dx + 8b^2 \int_0^{\infty} x^2 e^{-2bx^2} dx \right] \end{aligned}$$

وبم أن

الفصل الرابعم : الاضطراب المستقل عن الزمن

$$\int_0^\infty x^{2n} e^{-px^2} dx = \frac{(2n-1) \cdots 5 \cdot 3 \cdot 1}{2(2p)^n} \sqrt{\frac{\pi}{p}} \quad \text{for } p > 0, \quad \text{and } n = 0, 1, 2, 3, \dots,$$

$$\begin{aligned} \langle \psi | T | \psi \rangle &= -\sqrt{\frac{2b}{\pi}} \frac{\hbar^2}{2m} \left[-2b \sqrt{\frac{\pi}{2b}} + 8b^2 \frac{1}{2(2 \cdot 2b)} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} \right] \\ &= \frac{\hbar^2}{2m} \left[2b \sqrt{\frac{2b}{\pi}} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} - b \sqrt{\frac{2b}{\pi}} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} \right] = \frac{\hbar^2}{2m} [2b - b] \end{aligned}$$

أخيرا نجد أن

$$\langle \psi | T | \psi \rangle = \frac{\hbar^2 b}{2m}$$

والآن نجد أن الحد الثاني يصبح

$$\langle \psi | V | \psi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} (Ae^{-bx^2})^* (\alpha x^6) Ae^{-bx^2} dx = \alpha A^2 \int_{-\infty}^{\infty} x^6 e^{-2bx^2} dx = 2\alpha A^2 \int_0^{\infty} x^6 e^{-2bx^2} dx$$

أي

$$\langle \psi | V | \psi \rangle = 2\alpha A^2 \int_0^{\infty} x^6 e^{-2bx^2} dx = 2\alpha \sqrt{\frac{2b}{\pi}} \frac{5 \cdot 3 \cdot 1}{2(2 \cdot 2b)^3} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} = \frac{15\alpha}{64b^3}$$

وبالرجوع لمعادلة متوسط الطاقة نحصل علي

$$\langle \psi | \mathcal{H} | \psi \rangle = \langle \psi | T | \psi \rangle + \langle \psi | V | \psi \rangle = \frac{\hbar^2 b}{2m} + \frac{15\alpha}{64b^3}$$

وبإجراء التفاضل لمتوسط هذه الطاقة بالنسبة للوسيط b نجد أن

$$\frac{d}{db} \left(\frac{\hbar^2}{2m} b + \frac{15\alpha}{64} b^{-3} \right) = \frac{\hbar^2}{2m} - 3 \frac{15\alpha}{64} \frac{1}{b^4} = 0$$

وتعني أن

$$b_0^4 = \frac{45\alpha}{64} \frac{2m}{\hbar^2} = \frac{45\alpha}{32} \frac{m}{\hbar^2}$$

أو

$$b_0 = \left(\frac{3^2 \cdot 5 \cdot \alpha m}{2^5 \hbar^2} \right)^{1/4}$$

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

وبالتعويض عن هذه القيمة في معادلة متوسط الطاقة نحصل على

$$\begin{aligned}
 \langle \psi | \mathcal{H} | \psi \rangle_{\min} &= \langle \psi | T | \psi \rangle \Big|_{b_0} + \langle \psi | V | \psi \rangle \Big|_{b_0} = \frac{\hbar^2 b_0}{2m} + \frac{15\alpha}{64b_0^3} \\
 &= \frac{\hbar^2}{2m} \left(\frac{3^2 \cdot 5 \cdot \alpha m}{2^5 \hbar^2} \right)^{1/4} + \frac{3 \cdot 5 \cdot \alpha}{2^6} \left(\frac{2^5 \hbar^2}{3^2 \cdot 5 \cdot \alpha m} \right)^{3/4} \\
 &= \frac{\hbar^2}{2m} \frac{3^{1/2} 5^{1/4} \alpha^{1/4} m^{1/4}}{2^{5/4} \hbar^{1/2}} + \frac{3 \cdot 5 \cdot \alpha}{2^6} \frac{2^{15/4} \hbar^{3/2}}{3^{3/2} 5^{3/4} \alpha^{3/4} m^{3/4}} \\
 &= \frac{3^{1/2} 5^{1/4} \cdot \alpha^{1/4} \hbar^{3/2}}{2^{9/4} m^{3/4}} + \frac{5^{1/4} \alpha^{1/4} \hbar^{3/2}}{2^{9/4} 3^{1/2} m^{3/4}}
 \end{aligned}$$

والتي يمكن كتابتها في الصورة

$$\langle \psi | \mathcal{H} | \psi \rangle_{\min} = \frac{5^{1/4} \alpha^{1/4} \hbar^{3/2}}{2^{1/4} 3^{1/2} m^{3/4}} \left(\frac{3+1}{4} \right) = \left(\frac{5\alpha \hbar^6}{2 \cdot 3^2 m^3} \right)^{1/4}$$

والتي تعني أن

$$E_0 \leq \left(\frac{5\alpha \hbar^6}{18m^3} \right)^{1/4}$$

مثال (3):

احسب الحد الأعلى لطاقة الحالة الأرضية لجسم في جهد خطي $V = \alpha |x|$ وفي جهد رباعي $V = \alpha x^4$ مستخدماً دالة المحاولة $\psi = A e^{-bx^2}$.

الحل

نحسب أولاً ثابت المعايرة A من المعادلة $\langle \psi | \psi \rangle = 1$ ، أي

$$\langle \psi | \psi \rangle = 1 = \int_{-\infty}^{\infty} (A e^{-bx^2})^* A e^{-bx^2} dx = |A|^2 \int_{-\infty}^{\infty} e^{-2bx^2} dx = |A|^2 \sqrt{\frac{\pi}{2b}}$$

لنحصل على

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$A = \left(\frac{2b}{\pi} \right)^{1/4}$$

نحسب أولاً متوسط طاقة الحركة

$$\langle T \rangle = \langle \psi | T | \psi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} \left(A e^{-bx^2} \right)^* \left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} \right) A e^{-bx^2} dx = -|A|^2 \frac{\hbar^2}{2m} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-bx^2} \frac{d^2}{dx^2} e^{-bx^2} dx$$

أو

$$\begin{aligned} \langle T \rangle &= -|A|^2 \frac{\hbar^2}{2m} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-bx^2} \left(-2b e^{-bx^2} + 4b^2 x^2 e^{-bx^2} \right) dx \\ &= -|A|^2 \frac{\hbar^2}{2m} \left[-2b \int_{-\infty}^{\infty} e^{-2bx^2} dx + 4b^2 \int_{-\infty}^{\infty} x^2 e^{-bx^2} dx \right] \\ &= -\left(\frac{2b}{\pi} \right)^{1/2} \frac{\hbar^2}{2m} \left[-2b \sqrt{\frac{\pi}{2b}} + 4b^2 \frac{1}{2(2b)} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} \right] \\ &= \frac{\hbar^2}{2m} \left[2b \sqrt{\frac{2b}{\pi}} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} - b \sqrt{\frac{2b}{\pi}} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} \right] = \frac{\hbar^2}{2m} [2b - b] \end{aligned}$$

حيث عوضنا عن $\frac{d^2}{dx^2} e^{-bx^2}$ المقدار

$$\frac{d^2}{dx^2} e^{-bx^2} = \frac{d}{dx} \left(-2bx e^{-bx^2} \right) = -2b \left(e^{-bx^2} + x(-2bx) e^{-bx^2} \right) = -2b e^{-bx^2} + 4b^2 x^2 e^{-bx^2}$$

واستعملنا التكامل القياسي

$$\int_0^{\infty} x^{2n} e^{-px^2} dx = \frac{(2n-1) \cdots 5 \cdot 3 \cdot 1}{2(2p)^n} \sqrt{\frac{\pi}{p}} \quad \text{for } p > 0, \quad \text{and } n = 0, 1, 2, 3, \dots$$

وبالتالي نحصل على

$$\langle T \rangle = \frac{\hbar^2 b}{2m}$$

والآن نحسب متوسط طاقة الجهد

$$\langle V \rangle = \langle \psi | V | \psi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} \left(A e^{-bx^2} \right)^* (\alpha |x|) A e^{-bx^2} dx = \alpha A^2 \int_{-\infty}^{\infty} |x| e^{-2bx^2} dx = 2\alpha A^2 \int_0^{\infty} x e^{-2bx^2} dx$$

مع العلم بأن

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$\int_0^{\infty} x^{2n+1} e^{-px^2} dx = \frac{n!}{2p^{n+1}} \quad \text{for } p > 0, \quad \text{and } n = 0, 1, 2, 3, \dots,$$

نجد أن

$$\langle V \rangle = \frac{\alpha}{\sqrt{2\pi b}}$$

واخيرا نحصل على متوسط الطاقة الكلية

$$\langle H \rangle = \langle T \rangle + \langle V \rangle = \frac{\hbar^2 b}{2m} + \frac{\alpha}{\sqrt{2\pi b}}$$

ولإيجاد قيمة الوسيط b نستخدم المعادلة

$$\frac{\partial}{\partial b} \left(\frac{\hbar^2}{2m} b + \frac{\alpha}{\sqrt{2\pi}} b^{-1/2} \right) = \frac{\hbar^2}{2m} - \frac{1}{2} \frac{\alpha}{\sqrt{2\pi}} \frac{1}{b^{3/2}} = 0$$

التي يُعطي حلها قيمة b التي تُعطي أقل طاقة على النحو

$$b_0^{3/2} = \frac{\alpha}{2\sqrt{2\pi}} \frac{2m}{\hbar^2} = \frac{\alpha m}{\sqrt{2\pi} \hbar^2}$$

أو

$$b_0 = \left(\frac{\alpha m}{\sqrt{2\pi} \hbar^2} \right)^{2/3}$$

وبالتعويض في معادلة متوسط الطاقة

$$\begin{aligned} \langle H \rangle &= \langle T \rangle + \langle V \rangle = \frac{\hbar^2 b_0}{2m} + \frac{\alpha}{\sqrt{2\pi b_0}} \\ &= \frac{\hbar^2}{2m} \left(\frac{\alpha m}{\sqrt{2\pi} \hbar^2} \right)^{2/3} + \frac{\alpha}{\left[2\pi \left(\frac{\alpha m}{\sqrt{2\pi} \hbar^2} \right)^{2/3} \right]^{1/2}} \\ &= \frac{\hbar^2 \alpha^{2/3} m^{2/3}}{m^{24/3} \pi^{1/3} \hbar^{4/3}} + \frac{\alpha^{2^{1/6} \pi^{1/6} \hbar^{2/3}}}{2^{1/2} \pi^{1/2} \alpha^{1/3} m^{1/3}} \\ &= \frac{1}{2} \frac{\hbar^{2/3} \alpha^{2/3}}{2^{1/3} \pi^{1/3} m^{1/3}} + \frac{\hbar^{2/3} \alpha^{2/3}}{2^{1/3} \pi^{1/3} m^{1/3}} \end{aligned}$$

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

أو

$$\langle H \rangle_{\min} = \frac{3}{2} \left(\frac{\hbar^2 \alpha^2}{2\pi m} \right)^{1/3}$$

وفي الحالة الثانية حيث $V = \alpha x^4$ نجد أن متوسط طاقة الجهد

$$\begin{aligned} \langle V \rangle &= \langle \psi | V | \psi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} \left(A e^{-bx^2} \right)^* (\alpha x^4) A e^{-bx^2} dx = \alpha A^2 \int_{-\infty}^{\infty} x^4 e^{-2bx^2} dx \\ &= 2\alpha A^2 \int_0^{\infty} x^4 e^{-2bx^2} dx . \end{aligned}$$

وباستعمال التكامل التالي

$$\int_0^{\infty} x^{2n} e^{-px^2} dx = \frac{(2n-1) \cdots 5 \cdot 3 \cdot 1}{2(2p)^n} \sqrt{\frac{\pi}{p}} \quad \text{for } p > 0, \quad \text{and } n = 0, 1, 2, 3, \dots$$

نحصل علي

$$\langle V \rangle = \frac{3\alpha}{16b^2}$$

ويصبح متوسط الطاقة

$$\langle H \rangle = \langle T \rangle + \langle V \rangle = \frac{\hbar^2 b}{2m} + \frac{3\alpha}{16b^2}$$

وبإجراء التفاضل بالنسبة للوسيط b نحصل علي

$$\frac{d}{db} \left(\frac{\hbar^2}{2m} b + \frac{3\alpha}{16} b^{-2} \right) = \frac{\hbar^2}{2m} - 2 \frac{3\alpha}{16} \frac{1}{b^3} = 0$$

لنجد أن

$$b_0^3 = \frac{3\alpha}{8} \frac{2m}{\hbar^2}$$

وبالتعويض في المعادلة أعلاه نحصل علي أقل طاقة

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$\begin{aligned}
 \langle H \rangle_{\min} &= \langle T \rangle + \langle V \rangle = \frac{\hbar^2 b_0}{2m} + \frac{3\alpha}{16b_0^2} \\
 &= \frac{\hbar^2}{2m} \left(\frac{3\alpha m}{4\hbar^2} \right)^{1/3} + \frac{3\alpha}{16} \left(\frac{4\hbar^2}{3\alpha m} \right)^{2/3} \\
 &= \frac{\hbar^2}{2m} \frac{3^{1/3} \alpha^{1/3} m^{1/3}}{4^{1/3} \hbar^{2/3}} + \frac{3\alpha}{16} \frac{4^{2/3} \hbar^{4/3}}{3^{2/3} \alpha^{2/3} m^{2/3}} \\
 &= \frac{1}{2} \frac{\hbar^{4/3} 3^{1/3} \alpha^{1/3}}{m^{2/3} 4^{1/3}} + \frac{1}{4} \frac{\hbar^{4/3} 3^{1/3} \alpha^{1/3}}{m^{2/3} 4^{1/3}}
 \end{aligned}$$

واخيرا نحصل على

$$\langle H \rangle_{\min} = \frac{3}{4} \left(\frac{3\alpha \hbar^4}{4m^2} \right)^{1/3}$$

مثال (4):

مستخدما الطريقة التغيرية احسب الحد الأعلى لطاقة الحالة الأرضية لمهتز توافقي بسيط طاقة جهده $V = \frac{1}{2} m \omega^2 x^2$ ، مستخدما دالة المحاولة

$$\psi(x) = |\psi(x)\rangle = A (x^2 + b^2)^{-1}$$

الحل

نوجد أولاً ثابت المعايرة A من الشرط $\langle \psi | \psi \rangle = 1$ ، أي

$$\int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{A}{(x^2 + b^2)} \right)^* \left(\frac{A}{(x^2 + b^2)} \right) dx = |A|^2 \int_{-\infty}^{\infty} \frac{dx}{(x^2 + b^2)^2} = 2|A|^2 \int_0^{\infty} \frac{dx}{(x^2 + b^2)^2} = 1$$

وباستخدام التكامل

$$\int_0^{\infty} \frac{dx}{(x^2 + a^2)(x^2 + c^2)} = \frac{\pi}{2ac(a + c)}$$

نجد أن

$$2|A|^2 \int_0^{\infty} \frac{dx}{(x^2 + b^2)^2} = \frac{2|A|^2 \pi}{2b \cdot b(b + b)} = \frac{|A|^2 \pi}{2b^3} = 1 \Rightarrow |A|^2 = \frac{2b^3}{\pi}$$

أو

$$A = \left(\frac{2b^3}{\pi} \right)^{1/2}$$

الآن نوجد متوسط طاقة الحركة للجسم

$$\langle T \rangle = \langle \psi | T | \psi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{A}{(x^2 + b^2)} \right) \left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} \right) \left(\frac{A}{(x^2 + b^2)} \right) dx.$$

حيث

$$\frac{d}{dx} (x^2 + b^2)^{-1} = -1 (x^2 + b^2)^{-2} 2x = -2x (x^2 + b^2)^{-2}$$

$$\frac{d^2}{dx^2} (x^2 + b^2)^{-1} = \frac{d}{dx} (-2x (x^2 + b^2)^{-2}) = -2 (x^2 + b^2)^{-2} - 2x (x^2 + b^2)^{-3} (-2)(2x)$$

$$\Rightarrow \frac{d^2}{dx^2} (x^2 + b^2)^{-1} = \frac{-2}{(x^2 + b^2)^2} + \frac{8x^2}{(x^2 + b^2)^3}.$$

وبالتالي نجد أن

$$\begin{aligned} \langle T \rangle &= -\frac{A^2 \hbar^2}{2m} \int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{1}{(x^2 + b^2)} \right) \left(\frac{-2}{(x^2 + b^2)^2} + \frac{8x^2}{(x^2 + b^2)^3} \right) dx \\ &= \frac{A^2 \hbar^2}{2m} \left[-8 \int_{-\infty}^{\infty} \frac{x^2 dx}{(x^2 + b^2)^4} + 2 \int_{-\infty}^{\infty} \frac{dx}{(x^2 + b^2)^3} \right] \\ &= \frac{A^2 \hbar^2}{2m} \left[-16 \int_0^{\infty} \frac{x^2 dx}{(x^2 + b^2)^4} + 4 \int_0^{\infty} \frac{dx}{(x^2 + b^2)^3} \right]. \end{aligned}$$

وباستخدام التكامل القياسي

$$\int_0^{\infty} \frac{x^{\mu-1} dx}{(p + qx^{\nu})^{n+1}} = \frac{1}{\nu p^{n+1}} \left(\frac{p}{q} \right)^{\mu/\nu} \frac{\Gamma\left(\frac{\mu}{\nu}\right) \Gamma\left(1 + n - \frac{\mu}{\nu}\right)}{\Gamma(1 + n)} \quad \text{for } 0 < \frac{\mu}{\nu} < n + 1, p \neq 0, \text{ and } q \neq 0.$$

الفصل الرابعم : الاضطراب المستقل عن الزمن

نحصل علي

$$-16 \frac{A^2 \hbar^2}{2m} \int_0^\infty \frac{x^2 dx}{(x^2 + b^2)^4} = -16 \frac{A^2 \hbar^2}{2m} \left[\frac{1}{2 \cdot b^{2(3+1)}} \left(\frac{b^2}{1} \right)^{3/2} \frac{\Gamma(\frac{3}{2}) \Gamma(1+3-\frac{3}{2})}{\Gamma(1+3)} \right]$$

$$= -4 \frac{A^2 \hbar^2}{m} \cdot \frac{b^3}{b^8} \cdot \frac{\Gamma(\frac{3}{2}) \Gamma(\frac{5}{2})}{\Gamma(4)} = -\frac{4A^2 \hbar^2}{mb^5} \cdot \frac{\Gamma(\frac{3}{2}) \Gamma(\frac{5}{2})}{\Gamma(4)}$$

حيث

$$\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \sqrt{\pi}, \quad \Gamma(1) = \Gamma(2) = 1, \quad \Gamma(n+1) = n!, \quad \text{and} \quad \Gamma\left(n + \frac{1}{2}\right) = \frac{(2n-1) \cdots 5 \cdot 3 \cdot 1}{2^n} \Gamma\left(\frac{1}{2}\right)$$

ف نجد أن

$$-\frac{4A^2 \hbar^2}{mb^5} \cdot \frac{\Gamma(\frac{3}{2}) \Gamma(\frac{5}{2})}{\Gamma(4)} = -\frac{4A^2 \hbar^2}{mb^5} \cdot \frac{\left(\frac{1 \cdot \sqrt{\pi}}{2}\right) \left(\frac{3 \cdot 1 \cdot \sqrt{\pi}}{4}\right)}{3 \cdot 2 \cdot 1} = -\frac{\pi A^2 \hbar^2}{4mb^5}$$

ويمكننا استخدام التكامل

$$\int_0^\infty \frac{dx}{(x^2 + a^2)^n} = \frac{(2n-3)!!}{2(2n-2)!!} \frac{\pi}{a^{2n-1}}$$

نجد أن

$$4 \frac{A^2 \hbar^2}{2m} \int_0^\infty \frac{dx}{(x^2 + b^2)^3} = \frac{2A^2 \hbar^2}{m} \frac{3 \cdot 1}{2(4 \cdot 2)} \cdot \frac{\pi}{b^5} = \frac{3\pi A^2 \hbar^2}{8mb^5}$$

وبجمع الحدين في التكامل السابق نحصل علي

$$\langle T \rangle = -\frac{\pi A^2 \hbar^2}{4mb^5} + \frac{3\pi A^2 \hbar^2}{8mb^5} = \frac{2b^3}{\pi} \left[-\frac{\pi \hbar^2}{4mb^5} + \frac{3\pi \hbar^2}{8mb^5} \right] = 2b^3 \hbar^2 \left[-\frac{2}{8mb^5} + \frac{3}{8mb^5} \right]$$

وأخيرا نجد أن

$$\langle T \rangle = \frac{\hbar^2}{4mb^2}$$

يُعطى متوسط طاقة الجهد V بالمعادلة

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$\begin{aligned}
 \langle V \rangle &= \langle \psi | V | \psi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{A}{(x^2 + b^2)} \right) \left(\frac{1}{2} m \omega^2 x^2 \right) \left(\frac{A}{(x^2 + b^2)} \right) dx \\
 &= \frac{A^2 m \omega^2}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{x^2 dx}{(x^2 + b^2)^2} \\
 &= A^2 m \omega^2 \int_0^{\infty} \frac{x^2 dx}{(x^2 + b^2)^2}.
 \end{aligned}$$

نجد أن

$$\begin{aligned}
 A^2 m \omega^2 \int_0^{\infty} \frac{x^2 dx}{(x^2 + b^2)^2} &= \frac{A^2 m \omega^2}{2 \cdot b^{2(1+1)}} \left(\frac{b^2}{1} \right)^{3/2} \frac{\Gamma(\frac{3}{2}) \Gamma(1 + 1 - \frac{3}{2})}{\Gamma(1 + 1)} \\
 &= m \omega^2 (A^2) \frac{b^3}{2 \cdot b^4} \frac{\Gamma(\frac{3}{2}) \Gamma(\frac{1}{2})}{\Gamma(2)} \\
 &= m \omega^2 \left(\frac{2b^3}{\pi} \right) \frac{b^3}{2 \cdot b^4} \frac{\Gamma(\frac{3}{2}) \Gamma(\frac{1}{2})}{\Gamma(2)} \\
 &= \frac{m \omega^2 b^2}{\pi} \frac{\frac{\sqrt{\pi}}{2} \sqrt{\pi}}{1}
 \end{aligned}$$

ونحصل علي متوسط طاقة الجهد

$$\langle V \rangle = \frac{1}{2} m \omega^2 b^2$$

وبالتعويض في معادلة متوسط الطاقة وبإجراء التفاضل بالنسبة للوسيط b نجد أن

$$\frac{\partial}{\partial b} \left(\frac{\hbar^2}{4mb^2} + \frac{1}{2} m \omega^2 b^2 \right) = -\frac{\hbar^2}{2mb^3} + m \omega^2 b = 0$$

التي تنتج

$$b_0^4 = \frac{\hbar^2}{2m^2 \omega^2}$$

أو

$$b_0^2 = \frac{\hbar}{\sqrt{2} m \omega}$$

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

وتصبح أقل طاقة للجسم في الحالة الأرضية

$$\begin{aligned}
 \langle H \rangle_{\min} &= \frac{\hbar^2}{4mb_0^2} + \frac{1}{2}m\omega^2 b_0^2 \\
 &= \frac{\hbar^2}{4m(\hbar/\sqrt{2}m\omega)} + \frac{1}{2}m\omega^2 (\hbar/\sqrt{2}m\omega) \\
 &= \frac{\sqrt{2}\hbar\omega}{4} + \frac{\hbar\omega}{2\sqrt{2}} \\
 &= \left(\frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{2}}{4} \right) \hbar\omega = \frac{2\sqrt{2}}{4} \hbar\omega
 \end{aligned}$$

أو

$$\langle H \rangle_{\min} = \frac{\sqrt{2}}{2} \hbar\omega$$

نعلم مما سبق أن طاقة الحالة الأرضية للمهتز التوافقي الكاملة هي $E_0 = \frac{1}{2} \hbar\omega$ فلو كان قد استخدمنا دالة محاولة أخرى لحصلنا على هذا المقدار بالضبط.

مثال (5):

أوجد أقل طاقة الحالة الأرضية لمهتز توافقي بسيط طاقة جهده $V = \frac{1}{2} kx^2$ مستخدماً دالة المحاولة $\psi = Ae^{-\alpha x^2}$ ، حيث $-\infty < x < \infty$.

الحل

نقوم أولاً بمعايرة الدالة لإيجاد ثابت المعايرة A . وتُعطي المعايرة بالمعادلة

$$\langle \psi | \psi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} A^* e^{-\alpha x^2} A e^{-\alpha x^2} dx = 1$$

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$A^2 \int_{-\infty}^{\infty} e^{-2\alpha x^2} dx = 1$$

ويكون ثابت المعايرة

$$A^2 \sqrt{\frac{\pi}{2\alpha}} = 1$$

$$A = \left(\frac{2\alpha}{\pi} \right)^{\frac{1}{4}}$$

يُعطى متوسط طاقة الحركة بالمعادلة

$$\langle T \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} \psi^* \left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 \psi}{dx^2} \right) dx$$

نجد أن

$$\frac{d}{dx} e^{-2\alpha x^2} = -2\alpha x e^{-2\alpha x^2}$$

و

$$\frac{d^2}{dx^2} e^{-\alpha x^2} = 4\alpha^2 x^2 e^{-\alpha x^2} - 2\alpha e^{-\alpha x^2}$$

وبالتالي يصبح متوسط طاقة الحركة

$$\langle T \rangle = -\frac{\hbar^2}{2m} \left(4A^2 \alpha^2 \int_{-\infty}^{\infty} x^2 e^{-2\alpha x^2} dx - 2\alpha A^2 \int_{-\infty}^{\infty} e^{-2\alpha x^2} dx \right)$$

وباستخدام التكاملين

$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-bx^2} dx = \sqrt{\frac{\pi}{b}}$$

و

$$\int_{-\infty}^{\infty} x^2 e^{-bx^2} dx = \frac{1}{2b} \sqrt{\frac{\pi}{b}}$$

يصبح متوسط طاقة الحركة

$$\langle T \rangle = -\frac{\hbar^2}{2m} \left(4\alpha^2 A^2 \left(\frac{1}{4\alpha} \sqrt{\frac{\pi}{2\alpha}} \right) - 2\alpha A^2 \sqrt{\frac{\pi}{2\alpha}} \right) = \frac{\hbar^2}{2m} A^2 \alpha \sqrt{\frac{\pi \alpha}{2}}$$

أو

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$\langle T \rangle = \frac{\hbar^2 \alpha}{2m}$$

ومتوسط طاقة الجهد V هو

$$\langle V \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} A^* e^{-\alpha x^2} \left(\frac{1}{2} k x^2 \right) A e^{-\alpha x^2} dx$$

أو

$$\langle V \rangle = \frac{1}{2} k A^2 \int_{-\infty}^{\infty} x^2 e^{-2\alpha \frac{1}{2} k A^2 x^2} dx = \frac{1}{2} k A^2 \frac{1}{4\alpha} \sqrt{\frac{\pi}{2\alpha}}$$

واخيرا نجد أن

$$\langle V \rangle = \frac{k}{8\alpha} = \frac{m\omega^2}{8\alpha}$$

حيث $k = m\omega^2$.

ويكون متوسط الطاقة الكلية

$$\langle H \rangle = \langle T \rangle + \langle V \rangle = \frac{\hbar^2 \alpha}{2m} + \frac{m\omega^2}{8\alpha}$$

وبإجراء التفاضل بالنسبة للوسيط α نجد أن

$$\frac{\partial}{\partial \alpha} \langle H \rangle = \frac{\partial}{\partial \alpha} \left(\frac{\hbar^2 \alpha}{2m} + \frac{m\omega^2}{8\alpha} \right) = \frac{\hbar^2}{2m} - \frac{m\omega^2}{8\alpha^2} = 0$$

ومنها نحصل علي

$$\alpha_0^2 = \frac{2m^2\omega^2}{8\hbar^2}$$

أو

$$\alpha_0 = \frac{m\omega}{2\hbar}$$

وبالتعويض في متوسط الطاقة نحصل علي

$$\langle H \rangle_{min} = \frac{1}{2} \hbar \omega$$

وهي طاقة الحالة الأرضية للمهتز.

مثال (6):

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

يمكننا الآن تعميم هذه الطريقة التغيرية للحصول على حد اعلي لطاقة الحالة المثارة الأولى. ويتم ذلك باستخدام دالة موجة محاولة تكون متعامدة مع دالة المحاولة للحالة الأرضية $|\psi_0\rangle$.

الحل

فلنكتب دالة المحاولة للحالة المثارة الأولى على الصورة

$$|\psi\rangle = \sum_{n=0}^{\infty} c_n |\psi_n\rangle$$

حيث يمكن لأي دالة أن تكتب على الصورة العامة

$$|\psi\rangle = \sum_{n=0}^{\infty} c_n |\psi_n\rangle = c_0 |\psi_0\rangle + c_1 |\psi_1\rangle + c_2 |\psi_2\rangle + \dots$$

حيث c_n معاملات ثابتة. وبم أن الدالتين متعامدتان فإن

$$\langle \psi | \psi_0 \rangle = 0$$

أو

$$\langle \psi | \psi_0 \rangle = 0, \text{ and } c_0 = 0$$

ويكون متوسط طاقة الجسم

$$\langle H \rangle = \sum_{n=1}^{\infty} E_n c_n^2$$

فدالة المحاولة

$$\psi(x) = A x e^{-bx^2}$$

نجد أن معايرتها تُعطي بالمعادلة

$$1 = \langle \psi | \psi \rangle = \left(\left\langle \sum_{m=0}^{\infty} c_m \langle \psi_m | \right. \right) \left(\sum_{n=0}^{\infty} c_n |\psi_n\rangle \right) = \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} c_m^* c_n \langle \psi_m | \psi_n \rangle$$

ويكون

$$\langle \psi | \psi_0 \rangle = 0 \Rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} c_n \langle \psi_n | c_0 \psi_0 \rangle = 0.$$

التي تعني أن

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n^* c_0 \langle \psi_n | \psi_0 \rangle = \sum_{n=0}^{\infty} c_n^* c_0 \delta_{n0} = c_0^* c_0 = |c_0|^2 = 0$$

وبالتالي نجد أن $c_0 = 0$. ويصبح الآن شرط معايرة الدالة على الصورة

$$\sum_{m=0}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} c_m^* c_n \langle \psi_m | \psi_n \rangle = \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} c_m^* c_n \langle \psi_m | \psi_n \rangle = \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} c_m^* c_n \delta_{mn} = \sum_{n=1}^{\infty} |c_n|^2 = 1$$

ويكون متوسط طاقة الجسم

$$\begin{aligned} \langle H \rangle &= \langle \psi | H | \psi \rangle = \left(\sum_{m=1}^{\infty} c_m \langle \psi_m | \right) H \left(\sum_{n=1}^{\infty} c_n | \psi_n \rangle \right) \\ &= \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} c_m^* c_n E_n \langle \psi_m | \psi_n \rangle = \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} c_m^* c_n E_n \delta_{mn} \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} |c_n|^2 E_n \geq E_1 \sum_{n=1}^{\infty} |c_n|^2 = E_1 . \end{aligned}$$

وتعني أن

$$\langle H \rangle \geq E_1$$

وللحصول على ثابت المعايرة A نكتب

$$\langle \psi | \psi \rangle = 1 \Rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} (A x e^{-bx^2})^* (A x e^{-bx^2}) dx = |A|^2 \int_{-\infty}^{\infty} x^2 e^{-2bx^2} dx = 2|A|^2 \int_0^{\infty} x^2 e^{-2bx^2} dx$$

وباستخدام التكامل

$$\int_0^{\infty} x^{2n} e^{-px^2} dx = \frac{(2n-1) \cdots 5 \cdot 3 \cdot 1}{2(2p)^n} \sqrt{\frac{\pi}{p}} \quad \text{for } p > 0, \text{ and } n = 0, 1, 2, 3, \dots$$

نحصل على

$$2|A|^2 \int_0^{\infty} x^2 e^{-2bx^2} dx = 2|A|^2 \frac{(2(1)-1)!!}{2(2 \cdot 2b)^1} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} = \frac{|A|^2}{4b} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} = 1$$

أو

$$|A|^2 = 4b\sqrt{\frac{2b}{\pi}} = 4\sqrt{\frac{2b^3}{\pi}}$$

واخيرا نجد أن

$$A = 2 \left(\frac{2b^3}{\pi} \right)^{1/4}$$

أولاً نحسب متوسط طاقة الحركة للجسم

$$\begin{aligned} \langle T \rangle = \langle \psi | T | \psi(x) \rangle &= \int_{-\infty}^{\infty} \left(A x e^{-bx^2} \right)^* \left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} \right) \left(A x e^{-bx^2} \right) dx \\ &= -\frac{|A|^2 \hbar^2}{2m} \int_{-\infty}^{\infty} \left(x e^{-bx^2} \right)^* \left(\frac{d^2}{dx^2} (x e^{-bx^2}) \right) dx. \end{aligned}$$

حيث

$$\begin{aligned} \frac{d^2}{dx^2} (x e^{-bx^2}) &= \frac{d}{dx} \left(\frac{d}{dx} (x e^{-bx^2}) \right) = \frac{d}{dx} \left(e^{-bx^2} - 2bx^2 e^{-bx^2} \right) \\ &= -2bx e^{-bx^2} - 4bx e^{-bx^2} + 4b^2 x^3 e^{-bx^2} \\ &= -6bx e^{-bx^2} + 4b^2 x^3 e^{-bx^2}. \end{aligned}$$

لنحصل علي

$$\begin{aligned} \langle T \rangle &= -\frac{|A|^2 \hbar^2}{2m} \int_{-\infty}^{\infty} \left(x e^{-bx^2} \right)^* \left(-6bx e^{-bx^2} + 4b^2 x^3 e^{-bx^2} \right) dx \\ &= \frac{|A|^2 \hbar^2}{2m} \left[6b \int_{-\infty}^{\infty} x^2 e^{-2bx^2} dx - 4b^2 \int_{-\infty}^{\infty} x^4 e^{-2bx^2} dx \right] \\ &= \frac{|A|^2 \hbar^2}{m} \left[6b \int_0^{\infty} x^2 e^{-2bx^2} dx - 4b^2 \int_0^{\infty} x^4 e^{-2bx^2} dx \right]. \end{aligned}$$

وبالتعويض نحصل على

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$\begin{aligned}
 \langle T \rangle &= \frac{|A|^2 \hbar^2}{m} \left[6b \left(\frac{(2(1) - 1)!!}{2(2 \cdot 2b)^1} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} \right) - 4b^2 \left(\frac{(2(2) - 1)!!}{2 \cdot (2 \cdot 2b)^2} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} \right) \right] \\
 &= \frac{\hbar^2}{m} (|A|^2) \left[6b \left(\frac{1}{8b} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} \right) - 4b^2 \left(\frac{3 \cdot 1}{32b^2} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} \right) \right] \\
 &= \frac{\hbar^2}{m} \left(4b \sqrt{\frac{2b}{\pi}} \right) \sqrt{\frac{\pi}{2b}} \left[\frac{3}{4} - \frac{3}{8} \right]
 \end{aligned}$$

واخيرا نجد أن

$$\langle T \rangle = \frac{3\hbar^2 b}{2m}$$

وبالمثل نوجد متوسط طاقة الجهد V

$$\begin{aligned}
 \langle V \rangle = \langle \psi | V | \psi(x) \rangle &= \int_{-\infty}^{\infty} (Axe^{-bx^2})^* \left(\frac{1}{2} m \omega^2 x^2 \right) (Axe^{-bx^2}) dx \\
 &= \frac{|A|^2 m \omega^2}{2} \int_{-\infty}^{\infty} x^4 e^{-2bx^2} dx \\
 &= |A|^2 m \omega^2 \int_0^{\infty} x^4 e^{-2bx^2} dx \\
 &= |A|^2 m \omega^2 \left(\frac{(2(2) - 1)!!}{2 \cdot (2 \cdot 2b)^2} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} \right) \\
 &= m \omega^2 \cdot 4b \sqrt{\frac{2b}{\pi}} \left(\frac{3 \cdot 1}{32b^2} \sqrt{\frac{\pi}{2b}} \right) = m \omega^2 \cdot \frac{12}{32b}
 \end{aligned}$$

أي

$$\langle V \rangle = \frac{3m\omega^2}{8b}$$

ويصبح متوسط الطاقة الكلية

$$\langle H \rangle = \langle T \rangle + \langle V \rangle = \frac{3\hbar^2 b}{2m} + \frac{3m\omega^2}{8b}$$

وبإجراء التفاضل بالنسبة للوسيط نحصل علي

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$\frac{\partial}{\partial b} \left(\frac{3\hbar^2}{2m} b + \frac{3m\omega^2}{8} b^{-1} \right) = \frac{3\hbar^2}{2m} - \frac{3m\omega^2}{8} b^{-2} = 0$$

لنحصل علي

$$b_0^2 = \frac{3m\omega^2}{8} \frac{2m}{3\hbar^2} = \frac{m^2\omega^2}{4\hbar^2}$$

أو

$$b_0 = \frac{m\omega}{2\hbar}.$$

تصبح أقل طاقة للجسم

$$\begin{aligned} \langle H \rangle_{\min} &= \frac{3\hbar^2}{2m} b_0 + \frac{3m\omega^2}{8b_0} \\ &= \frac{3\hbar^2}{2m} \frac{m\omega}{2\hbar} + \frac{3m\omega^2}{8(m\omega/2\hbar)} = \frac{3}{4}\hbar\omega + \frac{3}{4}\hbar\omega \end{aligned}$$

واخيرا نجد أن

$$\langle H \rangle_{\min} = \frac{3}{2}\hbar\omega$$

وهي نفس طاقة الحالة المثارة الأولى التي أوجدناها سابقا، ويرجع ذلك لسبب أننا وُفقتنا في اختيار دالة المحاولة للحالة المثارة الأولى بنجاح.

مثال (7):

مستخدما طريق التقريب لتقدير طاقة الحالة الأرضية لجسيم كتله m يتحرك في اتجاه المحور السيني إذا كان طاقة جهده $V = |b|x$ حيث b ثابت. باستخدام دالة المحاولة $\psi = A e^{-\lambda|x|}$ حيث A و λ يمكن معرفتهما من طريقة التقريب.

الحل

أولا من معايرة الدالة نكتب

$$\mathcal{N} = \int_{-\infty}^{+\infty} |\psi(x)|^2 dx = 2A^2 \int_0^{\infty} e^{-2\lambda x} dx = \frac{A^2}{\lambda}$$

حيث $\langle \psi | \psi \rangle = N = 1$. وتكون القيمة المتوقعة لمؤثر هاملتون هي

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$\begin{aligned}
 \langle H \rangle &= \int_{-\infty}^{+\infty} \left\{ \frac{\hbar^2}{2m} \left| \frac{d\psi(x)}{dx} \right|^2 + b|x| |\psi(x)|^2 \right\} dx \\
 &= 2A^2 \int_0^{\infty} \left\{ \frac{\hbar^2 \lambda^2}{2m} + b x \right\} e^{-2\lambda x} dx \\
 &= A^2 \left\{ \frac{\hbar^2 \lambda}{2m} + \frac{b}{2\lambda^2} \right\}.
 \end{aligned}$$

أو

$$E(\lambda) = \frac{\langle H \rangle}{\mathcal{N}} = \frac{\hbar^2 \lambda^2}{2m} + \frac{b}{2\lambda}.$$

نوجد λ من المعادلة

$$\frac{\partial E(\lambda)}{\partial \lambda} = \frac{\hbar^2 \lambda}{m} - \frac{b}{2\lambda^2} = 0$$

التي تُعطي

$$\lambda^3 = \frac{b}{2m\hbar^2}$$

وبالتعويض عن قيمة λ في معادلة الطاقة تصبح أقل طاقة

$$E(\lambda) = \frac{3\hbar^2 \lambda^2}{2m} = \frac{3\hbar^{2/3} b^{2/3}}{2^{5/3} m^{5/3}} \geq E_{\text{exact}}$$

مثال (8):

إذا كانت دالة الحالة الأرضية لمنظومة مؤثر هاملتون لها

$$H = \frac{p^2}{2m} + \frac{\hbar^2}{2mb^4} x^2$$

هي

$$\psi_0(x) = \left(\frac{1}{b\sqrt{\pi}}\right)^{\frac{1}{2}} \frac{2x}{b} \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right)$$

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

والتي تُعطي القيمة الحقيقية لطاقة الحالة الأرضية بالمقدار $E_0 = \sqrt{2.25} \frac{\hbar^2}{mb^2}$.

مستخدما دالة المحاولة التالية

$$\psi(x) = \sqrt{\frac{(2\alpha)^{2n+1}}{(2n)!}} x^n \exp(-\alpha x)$$

حيث $n > 0$ و α ثابتان. أوجد أقل طاقة للحالة الأرضية للمنظومة أعلاه.

الحل

يُعطى متوسط الطاقة للمنظومة بالمعادلة

$$\langle E \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} \psi^*(x) H \psi(x) dx$$

أو

$$\int_{-\infty}^{\infty} \psi^*(x) \left(\frac{P^2}{2m} + \frac{\hbar^2}{2mb^4} x^2 \right) \psi(x) dx = \int_{-\infty}^{\infty} \psi^*(x) \frac{P^2}{2m} \psi(x) dx + \int_{-\infty}^{\infty} \psi^*(x) \frac{\hbar^2}{2mb^4} x^2 \psi(x) dx$$

والذي يُعطى

$$\langle E \rangle = \frac{\hbar^2 \alpha^2}{2m(2n-1)} + \frac{(2n+1)(n+1)\hbar^2}{4\alpha^2 mb^4}$$

ولإيجاد أقل طاقة نوجد أولا $\frac{\partial E}{\partial \alpha} = 0$ وكذلك $\frac{\partial E}{\partial n} = 0$. وتُعطى المعادلة

$$\frac{\partial E}{\partial n} = 0 \quad \text{و تُعطى المعادلة} \quad \alpha^4 = \frac{(4n^2-1)(n+1)}{2b^4} \quad \frac{\partial E}{\partial \alpha} = 0$$

وبالتعويض في معادلة متوسط الطاقة نحصل علي أقل $\alpha^4 = \frac{(4n+3)(2n-1)^2}{4b^4}$

$$E(n) = \sqrt{\frac{(2n+1)(n+1)}{2(2n-1)}} \frac{\hbar^2}{mb^2}$$

مثال (9):

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

إذا كانت دالة المحاولة لمنظومة هي

$$\psi = \begin{cases} \sqrt{\frac{3}{2b^3}} (b - |x|) & |x| < b \\ 0 & |x| > b \end{cases}$$

ومؤثر هاملتون للمنظومة هو $H = \frac{p^2}{2m} + A|x|$ حيث $A > 0$ لكل قيم x .

الحل

يُعطى متوسط الطاقة للمنظومة بالمعادلة

$$\langle E \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} \psi^*(x) H \psi(x) dx$$

و الآن نجد أن

$$\langle E \rangle = \int_{-b}^b \psi^*(x) \left(\frac{p^2}{2m} + A|x| \right) \psi(x) dx = \int_{-b}^b \psi^*(x) \frac{p^2}{2m} \psi(x) dx + \int_{-b}^b \psi^*(x) |x| \psi(x) dx$$

وبالتعويض عن ψ نحصل علي

$$\langle E \rangle = \frac{3}{2b^3} \int_{-b}^b (b - |x|) \left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} \right) (b - |x|) dx + \frac{3}{2b^3} \int_{-b}^b (b - |x|) A |x| (b - |x|) dx$$

وبم أن $\frac{d^2}{dx^2} |x| = 2\delta(x)$ نحصل علي

$$E = \frac{3\hbar^2}{2mb^2} + \frac{Ab}{4}$$

ومن المعادلة $\frac{\partial E}{\partial b} = 0$ نحصل علي $b^3 = \frac{12\hbar^2}{Am}$ والتي تُعطي أقل طاقة

$$\langle E \rangle = 0.86 \left(\frac{A^2 \hbar^2}{m} \right)^{\frac{1}{3}}$$

ماذا يحدث لأقل طاقة إذا استخدمنا دالتي المحاولة

$$\psi = \sqrt{\frac{2}{\sqrt{b}}} \frac{x}{b} \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right) \quad \text{و} \quad \psi = \sqrt{\frac{1}{\sqrt{b}}} \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right)$$

$$\langle E \rangle = 1.86 \left(\frac{A^2 \hbar^2}{m} \right)^{\frac{1}{3}} \quad \text{و} \quad \langle E \rangle = 0.81 \left(\frac{A^2 \hbar^2}{m} \right)^{\frac{1}{3}} \quad \text{الإجابة:}$$

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

مثال (10):

أوجد الحد الأعلى لطاقة جسيم موضوع في جهد علي النحو التالي

$$V(x) = \infty \text{ for } x \leq 0$$

$$V(x) = Bx \text{ for } x > 0$$

مستخدماً دالة المحاولة

$$\psi(x; \alpha) = A x \exp(-\alpha x)$$

الحل

نوجد أولاً ثابت المعايرة A من المعادلة

$$\int_0^{\infty} \psi^* \psi dx = 1$$

وبالتعويض نجد أن

$$\int_0^{\infty} A^* A x^2 \exp(-2\alpha x) dx = 1$$

$$|A|^2 \int_0^{\infty} x^2 \exp(-2\alpha x) dx = |A|^2 \frac{1}{4} \sqrt{\frac{\pi}{2\alpha}} = 1$$

إذا نجد أن $|A|^2 = \sqrt{\frac{32\alpha}{\pi}}$. ونوجد الآن متوسط طاقة الحركة ثم الوضع علي النحو التالي

$$\langle E_k \rangle = \int_0^{\infty} A x \exp(-\alpha x) \frac{-\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} A x \exp(-\alpha x) dx$$

أو

$$\langle E_k \rangle = \frac{-\hbar^2}{2m} \int_0^{\infty} A x e^{-\alpha x} (\alpha^2 x e^{-\alpha x} - 2\alpha e^{-\alpha x})$$

أو

$$\langle E_k \rangle = \frac{\alpha^2 \hbar^2}{2m}$$

ونجد كذلك أن متوسط طاقة الجهد

الفصل الرابع: الاضطراب المستقل عن الزمن

$$\langle V \rangle = \int_0^\infty A x e^{-\alpha x} B x e^{-\alpha x} dx$$

أو

$$\langle V \rangle = |A|^2 \int_0^\infty B x^3 e^{-\alpha x} e^{-\alpha x} dx = \frac{3B}{2\alpha}$$

ونجد أن

$$\langle H \rangle = \langle E_k \rangle + \langle V \rangle = \frac{\alpha^2 \hbar^2}{2m} + \frac{3B}{2\alpha}$$

وبالتالي فإن

$$\frac{\partial}{\partial \alpha} \langle H \rangle = \frac{\partial}{\partial \alpha} \left(\frac{\alpha^2 \hbar^2}{2m} + \frac{3B}{2\alpha} \right) = 0$$

تعني أن

$$\alpha = \sqrt[3]{\frac{3Bm}{2\hbar^2}}$$

ويكون الحد الأعلى للطاقة هو

$$H = \left(\frac{45B^2 \hbar^2}{25m} \right)^{\frac{1}{3}}$$

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

تمرين:

(1) إذا كانت دالة المحاولة لمهتز توافقى تُعطي بـ

$$\psi(x) = c \exp \left[-\frac{m\omega}{2\hbar} \left(x + \frac{\theta e E}{m\omega^2} \right)^2 \right]$$

علما بأن مؤثر هاملتون لهذا المهتز هو

$$H = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{1}{2} m \omega^2 x^2 - e E x$$

مستخدما الطريقة التغيرية أوجد أقل طاقة لهذا المهتز.

(2) مستخدما دالة المحاولة التالية

$$\psi_0(x) = \left(\frac{1}{b\sqrt{\pi}} \right)^{\frac{1}{2}} \frac{2x}{b} \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right)$$

أوجد أقل طاقة للحالة الأرضية لمنظومة مؤثر هاملتون لها $H = \frac{P^2}{2m} + Ax$

$$(الإجابة: E = 1.86 \left(\frac{A^2 \hbar^2}{m} \right)^{\frac{1}{3}})$$

(3) مستخدما دالتي المحاولة

$$\psi(x) = \sqrt{\frac{(2\alpha)^{2n+1}}{(2n)!}} x^n \exp(-\alpha x)$$

و

$$\psi(x) = \left(\frac{2}{b\sqrt{\pi}} \right)^{\frac{1}{2}} \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right)$$

للمنظومة في المسألة السابقة أوجد أقل طاقة للحالة الأرضية مستخدما مرة الوسيط α ومرة أخرى الوسيط n .

$$(الإجابة: E(b) = 0.81 \left(\frac{\hbar^2 A^2}{m} \right)^{\frac{1}{3}}, E(n) = \left(\frac{27(2n+1)^2}{32(2n-1)} \right)^{\frac{1}{3}} \left(\frac{\hbar^2 A^2}{m} \right)^{\frac{1}{3}})$$

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

(4) مستخدما دالة المحاولة التالية

$$\psi(x) = \left(\frac{m\omega}{\hbar\pi} \right)^{\frac{1}{4}} \exp\left(-\frac{m\omega x^2}{2\hbar}\right)$$

أوجد أقل طاقة للحالة الأرضية لمنظومة مؤثر هاملتون لها $H = \frac{P^2}{2m} - V_0\delta(x)$

حيث $V_0 > 0$. (الإجابة : $E(\omega) = -0.318 \frac{mV_0^2}{\hbar^2}$)

(5) مؤثر هاملتون لمنظومة يعطى من $H = \frac{p^2}{2m} + V(x)$ حيث

$$V(x) = \begin{cases} \frac{m\omega x^2}{2} + \frac{\alpha}{x^2} & x \geq 0 \\ \infty & x < 0 \end{cases}$$

و α ثابت موجب أو سالب. أوجد أقل طاقة للحالة الأرضية مستخدما دالة المحاولة

$$\psi(x) = \left(\frac{m\omega'}{\hbar} \right)^{\frac{3}{4}} \frac{2x}{\pi^{1/4}} \exp\left(-\frac{m\omega'x^2}{2\hbar}\right)$$

(الإجابة : $\omega' = \frac{\omega}{\sqrt{1 + \frac{8m\alpha}{3\hbar^2}}}$ و $\langle E(\omega') \rangle = \frac{3}{2} \hbar\omega \sqrt{1 + \frac{8\alpha m}{3\hbar^2}}$).

(6) مؤثر هاملتون لمنظومة يعطى من $H = \frac{p^2}{2m} + V(x)$ حيث

$$V(x) = \begin{cases} -\frac{\alpha \hbar c}{x} & x \geq 0 \\ \infty & x < 0 \end{cases}$$

و α ثابت موجب أو سالب. أوجد أقل طاقة للحالة الأرضية مستخدما دالة المحاولة

$$\psi(x) = \frac{2}{b} \left(\frac{1}{b\sqrt{\pi}} \right)^{\frac{1}{2}} x \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right)$$

الفصل الرابعم: الاضطراب المستقل عن الزمن

علما بان القيمة الصحيحة لطاقة الحالة الأرضية هي $\langle E \rangle = -\frac{mc^2 \alpha^2}{2}$.

(الإجابة: $\langle E(\omega') \rangle = -0.424mc^2 \alpha^2$). استخدم دالتي المحالة

$$\psi(x) = \frac{2}{b^2} \left(\frac{2}{3b\sqrt{\pi}} \right)^{\frac{1}{2}} x^2 \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right)$$

و

$$\psi(x) = \frac{\sqrt{2}}{b^2} x^{\frac{3}{2}} \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right)$$

وَضَح أي الدوال أعلاه افضل لإيجاد أقل طاقة للمنظومة ثم تأكد من أن الدوال المستخدمة أعلاه عيارية.

(7) مؤثر هاملتون لمنظومة يعطى من $H = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 x^2 + \alpha \hbar \left(\sqrt{\frac{m\omega}{\hbar}} x\right)^4$

و α ثابت. استخدم دالتي المحالة التاليتين

$$\psi(x) = \frac{1}{\pi^{1/4}} \left(\frac{m\omega'}{\hbar} \right)^{\frac{3}{4}} \exp\left(-\frac{m\omega' x^2}{2\hbar}\right)$$

و

$$\psi = \begin{cases} \sqrt{\frac{3}{2b^3}} (b - |x|) & |x| < b \\ 0 & |x| > b \end{cases}$$

أوجد افضل دالة محاولة علما بان القيمة الصحيحة لطاقة الحالة الأرضية

هي $\langle E \rangle = 0.803771 \hbar \omega$.

(8) مؤثر هاملتون لمنظومة يعطى من $H = \frac{p^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 x^2$. استخدم دالتي

$$\psi = \begin{cases} \sqrt{\frac{1}{b}} \cos\left(\frac{\pi x}{2b}\right) & |x| < b \\ 0 & |x| > b \end{cases}$$

الأرضية. (الإجابة: $\langle E \rangle = 0.568 \hbar \omega$).

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

الفصل الخامس

الاضطراب المتغير مع الزمن

Time-dependent Perturbation

تمهيد

قد يحدث في بعض الأحيان أن يؤدي وجود اضطراب لمنظومة الي إحداث انتقالات لحالات أخرى ممكنة للمنظومة. ويعتمد هذا الانتقال علي طبيعة الاضطراب تحت الدراسة. ونحصل علي احتمالية انتقال المنظومة لاحدي حالاتها المختلفة.

5.1 المعالجة الشبة كلاسيكية (Semi-classical Treatment)

تصبح مسألة تغير دالة الموجة مع الزمن دون أن يتغير مؤثر هاملتون على الزمن مسألة إدخال طور فحسب، أي

$$|\psi(t)\rangle = |\psi(0)\rangle e^{-iE_n t/\hbar} \quad (5.1)$$

حيث الحد $e^{-iEt/\hbar}$ هو الطور. فإذا كان هذا هو التغير الزمني الوحيد فإن الانتقال من حالة إلى أخرى لا يحدث. خذ مثلاً ذرة الهيدروجين. فإذا كان الإلكترون في الحالة المثارة $|2,0,0\rangle = |n,0,0\rangle$ فإن التغير الزمني يُعطي بـ

$$|\psi_{2,0,0}(t)\rangle = |\psi_{2,0,0}(0)\rangle e^{-iE_2 t/\hbar} \quad (5.2)$$

ولا يوجد سبب يجعل هذه الحالة أن تتحول (decay) إلى الحالة الأرضية. ويمكننا أن ننظر لهذه المسألة من ناحية هندسية حيث تمثل هذه الحالة متجهاً،

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

وبمرور الوقت يتغير اتجاه الطور فحسب. وبالتالي فإن المعادلة أعلاه تصف إلكترونات يظل باقيا في الحالة المثارة إلى الأبد. ولكننا نعلم أن الإلكترون سينتقل إلى الحالة الأرضية.

5.2 الاضطراب المعتمد على الزمن

نكتب معادلة شرودنجر المعتمدة مع الزمن على الصورة

$$\mathcal{H}|\psi(t)\rangle = i\hbar \frac{d}{dt} |\psi(t)\rangle \quad (5.3)$$

حيث H هو مؤثر هاملتون. والي هذه اللحظة نأخذ بأن H لا يعتمد على الزمن. ويؤدي هذا إلى حالات مستقرة (stationary)، أو ما يعرف بميكانيكا الكم الساكنة، حيث لا تحدث انتقالات للإلكترونات داخل الذرة، ويكون التطور الزمني للحالة مسألة تغيرات في الطور فحسب. ولكن إذا كان يعتمد مؤثر هاملتون على الزمن صراحة، أي $H = H(t)$ تلزمنا طريقة أخرى لمعالجة التطور الزمني. وعموما نعتبر أن الجزء من H الذي يعتمد على الزمن صغيرا بالمقارنة مع الحد الذي لا يعتمد على الزمن. ونكتب هذا التقسيم على الصورة العامة

$$\mathcal{H}(t) = \mathcal{H}_0 + \mathcal{H}_1(t) \quad (5.4)$$

حيث تكون تأثيرات الحد $\mathcal{H}_1(t)$ اقل بكثير من تأثيرات الحد \mathcal{H}_0 . وفي الفيزياء الذرية يمكننا أن نفسر هذا الوضع بأن تأثيرات المجال الكهرومغناطيسي للفوتون تكون صغيرة بالمقارنة مع المجال الكهربائي الساكن داخل الذرة. وتعتمد الطريقة لمعالجة التطور الزمني بأننا نعلم بحل المعادلة التي تحتوي على الحد المستغل عن الزمن

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

$$\mathcal{H}_0 |n\rangle = E_n |n\rangle \quad (5.5)$$

حيث رمزنا لـ $|\psi(x,t)\rangle$ بالرمز المختصر $|n\rangle$. أما الحل العام فهو حاصل الجمع لكل الحالات الساكنة على الصورة

$$|\phi(t)\rangle = \sum_n a_n |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} \quad (5.6)$$

حيث $|n\rangle$ هي مجموعة دوال تحقق الشرط

$$\langle n|m\rangle = \delta_{n,m} \quad (5.7)$$

حيث

$$\delta_{n,m} = \begin{cases} 1 & n = m \\ 0 & n \neq m \end{cases} \quad (5.8)$$

ونكتب دالة الموجة في الشكل $\phi(t)$ لتمييز التغير الزمني البسيط حيث $H \neq H_1(t)$ من الدالة $\psi(t)$ التي تحقق المعادلة عندما يكون $H = H(t)$. وفي هذه الحالة تصبح معادلة شرودنجر

$$(\mathcal{H}_0 + \mathcal{H}_1) |\psi(t)\rangle = i\hbar \frac{d}{dt} |\psi(t)\rangle \quad (5.9)$$

والتي يكون حلها على الصورة

$$|\psi(t)\rangle = \sum_n a_n(t) |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} \quad (5.10)$$

وبتعويض هذا الحل في المعادلة أعلاه نحصل على

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

$$\begin{aligned}
 & (\mathcal{H}_0 + \mathcal{H}_1) \sum_n^{\infty} a_n(t) |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} = i\hbar \frac{d}{dt} \sum_n^{\infty} a_n(t) |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} \\
 \Rightarrow & \mathcal{H}_0 \sum_n^{\infty} a_n(t) |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} + \mathcal{H}_1 \sum_n^{\infty} a_n(t) |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} \\
 & = \sum_n^{\infty} \left[\left(i\hbar \frac{d}{dt} a_n(t) \right) |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} + a_n(t) |n\rangle \left(i\hbar \frac{d}{dt} e^{-iE_n t/\hbar} \right) \right] \\
 \Rightarrow & \sum_n^{\infty} \mathcal{H}_0 a_n(t) |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} + \sum_n^{\infty} \mathcal{H}_1 a_n(t) |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} \\
 & = \sum_n^{\infty} \left[i\hbar \frac{d a_n(t)}{dt} + a_n(t) i\hbar \left(\frac{-iE_n}{\hbar} \right) \right] |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} \\
 \Rightarrow & \sum_n^{\infty} E_n a_n(t) |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} + \sum_n^{\infty} \mathcal{H}_1 a_n(t) |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} = \sum_n^{\infty} \left[i\hbar \frac{d a_n(t)}{dt} + a_n(t) E_n \right] |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} \\
 & \text{أو} \\
 \Rightarrow & \sum_n^{\infty} a_n(t) E_n |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} + \sum_n^{\infty} \mathcal{H}_1 a_n(t) |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} \\
 & = \sum_n^{\infty} i\hbar \frac{d a_n(t)}{dt} |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} + \sum_n^{\infty} a_n(t) E_n |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar} \\
 \Rightarrow & \sum_n^{\infty} \mathcal{H}_1 |n\rangle a_n(t) e^{-iE_n t/\hbar} = \sum_n^{\infty} i\hbar \frac{d a_n(t)}{dt} |n\rangle e^{-iE_n t/\hbar}.
 \end{aligned}$$

(5.11)

وبضرب هذه المعادلة من الجهة اليسرى بـ $\langle m |$ نحصل على

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

$$\begin{aligned}
 \langle m | \sum_n^{\infty} \mathcal{H}_1 | n \rangle a_n(t) e^{-iE_n t/\hbar} &= \langle m | \sum_n^{\infty} i\hbar \frac{d a_n(t)}{dt} | n \rangle e^{-iE_n t/\hbar} \\
 \sum_n^{\infty} \langle m | \mathcal{H}_1 | n \rangle a_n(t) e^{-iE_n t/\hbar} &= \sum_n^{\infty} \langle m | i\hbar \frac{d a_n(t)}{dt} | n \rangle e^{-iE_n t/\hbar} \\
 &= \sum_n^{\infty} i\hbar \frac{d a_n(t)}{dt} \langle m | n \rangle e^{-iE_n t/\hbar}, \quad (5.12)
 \end{aligned}$$

والتي تصبح بتعويض $\langle n | m \rangle = \delta_{n,m}$ في الصورة

$$\begin{aligned}
 \sum_n^{\infty} \langle m | \mathcal{H}_1 | n \rangle a_n(t) e^{-iE_n t/\hbar} &= \sum_n^{\infty} i\hbar \frac{d a_n(t)}{dt} \delta_{m,n} e^{-iE_n t/\hbar} \\
 &= i\hbar \frac{d a_m(t)}{dt} e^{-iE_m t/\hbar}, \quad (5.13)
 \end{aligned}$$

حيث نجد أن الجمع في الطرف الأيمن أصبح حدا واحدا وهو الذي تكون فيه $n = m$ (حيث تكون $\delta_{m,m} = 1$) وتكون بقية الحدود صفرا (إذا كان $n \neq m$). وبترتيب حدود المعادلة أعلاه نحصل علي

$$i\hbar \frac{d a_m(t)}{dt} = \sum_n^{\infty} \langle m | \mathcal{H}_1 | n \rangle a_n(t) e^{i(E_m - E_n)t/\hbar} \quad (5.14)$$

وبتعريف

$$\omega_{m,n} = \frac{E_m - E_n}{\hbar}, \quad (5.15)$$

تصبح المعادلة الأخيرة في الصورة

$$i\hbar \frac{d a_m(t)}{dt} = \sum_n^{\infty} \langle m | \mathcal{H}_1 | n \rangle a_n(t) e^{i\omega_{m,n}t}, \quad (5.16)$$

وهي المعادلة المطلوبة. وتُمثل مجموعة من المعادلات التفاضلية التي لا يسهل حلها علي وجه العموم، ولكن هنالك حالات خاصة للمعادلة أعلاه يمكن إيجاد

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

حلها بسهولة. وبكتابة الحدود القليلة الأولى من المعادلة أعلاه وذلك بأخذ $n = 1$ في الطرف الأيسر و $n = 1, 2, 3$ نحصل علي

$$i\hbar \dot{a}_1(t) = \langle 1 | \mathcal{H}_1 | 1 \rangle a_1(t) + \langle 1 | \mathcal{H}_1 | 2 \rangle a_2(t)e^{i\omega_{12}t} + \langle 1 | \mathcal{H}_1 | 3 \rangle a_3(t)e^{i\omega_{13}t} + \dots \quad (5.17)$$

و

$$i\hbar \dot{a}_2(t) = \langle 2 | \mathcal{H}_1 | 1 \rangle a_1(t)e^{i\omega_{21}t} + \langle 2 | \mathcal{H}_1 | 2 \rangle a_2(t) + \langle 2 | \mathcal{H}_1 | 3 \rangle a_3(t)e^{i\omega_{23}t} + \dots \quad (5.18)$$

نلاحظ أن مشتقة $a_1(t)$ تعتمد علي $a_2(t)$ وتعتمد مشتقة $a_2(t)$ علي $a_1(t)$ وهكذا

وعموما نجد أن الحدود القليلة الأولى في الجمع هي

$$i\hbar \dot{a}_m(t) = \langle m | \mathcal{H}_1 | 1 \rangle a_1(t)e^{i\omega_{m1}t} + \langle m | \mathcal{H}_1 | 2 \rangle a_2(t)e^{i\omega_{m2}t} + \langle m | \mathcal{H}_1 | 3 \rangle a_3(t)e^{i\omega_{m3}t} + \dots \quad (5.19)$$

والجدير بالذكر أن عدد حدود المقدار $a_n(t)$ لا نهائي. نلاحظ أن المعادلة أعلاه تحتوي علي حدود يمكن كتابتها في الصورة

$$W_{ij} = \langle i | \mathcal{H}_1 | j \rangle \quad (5.20)$$

وبالتالي يمكن كتابة المعادلة السابقة في صورة مصفوفة على النحو التالي

$$i\hbar \frac{d}{dt} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ \vdots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} W_{11} & W_{12}e^{i\omega_{12}t} & W_{13}e^{i\omega_{13}t} & \dots \\ W_{21}e^{i\omega_{21}t} & W_{22} & W_{23}e^{i\omega_{23}t} & \dots \\ W_{31}e^{i\omega_{31}t} & W_{32}e^{i\omega_{32}t} & W_{33} & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ \vdots \end{pmatrix}$$

5.2.1 منظومة متعددة المستويات

مثال (1):

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

نفترض أن لدينا منظومة تحتوي على حالتين هما المستوي الأرضي وحالة مثارة واحدة.

ومن أمثلة هذه المنظومات هي حالة الشعاع الجزيئي والرنين المغناطيسي النووي الذي تم دراستهما من قبل العالمين رابي (Rabi) وبلخ وبيرسل (Bloch and Pucell).

وبم أن المنظومة تتكون من حالتين فإن المعادلة (5.17) تصبح في الصورة

$$\begin{aligned} i\hbar \dot{a}_1(t) &= \langle 1 | \mathcal{H}_1 | 1 \rangle a_1(t) + \langle 1 | \mathcal{H}_1 | 2 \rangle a_2(t) e^{i\omega_{12}t} \\ &= W_{11}a_1(t) + W_{12}a_2(t) e^{i\omega_{12}t} \end{aligned}$$

و

$$\begin{aligned} i\hbar \dot{a}_2(t) &= \langle 2 | \mathcal{H}_1 | 1 \rangle a_1(t) e^{i\omega_{21}t} + \langle 2 | \mathcal{H}_1 | 2 \rangle a_2(t) \\ &= W_{21}a_1(t) e^{i\omega_{21}t} + W_{22}a_2(t) \end{aligned}$$

باعتبار أن مصفوفة H_0 مصفوفة قطرية في قواعد ما، أي تكون قيمها الذاتية هي عناصر القطر في المصفوفة وتكون العناصر الأخرى صفراً. أما مصفوفة الاضطراب $H = H_0 + H_1$ تحتوي على عناصر قطرية و أخرى غير قطرية. وإذا طرحنا H_0 من H نحصل على مصفوفة H_1 التي تكون عناصر القطر فيها صفراً، أما العناصر الغير قطرية لا تساوي الصفر. ولكن ليس هذا ضرورياً دائماً حيث قد تحتوي مصفوفة الاضطراب عناصر لا تساوي الصفر. وتكون دراسة المنظومة سهلة إذا كانت العناصر القطرية لمصفوفة الاضطراب تساوي صفراً ويكون عموماً هذا هو الحال. باعتبار أن العناصر القطرية لمصفوفة الاضطراب صفراً لهذه الحالة، ويعني ذلك أن

$$W_{11} = W_{22} = 0$$

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

حيث اخترنا فقط مؤثر هاملتون للاضطراب صفرا. تؤول معادلة المنظومة ذات المستويين إلى الشكل

$$i\hbar \dot{a}_1(t) = W_{12}a_2(t)e^{i\omega_{12}t}$$

و

$$i\hbar \dot{a}_2(t) = W_{21}a_1(t)e^{i\omega_{21}t}$$

ولهذه المنظومة لا توجد قيم أخرى لـ E_n وبالتالي تحتوي المنظومة على تردد واحد هو $\omega_{21} = -\omega_{12} = \omega_0$. وبالتالي تصبح المعادلتان السابقتان

$$\dot{a}_1(t) = -\frac{i}{\hbar}W_{12}a_2(t)e^{-i\omega_0 t}$$

و

$$\dot{a}_2(t) = -\frac{i}{\hbar}W_{21}a_1(t)e^{i\omega_0 t}$$

ويمكن حل هاتين المعادلتين كمتسلسلة في صورة تقريبات للصورة العامة لـ $a_n(t)$.

مثال (2):

بم أن $\omega_{21} = -\omega_{12}$ فإن

$$\omega_{21} = \frac{E_2 - E_1}{\hbar} = -\frac{E_1 - E_2}{\hbar} = -\omega_{12}$$

ونكتب دالة الموجة في الصورة

$$|\psi(t)\rangle = a_1(t)|1\rangle e^{-iE_1 t/\hbar} + a_2(t)|2\rangle e^{-iE_2 t/\hbar}$$

حيث عوضنا عن $n=1, 2$ في المعادلة أعلاه.

وبمعاييرة الدالة، أي $\langle \psi(t) | \psi(t) \rangle = 1$ نحصل على

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

$$1 = \langle \psi(t) | \psi(t) \rangle$$

$$= \left(a_1^*(t) \langle 1 | e^{iE_1 t/\hbar} + a_2^*(t) \langle 2 | e^{iE_2 t/\hbar} \right) \left(a_1(t) | 1 \rangle e^{-iE_1 t/\hbar} + a_2(t) | 2 \rangle e^{-iE_2 t/\hbar} \right)$$

أو

$$= a_1^*(t) \langle 1 | e^{iE_1 t/\hbar} a_1(t) | 1 \rangle e^{-iE_1 t/\hbar} + a_1^*(t) \langle 1 | e^{iE_1 t/\hbar} a_2(t) | 2 \rangle e^{-iE_2 t/\hbar}$$

$$+ a_2^*(t) \langle 2 | e^{iE_2 t/\hbar} a_1(t) | 1 \rangle e^{-iE_1 t/\hbar} + a_2^*(t) \langle 2 | e^{iE_2 t/\hbar} a_2(t) | 2 \rangle e^{-iE_2 t/\hbar}$$

$$= |a_1(t)|^2 \langle 1 | 1 \rangle + a_1^*(t) a_2(t) \langle 1 | 2 \rangle e^{i(E_1 - E_2)t/\hbar} + a_2^*(t) a_1(t) \langle 2 | 1 \rangle e^{i(E_2 - E_1)t/\hbar} + |a_2(t)|^2 \langle 2 | 2 \rangle$$

ومنها نجد أن

$$|a_1(t)|^2 + |a_2(t)|^2 = 1$$

حيث استخدمنا الشرط $\langle 1 | 1 \rangle = \langle 2 | 2 \rangle = 1$ و $\langle 2 | 1 \rangle = \langle 1 | 2 \rangle = 0$ (حيث

باعتبار أن المنظومة كانت في الحالة الأرضية عند $t = 0$ أي $\langle n | m \rangle = \delta_{n,m}$).

أن $a_1(0) = 1$ و $a_2(0) = 0$. وفي هذه الحالة يكون التصحيح الصفري

$a_1^{(0)}(t) = 1$ و $a_2^{(0)}(t) = 1$. وبتعويض هذه المقادير في المعادلة أعلاه نحصل

علي

$$\frac{da_1(t)}{dt} = 0 \quad \text{and} \quad \frac{da_2(t)}{dt} = -\frac{i}{\hbar} W_{21}(t) e^{i\omega_0 t}$$

وهما معادلتان تفاضليتان من الدرجة الأولى وبتكاملهما نحصل علي التقريب ذو

الرتبة الأولى، أي

$$a_2^{(1)}(t) = -\frac{i}{\hbar} \int_0^t W_{21}(t') e^{i\omega_0 t'} dt'$$

و

$$a_1^{(1)}(t) = \text{constant} = 1 - |a_2(t)|^2 \approx 1$$

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

باعتبار أن $a_2^{(1)}(t) \ll 1$. ويمكن الحصول علي التصحيح من الرتبة الثانية بتكرار نفس الخطوات السابقة, حيث نحصل علي المعادلة

$$\frac{da_2(t)}{dt} = -\frac{i}{\hbar} W_{21}(t) e^{i\omega_0 t} \Rightarrow a_2^{(2)}(t) = -\frac{i}{\hbar} \int_0^t W_{21}(t') e^{i\omega_0 t'} dt'$$

ونلاحظ أن التصحيحين في هذه الحالة متطابقان. ويُعطي معامل الحالة الأرضية من المعادلة

$$\begin{aligned} \frac{da_1(t)}{dt} &= -\frac{i}{\hbar} W_{12}(t) \left(-\frac{i}{\hbar} \int_0^t W_{21}(t') e^{i\omega_0 t'} dt' \right) e^{-i\omega_0 t} \\ &= -\frac{1}{\hbar^2} W_{12}(t) e^{-i\omega_0 t} \int_0^t W_{21}(t') e^{i\omega_0 t'} dt' \end{aligned}$$

وبتكاملها نحصل على

$$\Rightarrow a_1^{(2)}(t) = -\frac{1}{\hbar} \int_0^t W_{12}(t'') e^{-i\omega_0 t''} \left(\int_0^{t'} W_{21}(t') e^{i\omega_0 t'} dt' \right) dt''.$$

ونهتم عموماً بتصحيح الرتبة الأولى والثانية فقط للمعاملات المختلفة لـ $a_n(t)$. ويُعطي معامل الحالة المثارة الأولى من المعادلة

$$\begin{aligned} a_2^{(1)}(t) &= -\frac{i}{\hbar} \int_0^t W_{21}(t') e^{i\omega_0 t'} dt' \\ &= -\frac{i}{\hbar} W_{21} \int_0^t e^{i\omega_0 t'} dt' \end{aligned}$$

حيث $W_{21}(t') = W_{21}$ ثابتاً. ويكون معامل الرتبة الأولى للحالة المثارة الأولى لهذه المنظومة هو

$$\begin{aligned} a_2^{(1)}(t) &= -\frac{i}{\hbar} W_{21} \frac{1}{i\omega_0} e^{i\omega_0 t'} \Big|_0^t \\ &= -\frac{W_{21}}{\hbar\omega_0} (e^{i\omega_0 t} - 1). \end{aligned}$$

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

ويمكننا الآن إيجاد احتمال قياس تصحيح الرتبة الأولى للحالة المثارة للمنظومة. يُكتب الاحتمال $P_2(t)$ في الصورة

$$\begin{aligned}
 P_2(t) &= |a_2^{(1)}(t)|^2 \\
 &= \left| -\frac{W_{21}}{\hbar\omega_0} (e^{i\omega_0 t} - 1) \right|^2 \\
 &= \frac{W_{21}^2}{\hbar^2\omega_0^2} (e^{-i\omega_0 t} - 1) (e^{i\omega_0 t} - 1) \\
 &= \frac{W_{21}^2}{\hbar^2\omega_0^2} (1 - e^{i\omega_0 t} - e^{-i\omega_0 t} + 1) \\
 &= \frac{W_{21}^2}{\hbar^2\omega_0^2} \left(2 - \cos\omega_0 t - i\sin\omega_0 t - \cos\omega_0 t + i\sin\omega_0 t \right) \\
 &= \frac{2W_{21}^2}{\hbar^2\omega_0^2} (1 - \cos\omega_0 t) \\
 &= \frac{2W_{21}^2}{\hbar^2\omega_0^2} 2\sin^2\left(\frac{\omega_0 t}{2}\right)
 \end{aligned}$$

واخيرا نجد أن

$$P_2(t) = \frac{4W_{21}^2}{\hbar^2\omega_0^2} \sin^2\left(\frac{\omega_0 t}{2}\right)$$

ويوضح الرسم أدناه سلوك هذا الاحتمال.

مثال (3):

أوجد معامل الرتبة الأولى للحالة المثارة للمنظومة التي تحتوى على مستويين بتطبيق اضطراب دوري يُعطي بالمعادلة

$$\mathcal{H}_1(t) = V_0(\vec{r}) \cos \omega t$$

يُعطي معامل الرتبة الأولى بالمعادلة

$$a_2^{(1)}(t) = -\frac{i}{\hbar} \int_0^t W_{21}(t') e^{i\omega_0 t'} dt'$$

حيث

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

$$\begin{aligned}
 W_{21}(t) &= \langle 2 | \mathcal{H}_1(t) | 1 \rangle \\
 &= \langle 2 | V_0(\vec{r}) \cos \omega t | 1 \rangle \\
 &= \langle 2 | V_0(\vec{r}) | 1 \rangle \cos \omega t
 \end{aligned}$$

ويصبح معامل الرتبة الأولى

$$\begin{aligned}
 a_2^{(1)}(t) &= -\frac{i}{\hbar} \int_0^t \langle 2 | V_0(\vec{r}) | 1 \rangle \cos \omega t' e^{i\omega_0 t'} dt' \\
 &= -\frac{i}{\hbar} \langle 2 | V_0(\vec{r}) | 1 \rangle \int_0^t \left(\frac{1}{2} e^{i\omega t'} + \frac{1}{2} e^{-i\omega t'} \right) e^{i\omega_0 t'} dt' \\
 &= -\frac{i}{2\hbar} \langle 2 | V_0(\vec{r}) | 1 \rangle \left(\int_0^t e^{i(\omega_0 + \omega)t'} dt' + \int_0^t e^{i(\omega_0 - \omega)t'} dt' \right) \\
 &= -\frac{i}{2\hbar} \langle 2 | V_0(\vec{r}) | 1 \rangle \left(\left[\frac{e^{i(\omega_0 + \omega)t'}}{i(\omega_0 + \omega)} \right]_0^t + \left[\frac{e^{i(\omega_0 - \omega)t'}}{i(\omega_0 - \omega)} \right]_0^t \right) \\
 &= -\frac{1}{2\hbar} \langle 2 | V_0(\vec{r}) | 1 \rangle \left(\frac{e^{i(\omega_0 + \omega)t} - 1}{(\omega_0 + \omega)} + \frac{e^{i(\omega_0 - \omega)t} - 1}{(\omega_0 - \omega)} \right).
 \end{aligned}$$

تُعرف الحالة التي يكون فيها $\omega \approx \omega_0$ بالرنين وفي هذه الحالة يكون معامل الرتبة الأولى

$$a_2^{(1)}(t) \approx -\frac{1}{2\hbar} \langle 2 | V_0(\vec{r}) | 1 \rangle \frac{e^{i(\omega_0 - \omega)t} - 1}{(\omega_0 - \omega)}.$$

حيث نجد أن يغلب الحد الثاني على الأول في المعادلة السابقة. ولحساب احتمال قياس تصحيح الرتبة الأولى للحالة المثارة نجد أن

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

$$\begin{aligned}
 P_2(t) &= |a_2^{(1)}(t)|^2 \\
 &\approx \left(-\frac{1}{2\hbar} \langle 2 | V_0(\vec{r}) | 1 \rangle^* \frac{e^{-i(\omega_0 - \omega)t'} - 1}{(\omega_0 - \omega)} \right) \left(-\frac{1}{2\hbar} \langle 2 | V_0(\vec{r}) | 1 \rangle \frac{e^{i(\omega_0 - \omega)t'} - 1}{(\omega_0 - \omega)} \right) \\
 &= \frac{1}{4\hbar^2} |\langle 2 | V_0(\vec{r}) | 1 \rangle|^2 \left(\frac{2(1 - \cos(\omega_0 - \omega)t)}{(\omega_0 - \omega)^2} \right) \\
 &= \frac{1}{2\hbar^2} |W_{21}|^2 \left(\frac{2 \sin^2 \left(\frac{(\omega_0 - \omega)}{2} t \right)}{(\omega_0 - \omega)^2} \right) \\
 &= \frac{1}{\hbar^2} |W_{21}|^2 \left(\frac{\sin^2 \left(\frac{(\omega_0 - \omega)}{2} t \right)}{(\omega_0 - \omega)^2} \right)
 \end{aligned}$$

حيث نجد أن المساهمة الرئيسية للاحتمال تأتي عندما يكون $\omega \approx \omega_0$. ويوضح الشكل أدناه سلوك هذا الاحتمال لهذه المنظومة.

5.2.2 منظومة متعددة المستويات

في هذه الحالة نجد أن المعادلة

$$i\hbar \frac{d a_m(t)}{dt} = \sum_n \langle m | \mathcal{H}_1 | n \rangle a_n(t) e^{i\omega_{mn}t} \quad (5.21)$$

تكون معادلة كاملة (exact). وتكافي مجموعة هذه المعادلات معادلة شرودينجر. لقد وجدنا أن المنظومة ذات المستويين الاثنين مناسبة للتطبيق وذلك لأنها تحتوي فقط على حدين. و الآن نحن بصدد منظومة لها عدة دوال ذاتية يمكن للمنظومة أن تكون في أحدها. ونكتب مؤثر هاملتون على الصورة

$$\mathcal{H}(t) = \mathcal{H}_0 + \lambda \mathcal{H}_1(t) \quad (5.22)$$

حيث λ وسيط يمكن تغييره للحصول على مقدار الاضطراب المطلوب. فإذا كانت $\lambda = 1$ نحصل علي مؤثر هاملتون المعتاد $H = H_0 + H_1(t)$. وفي الواقع لا تظهر λ في المعادلة التي نرغب فيها وبالتالي يمكن أن تكون أي ثابت ولكن

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

في الطريقة المستخدمة نعتبر دائما أن $\lambda \leq 1$. وبتعويض المعادلة أعلاه في المعادلة (5.21) تصير المعادلة

$$\begin{aligned} i\hbar \frac{d a_m(t)}{dt} &= \sum_j^{\infty} \langle m | \lambda \mathcal{H}_1 | j \rangle a_j(t) e^{i\omega_{mj}t} \\ &= \sum_j^{\infty} \langle m | \mathcal{H}_1 | j \rangle \lambda a_j(t) e^{i\omega_{mj}t} \end{aligned} \quad (5.23)$$

ونقوم بفك المعامل $a_n(t)$ كمتسلسلة قوة في الوسيط λ وذلك على الصورة

$$a_n(t) = a_n^{(0)}(t) + \lambda a_n^{(1)}(t) + \lambda^2 a_n^{(2)}(t) + \lambda^3 a_n^{(3)}(t) + \dots \quad (5.24)$$

حيث يمثل الرقم فوق الحرف (superscript) رتبة التصحيح. والآن تصبح المعادلة أعلاه بعد التعويض

$$\begin{aligned} i\hbar \frac{d}{dt} (a_m^{(0)}(t) + \lambda a_m^{(1)}(t) + \lambda^2 a_m^{(2)}(t) + \dots) &= \sum_j^{\infty} \langle m | \mathcal{H}_1 | j \rangle \lambda (a_j^{(0)}(t) + \lambda a_j^{(1)}(t) + \lambda^2 a_j^{(2)}(t) + \dots) e^{i\omega_{mj}t} \\ &= \sum_j^{\infty} \langle m | \mathcal{H}_1 | j \rangle (\lambda a_j^{(0)}(t) + \lambda^2 a_j^{(1)}(t) + \lambda^3 a_j^{(2)}(t) + \dots) e^{i\omega_{mj}t}. \end{aligned} \quad (5.25)$$

ونجد أن سر استخدام الوسيط λ هو أن المعادلة الأخيرة تكون صالحة (صحيحة) حدا بعد حد لقوي متساوية لـ λ ، أي

$$\begin{aligned} i\hbar \frac{d}{dt} \lambda^k a_m^{(k)}(t) &= \sum_j^{\infty} \langle m | \mathcal{H}_1 | j \rangle \lambda^k a_j^{(k-1)}(t) e^{i\omega_{mj}t} \\ \Rightarrow i\hbar \frac{d}{dt} a_m^{(k)}(t) &= \sum_j^{\infty} \langle m | \mathcal{H}_1 | j \rangle a_j^{(k-1)}(t) e^{i\omega_{mj}t}, \end{aligned} \quad (5.26)$$

حيث نجد أن الحد λ^k يتلاشي من طرفي المعادلة. والاهم من ذلك هو أن

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

$$i\hbar \frac{d}{dt} a_m^{(1)}(t) = \sum_j \langle m | \mathcal{H}_1 | j \rangle a_j^{(0)}(t) e^{i\omega_{mj}t},$$

$$\Rightarrow a_m^{(1)}(t) = -\frac{i}{\hbar} \int_0^t \sum_j \langle m | \mathcal{H}_1 | j \rangle a_j^{(0)}(t') e^{i\omega_{mj}t'} dt'. \quad (5.27)$$

والذي يشبه معادلة المنظومة ذات المستويين الاثنين باعتبار أن المنظومة بدأت في الحالة الذاتية n و $a_{j \neq n}^{(0)}(0) = 0$ وللمنظومة التي تبدأ من $a_{j=n}^{(0)}(0) = 1$ مثلاً وذلك بفرض أن المنظومة معاكسة. وبعبارة أخرى يمكننا كتابة

$$a_j^{(0)}(0) = \delta_{j,n} \quad (5.28)$$

للمنظومة في الحالة الذاتية رقم j عند اللحظة $t = 0$. ويكون التكامل في هذه الحالة حداً واحداً، وبالتالي تصبح المعادلة (5.27)

$$a_m^{(1)}(t) = -\frac{i}{\hbar} \int_0^t \langle m | \mathcal{H}_1 | n \rangle e^{i\omega_{mn}t'} dt'. \quad (5.29)$$

حيث استبعدنا المعامل لأن $a_n^{(0)}(t') \approx 1$ إذا كان الاضطراب صغيراً. وباستخدام التعبير

$$W_{mn} = \langle m | \mathcal{H}_1 | n \rangle \quad (5.30)$$

تصبح المعادلة الأخيرة في الصورة

$$a_m^{(1)}(t) = -\frac{i}{\hbar} \int_0^t W_{mn}(t') e^{i\omega_{mn}t'} dt'. \quad (5.31)$$

وهي النتيجة التي نبحث عنها. ونُمثل هذه المعادلة تصحيح الرتبة الأولى للمعامل رقم m (a_m). وإذا كانت التصحيحات من الدرجات العليا صغيرة فإن

$$a_m(t) \approx a_m^{(0)}(t) + a_m^{(1)}(t) = a_m^{(1)}(t). \quad (5.32)$$

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

و غالباً وبسبب هذا لا نكتب رمز رتبة التصحيح فوق الحرف.

نجد أن الكمية $|a_m^{(1)}(t)|^2$ تمثل احتمال وجود المنظومة في الحالة رقم m عند اللحظة t . فإذا بدأت المنظومة في الحالة رقم n فإن المقدار $|a_m^{(1)}(t)|^2$ يُعطي احتمال حدوث الانتقال من الحالة رقم n إلى الحالة رقم m خلال الفترة t .

مثال (1):

إذا كانت منظومة متعددة المستويات في أحد حالاتها الذاتية. أوجد احتمال قياس الحالة المثارة رقم m في اللحظة t إذا اضطربت المنظومة بتأثير اضطراب صغيراً وثابتاً لفترة زمنية t . يُعطي معامل الحالة رقم m بالمعادلة

$$a_m^{(1)}(t) = -\frac{W_{mn}}{\hbar\omega_{mn}} (e^{i\omega_{mn}t} - 1)$$

نرمز للحالة الأصلية بالرمز n (كما فعلنا سابقاً)، حيث $W_{mn} = \langle m | V_0 | n \rangle$ و $\hbar\omega_{mn} = E_m - E_n$. يُعطي الاحتمال المطلوب بمربع هذا المقدار، أي

$$P_m(t) = |a_m^{(1)}(t)|^2 = \frac{4W_{mn}^2}{\hbar^2\omega_{mn}^2} \sin^2\left(\frac{\omega_{mn}t}{2}\right)$$

كما فعلنا سابقاً. ونقوم الآن بحساب احتمال الانتقال إلى الحالة m لمنظومة ذات مستويات عديدة عند وجود اضطراب دوري (periodic) بعد اقتراب المنظومة من لحظة الرنين. للاضطراب الدوري يأخذ الصورة $H_1(t) = V_0 \cos \omega t$. ويُعطي معامل الحالة m بالمعادلة

$$a_m^{(1)}(t) = -\frac{1}{2\hbar} \langle m | V_0(\vec{r}) | n \rangle \left(\frac{e^{i(\omega_{mn}+\omega)t'} - 1}{(\omega_{mn} + \omega)} + \frac{e^{i(\omega_{mn}-\omega)t'} - 1}{(\omega_{mn} - \omega)} \right)$$

وبالاقتراب من لحظة الرنين ($\omega_{12} = \omega_0$) نجد أن

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

$$a_m^{(1)}(t) \approx -\frac{1}{2\hbar} \langle m | V_0(\vec{r}) | n \rangle \frac{e^{i(\omega_{mn}-\omega)t} - 1}{(\omega_{mn} - \omega)}$$

يُعطى الاحتمال، $P_m(t)$ ، بالمعادلة

$$P_m(t) = |a_m^{(1)}(t)|^2 = \frac{1}{\hbar^2} |W_{mn}|^2 \left(\frac{\sin^2\left(\frac{(\omega_{mn}-\omega)t}{2}\right)}{(\omega_{mn} - \omega)^2} \right)$$

حيث استخدمنا العلاقة

$$e^{i(\omega_{mn}-\omega)t} = \cos(\omega_{mn} - \omega)t + i \sin(\omega_{mn} - \omega)t$$

وأن

$$W_{mn} = \langle m | V_0(r) | n \rangle$$

مثال (2):

سُطّ مجال كهربى متغير $E = (E_0 \cos \omega t) \hat{k}$ على منظومة ذات مستويات متعددة. فما هو احتمال انتقال المنظومة من الحالة الذاتية n إلى الحالة الذاتية m بدلالة الزمن t ؟

أولاً يُعطى الاضطراب بالمعادلة $H_1 = -q\phi(r)$ وذلك لأن

$$E = -\frac{d\Phi(\vec{r})}{dr} = -\frac{d\Phi(\vec{r})}{dz}$$

إذا كان المجال في اتجاه \hat{k} . وبالتالي نجد أن

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

$$d\Phi(\vec{r}) = -E dz = E_0 \cos(\omega t) dz$$

$$\Rightarrow \Phi(\vec{r}) = - \int E_0 \cos(\omega t) dz = -E_0 \cos(\omega t) \int dz = -E_0 z \cos(\omega t)$$

والآن نكتب الحد H_1 علي الصورة

$$\mathcal{H}_1(t) = E_0 q z \cos(\omega t)$$

وإذا عوضنا عن المقدار $V_0 = qE_0 z$ في معادلة الاحتمالية أعلاه نحصل على

$$P_m(t) = \frac{1}{\hbar^2} | \langle m | E_0 q z | n \rangle |^2 \left(\frac{\sin^2 \left(\frac{(\omega_{mn} - \omega)t}{2} \right)}{(\omega_{mn} - \omega)^2} \right)$$

$$= \frac{E_0^2 q^2}{\hbar^2} | \langle m | z | n \rangle |^2 \left(\frac{\sin^2 \left(\frac{(\omega_{mn} - \omega)t}{2} \right)}{(\omega_{mn} - \omega)^2} \right).$$

5.3 معدلات الانتقال (Transition Rates)

يُعرف معدل الانتقال (R) عموماً بأنه معدل التغير في الاحتمال (P)، أي

$$R \equiv \frac{dP(t)}{dt} \quad (5.33)$$

ولكن يجب اخذ اعتبارات إضافية للمنظومات متعددة الطاقة. فلو نظرنا إلى الشكل (..) نجد انه متركز كلياً ولكنه يختلف عن شكل دالة الدلتا (Δ function). فإذا اعتبرنا أن معظم الحالات متقاربة جداً من بعضها البعض فإن الاحتمال يتحول من الجمع إلى التكامل

$$P(t) = \sum |a_m(t)|^2 \rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} |a_m(t)|^2 \rho(\omega) d\omega \quad (5.34)$$

حيث $\rho(\omega)$ تمثل كثافة الحالات، أي عدد الحالات علي وحدة فترة التردد ω .

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

وعليه يصبح معدل الانتقال

$$R_{n \rightarrow m} = \frac{d}{dt} \int_{-\infty}^{\infty} |a_m(t)|^2 \rho(\omega) d\omega \quad (5.35)$$

أو

$$\begin{aligned} R_{n \rightarrow m} dt &= d \left(\int_{-\infty}^{\infty} |a_m(t)|^2 \rho(\omega) d\omega \right) \\ \Rightarrow R_{n \rightarrow m} &= \frac{1}{t} \int_{-\infty}^{\infty} |a_m(t)|^2 \rho(\omega) d\omega. \end{aligned} \quad (5.36)$$

وباعتبار أن $\rho(\omega)$ تتغير ببطء مع تغير التردد في المدى ذو الاهتمام المعني، والآن نجد أن

$$R_{i \rightarrow f} = \frac{\rho(\omega_{if})}{t} \int_{-\infty}^{\infty} |a_f(t)|^2 d\omega \quad (5.37)$$

حيث i و f يرمزان للحالة الابتدائية والنهائية على التوالي للمنظومة.

مثال (1):

ما هو معدل الانتقال لمنظومة متعددة المستويات سُلط عليها مجال كهربائي

$$E = E_0 \cos(\omega t) \hat{k} \quad ?$$

باستخدام المعادلة السابقة نجد أن

$$\begin{aligned} R_{i \rightarrow f} &= \frac{\rho(\omega_{if})}{t} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{E_0^2 q^2}{\hbar^2} | \langle f | z | i \rangle |^2 \left(\frac{\sin^2 \left(\frac{(\omega_{fi} - \omega) t}{2} \right)}{(\omega_{fi} - \omega)^2} \right) d\omega \\ &= \frac{E_0^2 q^2}{\hbar^2} | \langle f | z | i \rangle |^2 \frac{\rho(\omega_{if})}{t} \int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{\sin^2 \left(\frac{(\omega_{fi} - \omega) t}{2} \right)}{(\omega_{fi} - \omega)^2} \right) d\omega. \end{aligned}$$

وبوضع

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

$$\frac{(\omega - \omega_{fi})}{2}t = x \Rightarrow \omega_{fi} - \omega = -\frac{2}{t}x$$

ثم بتفاضل الطرفين نحصل على

$$\Rightarrow d\omega = \frac{2}{t}dx \quad \text{and} \quad (\omega_{fi} - \omega)^2 = \frac{4}{t^2}x^2$$

وتعني الإشارة السالبة في التفاضل نقصان الطاقة والموجبة زيادة الطاقة فقط، وبالتالي نحصل على

$$\begin{aligned} R_{i \rightarrow f} &= \frac{E_0^2 q^2}{\hbar^2} | \langle f | z | i \rangle |^2 \frac{\rho(\omega_{if})}{t} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\sin^2(x)}{4x^2} t^2 \frac{2}{t} dx \\ &= \frac{E_0^2 q^2}{2\hbar^2} | \langle f | z | i \rangle |^2 \rho(\omega_{if}) \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\sin^2(x)}{x^2} dx \end{aligned}$$

وبم أن

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{\sin^2(x)}{x^2} dx = \pi$$

فإن

$$R_{i \rightarrow f} = \frac{E_0^2 q^2 \pi}{2\hbar^2} | \langle f | z | i \rangle |^2 \rho(\omega_{if})$$

مسائل متنوعة

(1) إذا كانت منظومة تتكون من حالتين توصف بالمعادلتين أدناه

$$\frac{dc_a(t)}{dt} = (i\hbar)^{-1} \langle a | H_1 | b \rangle e^{-i\omega_0 t} c_b(t)$$

$$\frac{dc_b(t)}{dt} = (i\hbar)^{-1} \langle b | H_1 | a \rangle e^{+i\omega_0 t} c_a(t),$$

أوجد احتمال وجود المنظومة في الحالتين a و b . بإجراء التفاضل مرة بالنسبة للزمن للمعادلة الثانية وباستخدام المعادلة الأولى، نحصل على

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

$$\frac{d^2 c_b(t)}{dt^2} = (i\omega_0) \frac{dc_b(t)}{dt} - \frac{1}{\hbar^2} | \langle a | H_1 | b \rangle |^2 c_b(t)$$

وبوضع

$$\alpha^2 = | \langle a | H_1 | b \rangle |^2 / \hbar^2$$

في المعادلة أعلاه نحصل على

$$\frac{d^2 c_b(t)}{dt^2} - (i\omega_0) \frac{dc_b(t)}{dt} + \alpha^2 c_b(t) = 0$$

وهي معادلة تفاضلية اعتيادية من الرتبة الثانية ويأخذ حلها الصورة

$$c_b(t) = g(t) = A \exp(i(\omega_0 + \omega)t/2) + B \exp(i(\omega_0 - \omega)t/2)$$

والذي يمكن كتابته في الصورة

$$c_b(t) = [C \cos(\frac{\omega t}{2}) + D \sin(\frac{\omega t}{2})] \exp(\frac{i\omega_0 t}{2})$$

وباستخدام الشروط الحدية الابتدائية، أي $c_b(0) = 0$ ، في المعادلة أعلاه نجد أن

$C = 0$. وبالتالي تصبح المعادلة أعلاه

$$c_b(t) = D \sin(\frac{\omega t}{2}) \exp(\frac{i\omega_0 t}{2})$$

ويلزمنا معرفة $c_a(t)$ والثابت D . وبتعويض $c_b(t)$ في المعادلة الأولى نجد أن

$$\frac{dc_b(t)}{dt} = (i\hbar)^{-1} \langle b | H_1 | a \rangle \exp(i\omega_0 t) c_a(t)$$

وهي معادلة تفاضلية من الرتبة الأولى وحلها هو

$$c_a(t) = \frac{i\hbar}{\langle b | H_1 | a \rangle} \frac{\omega}{2} \exp(\frac{-i\omega_0 t}{2}) D \left[\cos(\frac{\omega t}{2}) + i \left(\frac{\omega_0}{\omega} \right) \sin(\frac{\omega t}{2}) \right]$$

وبتطبيق الشروط الحدية، أي $c_a(0) = 1$ ، نجد أن

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

$$D = 2 \langle b | H_1 | a \rangle / i\hbar\omega$$

وبتعويضه في المعادلة أعلاه نجد أن

$$c_a(t) = \exp\left(\frac{-i\omega_0 t}{2}\right) \left[\cos\left(\frac{\omega t}{2}\right) + i \left(\frac{\omega_0}{\omega}\right) \sin\left(\frac{\omega t}{2}\right) \right]$$

والآن يمكن أن نتحقق من أن

$$|c_a|^2 + |c_b|^2 = 1$$

باستعمال المعادلتين أعلاه.

(2) سُلط اضطراب متغير مع الزمن علي الصورة

$$H_1(t') = \begin{pmatrix} 0 & H'_{ab} \\ H'_{ba} & 0 \end{pmatrix} \quad \text{for } 0 \leq t' \leq t,$$

$$H_1(t') = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{for } t' < 0 \text{ or } t' > t.$$

على منظومة مكونة من حالتين. أوجد تصحيح معامل الرتبة الأولي والثانية تم
بين انهما متساويان. يُعطي تصحيح معامل الرتبة الأولي بالمعادلة

$$\begin{aligned} \frac{dc_b}{dt} &= \frac{1}{i\hbar} H'_{ba} e^{i\omega_0 t} \\ \Rightarrow dc_b &= \frac{1}{i\hbar} H'_{ba} e^{i\omega_0 t} dt \end{aligned}$$

وبتكاملها نحصل علي

$$c_b^{(1)} = \frac{1}{i\hbar} \int_0^t H'_{ba} e^{i\omega_0 t'} dt'$$

إذا كان $H'_{ba}(t)$ ثابتا أو يتغير ببطء فإن

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

$$\begin{aligned} c_b^{(1)} &= \frac{H'_{ba}}{i\hbar} \int_0^t e^{i\omega_0 t'} dt' \\ &= \frac{H'_{ba}}{i\hbar} \frac{1}{i\omega_0} e^{i\omega_0 t'} \Big|_0^t \end{aligned}$$

أو

$$c_b^{(1)} = -\frac{H'_{ba}}{\hbar\omega_0} (e^{i\omega_0 t} - 1)$$

ويُعطي تصحيح معامل الرتبة الثانية بالمعادلة

$$\frac{dc_a^{(2)}(t)}{dt} = \frac{1}{i\hbar} H'_{ab} e^{-i\omega_0 t} (c_b^{(1)})$$

والتي يمكن كتابتها في الصورة

وباعتبار أن $c_a^{(0)}(t) = 1$ و $c_a^{(1)}(t) = 0$ فإن

$$\begin{aligned} c_a^{(2)}(t) &= 1 - \frac{1}{\hbar^2} \int_0^t H'_{ab} e^{-i\omega_0 t'} \left[H'_{ba} \int_0^{t'} e^{i\omega_0 t''} dt'' \right] dt' \\ &= 1 - \frac{|H'_{ab}|^2}{\hbar^2} \int_0^t e^{-i\omega_0 t'} \left[\int_0^{t'} e^{i\omega_0 t''} dt'' \right] dt' \\ &= 1 - \frac{|H'_{ab}|^2}{\hbar^2} \int_0^t e^{-i\omega_0 t'} \left[\frac{1}{i\omega_0} e^{i\omega_0 t''} \right]_0^{t'} dt' \\ &= 1 - \frac{|H'_{ab}|^2}{i\omega_0 \hbar^2} \int_0^t e^{-i\omega_0 t'} [e^{i\omega_0 t'} - 1] dt' \\ &= 1 - \frac{|H'_{ab}|^2}{i\hbar^2 \omega_0} \int_0^t [1 - e^{-i\omega_0 t'}] dt' \\ &= 1 - \frac{|H'_{ab}|^2}{i\hbar^2 \omega_0} \left[t' - \frac{1}{-i\omega_0} e^{-i\omega_0 t'} \right]_0^t \end{aligned}$$

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

أو

$$c_a^{(2)}(t) = 1 - \frac{|H'_{ab}|^2}{i\hbar^2\omega_0} \left[t' + \frac{1}{i\omega_0} e^{-i\omega_0 t'} \right]_0^t$$

واخيرا نحصل على

$$c_a^{(2)}(t) = 1 - \frac{|H'_{ab}|^2}{i\hbar^2\omega_0} \left[t + \frac{1}{i\omega_0} e^{-i\omega_0 t} - \frac{1}{i\omega_0} \right]$$

وَنُعْطِي $c_b^{(2)}$ بالمعادلة التالية

$$\frac{dc_b^{(2)}}{dt} = \frac{1}{i\hbar} H'_{ba} e^{i\omega_0 t} (c_a^{(1)}) = \frac{1}{i\hbar} H'_{ba} e^{i\omega_0 t} (1) = \frac{1}{i\hbar} H'_{ba} e^{i\omega_0 t}$$

وبتكاملها نحصل على

$$c_b^{(2)}(t) = -\frac{H'_{ba}}{\hbar\omega_0} (e^{i\omega_0 t} - 1)$$

وبالمقارنة مع المعادلة السابقة نجد أن

$$c_b^{(1)}(t) = c_b^{(2)}(t)$$

ويأتي هذا نتيجة للشروط الابتدائية $c_a^{(1)} = 1$ الذي يتبع من أن $c_a^{(0)} = 1$ والذي يتبع من أن $c_a(0) = 1$ وتوضح هذه الشروط أن المنظومة تكون في إحدى الحالتين وان وجودها في الأولي يعني عدم وجودها في الثانية كليا. وتصبح الدالة الموجية للمنظومة في البدء في الصورة

$$\Psi(0) = c_a \psi_a + c_b \psi_b$$

(3) يتحرك جسيم كتلته حرا داخل جهد مربع. إذا اسقط حاجر جهد ارتفاعه V_0 ، أوجد احتمال انتقال هذا الجسم من الحالة الأرضية إلى الحالة المثارة الأولي؟ يُعْطِي احتمال انتقال الجسم من الحالة الابتدائية i إلى النهائية f بالمعادلة

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

$$P(i \rightarrow f) = 4 | \langle f | H_1 | i \rangle |^2 \frac{\sin^2 ((E_f - E_i) t/2\hbar)}{(E_f - E_i)^2}$$

تعني الحالة الأرضية أن $|i\rangle = |1\rangle$ والنهائية هي الحالة المثارة الأولى، أي $|f\rangle = |2\rangle$. تُعطي طاقة الحالة الأرضية والمثارة الأولى بـ E_1 و E_2 علي التوالي.

عند الاضطراب يُعطي الجهد بـ

$$V(x) = \begin{cases} V_0, & \text{if } 0 \leq x \leq a/2, \\ 0, & \text{if } a/2 \leq x \leq a. \\ \infty & \text{otherwise.} \end{cases}$$

ومؤثر الاضطراب الكلي للجسم هو

$$H = H_0 + H_1$$

حيث $H_1 = V_0$ (مع العلم أن $V_0 \ll E_1$).
والآن نجد

$$E_f - E_i = E_2 - E_1$$

تُعطي طاقة الجسم قبل الاضطراب بالمعادلة

$$E_n = \frac{\pi^2 \hbar^2}{2ma^2} n^2$$

والدالة الموجية بالمعادلة

$$\psi_n = \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{n\pi x}{a}\right)$$

حيث $n = 1, 2, 3, \dots$ والآن يكون

$$E_2 - E_1 = \frac{3 \pi^2 \hbar^2}{2 m a^2}$$

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

وكذلك

$$\begin{aligned}\langle 2 | H_1 | 1 \rangle &= \int_0^a \psi_2^* V_0 \psi_1 dx \\ &= \int_0^{a/2} \psi_2^* V_0 \psi_1 dx + \int_{a/2}^a \psi_2^* (0) \psi_1 dx\end{aligned}$$

وبالتعويض نحصل علي

$$\langle 2 | H_1 | 1 \rangle = \int_0^{a/2} \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{2\pi x}{a}\right) V_0 \sqrt{\frac{2}{a}} \sin\left(\frac{\pi x}{a}\right) dx$$

حيث يساوي الحد الثاني من المعادلة أعلاه صفرا وذلك لأن $V = 0$ في المدى

$$\frac{a}{2} \leq x \leq a$$

ونحصل علي

$$\begin{aligned}\langle 2 | H_1 | 1 \rangle &= \frac{2V_0}{a} \int_0^{a/2} \sin\left(\frac{2\pi x}{a}\right) V_0 \sin\left(\frac{\pi x}{a}\right) dx \\ &= \frac{2V_0}{a} \left[\frac{\sin[(2\pi/a - \pi/a)x]}{2(2\pi/a - \pi/a)} - \frac{\sin[(2\pi/a + \pi/a)x]}{2(2\pi/a + \pi/a)} \right]_0^{a/2} \\ &= \frac{V_0}{a} \left[\frac{\sin[(\pi/a)x]}{(\pi/a)} - \frac{\sin[(3\pi/a)x]}{(3\pi/a)} \right]_0^{a/2} \\ &= \frac{V_0}{3\pi} [3 \sin[(\pi/a)x] - \sin[(3\pi/a)x]]_0^{a/2} \\ &= \frac{V_0}{3\pi} [3 \sin(\pi/2) - 0 - \sin(3\pi/2) + 0] \\ &= \frac{V_0}{3\pi} [3(1) - (-1)]\end{aligned}$$

أو

$$\langle 2 | H_1 | 1 \rangle = \frac{4V_0}{3\pi}$$

الفصل الخامس: الاضطراب المتغير مع الزمن

والآن يصبح احتمال انتقال الجسم من الحالة الأرضية إلى الحالة المثارة الأولى

$$P(1 \rightarrow 2) = \left[\frac{16 m a^2 V_0}{9 \pi^3 \hbar^2} \sin \left(\frac{3 \pi^2 \hbar T}{4 m a^2} \right) \right]^2$$

- [1] Sakurai, J., *Modern Quantum Mechanics*, McGraw Hills, 1985.
- [2] Messiah, A: *Quantum Mechanics*, McGraw Hills, 1961.
- [3] Dirac, P. A. M., *The principles of quantum mechanics*, 4th ed., Clarendon Press, Oxford, 1981.
- [4] John Von Neumann: *Mathematical foundations of quantum mechanics*, 1955.
- [5] Schiff, Leonard, L: *Quantum Mechanics*, 3rd ed., 1968.
- [6] Gasiorowicz, S., *Quantum Physics*, John Wiley and Sons, NewYork, 1974.
- [7] Merzbacher, Eugen, *Quantum Mechanics*, 3rd Ed., Wiley, 1998.
- [8] Eisberg, Robert and Resnick, Robert, *Quantum Physics*, 2nd Ed., Wiley, 1985.
- [9] Abramowitz, M. and Stegun, I. A., *Handbook of Mathematical Functions with Formulas, Graphs, and Mathematical Tables*, 10th ed., U.S. Govt. Print. Off., Washington, 1972.
- [10] Kogan, V. I., *Problems in Quantum Mechanics*, Prentice-Hall, Englewood, 1963.
- [11] Landau, L. D. and Lifshitz, E.M., *Quantum mechanics: non-relativistic theory*, 3d ed., Pergamon Press, New York, 1991

- [12] Shankar, R., *Principles of quantum mechanics*, Plenum Press, New York, 1980 .
- [13]. Sakurai, J. J, *Modern quantum mechanics*, Rev. ed., Addison-Wesley Pub. Co., Reading, 1994.
- [14] Griffiths, D. J., *Introduction to Quantum Mechanics*, Prentice Hall, Englewood Cliffs, 1995.